

C-17  
X61-2

414777

# 数学分析八讲

A. Я. 辛钦 著

王会林

译

齐民友



00414777

武汉大学出版社

1998

图书在版编目(CIP)数据

数学分析八讲/A. Я. 辛钦 (A. Я. ХИНЧИН) 著; 王会林, 齐民友译. —武汉: 武汉大学出版社, 1998. 7

ISBN 7-307-02418-7

- I 数…  
II ①辛… ②王… ③齐…  
III 数学分析  
IV O17



武汉大学出版社出版

(430072 武昌 珞珈山)

武汉大学出版社印刷总厂印刷

(430015 武汉市汉口新华下路192号)

新华书店湖北发行所发行

1998年7月第1版 1998年7月第1次印刷

开本: 787×1092 1/32 印张: 8.5

字数: 217千字 印数: 1—2000

ISBN 7-307-02418-7/O·180 定价: 9.50元

本书如有印装质量问题, 请寄承印厂调换

## 第三版序言

第三版同第一版的区别只是不多的变化。其中最主要的是我从基本引理中删去了“归纳法原理”，因此所有依赖此原理进行的证明都代之以其他。我期望对于大多数读者而言能因此而更易于掌握本书，因为依我看来，这个原理以及赖以进行的研究，在逻辑方面对读者提出的要求，比起本书中一般采用的要更高一些。

其他的变化值得一提的只有 Taylor 公式的新的解释以及关于带有界变差函数的一节。

## 第一版序言

高等数学教程在相当多的高等学校里是或多或少都要讲授的。所有的工科院校以及大部分军事院校、农业院校和经济院校的学生们都了解数学分析的基础，更不用说综合大学以及师范院校专门系科的学生了。所有这些在各类学校讲授的许许多多教程不仅在其范围上，而且在其赖以建立的原则的、思想的以及逻辑的基础上都是十分不同的。在这后一方面，从本质上讲，只有综合大学的教程才达到了较为可靠的科学水平，其余所有的则不得不进行压缩，只能满足于、局限于科学观远远落后于现代科学的思想——逻辑基础，而有时由于大纲的限制，只能满足于很有局限的教学要求。

然而我们却时常遇到这样的情况：一位工程师、教师、经济学家原来只能依照那种简易的教程来学习高等数学，开始感觉到需要拓宽自己的数学知识，且首先是要有更加牢固的基础。这种需要可能是产生于该专家在其专门的科学领域内的某个具体的研究，或者是由于一般的拓宽科学和生活视野而必然提出来的——不管怎样，这个要求当然应当得到满足。乍看起来做到这一点是很简单的：拿一本完整的数学分析教

程,如 Немыцкий<sup>①</sup> 的或者 Фихтенгольц<sup>②</sup> 的,然后依靠已有的不太牢固、不太深的知识来系统地钻研它。但是,经验表明,这个看起来如此自然的途径几乎从来就不能达到目的,且除了少数例外都导致失望,时常放弃了按此既定方向继续尝试。问题在于,一方面,我们的学生一般说来为了自己提出的目标只安排了十分有限的时间,研究多卷的大教程因此是不可能的。另一方面,可能是最重要的——还没有坚实的科学基础且不是专业的数学家,没有人指导,他不可能自己从研究中区分出哪些是原则的方面,因而被迫以全部精力注意于没有实质意义的微不足道的小事上,而终于迷失方向,就像俗话所说的,只见树木,不见森林。

然而要完全满足这类学生的要求和需要,其实所需非常有限。几年以前我有机会讲授了一门国立莫斯科大学专门为此目的而设的课程,总共12讲,每讲两小时,学员是想要提高自己数学水平的工程师们。应当承认,起初对此任务我几乎是毫无指望的,然而我有理由认为,我的课程是满足了学员的要求的,尽管它很简略。取得这个成就的诀窍在于我找到了解决摆在我面前的教学任务的正确的秘诀:从一开始我就拒绝了充分详细地哪怕只是阐述本课程的某一章的想法,而只限于讲授那些原则性的、扼要的、突出的、具体的,而且使人有难忘印象的发展。我更多地讲的是关于目的和趋势、关于问题和方法、关于基本的分析概念之间的以及它们与应

---

① Немыцкий 等,《数学分析教程》,卷 I ~ II, 国家技术理论文献出版社,1944.

② Фихтенгольц,《微积分学教程》,卷 I, 国家技术理论文献出版社,1947. 有中译本。——译者。

用之间的关系，而不是个别的定理及其证明。我不怕在许多情况下把不具有原则意义的证明细节（而有时是一连串定理及其证明）抛开，而让我的学员去看教科书。但是要是为阐明某个有着主导作用、原则意义的概念、方法或者思想，我则不吝时间，力求用各种手段，通过各种各样的表述，通过直观形象等等尽可能明白而有效地把这些基本的内容灌输给我的学员。我有理由认为：在有了这种修养之后，他们每一个人如果希望或需要更深入地研究数学分析的某一章节时，已经能够独立地、无需旁人帮助地首先是找到他所需的材料，然后能够进行研究。就是说，就可以自立地区分主要的和次要的、本质的和非本质的。

我同个别学员或一组学员的许多次的个别谈话，以及同整个课堂的一系列的谈话都经常地使我确信，我所选择的道路是唯一正确的道路。我愿借此机会指出：很大的一个课堂，满满的都是本课程的听众，他们大多数直到课程结束都没有退席，这是以最好的方式证实了在我们的工程师中是多么广泛地存在着要求提高自己的数学知识水平的愿望。

这一本书与我刚刚提到的所开的那门课程，都是为了同一目的，并且力求以同样的方法来实现它。因而一开始就应当告知读者：他在这里找不到大学的分析教程的多少完整的表述，或者哪怕是本门课程个别选定章节的完整表述。作者给自己提出的任务仅仅是给出数学分析的一般的、尽可能容易了解和记忆的基本思想、基本概念和基本方法的概述。这种概述对任何人都是容易阅读和掌握的，即使是只学过最简单的数学分析课程的人。而且一旦掌握了它，就能使读者任意地、独立地研究本课程的任何一部分、任何一章的所有细节。

但是，我敢于相信，国立大学数学系的许多学生阅读本书也能带来实质性的收益。问题在于，无论是教科书，也无论是讲演者，自然地要受到时间和大纲的限制，不可能充分地注意原则问题的讨论，因此对阐述具体问题的所有细节必然受到限制。然而，谁都知道，有时撇开树木来观察森林是多么有好处。我希望本书能在此对某些未来的数学家，首先是着手研究数学分析的人有所帮助。

# 目 录

第三版序言 .....	1
第一版序言 .....	2
第一讲 连续统 .....	1
第二讲 极 限 .....	24
第三讲 函 数 .....	50
第四讲 级 数 .....	81
第五讲 导 数 .....	114
第六讲 积 分 .....	152
第七讲 函数的级数展开 .....	193
第八讲 微分方程 .....	227
译后记 .....	257



## 第 一 讲

## 连 续 统

**为**什么数学分析必须从研究连续统开始？——为什么没有完整的实数理论的建立是不能研究连续统的？——无理数的构造。——连续统理论。——基本引理。

为什么数学分析必须从研究连续统开始？“变量  $y$  称为变量  $x$  的函数，如果对于变量  $x$  的每一个值，量  $y$  都有唯一确定的值与之对应。”可以把这句话当作是开启高等数学领域的大门；借助于这句话我们可以定义最重要的、最首要的数学分析概念——函数关系概念。在此概念中，已经奠定了借助数学工具来把握自然现象和技术过程的完整思想的萌芽。这就是为什么我们必须毫不含糊地要求这个定义有完全的、无可指责的明确性；其中的每一个字都不应引起一点怀疑的阴影。在此，极小的一点歧义都可能危及所构筑的整个庄严的大厦，这个大厦是科学，它就是以此概念为基础建造起来的，歧义会使得这座大厦成为不完善的，需要从根本上重建。

而同时我们开始时作的那个简单的表述，在进一步地研

究时，在许多地方是含义不明的并且容许不同的解释。我们在这里只注意这种不清楚的地方之一，因为恰恰是试图把这一点的内容最后弄清楚，把我们紧紧地引向我们今天的讲义的对象。

我们的定义包含了这样的字眼：“对量  $x$  的每一个值”，为了不留下任何含糊之处，我们必须无条件地要求给大家解释清楚术语“变量的值”的意义，但这还是小事，在我们的定义中说到的“每一个值”，由此得知：要想充分了解这个定义，只掌握量  $x$  的某些个别的值的概念是不够的，最要紧的是，我们应当完全精密地理解这些值的整个集合，整个的“蓄积”，这些值中的任何一个都应当有一个确定的量  $y$  的值与之对应。我们应当了解在数学分析中称为已知函数的“定义域”的，是什么东西。

什么是变量的个别的值？我们知道，这就是数。如果是这样，则所有这些值的集合就是某些数的集合——某个所谓的数集。这个集合是什么样的？它包含有什么样的数？我们从一开始就排除了考虑虚数，而假设所有的量  $x$  和  $y$  的值都是实数。那么，所有的实数都可以作为量  $x$  的值吗？如果不是，那么什么样的可以而什么样的不可以呢？

关于所有这一切在我们的定义里什么也没有说，而这是完全明白的，因为不可能对所有的函数都用同一方式回答这个问题（而实质上甚至对同一个函数在不同的问题中也不行）。函数的定义域既取决于该函数的性质，也取决于那些特定的问题，正是为了解决这些问题我们才在当前的研究中需要这个函数。因为很容易明白，同一个函数在不同的问题中是对不同的自变量值进行研究的。对所有这一切我们知道许多例子，例如：函数  $y = x!$ （至少在初等数学范围内）只对

正整数  $x$  研究才有意义；函数  $y = \lg x$  只对  $x > 0$  有意义，等等。可以容易地想出这种例子，其中函数的自然定义域会是结构十分复杂的数集。

但是，如果我们自问：不仅在数学分析本身中，而且在其应用中，我们实际上最常见的量  $x$  的值的集合是什么样的？则我们应该说：在绝大多数情况下，函数的这类定义域是“区间”（闭的或开的），即介于两个已知数之间的所有实数的集合（包含或者除去这两个数）。有时这个区间成为半直线（例如： $x > 0$ ），这就表明，量  $x$  的值的集合是大于（或者小于）某个数的所有实数的集合（有时条件  $>$  或  $<$  要代之以条件  $\geq$  或者  $\leq$ ）。最后，还有这样的情形，即区间变成为整个直线，即量  $x$  的值可以是所有的实数。这时则说函数的定义域是整个实轴或者“数直线”。

无论如何，我们看到，对于数学分析中的函数而言，函数在其上发展且展示其个别的特点的那个域、那个场地，函数在其中才能成为自然科学的和技术的强大数学武器的载体，都是所有实数的集合。这个集合在数学中被称为连续统（确切些说是线性连续统）。完全像培育植物之前，必须仔细地研究土壤一样，在高等数学中我们期望热心人依靠科学，而不是只靠碰运气的庄户人，在以函数关系概念为基础建筑这个科学的整个大厦之前，应当以仔细的方式研究这个概念赖以生存和发展的载体。这就是为什么在所有的认真地科学地编成的数学分析教程中，连续统都是第一个研究对象。且只有当其本质以及性质被充分掌握之后，才可能转而进入对函数关系概念的根本的研究。而连续统的结构并不像我们初看时设想的那么简单。展现在我们眼前的实数世界是一个复杂的、富含各种各样细节的结构。对它作全面的研究，直到现

在还不能认为科学已经完成了这件事。

为什么没有完整的实数理论的建立是不能研究连续统的？这样一来，连续统是什么样的？存在着什么样的实数？何时以及为什么我们才可以相信已经实际上掌握了所有实数的全部？

在初等代数里，我们掌握了全部有理数的集合，即所有的整数和分数，既有正的，而且也有负的，但很快地我们就开始注意到这些数对我们来说是不够用的，这是什么意思？为什么不能只局限于有理数呢？我们不能这样做是因为在有理数中没有例如 $\sqrt{2}$ 这个数，即找不到平方等于数2的有理数，而为什么必须有这样的数呢？因为就是边长为1的正方形的对角线恰好有长度 $\sqrt{2}$ ，因而如果我们否定了这个数的存在，则我们对几何学中如此简单地产生的线段的长度，就不能以任何数来表达了，显然，在这样的基础上度量几何就不可能得到发展，这就是说， $\sqrt{2}$ 应当在实数中找到其位置，但在有理数中是没有它的位置的，因此我们称该数为无理数，但是这个 $\sqrt{2}$ 绝对不会只满足于我们只是承认它的存在：它马上就会开始要求，首先在有理数中间给它找到完全确定的位置，即准确地指出什么样的有理数小于它以及什么样的有理数大于它（例如 $\sqrt{2} > 1$ ——正方形的对角线大于其边），其次，它要求我们要学会对它进行运算，就像对有理数一样，还要与有理数的运算相容（例如：正方形的边与对角线的和等于 $1 + \sqrt{2}$ ，这要求我们对这个数也赋予意义，即把它归并入实数集合之中），新数的所有这些要求都完全是根本性的并且是合理的，而且如果我们目前还不回答这些问题，则这只是因为我们要马上还要引入另外的许多新数进入到我们的领域，它们全部都毫无例外地将对我们提出这样的要求，所以

最简单的办法是在今后同时满足所有这些新数的要求，而不对每一个数个别地处理其细节。

在 $\sqrt{2}$ 以后，我们的领域中自然的且是不可避免的要包含所有的有理数的平方根（正的和负的），然后是立方根以及一般的所有形如

$$r^{\frac{1}{n}} \quad (1)$$

的数，其中 $r$ 是任意的正有理数，而 $n$ 是任意的一个 $\geq 2$ 的整数。但如众所周知，事情还不只这些。像前面作出正方形的对角线的表示一样，还有许多具体的问题要求我们在一系列情况下把全部代数方程的根作为新的数。只要已知方程在我们已经引进的数中没有根，就会发生这样的情况，因为我们又不能否认这些根存在，不能剥夺某些完全具体确定的量具有数的特征。

让我们在此方向上进行到底。我们称形如 $P(x) = 0$ 的方程的所有根（实的）为代数数，其中的 $P(x)$ 为带整系数的任意的多项式，并且把所有的实的代数数都引入我们的领域。特别地，我们因而把所有形如(1)的数引入了我们的领域。因为数 $r^{\frac{1}{n}}$ 可定义为方程 $qx^n - p = 0$ 的根，其中 $\frac{p}{q} = r$ 是有理数 $r$ 的通常的分数表示。作为更为特殊的情况是任何有理数 $r = \frac{p}{q}$ 作为方程 $qx - p = 0$ 的根也应属于代数数的集合之中。

可以很容易将代数数的整个领域进行所谓“排序”，即指明一个法则，使得对任意两个代数数都能确定谁大谁小；稍微困难，但还不太复杂的是，确定一个法则对这些数进行任何通常的代数运算，使得这些运算的结果始终仍然是代数数。因此——这是很重要的关键——对代数数进行代数运算永远只

会得出代数数,而不需要引入什么新的数了.

也许我们能够现在就停下来,认为实数域的构造完成了,并且因此把所有的代数数的集合当作连续统?

众所周知,我们不能这样做,并且也熟知为什么不能这样做. 如果对于至今为止许多代数理论而言可以满足于我们所构造的数的话,则恰恰是对于分析而言,限于代数数是完全不行的. 问题在于:数学分析的第一步就要对于初等代数运算添加基本的且是最重要的分析运算——极限过程. 有很多情形,有完全具体的理由迫使我们去了解这个或那个数序列极限的存在,况且,这个极限显现在我们面前是作为有着具体的且是现实的意义的数,而且在今后我们还期望对它进行代数运算和分析运算. 如果事情是这样的:任何我们认为应当具有确定的极限的代数数序列,其极限实际上同样存在于代数数的范围之内,则就可以假设代数数这个范围也就是连续统,除代数数之外,数学分析不再需要任何其他的实数.

但事情并非这个样子. 如果我们取一个半径为 1 的圆,并且作出其内接正多边形,无限地增加其边数,则所有这些多边形的周长都可以用代数数表示. 这个数序列的极限我们称之为圆周长. 否认这个极限存在就意味着几何学中不准说到圆周的长度. 你们容易想象得出,这种禁令不仅使几何学,而且使所有其他用到圆形的精确科学都会崩溃.

与此同时,可以证明,在代数数中是没有这个极限的. 摆脱这种情形的出路在哪里? 出路很明白. 我们不得不承认,对于数学分析而言只有一种代数数是不够的,必须再给它添加新的实数. 所有这些非代数数的实数通常称为“超越数”. 我们上面构造的数(半径为 1 的圆的周长)表示成  $2\pi$ , 即是说  $\pi$  是一个超越数. 在分析中另一个重要的超越数的例子是熟

悉的数  $e=2.718\cdots$ ，正如你们了解的那样，它也是从有理数出发由简单的极限过程产生的。 $e$  和  $\pi$  的超越性是很晚才被证明了的，是在 19 世纪的后半叶。但是引进超越数的必要性是较早一些就被指出了的，是在 19 世纪的中叶，是在另一些更简单的尽管不太重要的例子中给出的（由法国数学家 Liouville 作出）。

这样，我们的连续统仍然还没有建成。继续下去，我们应当怎样做呢？我们能否停留于此并且这样说：“连续统就是所有的代数数的全体，再加上“根据需要，把从代数数通过极限过程得出的但其本身又不是代数数的数（像  $e$  和  $\pi$ ）添加进去（作为超越数）？”我们提出这个问题是因为大多数“简易的”数学分析教程正是以此为基础编写的（当然，通常没有明说）而回避了阐述完整的无理数理论。

不，当然不能这样说，也不能停留在我们现在所在的地方。对此有一系列简单的、有说服力的原因。首先，作为所有实数的总体的连续统应当定义为某个固定的集合（例如：按照上面作出的定义所有的代数数的集合的模式），而不留下以后再给它添加越来越新的数的可能性。其次，在我们初步的定义中字眼“根据需要”这个说法显然缺少准确的内容。如果我们有一个没有代数极限的代数数的序列，或者认为它有超越极限或者为它完全没有极限，从形式的观点来看，现在我们有权利任意地回答这个问题。如果不是从形式的考虑，而是按照具体的现实的考虑来选取这个或那个解答，这种作法，无论它们多么必要，在数学定义中都是不能容许的。拒绝数  $\pi$  的存在，在目前这是极为不利的。但在其他的情况下作类似的否认可能不会带来任何不便。但是，显然地，那个使我们“每当没有它就进行不下去”时就引入超越数的准则不论怎么

说都不能成为数学准则。最后，从哪里也不能得出，我们可以满足于以这样的途径引入的数。因为新的数还得进行加法、乘法，进行极限过程（对数学分析来说不允许对这些数进行这些运算是什么也不能做的）。由何处我们能够确信，所有的运算结果都将是我们的连续统的实数？而如果不是，则又要补充它们，可见我们的连续统还没有包含所有的实数。

因而我们看到，我们所持的立场是不能坚持的。在作出一个或两个超越数作例子，然后就说如此“等等”，这样是不行的，因为我们刚刚已经看到，我们这样并没有定义任何连续统。

因而我们看到要对数学分析作完全的论证，就不可避免地要建立实数的一般理论，这理论不能限于构造一些新数来作为例子，而要包含这种构造方法的一般原则，按此原则可以刻画出所有实数的集合。

**无理数的构造。** 在科学中有几个不同的连续统理论，但是所有这些理论——牢记这一点是很重要的——在处理自己的问题时在思想方面是完全一样的。与这些原则性的统一比较起来，对待它们之间的差别应当像我们在审查建筑物的建筑设计时看待结构的细节一样。

所有这些理论都把有理数集合作为最初的数据而用统一的构造原则从中得到所有实数的整个集合。这个原则的形式在各种理论中是不同的，但是这些理论之间的相似之处还远不止于我们所已指出的那些。问题在于：选择一种构造原则以构造新的无理数，在所有的理论中，尽管存在着本质上的形式上的区别，基础都是同一个思想。这个思想就是：在构造新数时，基本解析运算极限过程起了首要的、主导的作用，所遇到的种种方法，都可归结为它，而可看作它的特殊情形。



你们知道，即使是整数的平方根也是适当选择的有理数序列（“近似根”）的极限，在另外的情形下也是这样的。

根据上述，为了更具体地认识连续统理论的构造，没有必要在细节上去研究所有这些不同的论证方法，而取其中的一个作为模型就完全够了。我们在这里将要看到的所有原则上重要的东西对其他理论都是同样的。我们今后将选择 Dedekind 理论并不是因为它有什么它对其他理论本质上的优越性，而只是一种纯粹外在的理由：占压倒多数的最通用的教科书都采用它。因而对读者来说不难寻找帮助，读者在那些书里能够了解我们的表述中漏掉的细节。

1. 在着手引入无理数之前，我们应当比较仔细地观察一下我们以  $R$  来表示的有理数的集合。首先我们来注意该集合的一个很初等的性质：在任何两个有理数  $r_1$  和  $r_2$  之间总可以找到第三个有理数。最为简单的是，注意到和的一半  $\frac{r_1 + r_2}{2}$  永远是位于  $r_1$  和  $r_2$  之间的有理数，就可以明白这一点。作为这一事实的推论，我们对它重复应用马上就得出：在  $r_1$  和  $r_2$  之间始终包含有有理数的无穷集合。

2. 现在我们注意观察在我们试图寻找或者定义  $\sqrt{2}$  时产生的那种情况（我们取的是正根）。我们首先在有理数中（对我们来说任何其他的数暂时还不存在）找这样的数，它的平方等于数 2，且容易发现，这种（有理）数不存在（我们在这里将不进行中学教程中对此一事实的熟知的算术证明）。这就表明：无论我们选择什么样的有理数  $r$ ，我们都将有  $r^2 < 2$ ，或者  $r^2 > 2$ 。我们首先只研究正有理数的情形。按照刚刚研究的法则它们自然地分成两类：这样的正有理数  $r_1$  所成的  $A$  类，其中  $r_1^2 < 2$ ，以及这样的正有理数  $r_2$  所成的  $B$  类，对于

它有  $r_2^2 > 2$ . 因为  $r_1$  和  $r_2$  都是正数, 则从  $r_1^2 < 2 < r_2^2$  得出  $r_1 < r_2$ , 即 A 类的每一个数都小于 B 类的每一个数. 现在很明显的是, 如果我们把零和一切负(有理)数都归入 A 类, 则上述结论中不会改变. 此时我们将得到将整个集合  $R$  分为 A 和 B 两类的一个分割, 同时 A 类的每一个数都小于 B 类的每一个数. 我们约定, 若将集合  $R$  分成两个非空的类<sup>①</sup> (A, B), 而使 A 类中的每一个数都小于 B 类中的任意数, 就称它是一个分割(确切地说是集合  $R$  的分划). 我们因此也得到了集合  $R$  的某个确定的分割.

我们可以用种种不同的, 都是完全初等的方法来建立集合  $R$  的分割. 例如: 把所有的有理数  $r_1 \leq 5$  归入 A 类, 而把所有的有理数  $r_2 > 5$  归入 B 类, 我们很显然地得出集合  $R$  的一个确定的分割. 如果以通常的方式用直线上的点来表示数, 则所有的分割很显然地都可以用直线上的点分成两个集合的某个(有理数的)分划表出: 这两个集合中的第一个(A)整个地位于第二个集合(B)的左边.

初看起来可能会认为, 集合  $R$  的所有分割对我们来说都有同样的图像, 两个不同的分割彼此间的区别只在于作出它们的位置, 因而其中之一可以通过简单的移动而变为另一个. 极为重要的是: 这种看法是错误的. 分割的本身结构上可能有着深刻的(且对于我们的目的来说是有重大价值的)差别.

实际上, 在后一个例子中, 存在着一个数(即有理数, 我们暂时还没有任何其他数), 该数具有这样一条重要的性质, 使得所有小于它的数都属于 A 类, 而所有大于它的数都属于 B 类. 在我们的例子中很明显的这个数是数 5. 具有这个

---

① 即每一个类中至少包含有一个数.

性质的数我们将称之为已知分割的界限. 因而在后一例中所做出的分割有界限.

相反地, 在第一个 (与  $\sqrt{2}$  相关的) 例中这样的界限是没有的. 我们来证明这一点.

设 (有理) 数  $r$  是界限. 则对任何 (有理) 数, 我们应当有或者  $r^2 < 2$ , 或者  $r^2 > 2$ . 为确定起见, 设  $r^2 < 2$ . 按照界限的性质对每一个  $r' > r$  我们应有  $r'^2 > 2$ . 如果  $r < 1$ , 则设  $r' = 1$ , 我们已经得到了矛盾. 而如果  $r \geq 1$ , 则  $r^2 \geq r$ , 记  $2 - r^2 = c (> 0)$  且令  $r' = r + \frac{c}{4}$ , 我们有

$$r'^2 = r^2 + \frac{rc}{2} + \frac{c^2}{16} \leq r^2 + \frac{r^2 c}{2} + \frac{c^2}{16} = 2 - \frac{7}{16}c^2 < 2,$$

又得到矛盾, 因为  $r' > r$ , 从而应有  $r'^2 > 2$ .

这样一来, 集合  $R$  的所有分割分为两个类型: 有界限的和没有界限的. 在这里需要指出:

a) 一个分割不可能有两个界限, 因为如果  $r$  和  $r'$  是这样的界限且若  $r < r'$ , 则由第 1 段存在着这样的数  $r''$ , 使得  $r < r'' < r'$ . 但此时根据界限的性质从  $r'' > r$  得出  $r'' \in B$ <sup>①</sup>, 而从  $r'' < r'$  得出  $r'' \in A$ , 这就造成矛盾.

b) 界限如果存在, 很显然地, 或者是  $A$  类中的最大的数, 或者是  $B$  类中的最小的数. 如果界限不存在, 则  $A$  类中既没有最大数,  $B$  类中也没有最小数.

c) 每一个 (有理) 数  $r_0$  都是两个不同分割的界限. 其中一个的  $A$  类由数  $r \leq r_0$  构成 (而  $B$  类则由数  $r' > r_0$  构成), 而另一个中的  $A$  类则由数  $r < r_0$  构成 (而  $B$  类则由数  $r' \geq r_0$  构成).

---

① 记号  $a \in M$  表示  $a$  是集合  $M$  的元素.

d) 集合  $R$  的任何分割集都分成两种类型——有界限的和没有界限的，很显然地，这是集合  $R$  的内部结构特点；这样一件事总是完全成立的，这里我们只用到  $R$  中的数是有理数，而不必用到任何其他性质。

3. 现在已经有数  $\sqrt{2}$  的例子直接暗示我们以后的行动方式。情况很明白：从直观方面看，我们面前观察到的是数直线、实轴，我们在其上确定的位置将其进行了分划，而在分划的位置，我们找到了不与任何有理数对应的点。我们不能拒绝考虑该点的存在。没有它则我们的直线，即连续统，即变量在变化时遍历的数的集合，就失去了其连续性、致密性，而连续统正是由此特征而得其名的。说得深刻一些，我们直接看出，如果我们使变量在变化时只取有理值，则其从一个值变为另一个值时就不得不经张开着口的空洞。从实际方面来讲，正如我们以前关于这点所讲过的那样，如果我们容忍在我们的两个类之间什么样的界限都不存在，所有的应用科学（且首先是几何学）必将感受极大的不便。因此，不仅我们的直观表示要求，而且所有的实际方面的情形也要求我们要把新的  $\sqrt{2}$  引进到我们的数域中来。该数按照定义是我们的分割的界限且我们称之为无理数。

但是我们所选择的分割同那种没有（有理）界限的集合  $R$  的任何其他分割在原则上没有任何不同。在一般理论的构造次序中我们因此自然地把我们的定义推广到任何这类分割的情形。对于集合  $R$  的每一个没有有理界限的分割，我们都提出某个新的无理数与之相应，并且定义这个无理数就是分割的界限。

因而，借助于这个统一的原则我们马上确定了整个无理数的集合，连同早已存在的有理数一起，它们就构成了所有

实数的集合或者连续统. 现在连续统已是完全确定的了.

**连续统理论.** 但是, 连续统理论当然不会因为我们引进了构造无理数的原则就算是完成了. 相反地, 实质上它还只能算是开始. 在我们能够说连续统理论实际上已经完善之前, 我们还必须要做的的工作的计划还是极为宽广的. 首先, 我们应当对我们的连续统进行排序, 即准确地确定在什么样的条件下我们可以把一个已知的实数当作是大于或者小于另一个已知的实数. 其次, 我们还要对实数定义其运算. 因为至今为止我们对数 1 和  $\sqrt{2}$  相加是什么还一无所知. 再次我们还要仔细地证明这些运算具有我们在有理数域中所习惯的那些全部的性质. 例如: 和与加法的次序无关 (加法的交换律) 是我们应当重新对任意实数加以证明的定理. 最后, 我们应当找到方法来证明: 我们定义的连续统确已适应了所有实际上的和直观表示的需要, 它也正是为满足这些需要而建立的. 当然, 在我们讲义的范围内要讲清此计划的各个细节是完全不可能的. 这也是极其枯燥的; 我们在今后只涉及该计划的某些原则上最重要的内容.

首先, 很容易对我们的连续统进行排序. 设我们有两个实数  $\alpha_1$  和  $\alpha_2$ , 需要确定其中哪个大, 哪个小. 如果两个数都是有理数, 则这个问题在算术中已经解决, 于是我们在这里就不再去讲它. 如果说  $\alpha_1$  是无理数, 而  $\alpha_2$  是有理数, 则问题也马上得到解决:  $\alpha_1$  是集合  $R$  的某个分割的界限, 根据界限的定义本身我们说  $\alpha_2 < \alpha_1$  或者  $\alpha_2 > \alpha_1$  取决于有理数  $\alpha_2$  属于此分割的  $A$  类或  $B$  类. 最后, 设数  $\alpha_1$  和  $\alpha_2$  是两个无理数. 因为这两个数互不相同, 则以它们为界限的那两个分割也互不相同. 特别地, 这两个分割的左边的类  $A_1$  和  $A_2$  也互不相同. 这就表明在这些集合中的某一个, 例如在  $A_2$  中可以找到这

样一个有理数  $r$  是在  $A_1$  中所没有的. 从  $r \in A_2$  得出  $r < \alpha_2$ , 从  $r \notin A_1$  ①得出  $r \in B_1$ , 因而有  $r > \alpha_1$ . 所以存在着这样的有理数  $r$ , 使得  $\alpha_1 < r < \alpha_2$ . 在这种情况下我们约定认为  $\alpha_1 < \alpha_2$ ; 如果相反地得到了这样的  $r'$ , 使得  $\alpha_2 < r' < \alpha_1$ , 则我们将认为  $\alpha_2 < \alpha_1$ . 因为我们现在已经证明了, 两种情形之一一定应当成立, 因此我们对连续统的排序得以完成.

然而, 以上只是完成了定义, 其性质还必须证明. 应当证明  $\alpha_1 < \alpha_2$  与  $\alpha_1 > \alpha_2$  是不相容的; 从  $\alpha_1 < \alpha_2$  得出  $\alpha_2 > \alpha_1$ , 反之亦成立; 最后, 从  $\alpha_1 < \alpha_2$  及  $\alpha_2 < \alpha_3$  推得  $\alpha_1 < \alpha_3$ . ——总而言之, 实数之间的不等式服从于有理数间的不等式的同样基本规律. 你们自己容易证明所有这些命题.

顺便说一下, 我们上面所作的讨论表明, 在任何两个无理数之间总可以找到一个有理数; 我们知道, 如果两个已知数是有理数, 这仍然是成立的. 现在设数  $r$  是有理数, 数  $\alpha$  是无理数, 且为确定起见设  $r < \alpha$ . 我们来证明此时在  $r$  和  $\alpha$  之间能够找到有理数. 数  $\alpha$  是集合  $R$  的分割  $(A, B)$  的界限, 同时从  $r < \alpha$  推得  $r \in A$ . 但在有无理数界限的分割里  $A$  类不含最大数, 因此存在有理数  $r' > r$ , 它像  $r$  一样属于  $A$  类且因而小于  $\alpha$ . 因而  $r < r' < \alpha$ , 这也即是要证明的.

这样, 我们就证明了, 在两个任意的实数之间都可以找到一个有理数, 当然, 也就可以找到无穷多个有理数. 集合  $R$  的这个重要的性质通常就说是:  $R$  是处处稠密的 (在连续统中). 容易证明, 无理数集合也是处处稠密的. 为了做到这一点最简单的是: 研究所有形如  $r\sqrt{2}$  的数的集合, 其中  $r$  是任意的有理数, 所有这样的数都是无理数, 只要它们就已构成

---

① 记号  $a \notin M$  表示:  $a$  不是集合  $M$  的元素.

了处处稠密的集合. 然而, 严格地说, 表达式  $r\sqrt{2}$  只有在对实数定义了运算之后才能得到确切的意义. 我们现在转到这一点上来.

我们没有可能来研究这个问题的所有细节, 而要想弄清该定义的思想的各个方面, 只要详细分析一个例子, 对我们来说就足够了. 设  $\alpha_1$  和  $\alpha_2$  是两个实数且设我们想要定义它们的和  $\alpha_1 + \alpha_2$ . 数  $\alpha_1$  和  $\alpha_2$  无论是有理数或者是无理数, 在任何情况下它们两个都是集合  $R$  的某个分割的界限. 我们分别以  $(A_1, B_1)$  和  $(A_2, B_2)$  来表示这些分割. 其次, 设  $a_1, b_1, a_2, b_2$  表示属于相应的集合  $A_1, B_1, A_2, B_2$  的任意的数. 很显然地, 所有形如  $a_1 + a_2$  的有理数都小于任何形如  $b_1 + b_2$  的有理数. 我们现在来证明这样的实数  $\alpha$  的存在性与唯一性, 使得对任意的  $a_1, a_2, b_1, b_2$  (当然属于相应的集合) 都有

$$a_1 + a_2 \leq \alpha \leq b_1 + b_2.$$

我们就自然地将这个数  $\alpha$  定义为数  $\alpha_1$  和  $\alpha_2$  的和, 这样就在一切情况下确定了和的存在性和唯一性.

我们来研究以下述方式定义的集合  $R$  的分割  $(A, B)$ : 如果有理数  $r$  小于所有形如  $b_1 + b_2$  的数, 我们将把它归入  $A$  类, 相反的则归入  $B$  类 (你们很容易证明, 集合  $R$  的这样定义的分割实际上是分割). 该分割的界限我们表之以  $\alpha$ . 很显然地, 所有的形如  $a_1 + a_2$  的数属于  $A$  类, 而所有形如  $b_1 + b_2$  的数属于  $B$  类. 因此

$$a_1 + a_2 \leq \alpha \leq b_1 + b_2, \quad (2)$$

即数  $\alpha$  实际上满足所提的条件. 我们余下的是确定其唯一性.

为此目的我们先来证明, 数  $a_1$  和  $b_1$  我们可以这样选择, 使得其差  $b_1 - a_1$  为任意小. 实际上, 设  $a$  是  $A_1$  类中的任意有理数且  $c$  为任意小的正有理数. 在有理数序列

$$a, a+c, a+2c, \dots, a+nc, \dots$$

中第一项属于  $A_1$  类, 其后, 一般说来还有一些项也属于  $A_1$  类, 但从某个位置起所有后面的项都将属于  $B_1$  类, 因为  $a+nc$  随着  $n$  的增加在无限增加. 因此可以找到这样一个整数  $k$ , 使得

$$a+kc = a_1 \in A_1, \quad a+(k+1)c = b_1 \in B_1,$$

由此得知差  $b_1 - a_1 = c$  是任意地小. 因此我们的命题得证. 由于同样的理由, 数  $a_2, b_2$  之差, 还有  $a_1 + a_2, b_1 + b_2$  之差也可以选择为任意地小.

现在设(还不知道这是否可能)存在着两个实数  $\alpha$  和  $\alpha'$  满足任何不等式(2), 且为确定起见设有  $\alpha < \alpha'$ . 正如我们了解的那样, 存在着这样一对有理数  $r, r'$ , 使得

$$\alpha < r < r' < \alpha';$$

这些关系连同不等式(2)一起表明: 任何形如  $a_1 + a_2$  的数与任意的形如  $b_1 + b_2$  的数之间的距离必定超过一个常数  $r' - r$ . 这很显然地与我们刚刚得出的结果相矛盾. 因而数  $\alpha$  的唯一性得证.

我们所做的加法的定义, 按其形式讲可以方便地把有理数加法所遵从的所有基本规律直接推广到任何实数的加法. 你们可尝试哪怕只对交换律试一下, 马上就会发现这些都是怎样的简单.

我们已经说过, 我们在这里将不再说及其他运算的定义以及它们所遵循的规律. 我们只提醒一下: 乘法最好类似于加法来定义, 而减法和除法则定义为逆运算为最好.

我们现在转到这个问题的思路中最后一个极为重要的问题: 怎样证明我们定义连续统实际上表现出连续性和致密性呢? 作为数学分析的基础, 它们是必需的, 正因为数集  $R$  缺



乏它们，才迫使我们在适当时候引进无理数。

要回答这一问题，我们要回想一下，为什么我们说集合  $R$  缺乏这种连续性。这是指这样一事实：在集合  $R$  的分割中具有这样一类，它们不具有属于集合  $R$  的界限。因此，如果我们证明：对于连续统来说这样的事实任何时候再也不会存在，即连续统的任何分割都有也属于连续统本身的界限，则我们就能够认定这是令人满意的，并且能相信我们建立的连续统作为数学分析的基础能适合对它所提出的要求。

要避免一个误解，即我们上面提出的命题不可能从以前的结果直接推得，因为迄今为止我们总是在说的是集合  $R$  的分割，现在我们才第一次谈到连续统的分割。分割的形式定义，我们在这里认为是不变的。

现在来证明我们的论断。设  $(A, B)$  是连续统的任意一个分割。任何有理数，更一般地说，任何实数或者属于  $A$  类，或者属于  $B$  类。因而连续统的分割  $(A, B)$  就直接导出了集合  $R$  的某个完全确定的分割  $(A', B')$ 。设  $\alpha$  是作为分割  $(A', B')$  的界限的一个实数。我们来证明，它也是分割  $(A, B)$  的界限，从而使得我们的命题得证。

我们需要证明：任何实数  $\alpha_1 < \alpha$  都属于  $A$  类，而任何实数  $\alpha_2 > \alpha$  都属于  $B$  类。由对称性，只要证明第一个命题就够了。设  $r$  为介于  $\alpha_1$  和  $\alpha$  之间的有理数，因为  $r < \alpha$ ，则

$$r \in A' \subset A^{\text{①}},$$

而因  $\alpha_1 < r$ ，则由此得出也有  $\alpha_1 \in A$ 。这就是所要证明的。

**基本引理。** 数学分析的逻辑基础就这样建立起来了。当以此为基础逐步建立分析基础时，我们当然不得不经常地引

---

① 记号  $A \subset B$  表示：集合  $A$  包含于集合  $B$  之内。

证已经奠立的基础,即直接回到我们所建立的实数的定义,这必然会伴随众所周知的不便,因为对此所必需的分割,构造和研究通常都是十分繁琐的.找到摆脱此困境的道路在科学上是极其有教益的,因为它对于在数学科学中经常遇到的所有类似的逻辑结构可以当作是一种典范.在数学分析的发展过程中可以注意到,尽管在讨论中直接应用借助于分割给出的实数定义是很经常的,但其中的多数应用在形式上是彼此十分相似的,因此实际上几乎所有的这些应用,都是按照三、四种格式来完成的(当然,每次添加特别的内容).但如果发现了这种情况,而我们就开始上百次地重复同一逻辑过程,而只是每次添加新的基本内容,那不论是为了建立这门学科,还是掌握这门学科都是很经济的,也是极为麻烦的:数学科学早就已经有了办法——当然是有充分的根据的——即在所有类似情况下,通常把这种逻辑形式明显地表述为几个辅助命题(引理),然后一劳永逸地证明了这些引理,这样以后就再也不必每次都重复作为该引理基础的这个形式结构,而径直引用这个准备好了的引理.证明了三、四个这样的辅助命题,我们有可能在今后任何时候都不用再来构造分割,而只要引用一个基本引理来代替它.这些引理就构成了把数学分析与其逻辑基础连接起来的几座桥梁.毫无疑问,这些基本引理的选择在不同的讲法中可以是各不相同的,但是在任何情况下都要尽可能地劝告学生,要不惜时间和精力,尽可能仔细地掌握尽可能多的这类引理,因为其中的每一个都各有任务,能对将来的工作的给以本质上的方便,因此为掌握它而花费的力气毫无疑问不会是徒然的浪费.

这类引理的典型表述和证明我们现在以几个例子来给出.

## 1. 关于单调序列的引理. 实数序列

$$a_1, a_2, \dots, a_n, \dots \quad (3)$$

称为单调的, 如果对于任何  $n$  都有或者  $a_n \leq a_{n+1}$ , 或者  $a_n \geq a_{n+1}$ . 在第一种情况, 我们说准确一点是单调不减的, 而第二种情况则是单调不增的. 序列(3)称为有界的, 如果存在着这样一个正数  $C$ , 使得

$$|a_n| < c \quad (n = 1, 2, \dots).$$

**引理 1.** 任何单调有界序列都有极限.

为确定起见设  $a_n \leq a_{n+1}$  且  $|a_n| < c$  ( $n = 1, 2, \dots$ ). 把连续统分成两个集合  $A$  和  $B$ , 把大于所有的数  $a_n$  (例如数  $c$ ) 的任何实数放入  $B$ , 而把其余的所有实数放入  $A$  (特别地有所有的  $a_n$ ). 很显然地, 连续统的这个分划是一个分割. 设  $\alpha$  是该分割的界限. 我们来证明  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \alpha$ , 这也即是引理 1 所要证明的.

我们首先指出, 对任意的  $n$  有

$$a_n \leq \alpha;$$

实际上, 当  $a_n > \alpha$  时我们依照界限的定义将会有  $a_n \in B$ , 这与集合  $B$  的定义相矛盾. 如果与我们的命题相反,  $\alpha$  不是序列(3)的极限的话, 则存在着这样的正的常数  $\epsilon$ , 使得对数  $n$  的无穷集合有

$$\alpha - a_n > \epsilon,$$

由此得  $a_n < \alpha - \epsilon$ . 但由序列(3)的单调性此不等式应对无穷多个  $n$  值成立, 因而应对所有的  $n$  成立. 按照集合  $B$  的定义由此得出  $\alpha - \epsilon \in B$ . 但由  $\alpha - \epsilon < \alpha$  则数  $\alpha - \epsilon$  应当属于  $A$  类 (因为  $\alpha$  是分割  $(A, B)$  的界限). 所得之矛盾证明了我们的论断.

当然, 在引理的条件中单调性是不能丢掉的. 单从序列

(3)的有界性是不能得出极限的存在, 正如例子  $a_n = (-1)^n$  所指明的那样.

关于单调序列的引理不仅在分析中得到大量的应用, 而且甚至在初等数学中也得到了大量的应用. 它在初等数学中常被作为“公理”, 有时甚至不考虑, 如果不是掌握了全部的实数, 这个“公理”简直就是不成立的. 但是, 这种缺陷不仅在初等数学里有, 而且在“简化”的数学分析教程里也有.

特别地, 几何学中圆的周长 (即当边数无限增加时圆内接正多边形周长的极限) 的存在以及作为分析基础的数  $e = \lim_{n \rightarrow \infty} (1 + \frac{1}{n})^n$  的存在利用这个引理进行证明是最简单的了.

与描述单调有界序列的基本特征的引理相比较, 下面的关于连续变化变量的连续函数的下述引理, 对数学分析的意义也不相上下.

**引理 1'.** 若量  $x$  增加且趋近于  $a$ , 并且函数  $f(x)$  在某个以点  $a$  为其右端点的区间上有界且单调, 则  $f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时趋近于确定的极限.

这里函数  $f(x)$  在以  $a - \epsilon$  和  $a$  为端点 ( $\epsilon > 0$ ) 的区间内的有界性表明存在着这样的数  $c$ , 使得

$$|f(x)| < c \quad (a - \epsilon < x < a);$$

单调性则表明对该区间的任意一对数  $x_1, x_2$ ,  $x_1 \neq x_2$  比值  $\frac{f(x_1) - f(x_2)}{x_1 - x_2}$  或者  $\geq 0$ , 或者  $\leq 0$ .

引理 1' 的证明可以很简单地据引理 1 作出. 为确定起见设  $f(x)$  是不减的, 即当  $a > x_2 > x_1 > a - \epsilon$  时有  $f(x_2) \geq f(x_1)$ . 因为当  $n > \frac{1}{\delta}$  时有

$$a - \delta < a - \frac{1}{n} < a,$$

则增加的数序列  $a - \frac{1}{n} (n > \frac{1}{\varepsilon})$  落在以  $a - \varepsilon$  和  $a$  为端点的区间之内且以  $a$  为极限. 数序列  $f(a - \frac{1}{n}) (n > \frac{1}{\varepsilon})$  很显然地有界且不减. 因此由引理 1 存在极限  $\lim_{n \rightarrow \infty} f(a - \frac{1}{n}) = b$ . 如果数  $x$  充分靠近  $a$ , 则可以找到这样一个  $n = n(x)$ , 使得

$$a - \frac{1}{n} \leq x < a - \frac{1}{n+1},$$

此即表明由函数  $f$  的单调性得

$$f(a - \frac{1}{n}) \leq f(x) \leq f(a - \frac{1}{n+1}). \quad (4)$$

但当  $x \rightarrow a$  时很显然地有  $n \rightarrow \infty$ , 由此得出不等式(4)的左右两边都以  $b$  为其极限, 由此得出当  $x \rightarrow a$  时也有  $f(x) \rightarrow b$ , 引理 1' 以此得证.

**2. 收缩区间套引理.** 我们约定把以  $a$  和  $b$  为端点的闭区间, 即满足不等式  $a \leq x \leq b$  的所有实数的总体记为  $[a, b]$ , 而具同样的端点的开区间, 即满足不等式  $a < x < b$  的所有实数  $x$  的总体表之以  $(a, b)$ . 区间序列

$$[a_1, b_1], [a_2, b_2], \dots, [a_n, b_n], \dots \quad (5)$$

我们将称之为收缩的区间套, 如果它满足下述条件:

1°  $a_n \leq a_{n+1} \leq b_{n+1} \leq b_n (n = 1, 2, \dots)$ , 即后面的每一个区间整个地包含在前一个区间之内;

2°  $\lim_{n \rightarrow \infty} (b_n - a_n) = 0$ , 即随着序号的无限增加, 区间的长度趋于零.

**引理 2.** 如果序列(5)是一个收缩的区间套, 则存在着唯一的实数  $\alpha$ , 属于所有这些区间.

当然, 可以通过构造相应的分割来证明此引理 (时常是很有益的), 但是根据引理 1 来证明要简单得多. 实际上, 由

条件 1° 序列

$$a_1, a_2, \dots, a_n, \dots$$

单调、有界（后一点从  $a_n < b_1$  对任何  $n$  成立可以明显看出），据引理 1，序列有极限，设

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \alpha.$$

因为对任何  $k$  有  $a_n \leq b_k (n = 1, 2, \dots)$ ，则也有

$$\alpha \leq b_k \quad (k = 1, 2, \dots),$$

因此

$$a_n \leq \alpha \leq b_n \quad (n = 1, 2, \dots). \quad (6)$$

因此数  $\alpha$  属于每一个区间  $[a_n, b_n]$ ，因而满足引理的条件。其唯一性可以这样推得：当有两个不同的数  $\alpha$  和  $\beta$  满足不等式 (6)，我们有（为确定计设  $\alpha < \beta$ ）：

$$a_n \leq \alpha < \beta \leq b_n \quad (n = 1, 2, \dots),$$

由此得

$$b_n - a_n > \beta - \alpha \quad (n = 1, 2, \dots),$$

这与收缩区间套的性质 2° 相矛盾。因而引理 2 得证。

应当指出：对于引理 2 非常重要是对每一个区间而言其端点  $a_n, b_n$  都要包括在内，如果我们丢掉了这一点而以开区间  $a_n < x < b_n$  来代替  $[a_n, b_n]$ ，则引理就可能不成立。如开区间序列  $0 < x < \frac{1}{n} (n = 1, 2, \dots)$  就没有属于所有区间的公共点。

**3. Heine-Borel 引理。** 这个时代稍晚些才产生的辅助命题也时常成为证明分析中的定理的很方便的武器。

我们约定称（一般说来是无穷的）一组区间  $M$  覆盖了区间（闭的） $[a, b]$ ，如果这后一区间的每一个点都位于这组区间  $M$  中的至少一个区间的话。

**引理 3.** 如果开区间组  $M^{①}$  覆盖了区间  $[a, b]$ , 则从中可以分出一个有限的开区间组  $M'$ , 也覆盖区间  $[a, b]$ .

实际上, 如果区间  $\Delta_1 = [a, b]$  不能被引理要求的有限个开区间覆盖, 则将其平分成两半, 我们可以断定, 其中至少有一个半区间也不能被有限覆盖 (因为很显然地, 如果两者都能被有限覆盖的话, 则整个区间  $\Delta_1$  也就被有限覆盖). 我们以  $\Delta_2$  来表示这不能被有限覆盖的一半 (如果两者都不能被有限覆盖, 则  $\Delta_2$  可以表示其中任意一个). 再将  $\Delta_2$  平分成两半, 我们又可以断言, 其中至少有一个半区间 (我们表之以  $\Delta_3$ ) 不能被有限覆盖. 我们可以把这个过程无限地进行下去, 这样区间  $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3, \dots$  很显然地构成了一组收缩区间套. 根据引理 2 存在着唯一的点  $\alpha$  属于所有这些区间. 设  $\Delta$  为组  $M$  中包含点  $\alpha$  在其内的开区间. 因为当  $n \rightarrow \infty$  时区间  $\Delta_n$  的长度趋近于零, 同时  $\alpha \in \Delta_n$ , 则对充分大的  $n$  就有  $\Delta_n \subset \Delta$  (因为开区间  $\Delta$  的长度不会为 0), 于是我们得出矛盾: 区间  $\Delta_n$  按其定义不能被有限覆盖, 现在又只需组  $M$  的一个区间  $\Delta$  即可覆盖它. 引理 3 以此矛盾而得证.

现在我们不仅学会了建立数学分析的基础, 而且证明了 3 个最重要的辅助命题, 准备好了将此基础最方便地用于今后进一步构建基本的建筑物的过程. 这座大厦将以什么方法耸立起来, 在其建筑过程中将使用什么样的基本概念、思想和研究方法——所有这些你们都将从后面的各讲中了解到.

---

① 译者注. 原文误为“一组区间  $M$ ”, 实际上, 如果这一组区间  $M$  是一组闭区间, 这个引理可能不成立.

## 第 二 讲

## 极 限

**什**什么是极限？——趋于极限的各种类型。——常量的极限。——无穷小和无穷大。——Cauchy 准则。——关于基本定理的注记。——部分极限，上极限和下极限。——多元函数的极限。

什么是极限？ 极限概念，如同函数关系概念一样，是数学分析最重要的概念之一。当然，你们了解许多关于极限的定理，但是，我们还必须十分认真地研究这些概念，部分地是为了使之更明确，部分地则是为了补充、深化和拓展我们所熟悉的这个概念。

我们首先来研究“变量  $x$  (在已知的现象或过程中) 趋近于数  $a$  (或者说是以数  $a$  为其极限)”这句话的意思。这句话我们用下述两种记号之一来表述： $x \rightarrow a$  或者  $\lim x = a$ 。如果我们期望在定义极限时遵守一切形式上的要求（而没有这一点通常就不能建立数学科学），则我们首先要遇到的是特殊的独有的困难。问题在于在极限概念的准确定义中，不能够有其数学意义完全不明晰的术语诸如“现象”、“过程”之类出



现. 而没有这些 (或类同的) 术语要描述通常的、你们所熟知的极限概念的定义是很困难的. 我们不是常这样说: 无论数  $a$  的邻域  $U^{①}$  是怎样的, 从已知过程的某个时刻起的所有  $x$  值都属于邻域  $U^{②}$ . 于是我们现在应当找到一种方法来描述这个定义, 以使它不含任何数学意义不是完全确定的术语. 应当明说, 这个任务大概解决得不算很好. 现代数学家宁肯完全放弃去解决它并且把记号  $\lim x = a$  当作是毫无数学内容的. 当然, 这不是说他们完全拒绝极限概念. 如何摆脱这一困境呢?

事实上, 在分析中我们总是遇到这种情形: 当变量  $x$  在某个确定的状态时某个函数  $y$  趋近于极限, 例如 “当  $x$  趋近于  $a$  时  $y$  以  $b$  为极限” 或者 “当  $n$  无限增加时  $a_n$  趋近于  $a$ ” 等等. 这种说法 (相应地有记号  $y \xrightarrow{x \rightarrow a} b$  或者  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$  或者  $a_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} a$ ) 已经有了完全确定的含义. 于是, 表达式  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$  意味着: 无论数  $b$  的邻域  $V$  是怎样的, 总存在着数  $a$  的这样一个邻域  $U$ , 使得对除  $x = a$  以外<sup>③</sup>的任何  $x \in U$ , 总有  $y \in V$ . 你们已经看到, 这个无可指摘的极限概念的精确定义不需要过程的概念. 通常把它说成是: 当  $x$  充分接近  $a$ <sup>④</sup> 时  $y$  足够地接近  $b$ . 当然, 谁若对数学形式的典型特征不熟悉, 可能

① 数  $a$  的邻域是包含数  $a$  在其中的任何开区间.

② 当然, 有时这句话也说成这样: 无论正数  $\varepsilon$  如何小, 在已知过程中数值  $x - a$  依其绝对值总小于  $\varepsilon$ .

③ 函数  $y$  当  $x = a$  时可以是没定义的, 也可能当  $x = a$  时  $y$  有确定的值, 但这个值不是  $b$ .

④ 对于  $x \rightarrow \infty, x \rightarrow -\infty, y \rightarrow \infty, y \rightarrow -\infty$  不需专门的定义, 只要把大于 (小于) 某个任意确定的数的集合理解为  $+\infty (-\infty)$  即可.

对此感到奇怪：可不是吗，事实上，语句(A)：“当 $x$ 的极限等于 $a$ 时， $y$ 的极限等于 $b$ ”可能有确定的意义，同时条件自身“ $x$ 的极限等于 $a$ ”却没有意义？实际上，这里不仅不会有任何不能接受的东西，甚至也没有任何奇怪。语句(A)是作为一个完整的整体，而完全不必让其中每一个部分都对我们有定义，只要这句话整个地赋予了确定的内容就行了。

毫无疑问，我们所给的极限概念的定义包含了分析上最重要的两种情况：数列的极限  $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n$  及连续变量的函数的极限  $\lim_{x \rightarrow a} y$ ，其中 $a$ 是实数，亦或者 $+\infty$ ，或者 $-\infty$ ，这里函数 $y$ 的极限可同样理解为这三种情形中的任一种。

趋于极限的各种类型。设 $x$ 的函数 $y=f(x)$ 当 $x$ 趋近 $a$  ( $a$ 是一个数) 时以数 $b$ 为极限。同时为简单计我们设 $x$ 的所有值均大于 $a$ 。这一点常用以下的记法，非常方便地表示为 $x \rightarrow a+0$  (而不写 $x \rightarrow a, x > a$ )。于是，我们有

$$\lim_{x \rightarrow a+0} f(x) = b. \quad (1)$$

我们假定对充分接近于 $a$ 的任何 $x > a$ ，有 $f(x) > b$ ；此时函数 $f(x)$ 在点 $a$ 附近通常的几何表示有两种形状，即为下述图1和图2。在图1中 $x$ 愈靠近 $a$ 则 $f(x)$ 就愈靠近 $b$ ，当 $x \rightarrow a+0$ 时 $y$ 单调减少地趋近于 $b$ 。在图2的情形则完全不是这样： $y \rightarrow b$ 时是时而接近，时而又离开其极限，当 $x \rightarrow a+0$ 时函数 $f(x)$ 不是单调地变化的，它时而增加，时而减小。当然，所有这些本质上的差别并不妨碍我们用同一个关系式(1)来类似地表示这两个图形。这个关系所描述的是这两个情况所共有的一个基本事实：只要 $x$ 充分接近 $a$ ， $y$ 就任意地接近 $b$ 。

当 $x$ 充分趋近于 $a$ 且均有 $x > a$ 时，若有 $y < b$ ，则完全

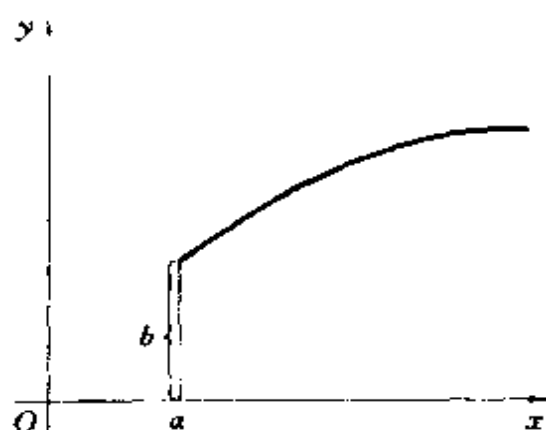


图 1

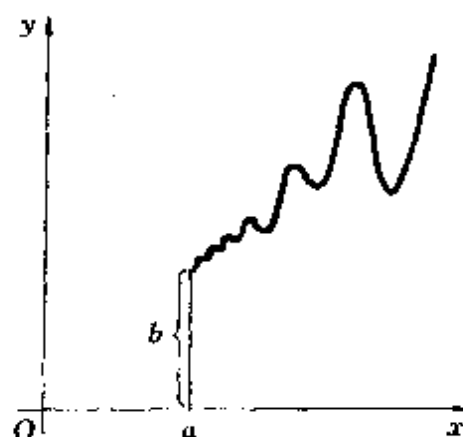


图 2

类似于前者：它可以用图 3 和图 4 来表示，显然，无需解释。

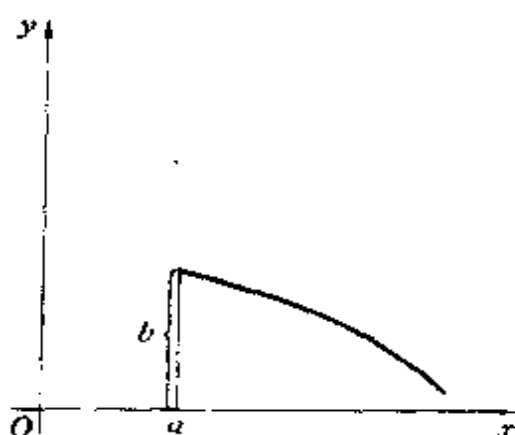


图 3

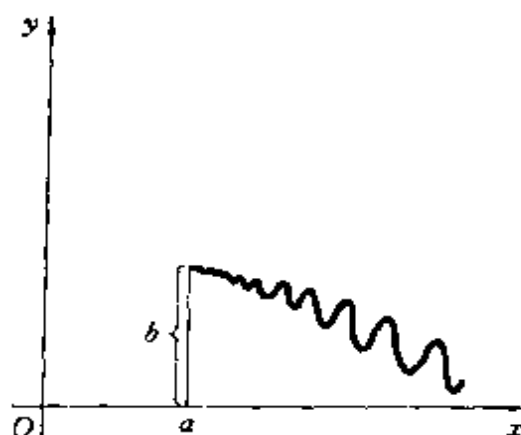


图 4

最后，可能有这样的情形，当  $x$  在点  $a$  的右方任意接近  $a$  时，函数  $y = f(x)$  的值有时大于  $b$ ，而有时又小于  $b$  (图 5)。很明显，此时当  $x \rightarrow a + 0$  时  $y$  不可能是单调地趋近于其极限  $b$ 。此时若函数  $f(x)$  连续 (如同我们在所有图形中所描绘的)，则它必然在点  $a$  的右方充分靠近  $a$  的无穷点集上等于其极限值  $b$ ，从几何上说，函数  $f(x)$  的图形在点  $a$  附近无限

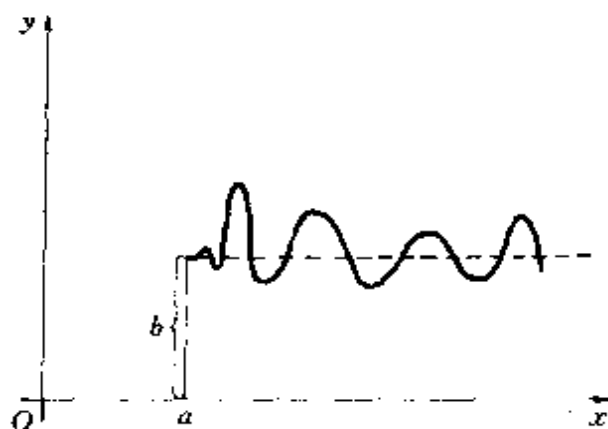


图 5

多次地穿过直线  $y = b$ .

很显然, 当  $x \rightarrow a+0$  时趋近于  $b$  的连续变化的量的所有可能的类型仅限于这些情况. 我们不再去单独研究当  $x \rightarrow a-0$  即所有的  $x$  均小于  $a$  的情形, 很明显, 把图 1~5 对直线  $x = a$  反转即可得到相应的图形.

如果我们假设当  $x \rightarrow a$  时  $y \rightarrow b$ , 则当然有  $y \xrightarrow{x \rightarrow a+0} b$  以及  $y \xrightarrow{x \rightarrow a-0} b$ , 此时我们谈到的函数  $y$  当  $x$  从点  $a$  的右边的 5 种极限类型的每一种都可以类似地与从点  $a$  的左边趋近于  $a$  的 5 种类似的极限类型结合起来, 从而我们就得到了当  $x \rightarrow a$  时函数  $y \rightarrow b$  的 25 种不同类型的极限.

我们还要注意到, 图 1, 2, 3, 4 中所描述的情形可以方便地写成相应的形式

$$y \xrightarrow{x \rightarrow a+0} b+0 \quad \text{及} \quad y \xrightarrow{x \rightarrow a+0} b-0.$$

到目前为止, 我们认定  $a$  及  $b$  是数. 当这两个字母之一 (或者两个一起) 表示  $+\infty$  或  $-\infty$  时, 也不难列举出函数  $y$  的各种类型的极限. 你们自己将不难作出. 作为例子, 我们指出当  $a = +\infty$ , 而  $b$  是数时, 所有的类型可以表示成图 1'~5'.

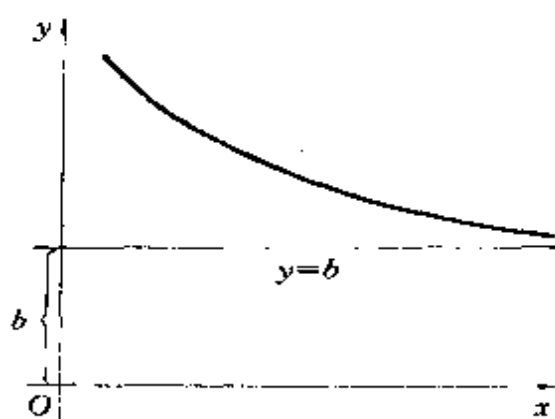


图 1'

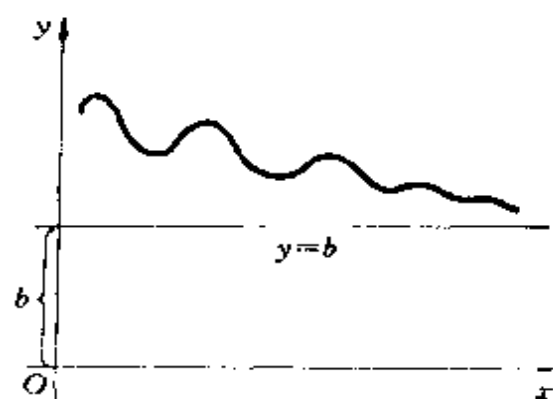


图 2'

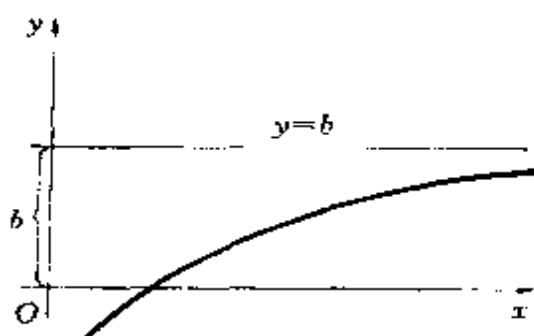


图 3'

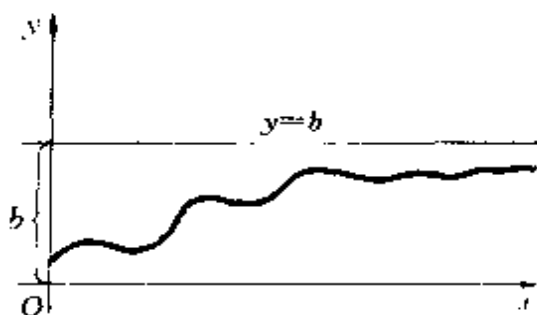


图 4'

函数  $f(x)$  在图 1' 及图 3' 的情形是单调的, 而在其他情形则是不单调的. 在图 5' 的情形 (如果它连续的话) 函数  $f(x)$  可以无穷多次地等于其极限值  $b$  (对充分大的  $x$  值).

当  $a$  是数, 而  $b = +\infty$ , 而当  $x \rightarrow a + 0$  时, 很显然, 只可能是图 6 及图 7 所描述的两类型.

**常量的极限.** 当然, 你们知道, 常量 (即仅可能取唯一的值的量) 的极限总是

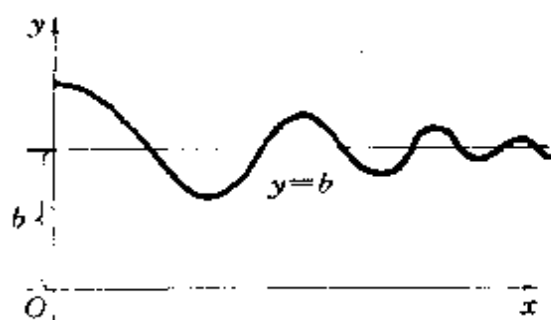


图 5'

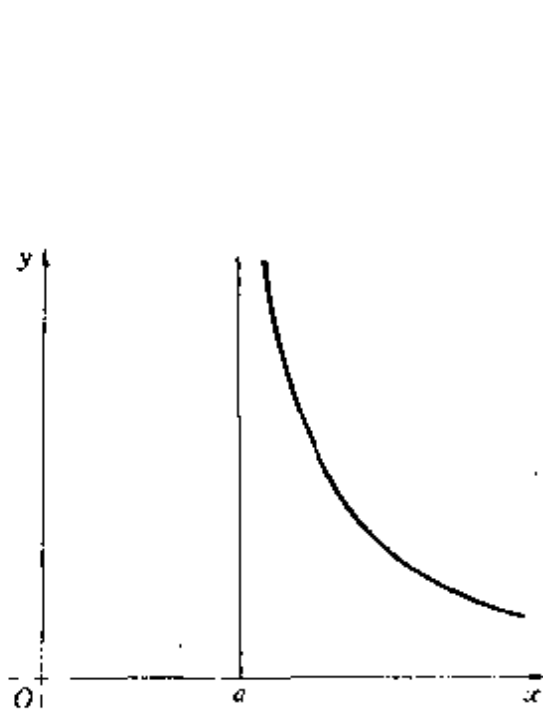


图 6

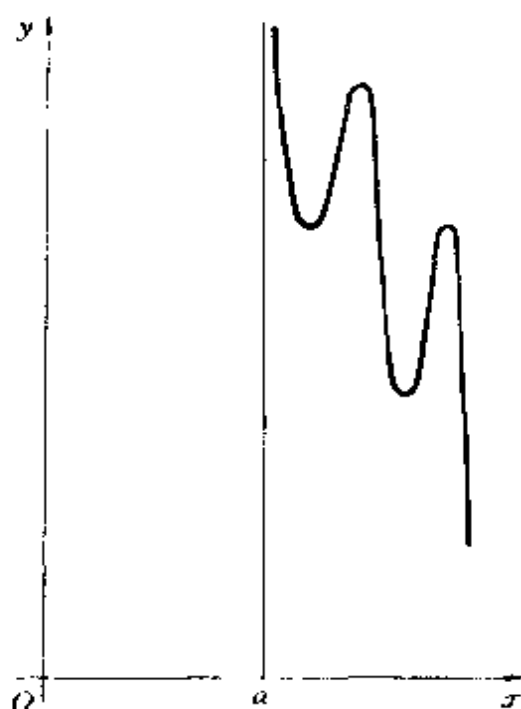


图 7

存在的并且就等于这个唯一的值。这个规定有时被当作不可理解的，因为我们一开始说的是变量的极限，那么怎么可以有常量的极限存在呢？

但是这个规定对我们而言，首先在逻辑上是必然的，如果我们不想在我们的极限定义中出现矛盾的话。实际上，对任何  $x$  值若  $y = b$ ，则对点  $b$  的无论怎样的邻域  $V$ ，对任何  $x$  我们都有关系式  $y \in V$ ，由此依照极限的定义我们一定可以得出：对任何  $a$ ，都有

$$\lim_{x \rightarrow a} y = b. \quad (2)$$

再其次，这个约定又是十分合理的（实际上，也几乎是不可避免的）和实用的，事实上，如果我们暂时认为常量没有极限，而设有一个函数使(2)对它成立，则大家知道

$$\lim_{x \rightarrow a} (-y) = -b.$$

但对任何  $x$ ,  $y + (-y) = 0$ , 于是量  $y$  与  $-y$  都是有极限的, 而它们的和是常量  $0$ , 而按照我们的约定, 又是没有极限的. 这样一来, 在表述我们熟知的两个变量和的极限的定理时, 我们不得不预先声明: “只要这个和不是常量时”, 和的极限的定理才成立. 类似这样附加的话, 其人为的繁琐的特征是显而易见的, 而我们又不得不把它们放入所有关于极限的定理之中. 但若对任何常量都给以极限, 我们就可以完全解脱了. 而由于, 像我们已经看到的那样, 我们又没有作出与我们已建立的极限概念的定义有矛盾的任何差错, 所以在讲述数学分析基础时始终采用了这个约定.

**无穷小和无穷大.** 如果当  $x \rightarrow a$  时  $y \rightarrow 0$ , 量  $y = f(x)$  就称为当  $x \rightarrow a$  时的无穷小量. 在数学分析的许多讲法中无穷小概念在极限论中都起着基本的作用, 先给出它的定义, 然后再给出一般的极限概念, 并且反过来, 把后者的定义归结为无穷小量的概念. 与此相反, 一些现代学者在阐述分析教程时则完全不理会无穷小的概念, 认定这个概念是多余的, 它会留下, 并且事实上确实是留下了许多误解.

关于这一点应当指出, 这里所谈的当然不是趋近于零的量的概念 (这个概念在数学分析的任何讲法中, 包含在其所有的应用中都起着本质的作用), 而仅只是谈要不要有“无穷小量”这个术语. 这个名称实际上常是不通顺的并且常常导致误解; 使用这个名称似乎是想去刻画这一类的量的大小——把一些在其变化的已知阶段完全是并不小的量, 叫做无穷小量总是不方便的. 而在事实上这个名称所要描述的仅只是已知量的变化特征, 而绝不是它的大小. 这个用词上的失误应归咎于历史的遗留; 无穷小量的叫法出现在这样的时代, 那时这个概念的意义完全不同于我们现在为它确定的意义.

但是，如同我们已经指明的那样，趋近于零的量在分析中以及其应用中如此经常遇到，所以拒绝给它一个简单的名词也是非常困难的。另一方面，把在历史上已经使用了几个世纪的名称换成另外的说法确实是一场灾难，而这样的灾难在数学中总是经常不断地感觉到又毫无好处。最后，如果我们不把无穷小量作为极限理论的基础（如同我们现在所做的那样），而仅仅是把它理解为趋于极限的量的一般概念的一种特殊情形，则概念间严重混淆的危险性就不会太大并且不致引起太严重的后果。

量  $y$  称为无穷大量，如果

$$\lim_{x \rightarrow a} |y| = +\infty.$$

这就是说，无穷大量就是要么趋于  $+\infty$ ，要么趋于  $-\infty$ ，要么不趋近于某个极限，而是时而取正值，时而取负值，但按其绝对值则无限增加。这后一种情形的例子如变量  $y = (-1)^n n$  当  $n \rightarrow +\infty$  时即是，其中  $n$  在增加时仅取整数值。关于术语“无穷大量”也可以重复我们上面对“无穷小量”所说的那一些话。

这里我们毋需对我们已熟知的无穷小量的和、差、积的定理再说什么，我们只需要对常导致误解的两个地方加以注意：

1) 在无穷小量的和及积的定理中经常要求加项（或因子）的个数是有限的，没有这个说明，我们容易找出简单的例子来证明，这两个定理是不能成立的。

2) 关于两个无穷小量的商不可能作出任何一般的结论，这里商可以具有任何变化特征，特别地，可能不趋于任何极限。

在往下讲以前，我们需要对记号  $+\infty$  和  $-\infty$  再作些说明。这些记号我们现在已经是经常遇到的了，当然，你们知道，这



些记号并不表示任何数. 例如: 在问到记号  $+\infty$  表示什么时, 最正确最清楚的就是说它本身什么意义也没有; 但“ $+\infty$ 的邻域”这种说法是有意义的, 它表示的是全部大于某个(任意的)数  $a$  的全体实数这样一个集合; 对于这样的集合给一个简单的名称是很方便的, 因为在分析中我们每每要碰到这类集合, 所以就称它为  $+\infty$  的邻域. 与“ $+\infty$ 的邻域”这种说法一样, 诸如  $\lim_{x \rightarrow a} y = +\infty$  (其中  $a$  本身可以是符号  $+\infty$  与  $-\infty$  之一) 这种表达式也就有了意义. 实际上, 在我们已给出的极限定义  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$  中谈到字母  $a$  及  $b$  时总是与它们的邻域一起谈到的. 因此这两个字母中的任何一个都可以符号  $+\infty$  (或者  $-\infty$ ) 来代替 (只要我们指明, 把什么样的集合称之为这些符号的邻域就行), 没有必要对这些符号本身给予任何意义.

从所有这些可以明白, 在使用符号  $+\infty$  及  $-\infty$  时该要多么细心. 特别地, 对它们作某些算术运算 ( $\frac{1}{\infty} = 0$  等等) 是完全不能允许的, 而在某些“简略”的分析教程中是这样用的. 同样地, 所有其式中有符号  $+\infty$  及  $-\infty$  出现的等式, 如果这些符号虽不是直接起着上述类型的极限的作用, 也都是没有意义的. 如三角表示中形如  $\tan \frac{\pi}{2} = \pm \infty$  ①之类的任何等式都是如此. 反之, 不等式

$$a < +\infty, \quad b > -\infty, \quad -\infty < c < +\infty$$

却可以有确定的意义. 它们依次表示: 1)  $a$  要么是一个数, 要

---

① 当然, 正确的表述应当是

$$\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2} - 0} \tan x = +\infty, \quad \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2} + 0} \tan x = -\infty.$$

么是符号 $-\infty$ ；2)  $b$  要么是一个数，要么是符号 $+\infty$ ；3)  $c$  是一个数。

最后，在谈到函数  $y = f(x)$  的极限存在时，必须准确地声明，我们这里所说的是存在一个数，它是这个量的极限，或者我们也将允许符号 $+\infty$ ， $-\infty$ 作为极限。当然，在这里的术语问题上我们显然可以取两种说法中的任何一个，于是乎怎样选择就应当看它是否适合。通常约定把“ $y$  有极限”理解为存在着一个数作为量  $y$  的极限，如果需要对这个论断作广义的理解，则应作专门的声明。在今后我们都将这样处理。

**Cauchy 准则.** 极限理论的最重要的问题之一是：已知函数  $y = f(x)$ ，要问：当  $x \rightarrow a$  时它是否有极限？在此：1) 按照我们的约定要讨论的是这样的数  $b$  的存在问题，使当  $x \rightarrow a$  时  $y \rightarrow b$ ；2) 反之， $a$  可以是数，也可以是符号 $+\infty$ 与 $-\infty$ 两者之一；3) 在此问题中只谈及极限的存在性问题，至于怎样去找出这里的极限，我们目前完全不必去管它。

下述的极限存在的重要准则是十分重要的工具，特别在理论研究中是这样。

**Cauchy 准则** 要使函数  $y = f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时有极限，必须而且只需下述条件得到满足：(A) 无论对于怎样小的正数  $\epsilon$ ，都存在着数（或符号） $a$  的一个这样的邻域  $U$ ，使得对邻域  $U$  中的任何两个数  $x_1$  和  $x_2$ ，都有

$$|f(x_1) - f(x_2)| < \epsilon.$$

**证明.** 1) 设当  $x \rightarrow a$  时量  $y$  趋近于数  $b$ 。依照极限的定义，存在着数  $a$  的这样的邻域  $U$ ，使得当  $x \in U$  时有

$$b - \frac{\epsilon}{2} < f(x) < b + \frac{\epsilon}{2},$$

因此，若  $x_1 \in U$  且  $x_2 \in U$ ，则  $f(x_1)$  及  $f(x_2)$  均介于  $b - \frac{\epsilon}{2}$

与  $b + \frac{\epsilon}{2}$  之间, 因而彼此之差小于  $\epsilon$ . 这就证明了条件(A) 的必要性.

2) 现在设条件(A) 成立. 对每一个自然数  $n$  都存在着数  $a$  的这样一个邻域  $U_n$ , 使得当  $x_1 \in U_n, x_2 \in U_n$  时我们总有

$$|f(x_1) - f(x_2)| < \frac{1}{n}. \quad (3)$$

我们可以把每一个这样的邻域  $U_n$  都取为区间(闭的), 同时我们有权假设  $U_{n+1} \subset U_n (n = 1, 2, \dots)$ , 实际上, 若区间  $U_{n+1}$  不是区间  $U_n$  的部分, 则我们通常取区间  $U_n$  与  $U_{n+1}$  的公共部分  $U'_{n+1}$  来代替  $U_{n+1}$ ①, 很明显,  $U'_{n+1}$  是区间, 且  $U'_{n+1} \subset U_n$ , 并且对任何  $x_1 \in U'_{n+1}, x_2 \in U'_{n+1}$  我们都有

$$|f(x_1) - f(x_2)| < \frac{1}{n+1},$$

所以邻域  $U'_{n+1}$  在任何情况下都是可以用来代替邻域  $U_{n+1}$  的.

因为函数  $f(x)$  在区间  $U_n$  上是满足条件(3) 的, 则函数在此区间上所取的值的整个集合  $M_n$  将落在长度为  $\frac{1}{n}$  的某个区间  $\Delta_n$  之内. 但  $U_{n+1} \subset U_n$ , 因而  $M_{n+1} \subset M_n$ , 因而区间  $\Delta_{n+1}$  将整个地落在区间  $\Delta_n$  之内:  $\Delta_{n+1} \subset \Delta_n$ ; 又因为当  $n \rightarrow \infty$  时区间  $\Delta_n$  的长度  $\frac{1}{n}$  将趋近于零, 则区间序列  $\Delta_n (1, 2, \dots)$  将构成收缩的区间套. 根据第一讲的引理 2(p. 21) 我们就可以断定, 存在着唯一的一个数  $b$  属于所有的区间  $\Delta_n$ .

最后, 我们来证明  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$ . 为此我们以  $V$  来表示数  $b$  的任意邻域. 依照这个数的定义, 对任何充分大的  $n$  有  $\Delta_n \subset$

---

① 显然, 它是非空的.

$V$ . 所以若  $x \in U_n$ , 则  $f(x) \in M_n \subset \Delta_n \subset V$ , 由此, 依照极限的定义应有  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$ .

这样一来, Cauchy 准则就已完全证明. 特别地, 要使数序列

$$a_1, a_2, \dots, a_n, \dots$$

有极限, 必须而且只需: 对任意的  $\varepsilon > 0$  以及任何充分大的  $n$  和  $m$ , 都有

$$|a_n - a_m| < \varepsilon.$$

Cauchy 准则只在证明某些个别的函数的极限存在性时, 在很少有的情形下, 才得到具体的应用, 为此常常采用更为简单的准则, 但这种准则不是极限存在的特征, 即不是必要充分的准则. 相反地, 在一般的理论研究中, Cauchy 准则正是由于这个特点, 却能起到几乎是不可取代的作用, 这一点我们即将看到.

**关于基本定理的注记.** 极限理论的基本定理, 即和、差、积等极限定理, 你们当然是很熟悉的, 我们这里不仅不需再去证明, 而且也不必去陈述它们. 但与这些定理相关的一个注记我们还必须给出. 因为这个注记对于整个一系列定理都是相同的, 我们将只以其中的任一个为例来加以说明.

当我们说到“两个量之和的极限等于它们的极限之和”(在大量“简略”的教程中正是使用这样简单的措词的), 因而我们这里指的是(尽管没有提到这一点): 所有的 3 个量(两个加项以及和)都是有极限的, 并且问题仅只涉及这些极限之间的关系. 实际上, 我们这里假设多于所需, 只需假设这两个加项每一项都存在极限就够了; 因为这时可以证明和必有极限(等于加项的极限之和). 对这个证明不需任何附加的讨论, 这个结果可以从和的极限的定理的任何证明中自动

地得出, 成为一个附加的结果.

反之, 从和有极限则不能直接推出每一个加项都有极限. 实际上, 设量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时不趋近于任何极限, 很显然, 量  $1 - y$  也同样地没有极限, 但是这两个量之和 (是一个常数,  $y + 1 - y = 1$ ) 当  $x \rightarrow a$  时有极限 1.

这也就是说, 关于和的极限的定理的最完整的陈述应当说成是: 如果已知的有限多个量中的每一个当  $x \rightarrow a$  时都有极限, 则它们的和此时也有极限, 并且和的极限等于各项的极限之和. 所有这一系列的定理都有类似的陈述.

**部分极限, 上极限和下极限.** 我们现在需要来详细研究变量  $x$  的这样的函数, 这些函数当  $x \rightarrow a$  时没有极限. 所有“简略”的教程通常是完全不研究这个问题的.

如果对于数  $a$  的无论怎样的邻域  $U$  以及数  $b$  的无论怎样的邻域  $V$ , 都可以找到一个异于  $a$  的点  $x \in U$ , 使得  $f(x) \in V$ , 当  $x \rightarrow a$  时我们称数  $b$  是函数  $y = f(x)$  的部分极限. 这个简单的定义不加任何改变可以推广到  $b$  是符号  $+\infty$ ,  $-\infty$  之一的情形. 这就是说, 部分极限  $b$  是这样的数, 使得不论怎样靠近  $a$ , 总可以找到  $x$  值, 使相应的量  $y$  任意地接近于  $b$  [当  $a$  或  $b$  是  $+\infty$  时, 我们当然应当把“任意接近于  $a$  (或  $b$ )”改变成“任意大的数”, 当  $a$  或  $b$  是  $-\infty$  时也完全类似].

相仿地, 我们也可以定义当  $n \rightarrow \infty$  时数列  $a_1, a_2, \dots, a_n, \dots$  的部分极限.

如果  $\lim_{x \rightarrow a} y$  存在, 则正如我们从极限概念的定义中所直接看到的那样, 它必然也是量  $y$  的一个部分极限 (且是唯一的), 而不管这个极限是一个数或是符号  $+\infty$  与  $-\infty$  两者之一. 但如果这个极限不存在, 则这个量  $y$  至少有两个不同的

部分极限. 这也就是说, 任何函数  $y = f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时都至少有一个部分极限, 要使部分极限是唯一的, 必须而且只需  $\lim_{x \rightarrow a} y$  存在.

要证明这些论断的正确性, 显然, 我们必须证明两个命题:

**命题 1.** 任何函数  $y = f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时都至少有一个部分极限.

**命题 2.** 如果  $b$  是函数  $y = f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时的唯一部分极限, 则  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$ .

所有这些情形里, 所有的极限和部分极限都可以是数, 也可以是符号  $+\infty$  及  $-\infty$ .

**命题 1 的证明.** 若符号  $+\infty$  与  $-\infty$  之一是量  $y$  的当  $x \rightarrow a$  时的部分极限, 则命题已经得证, 因此我们假设这里不是这样, 并且指明这时存在着一个数  $b$ , 它是量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时的部分极限.

但若无论  $+\infty$  或者  $-\infty$  都不是函数  $f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时的部分极限的话, 则很显然, 存在着这样的一对数  $\alpha, \beta$  ( $\alpha < \beta$ ), 使得对任何充分靠近  $a$  的  $x$ , 都有

$$\alpha \leq f(x) \leq \beta.$$

特别地, 这就表明: 在数  $a$  的任何邻域内都可以找到这样的数  $x$ , 使得  $f(x)$  属于区间  $[\alpha, \beta]$ , 这样的区间为简便计我们表之以  $\Delta_1$ , 我们约定只用  $A$  这个字母来表示区间  $\Delta_1$  所具有的以上所陈述的性质, 如果我们将此区间等分, 则其两个半区间中至少有一个具有性质  $A$  (因为若数  $a$  的邻域  $U_1$  不含任何使得  $f(x)$  属于左半区间  $\Delta_1$  的  $x$ , 而邻域  $U_2$  则不含任何使  $f(x)$  属于其右区间的  $x$  的话, 则作为这两个部分  $U_1$  与  $U_2$

的公共部分所组成的邻域  $U^{①}$  很显然将不包含任何使  $f(x) \in \Delta_1$  的点  $x$ , 即区间  $\Delta_1$  不具有性质  $A$ ). 我们再用  $\Delta_2$  来表示区间  $\Delta_1$  的具有性质  $A$  的一半, 并且重复进行我们对区间  $\Delta_1$  所进行的工作, 即把它平分且把具有性质  $A$  的一半表之以  $\Delta_3$ . 无限继续这个过程, 很显然, 我们就得到一个收缩的区间套  $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3, \dots, \Delta_n, \dots$ . 设  $b$  就是根据收缩区间套引理而一定存在的属于所有这些区间的唯一的公共的数, 并以  $U$  和  $V$  来表示数  $a$  及  $b$  的相应的邻域. 依照数  $b$  的定义, 可以找到一个区间  $\Delta_n \subset V$ , 但每一个区间  $\Delta_n$  都具有性质  $A$ , 因而存在着这样的一个数  $x \in U$ , 使得  $f(x) \in \Delta_n \subset V$ . 但此即表明,  $b$  是量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时的部分极限.

**命题 2 的证明.** 由命题 1, 量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时至少有一个部分极限  $b$ , 若关系式  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$  不成立, 则存在着数 (或符号)  $b$  的一个邻域  $V$  具有以下性质: 对数 (或符号)  $a$  的任何邻域  $U$ , 都可以找到这样的  $x$ , 使得相应的  $f(x)$  不属于  $V$ . 因此, 很显然, 应当有下述两种情形之一成立: 要么符号  $+\infty$ ,  $-\infty$  中有一个, 而且不是  $b$ , 是量  $y$  的当  $x \rightarrow a$  时的极限, 要么存在着  $V$  外的一个区间  $[\alpha, \beta]$ , 使得数 (或符号)  $a$  的任何邻域  $U$  都包含有这样的  $x$ ,  $f(x) \in [\alpha, \beta]$ . 在前一种情形, 命题 2 得证. 在第二种情形, 如同我们在命题 1 的证明过程中所做的那样, 我们同样可以证明: 量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时有部分极限  $b'$  属于区间  $[\alpha, \beta]$ , 因而不等于  $b$ , 这就是说, 此时命题 2 也得证.

于是, 我们就证明了, 在已知过程中任何没有极限的量

---

① 译者注.  $U = U_1 \cap U_2$ .

都至少应当有两个部分极限. 一般说来, 不可能做出更多的结论了. 如量  $y = (-1)^n$  (其中  $n$  是自然数) 当  $n \rightarrow \infty$  时, 很显然地丝毫不差地有两个部分极限  $+1$  和  $-1$ . 另一方面, 存在着这样的量, 在其变化过程中可以有无穷多个部分极限, 如函数  $y = \sin \frac{1}{x}$  当  $x \rightarrow 0$  时就以区间  $[-1, +1]$  上的所有数作为其部分极限. 实际上, 当  $x \rightarrow 0$  时量  $\frac{1}{x}$  连续且无限地增加, 因而其正弦无数次地从  $-1$  到  $+1$  连续反复地变化. 无论取区间  $[-1, +1]$  之中的哪一个数  $\beta$ , 我们总能找到这样小的一个数  $\alpha$  (即在数  $0$  的任意小的邻域中), 使得

$$\sin \frac{1}{\alpha} = \beta.$$

尽管如同我们刚刚看到过的, 大多数部分极限作为一个集合而言, 具有完全不同的特征, 但在其部分极限集合的构造上却有着对任何变量都共有的特征, 而这些特征对数学分析来讲恰恰具有本质上的重要性. 我们现在就来给出其中的一些.

**性质 1.** 若数 (或符号)  $b$  不是量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时的部分极限, 则存在着数  $b$  (或符号) 的一个邻域  $V$ , 其中不含任何一个这样的部分极限为其内点.

实际上, 如果  $b$  不是量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时的部分极限, 则存在着数  $b$  (或符号) 的这样一个邻域  $V$  及数  $a$  (或符号) 的这样一个邻域  $U$ , 使得当  $x \in U$  时,  $y$  不属于开区间  $V$ ; 但因为区间  $V$  是其任何内点的邻域, 则对  $V$  的任何内点上述性质都成立, 因而所有这些内点作为一个数, 都不是量  $y$  的当  $x \rightarrow a$  时的部分极限, 于是性质 1 得证.

在讲述性质 2 之前, 我们注意如下事实.



若已知量  $y$  当  $x \rightarrow a$  的部分极限中有符号  $+\infty$  时, 则我们自然把这个部分极限理解为最大的, 类似地, 对符号  $-\infty$ , 如果它是量  $y$  的部分极限, 则把它理解为最小的. 作了这些约定, 我们现在就可以来讲述性质 2 了.

**性质 2.** 任何变量的所有部分极限中总有最大的和最小的.

你们当然明白, 这个结论远不是自明的! 因为例如开区间  $(0, 1)$  之中就既没有最大的数, 也没有最小的数, 一般说来远不是在任何数集中都有最大的数和最小的数 (或符号). 我们命题的意义就在于: 绝对不是任何集合都可以是变量的部分极限的集合 (从性质 1 也可以看出这一点), 它可能具有某种专门的特点, 其中之一就是: 它包含有最大的数和最小的数 (或符号). 我们来证明这一点.

首先我们将只讨论关于最大部分极限的情况, 因为最小 (这是先已说明的) 部分极限的所有讨论可以完全类似地得出.

我们可以假设符号  $+\infty$  不是已知变量的部分极限 (否则, 如同已经指出的, 它就是最大部分极限, 恰好正是性质 2 要证明的). 根据性质 1, 由此得出在符号  $+\infty$  的某个邻域内没有部分极限, 换言之, 所有的部分极限都小于某个数. 如果我们的已知量唯一的部分极限是以符号  $-\infty$  来表示的, 则它同时也就是最大部分极限, 于是性质 2 得证. 因此我们可以设已知量的部分极限中存在着某个数  $b$ .

现在我们将所有实数的集合按下述原则分成  $A$  和  $B$  两类: 若在  $x$  右边有已知量的哪怕是一个部分极限, 则  $x \in A$ , 否则就令  $x \in B$ . 你们当然容易证明, 这个分划是一个分割. 设  $\alpha$  是其一个界, 我们来证明  $\alpha$  是已知量的最大部分极限. 实

际上, 首先  $\alpha$  是一个部分极限, 因为反之由性质 1, 数  $\alpha$  的某个邻域  $(\alpha_1, \alpha_2)$  ( $\alpha_1 < \alpha < \alpha_2$ ) 将不包含任何一个部分极限, 但由不等式  $\alpha_1 < \alpha$  我们得出  $\alpha_1 \in A$ , 因此  $\alpha_1$  的右边应当有部分极限, 又因为在区间  $[\alpha_1, \alpha_2]$  上没有这样的部分极限, 则它们应在  $\alpha_2$  的右边, 而这是不可能的, 因为由于不等式  $\alpha_2 > \alpha$ , 则  $\alpha_2 \in B$ . 其次,  $\alpha$  的右边是没有部分极限的, 因为若  $\beta > \alpha$  是部分极限的话, 则对任何介于  $\alpha$  与  $\beta$  之间的  $\gamma$  ( $\alpha < \gamma < \beta$ ), 我们应当有: 由  $\gamma > \alpha$ , 则  $\gamma \in B$ , 而同时又由  $\beta > \gamma$ , 有  $\gamma \in A$ . 这是不可能的, 因为定义一个实数的分割, 其  $A$  类与  $B$  类不会有公共的数. 这就是说, 数  $\alpha$  实际上是已知量的最大部分极限. 于是性质 2 得证.

这样一来, 任何变量在其变化过程中都有最大和最小的部分极限. 这两个部分极限有着重要的意义: 它们分别称做是量  $y = f(x)$  当  $x \rightarrow a$  时的上极限和下极限, 并用以下符号表示:

$$\overline{\lim}_{x \rightarrow a} f(x) \quad \text{及} \quad \underline{\lim}_{x \rightarrow a} f(x),$$

或者

$$\limsup_{x \rightarrow a} f(x) \quad \text{及} \quad \liminf_{x \rightarrow a} f(x).$$

显然地, 总有

$$\limsup_{x \rightarrow a} f(x) \geq \liminf_{x \rightarrow a} f(x).$$

此外, 这两个数可以取任何值, 同时其中的每一个或者两者一起都可以是符号  $+\infty$  或  $-\infty$ . 当  $x \rightarrow a$  时量  $y$  称为是有界的, 如果当  $x \rightarrow a$  时其上下极限都是数的话; 而如果两者中哪怕有一个取符号  $+\infty$  或者  $-\infty$  的话, 则称其为无界的. 很显然, 当  $x \rightarrow a$  时量  $y$  的有界性意味着存在有这样的数  $\alpha$  和  $\beta$  以及数  $a$  的这样的邻域  $U$ , 使得对任何  $x \in U$ , 都有

$$\alpha < f(x) < \beta.$$

要使  $\lim_{x \rightarrow a} y$  存在(数或者符号), 必须而且只需有关系:

$$\overline{\lim}_{x \rightarrow a} y = \underline{\lim}_{x \rightarrow a} y,$$

因为上、下极限二者重合等价于部分极限的唯一性.

介于  $\underline{\lim}_{x \rightarrow a} y$  以及  $\overline{\lim}_{x \rightarrow a} y$  之间的数可以是, 也可以不是量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时的部分极限. 我们前面已经见到过了两个这样的极端的例子: 1) 介于这两个数中的任何一个数都不是部分极限, 2) 反之, 介于其中的每一个数都是部分极限. 一般说来它们之间有一些数是部分极限, 而另一些则不是.

有时上、下极限是以另外的形式来定义的. 这些另外的定义方法不仅对于拓广和具体化对这些概念本身的了解是有益的, 而且对其应用也是有益的. 数(或符号)  $b$  称作当  $x \rightarrow a$  时量  $y = f(x)$  的上极限, 如果对于无论怎样的数  $\alpha$  和  $\beta$  (或者符号) ( $\alpha < b < \beta$ ), 都可以找到数  $a$  (或符号) 的这样小<sup>①</sup> 的一个邻域  $U$ , 它包含这样的数  $x$  ( $x \neq a$ ), 使得  $\alpha \leq y \leq \beta$ , 但不包含使得  $y > \beta$  的数  $x$  ( $x \neq a$ ).

要想证明新定义等价于前面的定义, 我们首先注意到, 若数或符号  $b$  依照新定义是量  $y$  的上极限, 则  $b$  很显然地是这个量的部分极限. 若还存在着部分极限  $b' > b$ , 则我们可以找到数  $\alpha, \beta, \alpha', \beta'$  使得

$$\alpha < b < \beta < \alpha' < b' < \beta'.$$

同时, 因为  $b'$  是部分极限, 则数  $a$  (或符号) 的任何邻域  $U$  应

---

① 译者注. 如果  $a$  是一个符号, 例如  $a = +\infty$ , 则“这样小”的邻域  $U$  应理解为可以找到一个数(可能是很大的)  $M$ , 使得其中有  $x > M$  ( $x \neq a$ ).

当包含有使得  $\alpha' < y < \beta'$  的数  $x$ , 由此得  $y > \beta$ . 但这很显然地与  $b$  依照新定义是上极限这一事实相矛盾.

反之, 我们现在设  $b$  是量  $y$  当  $x \rightarrow a$  时的最大部分极限, 若  $\alpha < b < \beta$ , 则数(或符号) $a$  的任何邻域  $U$  就包含使得  $\alpha < y < \beta$  的数  $x$  (依照部分极限的定义). 要证明  $b$  是量  $y$  在新定义下的上极限, 余下只要证明对适当选择的邻域  $U$  我们对任何  $x \in U$  都有  $y \leq \beta$ .

若  $b = +\infty$ , 则没有什么要证明的; 若不是这样, 即  $+\infty$  不是部分极限 (因为  $b$  是最大部分极限). 这就意味着, 存在着这样的数  $y_0$  以及数(或符号) $a$  的这样的邻域  $U_0$ , 使得对任何  $x \in U_0$ , 都有  $y < y_0$ . 若  $y_0 \leq \beta$ , 则所求的一切均已得证. 若  $y_0 > \beta$ , 则区间  $[\beta, y_0]$  内的每一个数  $\lambda$  都不是部分极限且有与数  $a$  (或符号) 的这样的邻域  $U_\lambda$  对应的邻域  $V_\lambda$ , 对任何  $x \in U_\lambda$ ,  $f(x) = y$  位于  $V_\lambda$  之外. 开区间  $V_\lambda$  覆盖了区间  $[\beta, y_0]$ . 应用 Heine-Borel 引理(第一讲引理 3), 我们可以得到区间  $[\beta, y_0]$  的一个有限覆盖  $V_{\lambda_1}, V_{\lambda_2}, \dots, V_{\lambda_r}$ . 这里设  $U$  是邻域  $U_0, U_{\lambda_1}, U_{\lambda_2}, \dots, U_{\lambda_r}$  的公共部分, 很显然,  $U$  是数  $a$  (或符号) 的这样的邻域, 使得若  $x \in U$ , 则相应的  $y$  值不可能属于区间  $V_{\lambda_1}, V_{\lambda_2}, \dots, V_{\lambda_r}$  中的任何一个. 换言之, 对任何  $x \in U$  均有  $y < \beta$ . 我们的命题得证.

不言而喻, 也可以得到, 下极限的类似的新定义, 并且新老定义之间的等价性可以以完全类似这里的方法得到证明.

若想以更加具体的观点来看这个抽象体系, 则在我们眼前打开了这样一幅图画: 可以用下述的基本线条来描述它, 而不求任何形式上的严格性. 变量在其某个变化过程中时而趋近于一个数, 时而趋近于另一个数, 时而趋近于第三个数,

……. 我们称数  $b$  是已知量的部分极限, 若变量在过程的越来越后的阶段, 一而再地如此接近于数  $b$  (同时完全可能的是, 在两次趋近  $b$  之间, 它可以偏离数  $b$  十分远, 重要的仅仅是: 或迟或早它又要离  $b$  的距离任意小). 若  $b$  是唯一的这种吸引中心, 则显然, 我们的量  $y$  不仅可以变到离  $b$  任意近, 而且最终变得一直如此靠近于  $b$ , 这样我们就有  $\lim_{x \rightarrow a} y = b$ . 一般说来, 无论我们注视变量  $y$  变化过程多么久, 它都像不减幅的摆一样在已知的范围内上来回不断地振动, 这样的量  $y$  就不趋于什么极限, 而这个范围的界限 (其中可能会遇到  $-\infty$  和  $+\infty$ ) 则是我们所说的这个量的上极限和下极限.

**多元函数的极限.** 我们下面还要研究几个与多元函数有关的不太复杂的极限理论的问题. 这里为叙述简便起见, 我们将只谈及两个自变量的函数. 这里所述的一切, 作一些相应的明显的改变后, 就可适用于任意多个变量的函数.

自变量  $x$  与  $y$  的每一对值我们都用坐标平面  $(x, y)$  上的点来表示, 并且今后为简便计我们将把点  $(a, b)$  理解为这些变量的一对值  $x = a, y = b$ . 点  $(a, b)$  的邻域我们将理解为平面  $(x, y)$  ①的任何包含此点在内的邻域, 这个邻域可以是圆、矩形或更复杂的形式. 术语“点  $(a, b)$  的邻域”我们认为, 当  $a$  或者  $b$ , 或者两个字母一起都是符号  $+\infty$  或  $-\infty$  时都是有意义的. 因为若  $a$  是数, 而  $b$  是符号  $+\infty$ , 则点  $(a, b)$  的邻域是任何形如  $\alpha < x < \beta, y > \gamma$  (其中  $\alpha < a < \beta$ , 而  $\gamma$  是任意的) 的区域 (图 8). 若  $a$  是  $-\infty$ , 而  $b$  仍然是  $+\infty$  的话, 则  $(a, b)$  的邻域则是任何形如  $x < \alpha, y > \beta$  (其中  $\alpha, \beta$  是任意的

---

① 具有下述性质的平面点集我们称之为平面邻域: 若点属于此集合, 则可以找到以此点为中心的一个圆, 整个地属于这个集合.

数) 的区域 (图 9). 以此类推.

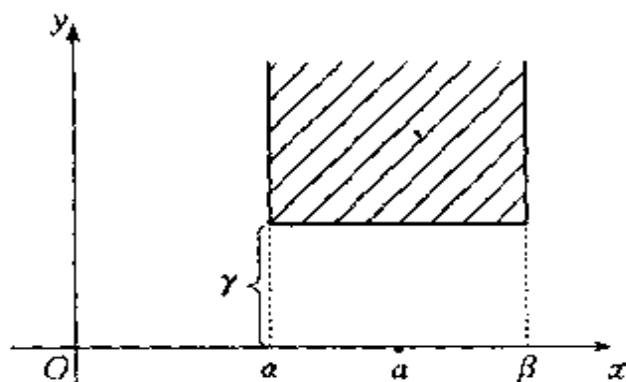


图8

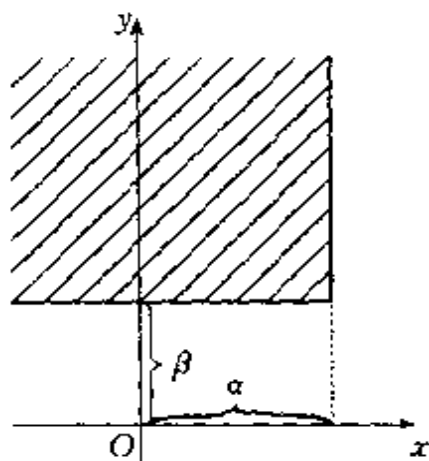


图9

我们说函数  $z = f(x, y)$  当  $x \rightarrow a, y \rightarrow b$  时以数(或符号) $c$  为其极限, 即是指对于数(或符号) $c$  的任何邻域  $V$  都可以找到点  $(a, b)$  的这样的邻域  $U$ , 对任何  $(x, y) \in U ((x, y) \neq (a, b))$  我们都有  $z \in V$ . 把此事实记成如下形式:

$$\lim_{\substack{x \rightarrow a \\ y \rightarrow b}} z = c \quad \text{或者} \quad z \rightarrow c. \quad (4)$$

在此定义下, 对一元函数所建立的整个极限理论可以很容易地、自然地移植到二维的情形. 特别是, 部分极限、上极限和下极限的概念的定义和性质都能保持, Cauchy 准则及其证明也同样有效.

至于其论证, 则同一维的情形完全类似. 唯一的区别在于: 我们现在要用到二维的辅助定理, 如二维的收缩邻域系定理, 二维的 Heine-Borel 引理等等. 所有这些辅助定理的证明如同同一维情形一样地简单, 方法也都一样. 因此我们不必在此对其多加解释.

必须把逐次极限

$$\lim_{y \rightarrow b} (\lim_{x \rightarrow a} z) \quad \text{及} \quad \lim_{x \rightarrow a} (\lim_{y \rightarrow b} z) \quad (5)$$

与二重极限(4)严格区分开来. 这里我们有两个逐次的一维的极限过程而不是一个二维极限, 与平面  $Oxy$  上的点  $(a, b)$  的邻域有关的几何图形则完全不见了. 因为要想得到  $\lim_{y \rightarrow b} (\lim_{x \rightarrow a} z)$  我们需先给  $y$  以任何常数值从而使变量  $z$  成为变量  $x$  的一元函数, 再求其当  $x \rightarrow a$  时的极限. 这个极限可以对  $y$  的某些固定的值存在, 而对  $y$  的另一些值则不存在. 如果对点 (或符号)  $b$  的某个邻域  $V$  内的所有的  $y$  值都存在, 则在此邻域内  $\lim_{x \rightarrow a} f(x, y)$  将是单变量  $y$  的函数, 因而我们就可以求其当  $y \rightarrow b$  时的极限. 最后, 若这个极限存在, 则它就是  $\lim_{y \rightarrow b} (\lim_{x \rightarrow a} z)$ .

可能有这样的情形: 两个逐次极限(5)都存在, 但同时二重极限(4)却不存在. 例如我们来研究函数

$$z = \frac{2xy}{x^2 + y^2}$$

在坐标原点附近的情形 (这个函数在坐标原点本身无定义, 注意不论在二重极限的定义里, 还是在逐次极限的定义里量  $f(a, b)$  都完全不出现, 函数在此不取任何值; 如果愿意的话, 当  $x = y = 0$  时可以让函数  $z$  取任何值). 当固定  $x \neq 0$  时  $\lim_{y \rightarrow 0} z = 0$ , 而当固定  $y \neq 0$  时  $\lim_{x \rightarrow 0} z = 0$ , 因而有

$$\lim_{x \rightarrow 0} (\lim_{y \rightarrow 0} z) = \lim_{y \rightarrow 0} (\lim_{x \rightarrow 0} z) = 0.$$

另一方面, 点  $(0, 0)$  的任何邻域都既包含有  $x = 0, y \neq 0$  的点, 也包含有如  $x = y \neq 0$  这样的点. 由于第一种情形下  $z = 0$ , 而在第二种情形下  $z = 1$ , 所以这两个数 0 和 1 将都是函数  $z$  当  $x \rightarrow 0, y \rightarrow 0$  时的部分极限. 存在至少两个不同的部分极限就意味着  $\lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ y \rightarrow 0}} z$  不存在.

可能有相反的情形: 二重极限(4)存在, 同时两个逐次

极限(5) 却一个也不存在. 研究函数

$$z = \begin{cases} (x^2 + y^2) \sin \frac{1}{xy}, & \text{若 } xy \neq 0, \\ 0, & \text{若 } xy = 0 \end{cases}$$

在坐标原点附近的情形. 因为对圆  $x^2 + y^2 < \epsilon^2$  的所有点都有  $|z| < \epsilon^2$ , 所以

$$\lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ y \rightarrow 0}} z = 0;$$

另一方面, 当  $y \rightarrow 0$  时固定  $x \neq 0$  (也同样可固定  $y \neq 0$  而令  $x \rightarrow 0$ ),  $\sin \frac{1}{xy}$ , 从而函数  $z$ , 都不趋近于任何极限, 也即是说, 极限  $\lim_{x \rightarrow 0} z (y \neq 0)$  与  $\lim_{y \rightarrow 0} z (x \neq 0)$  都不存在. 当然, 逐次极限(5) 中的任何一个的存在性就无从谈起.

但是, 应当指出, 若(4) 和(5) 这 3 个极限都存在时, 它们应当是完全一致的. 实际上, 例如令

$$\lim_{x \rightarrow a} (\lim_{y \rightarrow b} z) = c, \quad (6)$$

设  $V$  是数(或符号) $c$  的任何一个邻域且  $U$  是点  $(a, b)$  的任何一个邻域. 由(6) 则存在着数(或符号) $a$  的这样一个邻域  $A$ , 使得对任何  $x \in A$ , 都有

$$\lim_{y \rightarrow b} z \in V,$$

这个邻域  $A$  是  $Ox$  轴的某个区间, 很明显, 我们可以在此区间上选取如此靠近  $a$  的点  $x_0$ , 使得点  $(x_0, b)$  属于邻域  $U$  (图 10). 固定此  $x_0$ , 由  $x_0 \in A$  我们得到

$$c_{x_0} = \lim_{y \rightarrow b} z \in V;$$

但由极限概念的定义这就表明: 对数(或符号) $c_{x_0}$  的任何邻域  $V'$ , 都可以找出数(或符号) $b$  的这样的邻域  $B_{x_0}$ , 使得当  $x = x_0$  以及对任何  $y \in B_{x_0}$ , 都有  $z \in V'$ . 但很显然, 这是不



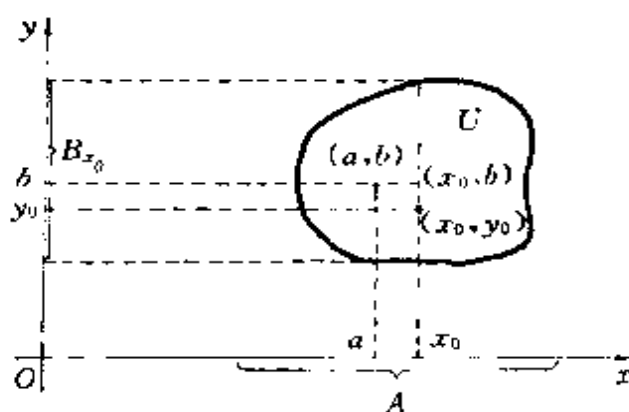


图 10

妨碍我们把邻域  $V'$  选得这样小, 以致  $V' \subset V$  (因为  $c_{x_0} \in V$ ), 另一方面, 因为点  $(x_0, b) \in U$ , 所以我们可以选取如此靠近  $b$  的数  $y_0 \in B_{x_0}$ , 使得点  $(x_0, y_0)$  也属于邻域  $U$  (图 10).

由于  $y_0 \in B_{x_0}$ , 此时在点  $(x_0, y_0)$ ,  $z \in V' \subset V$ . 现在注意到由于  $U$  是点  $(a, b)$  的任意邻域以及  $V$  是数(或符号) $c$  的任意邻域, 则我们找到了点  $(x_0, y_0) \in U$ , 使得  $z \in V$ . 这件事证明了  $c$  是量  $z$  当  $x \rightarrow a, y \rightarrow b$  时的部分极限. 如同我们所设的那样, 若  $\lim_{\substack{x \rightarrow a \\ y \rightarrow b}} z$  存在的话, 则它是唯一的部分极限, 因而应

当等于  $c$ . 此即所要证明的.

## 第三讲

### 函 数

**何**谓函数？——函数的定义域。——连续性。——有界函数。——连续函数的基本性质。——初等函数的连续性。——函数在一点的振幅。——间断点。——单调函数。——有界变差函数。

何谓函数？我们在第一讲一开头就一些问题所提到的函数关系概念的定义，是在艰苦的斗争中产生并最后取得胜利的。这个斗争的反复直到现在还远远没有结束，还有其痕迹，尽管看起来我们所得的定义的科学现实性谁也不再怀疑了<sup>①</sup>。这场斗争的基本口号，过去是现在仍然是，打倒所谓解析工具的霸权，这种工具的霸权从18世纪起就笼罩在函数关系的概念上。这种霸权，即把解析表达式从方便的研究工具变成为对函数思想的主宰者，并把自身的规律性强加于函数概念。仅只在数学科学自身的范围内才多多少少打破了这

---

<sup>①</sup> 如果不算直觉主义学派的话。然而他们关于函数依赖性的概念绝不意味着回归到老的概念。

种霸权，而在应用科学以及在教学（甚至在高等工科院校里）它仍然在相当程度上保持其影响，几乎每一个工程师，都形式地看待函数关系的科学定义（尽管这定义中一个字都没有提到解析表达式），而把函数首先看作是一个公式，看作一个解析表达式，而照例不会去思考解析表达式以外的函数关系。这是他们同数学家之间的本质区别。数学家习惯于认真理解其概念的定义，因而在他们眼里“函数”这个字始终被认为是两个集合之间的一个对应，其定义就是讲的这种对应，怎样也不会把它同什么样的解析工具相联系。您们会理解，正是基于这种情况，我们将在函数关系的意义上多停留一下并且讨论与之相关的几个概念和表示方法。

也许，最好是放弃引入完整的系统的分析（我们也没有时间去做），而直接来讲一些来自对函数关系的理解中的典型的尖锐冲突更好一些。冲突的一方是数学家，另一方则是固有传统培养出来的人。这类冲突，我们这些综合大学的教授们每年都要在一年级的大学那里遇到。这些学生从培养他们的中学里带来了几百年来的传统和习惯。

现在我们来讨论一个函数的解析表示，这函数的几何表示我们已在图 11 中给出。对照看一下这个简单的图形，我们就会相信：设想一个现实的量  $y$  按照所指明的规律变化，这个想法中并不包含任何不能容许的东西。对此结论，也许工程师或者物理学家甚至比数学家更加深信不疑。

但对提出的问题——解析地表示出已知函数——数学家马上会写出按他的观点

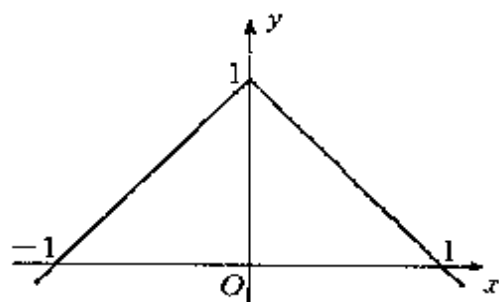


图 11

唯一的可以接受的解答：

$$y = \begin{cases} 1 - x & (x \geq 0), \\ 1 + x & (x \leq 0). \end{cases} \quad (1)$$

这里马上就产生了冲突。工程师（为简便起见我们以此称那些旧传统的代表，希望在座的工程师同志们不要介意）会立刻抗议说数学家“写出的不是一个，而是两个函数”。但数学家回答道：1）“写出函数”一般来说是不可能的，能写出的只是解析表达式；2）他，数学家，实际上是写出了两个解析表达式，而准确地指明对未知量  $x$  的哪些值该采用哪一个表达式来计算相应的  $y$  值；3）根据已采用的函数关系的定义，给出了(1)式恰好是定义了一个函数，因为根据此式对  $x$  的每一个值都只对应量  $y$  的一个值；4）最后，解析表达式(1)确切地表示了图 11 中几何上给出的函数关系，因而可以说已完全回应了所提出的任务。数学家还可以补充说（但从教学的考虑他不会这样做）：如果一定要强求的话，他也可以只用一个公式来表示图 11 中的函数：

$$y = 1 - |x|. \quad (2)$$

它对任何  $x$  都适用。其所以不这样做仅仅是因为表达式(1)实际上比表达式(2)更为方便，同时从原则上说这两种表示方法在他看来是完全等同的。他还可以走得更远，并且坚持按照函数关系的定义，诸如下面的式子

$$y = \begin{cases} x, & \text{当 } x < 0, \\ \frac{1}{2}, & \text{当 } x = 0, \\ 1 + x, & \text{当 } x > 0 \end{cases}$$

也是给定一个唯一的函数的同样有价值的方法（图 12）。

我们不知道，对此一切这位工程师会如何抗议，但从我

个人的经验看来,我们做出一个预测:即令他不提出任何抗议,他也会不满意地走开,多年形成的习惯当然不可能通过一个简单的讨论而得以消除.

另外一次数学家谈到所谓 Dirichlet 函数的定义:

$$y = \begin{cases} 1, & \text{若 } x \text{ 为有理数时,} \\ 0, & \text{若 } x \text{ 为无理数时.} \end{cases}$$

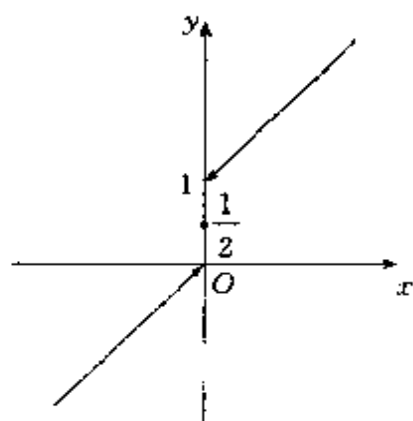


图 12

工程师会困惑地发问:“这是一个什么样的函数?既不能用一个公式来写出它,也不能从几何上画出来!”对此,数学家回答:1)在函数关系的定义中没有任何一个字谈到函数的解析表示以及几何图示,因而给出一个函数关系并不取决于给定这个关系是用解析法或是用几何图形给出的;2)所述的 Dirichlet 函数的定义对每一个  $x$  的值都对应唯一的  $y$  值因而是无可争议的完满的定义;3)最后,Dirichlet 函数的几何表示实际上是困难的,而同时用一个公式来表示它却是十分简单的:为此只要用  $f(x)$  表示它就行了.

工程师开始时还平静地听着,接着便引发了不可避免的愤怒,于是发生了如下的对话:

工程师:——难道这也是——公式?

数学家:——您把什么叫做公式呢?

工程师:——噢,像解析表达式  $y = x^2 - x^3$  或者  $y = \sin x$ ,但  $y = f(x)$  是什么样的公式?

数学家:——很好.这就是说,按您的说法,记号  $y = \sin x$  对于被称为正弦的已知函数是解析表达式,而记号  $y = f(x)$  对于 Dirichlet 函数而言不也是一种解析表达式吗?如

此不同地对待符号  $\sin$  和  $f()$ ，是什么样的原则区别让您这样做呢？

工程师：——但每一个有头脑的人都知道公式  $y = \sin x$  表示什么，而表达式  $y = f(x)$  对于您称之为 Dirichlet 函数来讲，完全是您想象出来的，并且几乎谁也不知道它表示什么。

数学家：——这里看来我们同你们有过约定：你们所指的区别（我并不否认有些区别），正如你们已经了解的那样，并不是原则性的，而只具有历史的特性。因为当最初用  $\sin x$  来表示函数的时候，对此函数还没有任何通用的记号，那时对于函数  $y = \sin x$  正如现在对于 Dirichlet 函数  $y = f(x)$  一样；你难道可以说那时函数  $y = \sin x$  是无法作出解析表达式的，而后来特别是当引进了所建议的记号并得以通用之后，这函数又是可以解析表达的了？而如果我今天建议用  $y = f(x)$  来表示 Dirichlet 函数，过些年后又为整个科学界所接受的话，那时难道你会这样说：它是一个用解析法表达的公式，而 Dirichlet 函数本身是可以解析表示的？你们当然明白：这种对解析表示的理解只是一种吹毛求疵的态度，而不具有任何一点数学价值；如果抛弃这种理解，你们就不会不明白：符号  $f()$  和符号  $\sin$  一样，原则上是有同样价值的，在这种程度上，也就是在这种意义上 Dirichlet 函数也可以解析表示，和正弦和余弦函数一样；对于这个或那个函数是否可以解析表示的讨论，一般说来，在任何情况下都应当被认为是毫无意义的，因为我们可以用任何符号来表示这个函数，并且有充分的理由认为这个表示就是它的解析表示。最后，我可以告诉你们，Dirichlet 函数也可以用你们熟悉的符号表示出来，但我们几乎从来也不使用这个表达式，因为它极其复杂，并且

没有给出认识此函数的任何性质的可能。而我们已经给出的非公式化的定义则一目了然地指明了它的所有这些性质。我们一般并不迷信解析表达式。我们只在当它们能帮助我们研究已知函数关系时才乐意使用它们。而当没有它们研究也能照样进行时，如同这里我们刚刚研究过的情形一样，则我们将毫不可惜地抛弃它们，好像一件没有用的工具一样。

最后，我们应当认为讨论到此结束了，因为我们看不到我们的工程师会怎样抗议；另一方面我们的数学家已如此清晰地描述了现代数学科学关于函数与其解析表达式之间的关系，对于您们，结论是如此明显，再不需要任何说明了。

**函数的定义域。** 只有一个与前面紧密相关的问题还要稍微说一下。要使我们能认为函数  $y = f(x)$  是给定的，毫无例外地对量  $x$  的所有值都能确定出  $y$  的值并不总是必要的。常常是只有  $x$  的所有值的集合中的这一段或那一段才是多少有些现实意义的，所以，在这个区间段之外来定义函数  $f(x)$  是毫无目的的，有时甚至是荒唐的。这里限制所研究的量  $x$  的值的集合的理由是各种各样的，有纯粹逻辑上的，也有更为现实的。在第一讲中我们已经多多少少地谈到过。例如：我们要是定义  $f(x)$  为内接于半径为1的圆的正  $x$  边形的周长，则显然按这样的条件它对任何整数  $x \geq 3$  有定义，且仅仅对这种  $x$  有定义。此时我们说  $y = f(x)$  为  $x$  的定义于  $x \geq 3$  的整数的集合上的函数。当然，从形式上看，什么也不妨碍我们对  $x$  的其余的值，以任何方式定义函数  $f(x)$ 。但若无必要，我们是不会去做这件事的，而不去理会函数  $f(x)$  在上面提到的集合之外怎么也没有定义的问题。另一个例子是：如果在已知的物理研究中  $x$  表示的是某物体的温度（摄氏温度），则多半可能是，对小于  $-273$  的  $x$  来定义函数  $f(x)$  是毫

无意义、毫无用处的。

这就是说，要求每一个函数  $y=f(x)$  对量  $x$  的所有值都有定义是不恰当地，因为若坚持强求的话，则我们在一切实际问题中就必须以随心所欲的、人为的和完全不必要的方式来扩大自变量值的自然领域，而仅在这些领域内来研究已知函数才有意义。这就需要对函数关系的定义本身作必要的明确化。

我们约定这样说：量  $y=f(x)$  是定义在实数集  $M$  上的量  $x$  的函数，如果对于每一个  $x \in M$  都对应着一个确定的值  $y$ 。 函数关系的这个定义比第一讲开头所给出的要更加准确一些，它马上就解决了所有的困惑并且使得我们在研究一个个别的函数时，仅限于研究量  $x$  的值的这个集合，它就是函数  $y$  的自然的“定义域”，它规定了这一项研究的目标。

函数的定义域的选择，我们知道，可能是受纯粹数学的支配，也可能是受现实的，例如物理的考虑所支配。这里必须的只是提醒您一个写法上的模糊之处，遗憾的是，这是经常要碰到的，并且是主要来自于残存的传统：即对函数和它的解析表达式不加区别。函数的定义域时时被当作就是使得这样或那样的解析表达式有意义的区域。例如说“函数  $\sqrt{1-x^2}$  的定义域是区间  $[-1, 1]$ ”或者“函数  $\lg x$  的定义域是半直线  $x > 0$ ”。当然，这里实际上说的并不是某一个函数的定义域，而是所给的解析表达式有意义的区域。这样一来，很可能会有这样的情形（数学上有大量的这类例子）：我们有一个定义于区间  $[0, 2]$  上，并且我们实际上对它在整个区间上都有兴趣的函数  $y=f(x)$ ，而当  $0 \leq x \leq 1$  时，

$$y = \sqrt{1-x^2};$$



从中我们无论如何也不能作出结论，即区间  $[1, 2]$  在已知函数的定义域之外因而我们不应对它感兴趣。恰好相反，我们将在区间  $[1, 2]$  上去寻找此函数的另外的解析表达式（当然要根据它的定义）。而如果我们找不到的话，则在这个区间上研究它，我们就要用另外的，非解析的表示法了。

每一个函数的定义域的选定都要么根据纯粹数学的理由，要么根据现实的原因。但在任何情况下这些理由都应来自事情的本质，而不应按照某个特定的解析工具的纯粹形式的特性去寻找。

**连续性。** 着手研究函数关系时，我们当然必须首先要借助于合理的分类把某种秩序带入我们面前的多彩的世界。第一个分类和安排的原则通常是（也是有充分理由的）把所有的函数划分为连续的和间断的，并且数学分析实际上几乎都是关于连续函数的，而只在比较少有的情况才来研究最简单的间断函数。连续函数具有一系列特别的性质，而间断函数一般说来是不具备这些性质的；正由于这些性质，连续函数的研究与应用变得轻松了，因而研究这些性质对于分析来说就成为特别重要的任务了。

我们说函数  $y = f(x)$  当  $x = a$  时（或者说在点  $a$ ）连续，若  $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$ ，或者按照极限概念的定义，它等价于：若对于数  $f(a)$  的任何邻域  $V$ ，都找得到数  $a$  的这样一个邻域  $U$ ，使得对任何  $x \in U$ ，都有  $f(x) \in V$ 。也就是说，对于函数在点  $a$  处的连续性，首先要求极限  $\lim_{x \rightarrow a} f(x)$  存在，其次要求这个极限与函数在  $x = a$  处所取的值要相同。不言而喻，第二条不能从第一条推得，如函数

$$f(x) = \begin{cases} x^2, & \text{当 } x \neq 0, \\ 1, & \text{当 } x = 0, \end{cases} \quad (3)$$

即是一个例子.

关于这个定义应当首先指出, 应当把它理解为函数的局部的性质, 即是这样一种性质, 使函数在一个点可以具有而在另一点可以不具有的性质. 于是, 函数(3)当  $x = 0$  时间断(即不连续), 而在另外的任何  $x$  值处却连续, 这是一个很重要的情况, 任何时候也不应当忘记.

其次, 我们称函数在一给定的区间  $[a, b]$  上连续, 如果在此区间的每一点上这函数依前述意义都连续的话. 这里在点  $a$  处只要求其从右边的连续性, 即  $\lim_{x \rightarrow a+0} f(x) = f(a)$ , 而在点  $b$  处则只要求其从左边的连续性, 它也由类似的等式确定, 您们自己可以写出来(如果是开区间  $(a, b)$ , 则当然在点  $a$  及点  $b$  处对函数什么也不要求). 顺便指出, 数学家们早已采用了很方便的记号:

$$\lim_{x \rightarrow a+0} f(x) = f(a+0), \quad \lim_{x \rightarrow a-0} f(x) = f(a-0),$$

借助于此, 函数  $f(x)$  在点  $a$  处的连续性的定义可以写成十分简单的式子:

$$f(a+0) = f(a-0) = f(a).$$

这个表示不会导致任何误解, 只要把  $f(a+0)$ ,  $f(a-0)$  理解为不是函数  $f(x)$  在某些点的值, 而只是函数值在量  $x$  的某个确定的变化中的极限就行了.

**有界函数.** 现在我们应当来熟悉函数的另外的性质, 它和连续性相反, 不是局部的, 而是整体的性质, 即不需对自变量的个别值(个别点)预先定义好, 即可对自变量值的任一个集合整体来定义的性质.

函数  $y = f(x)$  称为在集合  $M$  上是有界的, 如果此函数在此集合上所取的所有值都属于某个区间. 很显然, 对此我

们可以代之以更明白的完全等价的要求：存在着这样一个正数  $c$ ，使得对任何  $x \in M$ ，都有  $|f(x)| < c$ 。更详细一点，我们可以称函数  $y$  为在  $M$  上上（下）有界的，如果存在着这样的数  $c$ ，使得对任何  $x \in M$ ，都有  $f(x) < c$  ( $f(x) > c$ )。有界的函数很显然应当既是上有界的，也是下有界的。

有界性不像函数在区间上的连续性那样，即不需对此区间上的每一点都要满足某个给定的条件。在有界性定义中说到的数  $c$  是同整个集合  $M$  一起选定的。在此集合的每一个个别的点上，只要函数在这一点上有定义的话，这样的数  $c$  总是存在的，这一点是平凡不足道的：例如对点  $x$  只要设  $c = |f(x)| + 1$  即可。但在此区间上每一点处都有定义的函数却可能在此区间上是无界的。为确信这一点，只要注意当  $x \rightarrow \frac{\pi}{2} - 0$  时  $\tan x$  无限增加，因而函数

$$y = \begin{cases} \tan x & (0 \leq x < \frac{\pi}{2}), \\ 0 & (x = \frac{\pi}{2}) \end{cases}$$

在区间  $[0, \frac{\pi}{2}]$  上无界。

但是同许多整体性质一样，对函数在已知区间上的有界性也可以找出这样一个局部性质：若它在已知区间上的每一点处成立，则所研究的整体性质成立。我们约定称函数  $y$  为在点  $x$  处有界，如果它在点  $x$  的某个邻域  $U$  上有界（注意，这里的局部性质是由前面的整体性的定义来确定的，连续性时则情况恰恰相反）。我们现在可以断言：要使函数  $y = f(x)$  在区间  $[a, b]$ （闭的）上有界必须而且只须其在此区间上的每一点处都有界。此条件的必要性从定义本身即可推得，因而无

需证明. 为证其充分性, 我们假设区间  $[a, b]$  的每一个数  $x$  都含在一个邻域  $U_x$  中, 而函数  $y$  在其上有界, 利用 Heine-Borel 引理, 我们可以找到区间  $[a, b]$  的一个有限的开覆盖  $\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n$ , 在其中的每一个上面函数  $y$  有界. 若在区间  $\Delta_i$  ( $i=1, 2, \dots, n$ ) 上  $|y| < c_i$ , 令  $c$  是数  $c_1, c_2, \dots, c_n$  中的最大的, 则  $|y| < c$  对任何  $x \in [a, b]$  都成立, 于是我们的命题得证.

我们约定称数集  $N$  为有界集, 如果其中的所有数都含于某个区间的话. 很显然, 函数  $y = f(x)$  在集  $M$  上的有界性就等价于当  $x$  值“跑遍”集合  $M$  (即取尽一切可能的属于此集合的值) 时该函数所取的值的集合  $N$  的有界性. “集合  $N$  上有界 (或右有界)” 以及 “集合  $N$  下有界 (或左有界)” 的含义也就不言而喻了.

我们约定称数  $\beta$  为集合  $N$  的上确界, 如果

- 1) 集合  $N$  不包含大于  $\beta$  的数;
- 2) 在数  $\beta$  的任何邻域内都可以找到属于此集合的数.

类似地, 我们称这样的数  $\alpha$  为集合  $N$  的下确界:

- 1) 在集合  $N$  中没有比  $\alpha$  还小的数;
- 2) 在数  $\alpha$  的任何邻域内都可以找到属于集合  $N$  的数.

很显然, 有上(下)确界的集合必是界于上(下)的<sup>①</sup>. 在分析中有着相当大的作用的是其逆命题:

**定理.** 任何界于上(下)的数集必有唯一的上(下)确界.

特别地, 任何有界集都是既有上确界, 也有下确界的.

**证明.** 我们把所有的实数依照下述原则分成  $A$  和  $B$  两

① 译者注. 集合  $N$  界于上(下), 即指必有一个数  $c$  存在使  $N$  中任何数  $x$  都适合  $x \leq c$  ( $x \geq c$ ),  $c$  称为  $N$  的上(下)界, 如果  $N$  同时有上下界, 则称  $N$  为有界. 注意上(下)确界是唯一的.

类:  $x \in A$ , 若  $x$  的右边哪怕有一个属于集合  $N$  的点; 反之, 则  $x \in B$ . 你们自己不难证明, 这个分划是一个分割. 设  $\alpha$  是这个分割的界点, 我们来证明  $\alpha$  是集合  $N$  的上确界.

我们首先来证明  $\alpha$  的右边不会再有集合  $N$  的点. 实际上, 若有  $\beta \in N$  且  $\beta > \alpha$ , 则令  $\gamma = \frac{1}{2}(\alpha + \beta)$ , 我们就得到  $\alpha < \gamma < \beta$ . 从  $\gamma > \alpha$  得出  $\gamma \in B$ , 而从  $\beta > \gamma$  及  $\beta \in N$  得出  $\gamma \in A$ , 也就是说, 我们得到了矛盾.

其次, 令  $U = (\alpha_1, \alpha_2)$  ( $\alpha_1 < \alpha < \alpha_2$ ) 为点  $\alpha$  的任意的邻域.

很显然,  $\alpha_1 \in A$ ,  $\alpha_2 \in B$ . 由前一个关系知  $\alpha_1$  的右边有集合  $N$  的点, 而由第二个关系则  $\alpha_2$  的右边没有这样的点. 这就是说这样的点在区间  $(\alpha_1, \alpha_2)$  之内. 这也即是说, 数  $\alpha$  具有上确界的两个性质, 其存在性因而得证.

这个确界是唯一的. 实际上, 如果集合  $N$  有两个上确界  $\beta$  和  $\beta'$  ( $\beta < \beta'$ ), 则我们马上就得出矛盾: 注意到一方面集合  $N$  不可能包含  $> \beta$  的数 (因为  $\beta$  为其上确界), 而另一方面, 它又应当包含这样的数, 因为它应当包含数  $\beta'$  的任意小的邻域中的数. 很显然, 对下确界的情形定理的证明完全类似.

直观上我们应当把已知有界集的确界看成是包含了此集合的所有的数的那个最小的区间的端点. 很明显地, 我们可以把上确界定义为下述的数  $c$  中的最小的一个: 对任何  $x \in N$  都应满足不等式  $x \leq c$ , 并且对下确界也可以有类似的定义<sup>①</sup>.

很重要的一点要看到: 已给的有界集合  $N$  的每一个确界

---

① 译者注. 这里的  $c$  通常称为上界. 所以可以说上确界就是最小上界. 对下界有类似的结论.

可以属于,也可以不属于此集合.例如:闭区间就包含自己的确界,而开区间则不包含.形如 $\frac{1}{n}$ 的数集(其中 $n$ 是自然数)就包含其上确界(数1),但不包含其下确界(数0).

如果函数 $y = f(x)$ 在集合 $M$ 上有界,则如我们已经指出过的,它在此集合上所取的值的集合 $N$ 有界,因而据已证明了的定理,应有上确界和下确界.集合 $N$ 的这些确界我们称之为函数 $y$ 在集合 $M$ 上的确界.也即是说,任何在已知集合上有界的函数必在其上有唯一的上确界与唯一的下确界.

这些确界中的每一个都可能是已知函数的某个值.此时它是函数在此集合上的最大值或最小值.但也可能有这样的情形:这个或那个确界完全不属于函数在已知集合上的值的集合.此时函数在此集合上一般没有最大(或最小)值.例如:函数

$$y = \begin{cases} x, & \text{当 } 0 \leq x < 1, \\ 0, & \text{当 } x = 1 \end{cases} \quad (4)$$

很显然在区间 $[0,1]$ 上有确界0和1.下确界是该函数的值(最小值)(当 $x=0$ 及 $x=1$ 时),上确界——数1却不是函数的值.函数在区间 $[0,1]$ 上没有最大值<sup>①</sup>.

① 译者注.如果 $N$ 不是界于上(下)的,通常我们说 $N$ 以 $+\infty$ ( $-\infty$ )为上(下)确界,其实这时关于确界的两个性质仍成立:

1)  $N$ 中没有比 $+\infty$ ( $-\infty$ )更大(小)的数;实际上,数当然不会大(小)于 $+\infty$ ( $-\infty$ );

2)  $+\infty$ ( $-\infty$ )的邻域即比某数 $M$ 更大(小)的数的集合.所以在任何邻域中都有 $N$ 中的数,就意味着对任意 $M$ 都有 $x \in N$ 使 $x > M$ ( $x < M$ ),但这就是说 $N$ 是上(下)方无界的.有时我们也说在这种情况下, $N$ 的上(下)界是 $+\infty$ ( $-\infty$ ).但要注意,下面的连续函数有界性定理(定理1)中的上(下)界都是指的有限数.

**连续函数的基本性质.** 现在我们来建立连续函数的4个极为重要的性质.

**引理.** 如果函数  $y = f(x)$  在点  $a$  处连续并且若  $f(a) < b$ , 则存在着点  $a$  的这样的一个邻域  $U$ , 使得对任何  $x \in U$ , 都有  $f(x) < b$ .

这差不多是函数在一点的连续性的定义本身的一个不足道的推论. 实际上, 如果如此选择数  $\alpha$  和  $\beta$ , 使得  $\alpha < f(a) < \beta < b$ , 则由定义, 数  $a$  有某邻域使其中的任何  $x$  都有

$$\alpha < f(x) < \beta < b.$$

即为所求.

不言而喻, 引理的表述中以  $>$  号代替  $<$  号, 引理仍然成立.

**定理 1.** 在闭区间  $[a, b]$  上连续的函数  $y = f(x)$  必在此区间上有界.

证明时注意到在区间  $[a, b]$  上连续的函数  $y$  在此区间的每一点处连续. 令  $\lambda$  是区间  $[a, b]$  上的任一点, 由连续性的定义本身, 存在着数  $\lambda$  的这样的邻域  $U$ , 使得对任何  $x \in U$ , 都有

$$f(\lambda) - 1 < f(x) < f(\lambda) + 1,$$

但这就表明: 函数  $f(x)$  在邻域  $U$  上有界(其所有值均包含于某个区间内). 这就表明它在点  $\lambda$  处有界(因为在一点处的有界性我们已经定义为在此点的某个邻域上的有界性). 在闭区间  $[a, b]$  的任何一点都有界的函数  $y$ , 正如我们上面所看到的那样, 应当是在整个区间上有界的.

**定理 2.** 在闭区间  $[a, b]$  上连续的函数  $y = f(x)$  在区间上有最大值和最小值.

**证明.** 根据定理 1, 函数  $y$  在区间  $[a, b]$  上有界, 这

就意味着在其上有下确界  $\alpha$  和上确界  $\beta$ . 只需证明这些确界也是函数  $y$  的值就行了. 作为例子, 我们证明上确界  $\beta$ .

如果  $\beta$  不是函数  $y$  在区间  $[a, b]$  上的值, 则这就表明对此区间的所有的  $x$  有  $f(x) < \beta$ . 设  $\beta_x$  是介于  $f(x)$  与  $\beta$  之间的任意一个数, 因而有  $f(x) < \beta_x < \beta$ . 根据我们的引理, 应有包含点  $x$  的邻域  $U_x$ , 对于任何  $x' \in U_x$ , 应有  $f(x') < \beta_x$ . 对区间  $[a, b]$  上的所有的点  $x$  作出的邻域组  $U_x$  覆盖了此区间, 因而依据 Heine-Borel 定理, 其中有有限个开邻域  $U_{x_1}, U_{x_2}, \dots, U_{x_n}$ , 也覆盖了区间  $[a, b]$ . 但对区间  $U_{x_k}$  的任意的数  $x'$  都有  $f(x') < \beta_{x_k}$ , 以  $\beta'$  来表示数  $\beta_{x_1}, \beta_{x_2}, \dots, \beta_{x_n}$  中的最大的一个, 则我们看到, 对任何  $x \in [a, b]$  都有

$$f(x) < \beta' < \beta,$$

因此  $\beta$  不可能是函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的上确界. 所得之矛盾也即证明了定理.

前面(参看(4))我们看到过在已知闭区间上没有最大值的有界函数的例子, 现在我们知道, 这只对间断函数才可能. 实际上, 函数(4)在  $x = 1$  处间断.

重要的是还要强调: 定理 2 仅对闭区间的情形成立. 因为甚至最简单的函数如  $y = x$  及  $y = x^2$ , 在开区间上就没有最大值和最小值.

**定理 3.** 若函数  $f(x)$  在闭区间  $[a, b]$  上连续, 且若  $f(a) < \mu < f(b)$  或者  $f(a) > \mu > f(b)$ , 则在区间  $[a, b]$  上可以找到至少一个数  $c$ , 使得  $f(c) = \mu$ .

简单地说, 连续函数在其任何两个值之间应当是必须经过所有的中间值. 当然, 一般说来, 间断函数不具有这个性质. 如 Dirichlet 函数在任何区间上都取值 0 和 1, 但任何地方也不会取 0, 1 之间的任何一个中间值. 对函数(4)我们有



$$f\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{2}, \quad f(1) = 0,$$

但对区间  $(\frac{1}{2}, 1)$  上的任何  $x$ ,  $f(x)$  都不取中间值  $\frac{1}{4}$ .

**定理3的证明.** 首先设  $\mu = 0$ ,  $f(a) < 0$ ,  $f(b) > 0$ , 要求证明  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  的某个内点处变为零. 我们假设不是这样, 则我们把区间  $[a, b]$  两等分. 很显然, 在其中的一半上函数  $f(x)$  在其端点处有不同的符号, 于是我们将这一半再等分, 又选取同样的一半, 使得  $f(x)$  在其端点处取不同的符号, ……这样一来, 我们就得到一个收缩的区间套. 设  $\alpha$  为其公共点, 依照假设  $f(\alpha) \neq 0$ . 但若  $f(\alpha) > 0$ , 则依本节开始处的引理就有, 点  $\alpha$  的某个邻域  $U$  中的所有的  $x$  都有  $f(x) > 0$ . 这是不可能的, 因为  $U$  包含了上述的收缩区间套中的无限多个区间, 而在其每一个区间的端点处  $f(x)$  都取不同的符号. 同样的方法可以证明  $f(\alpha) < 0$  也是不可能的. 所得到的矛盾也就证明了我们的命题.

最后, 若  $\mu \neq 0$ , 则我们只要对函数  $f(x) - \mu$  应用我们刚刚得到的结果, 就可证明定理3成立. ①

在描述连续函数的第四个性质之前, 我们需要引入一个对研究这类函数有着极为重要价值的新概念. 你们当然记得, 连续性是函数的局部性质. 尽管我们说“在已知区间上连续的函数”, 这个情况一点也没有改变. 因为在区间上的连续性就只意味着在区间上的每一点处的连续性, 而决不多意味任何东西, 因而不会在任何程度上改变此概念的局部性质. 但

---

① 译者注. 这个定理时常表述如下: 设  $M, m$  个别是  $f(x)$  在  $[a, b]$  上的最大和最小值, 则对任一个  $\mu$ :  $m < \mu < M$ , 一定能找到  $x$  使  $f(x) = \mu$ .

是,可以用另外的方式表述函数在已知区间上连续这个想法,而且使之具有整体的特征.即不是直接地从某些局部性质出发,而是在整个区间上描述函数的特征.

我们约定称函数  $y = f(x)$  在区间  $[a, b]$  上为一致连续的,如果它具有下述性质:对于无论怎样小的正数  $\varepsilon$ ,总存在着另外一个这样的正数  $\delta$ ,使得对区间  $[a, b]$  上任意的彼此相距小于  $\delta$  的数  $x_1$  和  $x_2$ ,都有

$$|f(x_1) - f(x_2)| < \varepsilon. \quad ①$$

你们看得出来,这个定义不是对任何个别点的,而是力求描述函数在整个区间  $[a, b]$  之上的特征的.也就是说,在彼此充分接近的两点处,其函数值也应该是可以任意接近的.要明白为什么这类连续性被称为是“一致的”,其所有的独特之处正在于:这里要求的是对已知区间上任何位置上函数性质上的某种一致性,点  $x_1$  和  $x_2$  可以选自区间  $[a, b]$  上的无论什么地方,只要它们彼此之间的距离小于数  $\delta$ .

完全明白的是,在区间  $[a, b]$  上一致连续的函数,必然在此区间的每一点处连续(从而在整个区间上连续).因为由一致连续性,从  $|x - a| < \delta$  可以推出  $|f(x) - f(a)| < \varepsilon$ ,即对数  $f(a)$  的任何邻域  $V: (f(a) - \varepsilon, f(a) + \varepsilon)$ ,都可以找到数  $a$  的这样的邻域  $U: (a - \delta, a + \delta)$ ,使得当  $x \in U$  就能推得  $f(x) \in V$ .而这即表明函数  $f(x)$  当  $x = a$  时连续.特别重要的是:逆命题也成立.即从函数  $y$  在(闭)区间  $[a, b]$  上的任何一点的连续性可推得其在此区间上的一致连续性.

---

① 译者注.即对任意  $\varepsilon > 0$  必可找到正数  $\delta$ ,使当  $|x_1 - x_2| < \delta$  时  $|f(x_1) - f(x_2)| < \varepsilon$ .  $\delta$  只取决于  $\varepsilon$ ,而适用于区间  $[a, b]$  上任意两点  $x_1, x_2$  (只要  $|x_1 - x_2| < \delta$ ),因此是不依赖于  $x_1, x_2$  的.

也就是说,一致连续性的需求并没有把连续函数的类缩小(只要谈到的是闭区间).

**定理 4.** 在闭区间  $[a, b]$  上的每一点处都连续的函数  $y = f(x)$  在此区间上一致连续.

对于开区间定理不成立. 例如: 函数  $y = \sin \frac{1}{x}$  很显然地在开区间  $(0, 1)$  上的每一点处都连续, 但在此区间上不一致连续. 因为无论  $\delta > 0$  如何小, 总可以(在靠近零处)找到彼此距离小于  $\delta$  的两个点, 但在其上函数值的差却大于 1.

**定理 4 的证明.** 设函数  $y$  在区间  $[a, b]$  上的每一点处都连续, 则对此区间的任何一点  $x$  都可以找到这样的数  $\delta_x > 0$ , 使得若  $x_1$  及  $x_2$  属于区间  $(x - \delta_x, x + \delta_x)$  时则有

$$|f(x_1) - f(x_2)| < \epsilon.$$

这是因为

$$|f(x_1) - f(x_2)| \leq |f(x_1) - f(x)| + |f(x) - f(x_2)|,$$

当  $\delta_x$  充分小时, 可以使

$$|f(x_1) - f(x)| < \frac{\epsilon}{2}, \quad |f(x) - f(x_2)| < \frac{\epsilon}{2},$$

所以有  $|f(x_1) - f(x_2)| < \epsilon$ . 我们以  $\Delta_x$  来表示区间  $(x - \frac{1}{2}\delta_x, x + \frac{1}{2}\delta_x)$ . 很显然, 所有的区间  $\Delta_x$  的全体覆盖了区间  $[a, b]$ . 因此依照 Heine-Borel 引理就存在着有限多个区间  $\Delta_x$  的组  $M$  也覆盖了区间  $[a, b]$ . 设  $\delta$  是区间组  $M$  中的最小一个的长度, 并设  $x_1$  及  $x_2$  为区间  $[a, b]$  上彼此距离小于  $\frac{1}{2}\delta$  的两个任意点. 可以断言  $|f(x_1) - f(x_2)| < \epsilon$  (即定理 4 所要证明的). 实际上, 点  $x_1$  属于区间组  $M$  的某个区间  $\Delta_x: (x - \frac{1}{2}\delta_x, x + \frac{1}{2}\delta_x)$ , 但此时距  $x_1$  不超过  $\frac{1}{2}\delta \leq \frac{1}{2}\delta_x$  的点  $x_2$  属于

区间  $(x - \delta_x, x + \delta_x)$ , 其中当然也包含  $x_1$ . 按照数  $\delta_x$  的定义, 由此我们确实就得到了  $|f(x_1) - f(x_2)| < \varepsilon$ .

**初等函数的连续性.** 你们当然知道: 任意多个连续函数的代数和和积也是连续函数, 两个连续函数的商在分母不为零的每个区间上连续. 所有这些命题不仅在局部上, 而且在整体上都是正确的. 即我们谈的连续性是在一点连续也好或是在区间上连续也好, 或者最终是谈的一致连续性也好, 这些命题都是正确的.<sup>①</sup> 所有这些命题的证明可以在任何分析教程里找到, 它们并没有什么原则性的意义, 这里我们不去重复它们.

相当有意义的问题是有关所谓被称为初等函数的连续性问题. 这是不大的一类函数, 初等数学就是对它们进行讨论, 并且在高等数学中仍然完全保留了其引导的作用. 这里首先是所有的这类函数, 其函数值是通过自变量值利用六种基本的代数运算而得到的, 其次是不多的几个超越函数: 三角函数 (正函数和反函数), 指数函数和对数函数, 最后, 其中也包括上面列举的种种函数的有限组合, 如  $x^2(1 - x \sin x)$  或者  $\cos 2^{x^2}$  等.

一切初等函数基本上都是连续的, 只是其中有几个在某些点处出现间断 ( $\frac{1}{x}$  当  $x = 0$  时,  $\tan x$  当  $x = \frac{\pi}{2}$  等等<sup>②</sup>). 但

① 译者注. 在讨论商的一致连续性时, 需要假定是在闭区间上讨论. 例如  $f(x) = x$  在  $(0, 1)$  上一致连续, 但  $1/f(x) = 1/x$  在  $(0, 1)$  上不一致连续.

② 注意, 函数  $\frac{1}{x}$  和  $\tan x$  在其整个定义域上连续. 所谈到的这些函数的间断点处, 这些函数没有定义. 关于这些间断点请参看 p. 74 关于间断点的一节.

并不是对所有这些初等函数证明这一点都是很轻松的. 通常在分析教程中对此都没有完整地考查, 然而这又是有重要价值的, 所以我们必须就此做出几点注释.

首先很容易建立所有的多项式在自变量的任意值处的连续性. 实际上, 因为对任何多项式  $P(x)$  以及任何数  $a$ , 差  $P(x) - P(a)$  代数上都可以被差  $x - a$  整除而不带余项 (Bezout 定理), 所以

$$P(x) - P(a) = (x - a)Q(x),$$

其中  $Q(x)$  是多项式, 因为多项式  $Q(x)$  很显然是在点  $a$  处有界的, 由此得当  $x \rightarrow a$  时,  $P(x) \rightarrow P(a)$ , 即多项式  $P(x)$  在点  $a$  处连续. 其次, 从多项式的连续性直接推得任何有理分式  $\frac{P_1(x)}{P_2(x)}$  在任何区间上的连续性, 只要在其中的点上  $P_2(x)$  不变为零.

对三角函数问题的解决也是很简单的. 公式

$$\sin x - \sin a = 2 \cos \frac{x+a}{2} \sin \frac{x-a}{2},$$

以及由此推得的不等式

$$|\sin x - \sin a| \leq 2 \left| \sin \frac{x-a}{2} \right| \leq 2 \left| \frac{x-a}{2} \right| = |x-a|.$$

就表明当  $x \rightarrow a$  时  $\sin x \rightarrow \sin a$ , 即正弦是连续函数. 完全类似地可建立余弦的连续性. 由此得出函数

$$y = \tan x = \frac{\sin x}{\cos x}$$

在所有的  $\cos x \neq 0$  的  $x$  值处连续, 即对形如  $x \neq (2k+1)\frac{\pi}{2}$  的  $x$  值连续的 (其中  $k$  为任意整数).

指数函数  $a^x$  的连续性的证明要复杂一些. 为确定起见, 我们假设  $a > 1$ , 因而函数  $y = a^x$  是增函数. 我们先来证明当  $x \rightarrow 0$  时  $a^x \rightarrow a^0 = 1$ . 为确定起见, 再设  $x \rightarrow +0$ , 即只对正

值  $x$  研究  $a^x$ . 当  $x \rightarrow -0$  时的情形可以完全类似地解决. 当  $x > 0$  时  $a^x > 1$ , 且要证  $x \rightarrow +0$  时函数  $a^x \rightarrow 1$ , 只需证明对于无论怎样小的  $\varepsilon > 0$ , 当  $x > 0$  充分小时  $a^x < 1 + \varepsilon$ . 但对任意的自然数  $n$  有

$$(1 + \varepsilon)^n = 1 + n\varepsilon + \cdots > n\varepsilon,$$

由此得, 当  $n \rightarrow +\infty$  时,  $(1 + \varepsilon)^n \rightarrow +\infty$ . 这就表明对于充分大的  $n$ ,

$$(1 + \varepsilon)^n > a, \quad a^{\frac{1}{n}} < 1 + \varepsilon.$$

而因  $a^x$  为增函数, 则对所有的充分小的正的  $x$  有

$$1 < a^x < 1 + \varepsilon,$$

即实际上有当  $x \rightarrow 0$  时  $a^x \rightarrow 1$ . 接下来的证明就简单了. 关系式

$$a^x - a^a = a^a(a^{x-a} - 1)$$

表明, 当  $x \rightarrow a$  时函数  $a^x$  有极限  $a^a$ , 即函数对任何  $x$  值连续.

无理函数、对数函数和反三角函数的连续性问题现在可以用反函数的连续性的一般理论加以解决: 如果函数  $y = f(x)$  在区间  $[a, b]$  上是连续的且是增加的, 则其反函数  $x = \varphi(y)$  也在区间  $[\alpha, \beta]$  上连续, 其中  $\alpha = f(a)$ ,  $\beta = f(b)$ . 实际上, 设  $\gamma$  为区间  $[\alpha, \beta]$  上的任意一点. 需要证明

$$\lim_{y \rightarrow \gamma} \varphi(y) = \varphi(\gamma).$$

先设  $y \rightarrow \gamma - 0$ , 即  $y$  从下方趋近于  $\gamma$ . 因为同函数  $f(x)$  一样, 反函数  $\varphi(y)$  也是增函数, 所以  $\lim_{y \rightarrow \gamma - 0} \varphi(y)$  在任何情况下都存在. 我们以  $c$  来表示这个极限并且来证明  $c = \varphi(\gamma)$ .

因为函数  $f(x)$  连续且当  $y \rightarrow \gamma - 0$  时  $\varphi(y) \rightarrow c$ , 则当  $y \rightarrow \gamma - 0$  时  $y = f[\varphi(y)] \rightarrow f(c)$ , 由此得  $f(c) = \gamma$ . 但这可以直接得到:  $c = \varphi[f(c)] = \varphi(\gamma)$ , 即

$$\lim_{y \rightarrow \gamma - 0} \varphi(y) = \varphi(\gamma),$$

而因为显然我们同样容易证明

$$\lim_{y \rightarrow \gamma+0} \varphi(y) = \varphi(\gamma),$$

则有

$$\lim_{y \rightarrow \gamma} \varphi(y) = \varphi(\gamma),$$

即为所要证明的.

要想不进行特别的研究而有可能去断言如  $\lg \sin x, 2^{3x^2-4x}$  之类的复合初等函数的连续性, 还需要如下的“关于函数的函数的连续性的定理”:

如果  $y = f(x)$  当  $a \leq x \leq b$  时是连续函数, 而  $z = \varphi(y)$  当  $\alpha \leq y \leq \beta$  时是连续函数, 其中  $\alpha$  和  $\beta$  是函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的相应的最小值与最大值, 则函数  $z = \varphi[f(x)]$  在区间  $[a, b]$  上连续.

**证明.** 设  $c$  是区间  $[a, b]$  上的任一点,  $f(c) = \gamma$ ,  $\varphi(\gamma) = \varphi[f(c)] = \zeta$ , 令  $W$  是点  $\zeta$  的任何一个邻域, 根据函数  $\varphi(y)$  的连续性存在着点  $\gamma$  的这样一个邻域  $V$ , 使得当  $y \in V$  时有  $\varphi(y) \in W$ . 最后由于函数  $f(x)$  的连续性存在着点  $c$  的这样一个邻域  $U$ , 使得当  $x \in U$  时我们就有  $f(x) \in V$ . 而这即表明  $\varphi[f(x)] \in W$ . 因为  $W$  是点  $\zeta = \varphi[f(c)]$  的任意的一个邻域, 则由此得出

$$\lim_{x \rightarrow c} \varphi[f(x)] = \varphi[f(c)],$$

即函数  $\varphi[f(x)]$  在区间  $[a, b]$  上的任意点  $c$  处的连续性得证.

**函数在一点处的振幅** 导入函数在已知闭区间上及已知点上的振幅概念后, 我们将得到研究间断函数的一个最为方便的方法. 设有在闭区间  $[a, b]$  上可能除有限多个点外都有定义的任意函数  $f(x)$ . 若它在此区间上无界, 则我们可以说, 它在此区间上的振幅等于  $+\infty$ ; 若它有界, 我们将把它在此区间  $[a, b]$  上的上确界  $M$  与下确界  $m$  之差  $M - m$  称为它在

此区间上的振幅. 在任何情况下我们都以符号  $\omega_f(a, b)$  来表示函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的振幅.

若闭区间  $[a', b']$  是闭区间  $[a, b]$  的一部分 (即若  $a \leq a' < b' \leq b$ ), 则显然有: 函数  $f(x)$  在区间  $[a', b']$  上的确界  $M', m'$  将服从不等式  $m \leq m' \leq M' \leq M$ . 因而有  $\omega_f(a', b') \leq \omega_f(a, b)$ . 所以, 若我们在区间  $[a, b]$  上选取任意一点  $c$ <sup>①</sup>, 并以闭邻域  $[a, \beta]$  包围它且让此邻域的端点  $a$  及  $\beta$  趋近于点  $c$ , 则随着这种趋近而改变的  $\omega_f(a, \beta)$  任何时候也不会增加, 而是要么减少, 要么是常数. 而因为振幅  $\omega_f(a, \beta)$  是非负的, 下有界的, 则由第一讲的引理 1 (参看 p. 19), 它应该在此时趋于某个极限, 我们表之以  $\omega_f(c)$  并称之为函数  $f(x)$  在点  $c$  处的振幅. 这就是说

$$\omega_f(c) = \lim_{\substack{a \rightarrow c-0 \\ \beta \rightarrow c+0}} \omega_f(a, \beta).$$

此概念的引入使得能重新认识函数在已知点处的连续性, 如同下面所述.

**定理.** 要使在点  $c$  处有定义的函数  $f(x)$  在该点  $c$  处连续, 必须而且只需有  $\omega_f(c) = 0$ .

**证明.** 1) 设  $\omega_f(c) = 0$ . 这就表明在点  $c$  的充分小的邻域  $U(a, \beta)$  内函数  $f(x)$  的振幅会变得任意的小. 而因为很显然地, 对任何  $x \in U$ ,

$$|f(x) - f(c)| \leq M - m = \omega_f(a, \beta).$$

(其中  $M$  和  $m$  为函数  $f(x)$  在邻域  $U$  上的确界), 所以不用说, 当  $x \in U$  时  $|f(x) - f(c)|$  可以任意小. 但此即表明函数  $f(x)$  在点  $c$  处连续.

---

① 在该点处函数可能是没有意义的.



2)① 若  $\omega(c) = \omega > 0$  (这里  $\omega$  是一个数,  $\omega = +\infty$  的情况下再说), 则无论取点  $c$  的哪一个邻域  $U(a, b)$ , 总有  $M - m \geq \omega$ . 由上、下确界的定义, 一是能在  $(a, b)$  中找到  $\alpha$  和  $\beta$  使得

$$f(\alpha) \leq m + \frac{\omega}{4},$$

$$f(\beta) \geq M - \frac{\omega}{4},$$

从而  $f(\beta) - f(\alpha) \geq M - m - \frac{\omega}{2} \geq \frac{\omega}{2}$ . 但

$f(\beta) - f(\alpha) = [f(\beta) - f(c)] + [f(c) - f(\alpha)]$ ,  
由  $f(\beta) - f(\alpha) \geq \omega/2$  推得, 右边的两项之中至少有一个要  $\geq \frac{\omega}{4}$ . 这就是说, 存在着区间  $(a, b)$  的这样的一点  $x$ , 使得

$$|f(x) - f(c)| \geq \frac{\omega}{4}.$$

因为邻域  $U$  是任意的, 则函数  $f(x)$  不可能在点  $c$  处连续.

3) 若  $\omega(c) = +\infty$ , 这里我们首先要补充说明在一点  $c$  处  $\omega(c) = +\infty$  的定义, 这就是: 在包含此点的一个区间  $(a, b)$  上  $f(x)$  无界, 所以对任意大的  $M \geq f(c)$  必可在  $(a, b)$  中找到一点  $\beta$ , 使  $f(\beta) \geq M$ . 而又有另一点  $\alpha$ , 使  $f(\alpha) = m \leq f(c)$ , 这里  $m < M$ . 于是

$$f(\beta) - f(\alpha) = [f(\beta) - f(c)] + [f(c) - f(\alpha)]$$

而右边的两项均非负, 因为左边不小于正数  $M - m$ , 所以右边至少有一项不小于  $(M - m)/2$ . 设

$$|f(\beta) - f(c)| = f(\beta) - f(c) \geq \frac{M - m}{2},$$

---

① 译者注. 这一段译者作了较大的修改和补充.

这就是说在含  $c$  的任一区间  $(a, b)$  中一定能找到一点  $x$  (就是  $x=\beta$ ) 使

$$|f(x) - f(c)| \geq \frac{M - m}{2}$$

所以  $f(x)$  在  $c$  点不连续.

若函数在某个点 (在该点上它可能没有定义, 但这时仍然可以定义  $\omega_f(c)$ , 我们不再讨论) 上有振幅大于零, 则说它在该点间断. 已知函数在其上连续的点为简便计便称之为连续点, 而在其上间断的点则称为间断点. 我们看到在连续点处  $\omega_f(c) = 0$  而在间断点处  $\omega_f(c) > 0$ .

间断点. 上面已经看到的情形给了我们一个理由来尝试把各种可能的间断点的全体进行某种归类. 既然条件  $\omega(c) > 0$  把间断点与连续点区分开来, 则我们当然期望量  $\omega_f(c)$ , 即函数在已知点的振幅能成为函数在已知点处间断性的一个合理的且是方便的度量. 如果注意到量  $\omega_f(c)$  的定义的话, 我们的这个期望就会更强了, 因为  $\omega_f(\alpha, \beta)$  是函数  $f(x)$  在区间  $[\alpha, \beta]$  上的值之间互相分离的尺度. 这个量当区间  $[\alpha, \beta]$  向点  $c$  收缩时的极限我们是可以用来当作函数在任意靠近  $c$  点处的值彼此间距离的尺度的, 即正是该函数这样一种特征的尺度: 正由它决定其在点  $c$  处间断与否. 这就是说, 我们约定称量  $\omega_f(c)$  为函数  $f(x)$  在  $c$  点处间断的尺度. 这使得我们可以按照所谓“间断的程度”来比较各种各样的间断点, 来看函数在这些点处表现如何, 特别是, 函数的最大间断性当然可能是在其无界的那些点处 ( $\omega_f(c) = +\infty$ ).

与间断的尺度 (或者说是函数在一点处的振幅) 概念密切相关的是一个重要的命题. 它是关于一致连续性的定理 4 (p. 67) 的一个直接的推广.

**定理.** 如果函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的每一点处的间断的度量(即振幅)都不超过数  $\lambda \geq 0$ , 则对无论怎么小的正数  $\epsilon$ , 都可以找到另外一个这样的正数  $\delta$ , 使得在任何长度  $< \delta$  的区间上, 函数  $f(x)$  的振幅都不会超过  $\lambda + \epsilon$ .

可以把这类函数称为是“精确到  $\lambda$  的连续函数”. 特别是当  $\lambda=0$  时我们恰好得到定理 4. 你们可以毫无困难地按照我们在证明定理 4 时所使用的方式来证明新定理. 区别仅在于现在将以数  $\lambda + \epsilon$  来代替前述的  $\epsilon$ .

这样, 你们看到了不单是局部的连续性, 而且是函数在已知点处间断的度量有限性这一局部性质, 也都有其整体的等价物. 我们所证明的定理有着一系列的应用, 特别是在积分学中. 我们在后面各讲中有一处还要遇到它.

对于间断点而言十分重要的还有另一种分类方法, 即不是按照其量值进行比较, 而是按照其间断的方式. 我们知道, 等式  $f(a+0) = f(a) = f(a-0)$  可以作为函数  $f(x)$  在点  $a$  处连续性的判据. 可能是:  $f(a+0)$  和  $f(a-0)$  都存在, 但至少其中之一不等于  $f(a)$ . 这时我们称点  $a$  为函数  $f(x)$  的第一类间断点. 也即是说, 第一类间断点的特征为: 当无论从右边, 或是从左边趋近于它时函数  $f(x)$  的极限都存在, 但这两个极限彼此不相等, 或者它们两个相等, 但却不等于在该点处的函数值. 图 13 给出(这里函数在间断点的值可以是任意的)前一种间断点的例子, 图 14 给出另一种图形.

第一类间断点是最简单的一类间断点; 研究它们相对比较容易, 当然是归因于极限  $f(a+0)$  及  $f(a-0)$  存在. 所有其他的间断点称为第二类间断点. 这就表明在第二类间断点上函数至少在趋于该点的两个方向(右边或左边)之一不会趋

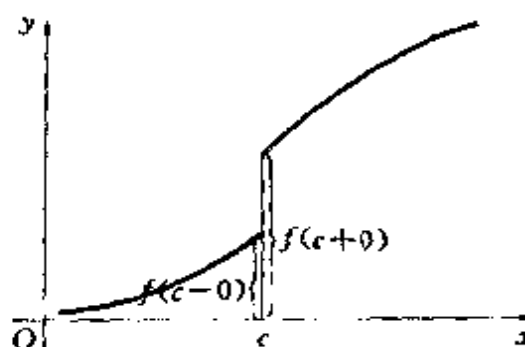


图 13

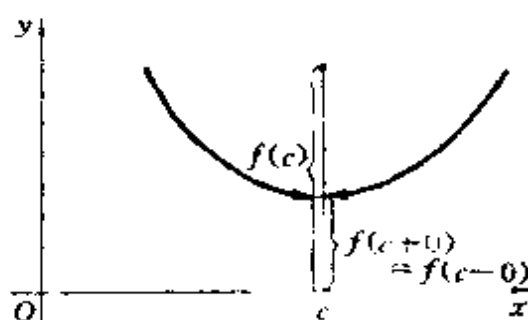


图 14

于任何极限. 我们屡次提到过的函数  $y = \sin \frac{1}{x}$  在  $x = 0$  是这种性态的十分有教益的例子 (图 15). 在包含 0 在内的任何区间上, 函数的上确界等于 +1, 而下确界等于 -1, 因此  $\omega_f(0) = 2$ . 我们在本讲开头研究过的 Dirichlet 函数, 很显然地, 在每一点处都有第二类间断.

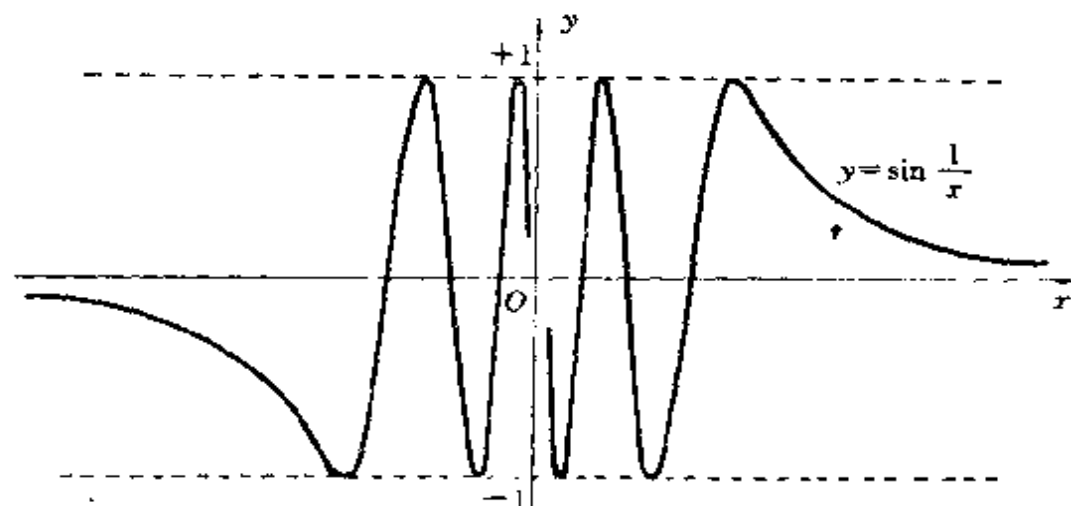


图 15

**单调函数.** 函数  $y = f(x)$  称为在区间  $[a, b]$  上 不 $\dot{减}$ 的, 如果当  $a \leq x_1 \leq x_2 \leq b$  时, 总有  $f(x_1) \leq f(x_2)$ . 若  $f(x_1) <$

$f(x_2)$  则称为增加的、或上升的、或严格增加的；如果条件中总有  $f(x_1) \geq f(x_2)$ ，函数  $f(x)$  称为在区间  $[a, b]$  上不增的，若  $f(x_1) > f(x_2)$  则称为下降的（或严格下降的）。不减函数与不增函数一起构成单调函数类。单调函数具有一系列特别的性质，使得在许多情况下成为方便的研究工具。

首先，任何在给定的闭区间  $[a, b]$  上单调的函数  $f(x)$  在此区间上有界（通常设区间是闭的，对开区间而言结论可能不成立：例如函数  $y = \frac{1}{x}$  在开区间  $(0, 1]$  上是单调的，但是无界）。实际上，当  $a \leq x \leq b$  时  $f(x)$  介于  $f(a)$  与  $f(b)$  之间。其次，很显然地，其在闭区间端点处的值  $f(a)$  和  $f(b)$  正是单调函数的确界。这些数也是函数  $f(x)$  在闭区间  $[a, b]$  上的最大值和最小值。

单调函数可能有间断点，从图 13 中我们一看就明白。但这种函数的间断不仅按其特征，而且按其量值来讲都是有界的。首先，由有界性，单调函数不可能有度量为无穷的间断。其次，单调函数  $f(x)$  间断的度量超过任何一个正数  $\tau$  的点的个数在区间  $[a, b]$  上不会多于  $\frac{f(b) - f(a)}{\tau}$ 。实际上，为确定起见设  $f(b) > f(a)$ ，且设函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上有  $n$  个这样的点，在每一个这样的点上该函数间断的度量都超过  $\tau$ 。我们自左至右，以  $c_1, c_2, \dots, c_n$  来表示这  $n$  个点，因而对任意小的  $\epsilon > 0$  有

$$f(c_k + \epsilon) - f(c_k - \epsilon) > \tau \quad (1 \leq k \leq n);$$

如果我们选择  $\epsilon$  这样小（这总是可能的），使得  $a < c_1 - \epsilon$ ， $c_n + \epsilon < b$  且

$$c_k + \epsilon < c_{k+1} - \epsilon \quad (1 \leq k \leq n-1),$$

即使得邻域  $(c_k - \epsilon, c_k + \epsilon)$  两两之间没有公共点且整个地落

在区间 $[a, b]$ 之中, 则显然地有:

$$n\tau < \sum_{k=1}^n [f(c_k + \epsilon) - f(c_k - \epsilon)] \leq f(b) - f(a),$$

于是有

$$n < \frac{f(b) - f(a)}{\tau}.$$

此即所要证明的. 特别地, 这也即是说单调函数只可能有有限多个这样的点, 在这些点上它的间断的度量超过给定的正数. 对非单调的函数而言则完全是另一回事了. Dirichlet 函数在每一点处的间断都等于 1.

最后, 若函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上单调, 则由第一讲引理 1' (参见 p. 20), 在此区间的每一点  $c$  上极限  $f(c+0)$  和  $f(c-0)$  都存在 (在点  $a$  处只有右极限, 而在点  $b$  处只有左极限). 由此得出: 单调函数只可能有第一类间断点.

**有界变差函数.** 设函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上有定义. 我们以任意的方式将此区间分成  $n$  个部分区间, 自左至右以  $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}$  来表示这些分点, 为有普遍性起见令  $a = x_0$  及  $b = x_n$ , 因而有

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b,$$

和

$$S = \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})|$$

与我们对区间  $[a, b]$  所做的分划有关. 对于不同的分划, 一般说来, 此和应取不同的数值. 用各种可能的方式作出上面所做的分划 (连个数  $n$  也是可以任意改变的), 我们就会得到无穷多个和  $S$ .  $S$  的集合的上确界  $M$  (它当然可能等于  $+\infty$ ) 称为函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的全变差, 我们将以  $V_f(a, b)$  来表示它. 如果  $V_f(a, b)$  是一个数 ( $V_f(a, b) < +\infty$ ), 则函数

$f(x)$  称为区间  $[a, b]$  上的有界变差函数. 若  $V_f(a, b) = +\infty$ , 则称函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的变差是无限的 (无界的).

有界变差函数类在分析中以及其应用中起着十分特殊的作用. 特别地, 很显然有: 任何在区间  $[a, b]$  上单调的函数都是在此区间上的有界变差函数. 实际上, 对单调函数  $f(x)$  而言和  $S$  对任何分划都等于  $|f(b) - f(a)|$ , 因此

$$V_f(a, b) = |f(b) - f(a)|.$$

对研究有界变差函数的一般性质有着基本意义的是这样一个定理, 由此定理, 研究最一般的这种类型的函数都完全可化为对单调函数的研究. 这个定理是: 任何有界变差函数都是两个不减函数的差 (或者说成是两个单调函数的和, 其中一个是不减函数, 而另一个则是不增函数). 由此命题, 则关于单调函数的间断点的个数及特征的任何基本性质, 都可以推广到所有的有界变差函数中去.

要证明这个基本的定理, 为简便起见我们约定以记号  $V(x)$  来代替  $V_f(a, x)$ , 并且令

$$\frac{1}{2}[V(x) + f(x)] = P(x), \quad \frac{1}{2}[V(x) - f(x)] = N(x);$$

由此得

$$f(x) = P(x) - N(x).$$

如果我们能证明函数  $N(x)$  和  $P(x)$  为区间  $[a, b]$  上的不减函数, 则我们的定理就将得证.

令  $a \leq x_1 < x_2 \leq b$ , 因为

$$2[P(x_2) - P(x_1)] = V(x_2) - V(x_1) + [f(x_2) - f(x_1)],$$

$$2[N(x_2) - N(x_1)] = V(x_2) - V(x_1) - [f(x_2) - f(x_1)],$$

所以为了达到目的, 只需证明

$$V(x_2) - V(x_1) \geq |f(x_2) - f(x_1)| \quad (5)$$

即可.

令  $\varepsilon$  为任意小的正数. 依照量  $V(x_1)$  的定义, 作为和  $S$  的上确界, 必定存在着区间  $[a, x_1]$  的这样的一个分划, 使得相应的和  $S = S(a, x_1)$  大于  $V(x) - \varepsilon$ , 但和

$$S(a, x_1) + |f(x_2) - f(x_1)| = S(a, x_2)$$

很显然地是对区间  $[a, x_2]$  的和  $S$  中的一个, 因而它不可能超过这些和的上确界  $V(x_2)$ , 也即是说, 我们得到

$$\begin{aligned} V(x_1) - \varepsilon + |f(x_2) - f(x_1)| &< S(a, x_1) + |f(x_2) - f(x_1)| \\ &= S(a, x_2) \leq V(x_2), \end{aligned}$$

由此得到

$$V(x_2) - V(x_1) > |f(x_2) - f(x_1)| - \varepsilon,$$

因为  $\varepsilon$  任意小, 故由此可得(5)式, 而我们的定理得证.



## 第 四 讲

### 级 数

**级**数的收敛性与级数和. ——Cauchy 准则. ——正项级数. ——绝对收敛和条件收敛. ——无穷乘积. ——函数级数. ——幂级数.

**级数的收敛性与级数的和.** 今天我们要讲数学分析的最重要的工具之一——无穷级数. 正如你们所熟知的, 在大量的分析问题面前, 无穷级数是我们研究问题的一种完全是技术性的工具, 是一个很有用、很方便的但在原则上则没有多大新东西的工具. 虽然如此, 这个工具仍然值得在我们这本简明的教程里用专门的一讲来讲它. 这样安排的原因与其说是因为不仅在数学分析本身, 而且在几乎所有依赖于它的应用科学的这些大厦中都渗透了它的许多应用, 倒不如说是因为在级数理论的并不太复杂的材料中, 整个数学分析的典型的思维过程, 一系列的概念、模式甚至整个的逻辑体系都以特别明显、清楚的方式来自级数理论. 如所熟知, 学生们要是主动地、牢固地掌握了级数理论, 则继续掌握分析的基本章节一般说来就不会有任何困难了.

形如

$$u_1 + u_2 + \cdots + u_n + \cdots \quad (1)$$

或者

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n$$

(其中所有的  $u_n$  是数, 我们通常设为实数) 的式子我们称之为数项无穷级数. 数  $u_n$  称为级数的项. 有限和

$$S_n = \sum_{k=1}^n u_k$$

称为级数(1)的部分和.

关于每一个形如(1)的级数的基本问题是其收敛性的问题. 若极限

$$\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = S$$

存在, 级数(1)称为是收敛的, 而  $S$  则称为它的和. 反之, 则级数(1)称为发散的, 并且没有和. 当  $n \rightarrow \infty$  时,  $S_n \rightarrow \infty$  或者  $S_n \rightarrow -\infty$  的情况我们形式上当然可以把它看成收敛的或者看成发散的, 两者都行, 但是通常都把它归于发散级数一类, 所以, 所谓级数的和, 总是指某个数. 但虽然我们是把具有无穷和的级数以及完全没有和的级数放在一起都称为发散级数, 却应当指出: 这两类级数在其基础上是毫无共同之处的, 其所以放在一起, 只是因为二者都与带有限和的级数相矛盾 (尽管是在不同的意义下).

数学分析的基本章节中仅仅用到收敛级数. 对于第一次研究级数的人, 对于级数和以及求和过程的最初的印象不可避免地是看成了和有限和完全类似的东西, 这一点常常是没有经过推敲的, 这里有一个类比即有限和  $S_n$  就是: 级数的前  $n$  项的和, 而  $S$  —— 则是其所有项的和. 现在常见的是讲课者本人在促进甚至直接传授这种概念. 并且应当承认, 如果对

此充分地小心而不失警惕性的话，则这种概念实际上不仅可以促进掌握级数理论的基本内容，而且可以启发我们预见新的尚未认识的规律。但是一分钟也不能忘记二种危险，即在这种类比中走得太远并且误认为它就是证明。正如你们所知道的，在无穷级数和有限和之间的类似，多多少少的只能限于所谓的绝对收敛级数（对它我们将在后面谈到），而对于所谓“条件收敛”级数，则我们把无穷级数想象为组成它的各项的和好像有限和一样，马上就会遇到不可克服的困难。实际上，要想象出“级数的所有项的和”是困难的，只要改变级数各项的次序，级数的和就可能改变。最后，过分强烈地把对级数和想象为非常像有限和那样的东西，这本身就隐含了严重的方法论上的危险，容易阉割掉无穷级数和所特有的意义的具体的内容。实际上，构造级数和的过程完全不像有限和的过程一样，并且完全不在于（像有时所想的那样）把级数各项一项接一项地加下去，“加完为止”。这当然是完全没有希望的事：把逐次添加的级数的项加完是不可能的，因为它是无穷多的。而如果我们还有可能说到级数的和，则正是因为我们舍弃了这种毫无希望的无限多项相加的过程而代之以完全不同的另一种运算（极限过程），这马上使我们达到目的。这里给出一个用以描述无穷级数和的详细的表述：我们当然像在有限和一样，从用逐次增加的方法开始，即构造和  $S_1, S_2$  等等。但我们总不打算把这个过程无限进行下去。构造了部分和以后，我们就注意研究部分和的性质和结构，首先是它们与所取的项数  $n$  的关系，换言之，我们研究的对象是量  $S_n$  作为  $n$  的函数（在许多情况下要想掌握这个函数关系的整个状况，不必要研究和  $S_1, S_2$  并长此以往，研究了不多几个项以后，就能马上得到函数  $S_n$  的适当的解析表示。例如在

初等代数中所熟知的几何级数就是这个情形). 确切说来, 我们力求了解: 当  $n \rightarrow \infty$  时量  $S_n$  是否趋于某个极限以及若有极限, 则极限是什么. 也即是说, 描述无穷级数的和要做下面两步工作: 1) 给出部分和  $S_n$  并研究其与  $n$  的关系; 2) 令  $n \rightarrow \infty$  而取极限. 你们当然看得出: 所有这一切都完全不像是“把全部的项加完”, 并且一分钟也不能忘记这个差别. 否则我们就有落入毫无根据的类比这个错误的危险.

我们再来做出如下的注记. 我们看到, 关于已知级数 (1) 的和的问题完全归结为与此级数有关的序列

$$S_1, S_2, \dots, S_n, \dots \quad (2)$$

的极限问题, 反之, 若给定完全任意的序列 (2), 令

$$\begin{aligned} u_1 &= S_1, u_2 = S_2 - S_1, u_3 = S_3 - S_2, \dots, \\ u_n &= S_n - S_{n-1}, \dots, \end{aligned}$$

则我们总能把序列 (2) 的极限问题化为级数 (1) 的和的问题. 也即是说, 从这个观点来讲级数论的问题同 (关于序列的) 的极限论的基本问题没有任何区别.

实际上, 当然地, 级数理论的特点, 它的问题和方法, 正是受着这样一个特别的观念的制约: 把序列 (2) 的项看成某个级数 (1) 的部分和序列. 并且这个观念在思维上是十分有益的并且在应用方面是相当重要的, 以致非构成其特别的理论体系不可. 这个理论就是无穷级数理论.

**Cauchy 准则.** 若级数 (1) 收敛, 则当  $n \rightarrow \infty$  时  $u_n \rightarrow 0$ . 实际上, 当  $n > 1$  时  $u_n = S_n - S_{n-1}$ , 因为当  $n \rightarrow \infty$  时  $S_n$  和  $S_{n-1}$  有同一个极限  $S$ , 故有  $u_n \rightarrow 0$ . 收敛级数的这个性质的重要性是因为它使得在许多情形下容易判断级数的发散性: 为此只要证明当  $n \rightarrow \infty$  时  $u_n$  不是无穷小量. 但是, 正如你们所了解的, 从当  $n \rightarrow \infty$  时  $u_n \rightarrow 0$  还不能断定级数 (1) 收敛. 例

如：“调和”级数

$$1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \cdots + \frac{1}{n} + \cdots,$$

我们已经熟知是发散的（当  $n \rightarrow +\infty$  时  $S_n \rightarrow \infty$ ）。尽管其第  $n$  项当  $n \rightarrow \infty$  时是无穷小。上面说的准则只有一个方面（必要而非充分）当然在相当大的程度上限制了其应用的范围。

正如我们已经看到的，关于级数的收敛性问题只不过是某个数值序列的极限存在性问题的一种特殊形式。因此当我们把我们所已经熟知的序列极限存在的 Cauchy 准则（第二讲第 34 页）转换为级数理论的语言，就能得到级数收敛性的必要和充分准则。要使级数 (1) 的部分和序列当  $n \rightarrow \infty$  时有极限，正如我们所知道的那样，必须而且只须对任何  $\epsilon > 0$  对任何充分大的  $n$  以及对任何  $k \geq 0$  成立不等式

$$|S_{n+k} - S_n| < \epsilon.$$

因为  $S_{n+k} - S_n = \sum_{i=n+1}^{n+k} u_i$ ，则我们直接得到下述命题。

**Cauchy 准则.** 要使级数 (1) 收敛，必须而且只需：对任何  $\epsilon > 0$  及对充分大的  $n$  以及任意的自然数  $k$  成立不等式

$$|u_{n+1} + u_{n+2} + \cdots + u_{n+k}| < \epsilon. \quad (3)$$

形象地说，Cauchy 准则的条件在于：级数的充分远的、无论怎样长的“一段”就绝对值而言可以变得任意的小。当然，如同在极限论中一样，Cauchy 准则只解决级数和的存在性问题，而对和的大小则什么也没有告诉我们。

作为基本理论研究的有效武器的 Cauchy 准则很少用于判断个别的、具体的级数的收敛性，这一点正如我们在第二讲中就极限存在的类似情况说过的那样。其原因在于：通常并不容易确定对于具体的级数而言条件 (3) 是否满足。

因此,正如你们所了解的,级数理论中建立了大量的另外的收敛准则.这些准则不具有 Cauchy 准则所有的特征(即同时是必要而且充分的),但是在用于个别的具体的级数时却有着无比巨大的方便之处.大多数这样的准则是关于正项级数的.一开始就研究这个最简单同时又是最重要的级数类从方法论上讲是方便的,然后再力求把对任意级数的研究化为对这类最简单类型的级数的研究.

**正项级数.** 如果级数(1)的所有项都是非负的,则很显然地,  $S_n$  是  $n$  的不减函数.因此,由第一讲的引理 1,就只可能有下述两种情形之一出现:或者级数(1)收敛,或者  $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = +\infty$ . 换言之,级数(1)收敛或发散要看当  $n \rightarrow \infty$  时量  $S_n$  是有界还是无界.对这类级数的任何收敛准则因此就可以这样的建立:只要证明函数  $S_n$  在相应条件下的有界性即可.

大多数关于正项级数的收敛性的准则是以下面的特别强的比较法则为基础的:如果两个级数

$$u_1 + u_2 + \cdots + u_n + \cdots \quad (\text{A})$$

和

$$v_1 + v_2 + \cdots + v_n + \cdots \quad (\text{B})$$

的所有项均非负,并且当  $n \geq n_0$  时有

$$u_n \leq v_n, \quad (\text{C})$$

则从级数(B)的收敛性可推得级数(A)的收敛性(同时也就表明从级数(A)的发散性推得级数(B)的发散性).

这个基本准则的证明很简单.我们以  $S_n$  和  $S'_n$  来表示级数(A)和级数(B)的相应的部分和.如果级数(B)收敛,则量  $S'_n$  有界,而由条件(C)

$$S_n - S_{n_0} \leq S'_n - S'_{n_0},$$

所以量  $S_n \leq S'_n + (S_{n_0} - S'_{n_0})$  也有界. 因而级数(A)也收敛.

取定了某个收敛性已知的级数作为级数(B)之后, 通常接下来就要证明: 在某个条件下当级数(A)的项通过条件(C)与级数(B)相关联, 任何这样一种条件都能够成为级数(A)收敛的准则. 例如: 如果选取通常的几何级数作为级数(B)的话, 则我们由此得出对于级数(A)而言恰恰是最简单的, 当然也是你们所熟知的 D'Alembert, Cauchy 收敛准则等等. 不单是这个准则, 其他所有的准则都是在这样那样的具体形式下要求级数(A)的项随着  $n$  的增加而足够快地减少.

如达朗贝尔准则就要求比  $\frac{u_{n+1}}{u_n}$  当  $n$  充分大时不大于一个比 1 小的数, 这是以很明显的方式表明了量  $u_n$  正是随着  $n$  的增加而以足够快的速度在减少.

这里我们不去建立这类准则. 你们在每一本分析教程中都能找到它们以及它们的详尽的证明. 现在不讲这个基本上是形式的理论, 我们力求更加详细地审视关于正项级数的收敛速度的概念. 这个问题, 尽管各种教程都不会讲, 对于未来的实际工作者来说, 不但有原则的意义, 而且有直接的实际意义. 实际上, 如果级数收敛得很慢, 即为要得到与其极限值  $S$  接近到一定程度的  $S_n$ , 必须把很多  $n$  项加起来, 即项数  $n$  是很大的数, 则这种级数尽管有完整的理论价值, 却不可能成为近似计算数  $S$  的工具, 因而在实际上不可能有大的作用, 至少没有直接的作用. 顺便指出, 有时会遇到相反的情况: 在一定条件下, 发散的级数可能是实际计算某些数值的很方便的工具. 这种情形使得著名的法国学者 H. Poincaré 在研究这种现象时, 有理由指出一种似是怪论的想法: 收敛的级数有时是“实际上发散的”且反之, 发散的级数——

“实际上是收敛的”。

对任何收敛级数而言,“余项” $r_n = S - S_n = u_{n+1} + u_{n+2} + \dots$ 当 $n \rightarrow \infty$ 时是无穷小量.级数的收敛速度完全地取决于这个无穷小的“阶”,即取决于当 $n \rightarrow \infty$ 时它以什么样的速度趋近于零.通常认为,如果当 $n \rightarrow \infty$ 时余项 $r_n$ 类似于几何级数一样地减少的话,则级数的收敛速度是好的.为此,只要已知级数的项 $u_n$ 当 $n$ 充分大时不大于某个几何级数的对应项就足够了.实际上,由

$$u_n < aq^n \quad (n \geq n_0),$$

(其中 $a > 0$ 且 $q$ 为常数( $0 < q < 1$ ))得到:当 $n \geq n_0$ 时有

$$r_n < a(q^{n+1} + q^{n+2} + \dots) = \frac{aq}{1-q}q^n.$$

如果一个级数的余项当 $n$ 增加时,其余项的减少如同 $n$ 的某个负的幂,即如具有像 $\frac{1}{n^2}, \frac{1}{n^3}$ 等等,这样的级数收敛得慢多了.这类级数对实际应用起来常常会发生困难.这里需要指出的是:如果对于充分大的 $n$ 有 $u_n$ 小于 $an^{-k}$ (其中 $a > 0$ 且 $k > 1$ 为常数,同时数 $k$ 绝对不必一定是整数),则 $r_n < bn^{-k+1}$ ,其中 $b$ 是另一个正的常数.实际上对函数 $f(x) = x^{k-1}$ 应用Lagrange有限增量定理,当 $x > 0$ 时我们得到

$$\begin{aligned} (x+1)^{k-1} - x^{k-1} &= (k-1)(x+\theta)^{k-2} \\ &> (k-1)x^{k-2} \quad (0 < \theta < 1). \end{aligned}$$

令 $x = n-1$ 并以 $n^{k-1}(n-1)^{k-1}$ 去除两边,则得到

$$\begin{aligned} (n-1)^{-k+1} - n^{-k+1} &= \frac{n^{k-1} - (n-1)^{k-1}}{n^{k-1}(n-1)^{k-1}} \\ &> \frac{(k-1)(n-1)^{k-2}}{n^{k-1}(n-1)^{k-1}} > \frac{k-1}{n^k}, \end{aligned}$$

所以有



$$\frac{1}{n^k} < \frac{1}{k-1} [(n-1)^{-k+1} - n^{-k+1}];$$

如果  $u_n < an^{-k}$ , 则得到

$$u_n < \frac{a}{k-1} [(n-1)^{-k+1} - n^{-k+1}],$$

因而

$$\begin{aligned} r_n &= \sum_{i=1}^{\infty} u_{n+i} < \frac{a}{k-1} \sum_{i=1}^{\infty} [(n+i-1)^{-k+1} - (n+i)^{-k+1}] \\ &= \frac{a}{k-1} n^{-k+1}, \end{aligned}$$

即为我们的结论.

现在再回到收敛准则的问题上来. 我们作出如下注记. 对任何收敛级数而言都有  $u_n \rightarrow 0$  ( $n \rightarrow \infty$ ); 但是, 甚至对正项级数而言“一般项” $u_n$  的这种向零的趋近也可能不是单调的. 从几何级数中通过调换  $u_1$  和  $u_2$ ,  $u_3$  和  $u_4$ ,  $\dots$  即可得到一个简单的这方面的例子, 即是级数

$$\frac{1}{2^2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2^4} + \frac{1}{2^3} + \dots + \frac{1}{2^{2n}} + \frac{1}{2^{2n-1}} + \dots$$

但是在绝大多数情况下, 在分析及其应用中所遇到的具体的正项级数常常具有这样的性质:  $u_{n+1} \leq u_n$  ( $n = 1, 2, \dots$ ), 即在这些级数中随着  $n$  的增加  $u_n$  单调减小且  $u_n \rightarrow 0$ . 因此关于单调减少的正项级数的收敛性有一类专门的法则值得特别注意, 尤其是具有准则特征 (即必要而且充分的) 及同时又在研究各个具体的级数时能很方便地应用的那些法则. 我们来研究这类法则中的两个.

**定理 (Cauchy 积分准则).** 设函数  $f(x)$  为半直线  $0 \leq x < +\infty$  上的正的、连续的、不增的函数. 此时级数

$$f(1) + f(2) + \dots + f(n) + \dots \quad (\text{A})$$

要是收敛的, 必须而且只需: 当  $a \rightarrow +\infty$  ( $a > 0$ ) 时, 积分

$$\int_0^a f(u) du \quad (\text{B})$$

有有限极限。(同样地,当然必须而且只需这个积分当  $a \rightarrow \infty$  时是有界的.)

为方便证明起见,我们从已知函数,而不是从已知级数出来阐述这个准则.但是,显然地,对任何单调减少的正项级数(A),都容易建立满足我们定理要求的这样的函数  $f(x)$ ,使得  $f(n) = u_n (n \geq 1)$ .这样一来,我们的定理实际上就是上述这种级数收敛性的判别准则.

**证明.** 很显然,由于函数  $f(x)$  的单调性(不减)有

$$\int_{n-1}^n f(u) du \geq f(n) \geq \int_n^{n+1} f(u) du,$$

所以

$$\int_0^n f(u) du \geq \sum_{k=1}^n f(k) \geq \int_1^{n+1} f(u) du,$$

此不等式直接表明:当  $n \rightarrow \infty$  时量  $\sum_{k=1}^n f(k)$  及  $\int_0^n f(u) du$  要么都有界,要么都无界.此即定理所要证明的.因为这两种情况下有界性等同于有限极限的存在性.

应用这个准则于一些个别的级数,正如我们已经指出过的,在很多情况下是很方便的.例如设  $u_n = n^{-\alpha} (\alpha > 0)$ . 令

$$f(x) = \begin{cases} 1 & (0 \leq x \leq 1), \\ x^{-\alpha} & (1 \leq x < +\infty). \end{cases}$$

很显然,我们得到了一个满足我们定理所有要求的函数.但当  $\alpha \neq 1$  时

$$\int_0^A f(x) dx = 1 + \int_1^A x^{-\alpha} dx = 1 + \frac{A^{1-\alpha} - 1}{1-\alpha},$$

由此得出:由积分准则,当  $\alpha > 1$  时级数收敛,当  $\alpha < 1$  时级

数发散. 最后, 当  $\alpha = 1$  时

$$\int_0^A f(x) dx = 1 + \int_1^A \frac{dx}{x} = 1 + \ln A \rightarrow \infty$$

(当  $A \rightarrow +\infty$  时), 即调和级数  $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$  发散.

再来看第二个准则.

**定理.** 若  $u_n \geq u_{n+1} > 0$  ( $n \geq 1$ ), 则级数(1)收敛, 必须而且只需级数

$$u_1 + 2u_2 + 4u_4 + 8u_8 + \cdots + 2^n u_{2^n} + \cdots \quad (4)$$

也收敛.

**证明.** 由于级数(1)的项单调减少则

$$2^{n-1} u_{2^{n-1}} \geq \sum_{k=2^{n-1}+1}^{2^n} u_k \geq 2^{n-1} u_{2^n},$$

(不等式中间部分和的项数是  $2^{n-1}$ ), 由此得

$$\sum_{k=0}^{n-1} 2^k u_{2^k} \geq \sum_{k=1}^{2^n} u_k \geq \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n 2^k u_{2^k}.$$

这个不等式直接表示: 级数(1)和级数(4)的部分和要么同时有界, 要么同时无界, 由此得定理成立.

当  $u_n = n^{-\alpha}$  ( $\alpha > 0$ ) 时, 级数(4)的一般项是  $2^{n(1-\alpha)}$ , 因此

由后一定理, 级数  $\sum_{n=1}^{\infty} n^{-\alpha}$  当  $\alpha > 1$  时收敛且当  $\alpha \leq 1$  时发散.

**绝对收敛和条件收敛.** 我们现在转到带任意符号项的级数. 正如你们所了解的, 这种一般类型的收敛级数通常一开始就按其性质分为实质上不同的两个类型: 绝对收敛的级数和条件收敛的级数. 我们称级数(1)是绝对收敛的, 如果级数

$$|u_1| + |u_2| + \cdots + |u_n| + \cdots \quad (5)$$

收敛, 如果级数(1)收敛, 而级数(5)发散, 则我们称级数

## (1) 条件收敛.

这里首先应当注意：已知级数的绝对收敛性的定义是某个另外的级数的收敛性. 因此定理（当然是你们所熟知的）“任何绝对收敛的级数必收敛”就决不是平凡的了.

当然，这个定理的意义在于从级数(5)的收敛性可以推得级数(1)的收敛性. 其证明通常总是基于 Cauchy 准则，因为对任何  $n > 0, k > 0$ ,

$$\left| \sum_{i=1}^k u_{n+i} \right| \leq \sum_{i=1}^k |u_{n+i}|,$$

因此由 Cauchy 准则，当级数(5)收敛时右边部分对于充分大的  $n$  和任何  $k$  都可以变得任意地小，所以左边也当如此. 于是由此再依 Cauchy 准则可推得级数(1)的收敛性.

绝对收敛级数的性质，表现出与有限和有相当大的相似之处：可以像有限和一样对它们进行逐项相乘（分配律），以及进行组合（结合律）而不因此而破坏级数的收敛性，也不改变其和（特别地，这些性质，当然正项级数也是有，正项级数的收敛性总是绝对收敛）. 我们这里不去证明这些性质，这些纯粹是形式上的工作，它们的表述你们在教材中都找得到，而且不会对你们形成任何困难.

我们来较为详细地考察一下条件收敛的级数. 例如：设想著名的 Leibniz 级数

$$1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \frac{1}{5} - \frac{1}{6} + \cdots;$$

一切都很满意：部分和有极限，余项趋于零（而且甚至并不太慢），像任何收敛级数一样. 但这种满意是多么的靠不住啊！问题是只要以适当地方式改变一下各项的次序，则级数将有另外的和，甚至完全不再收敛. 这一切都是因为级数(5)

(在我们的例子中这是调和级数)是发散的. 当然, 你们明白, 这种求和法(其结果依赖于项的次序)决不能搬到多少有些像有限和的框架中去; “条件收敛的级数”这个名称本身看来明显有其心理上的前提, 就是希望只在有已知的约定的情况下才把这类级数称为是收敛级数.

因为通过排列级数的项就可能改变条件收敛级数的和甚至破坏条件收敛级数的收敛性, 所以在这方面任何条件收敛级数给了我们实际上完全无限的可能性, 下述简单的然而却是精致的定理就指出了这一点.

**定理.** 如果级数(1)条件收敛且  $\alpha$  为任意的数或符号  $\pm\infty$  中的任一个, 则适当地交换这个级数的项的次序总能得到一个新级数收敛于  $\alpha$ .

为证明起见我们首先来建立一个引理, 它本身也不无意义: 如果级数(1)条件收敛, 则其正项构成发散的级数(1'), 同时其负项也构成发散的级数(1''). 实际上, 令  $S_n = S'_n + S''_n$ , 其中  $S'_n$  为级数(1)中含于  $S_n$  中的正项的和, 而  $S''_n$  则是级数(1)中含于  $S_n$  中的负项的和. 如果级数(1')及(1'')都收敛, 则  $S'_n$  及  $S''_n$  当  $n \rightarrow \infty$  时都有极限, 因而

$$S'_n - S''_n = |u_1| + |u_2| + \cdots + |u_n|$$

也趋近于某个极限. 即级数(1)是绝对收敛的. 而如果级数(1')及(1'')中的一个, 譬如说是(1')发散, 而另一个(1'')收敛, 则当  $n \rightarrow \infty$  时我们得到  $S'_n \rightarrow +\infty$ ,  $S''_n \rightarrow c$ , 其中  $c$  是一个数. 由此得  $S_n = S'_n + S''_n \rightarrow +\infty$ , 即级数(1)发散. 这就是说, 级数(1')与级数(1'')必须是同时发散的.

现在来证明定理. 我们来研究两种情况:

1)  $\alpha$  是数. 为确定起见令  $\alpha > 0$ . 这时我们将把级数(1)

的项按这样次序排列：首先按其自然顺序（即它们在级数(1)中出现的次序）；取出若干正项；此时所取出的项的和将是增加的，当这个和刚刚超过 $\alpha$ 时，我们就停下来，并称此和为转折和，然后开始接着逐项地添加级数(1)的负项，（仍按其自然顺序），而此时所取的项的和将是减少的，而一当它小于 $\alpha$ 时，我们再把所得之和称为转折和并且再次开始对它按顺序添加级数(1)的正项，……无限地继续这个过程，很显然，我们就把级数(1)的项排成了某种确定的次序。我们需要证明：重组的级数有和 $\alpha$ 。但首先我们还需要阐明所述作法的一个细节：我们由何得知，当我们取级数(1)的足够多的正项时能得到比 $\alpha$ 大的和？这里我们可以指望我们的引理的帮助：根据引理，由级数(1)的正项组成的级数是发散的，因而在取足够多的这样的正项之后，我们可以得到任意大的和，特别是大于 $\alpha$ 的和。由此引理，在整个构造的余下的过程中恰好可以相信，添加正项迟早会使得所取的项之和超过 $\alpha$ ；而添加负项则会使和小于 $\alpha$ 。

以此方式证明了我们的构造的可能性之后，我们现在应当证明：新级数的部分和时而大于 $\alpha$ ，时而小于 $\alpha$ ，而无限接近于这个数。从我们的构造过程中，很显然地，若取新级数的两个相继的转折和，则其所有的其余的和都将介于它们之间。因此我们只要证明转折和以 $\alpha$ 为其极限就够了。很显然地，每一个转折和与 $\alpha$ 的距离按其绝对值而言都不大于其最后的一项，即是一个显然趋近于零的量。因为这个项是我们最初的（收敛）级数的项。于是此种情形下的定理得证。

2) 现在令 $\alpha = +\infty$  ( $\alpha = -\infty$  的情形证明完全相仿)。因为当 $n \rightarrow \infty$  时  $u_n \rightarrow 0$ ，则数  $|u_n|$  之集合 ( $n = 1, 2, \dots$ ) 有界。令 $\beta$ 为其上确界。我们研究级数(1)的正项序列并且把它们

这样分段：使得每一段中各项的和都大于  $2\beta$ （由我们已证明的引理，这是可能的）。现在把级数(1)的项这样安排：首先只从所分的段中取第一个（按其自然顺序），然后添加一个负项即第一个负项，再取第二段，添加上第二个负项，……因为每一段的和都大于  $2\beta$ ，而每一个负项按绝对值讲都不大于  $\beta$ ，所以当取了  $n$  个正的段及  $n$  个负项之后，我们将得到大于  $2\beta n - \beta n = \beta n$  的和。由此可以看出，重组的级数的部分和当  $n \rightarrow \infty$  时无限增加。

我们特意这样详细地停留在这些构造的方法上，是因为它们是这样的有意思也有教益，迫使我们密切关注级数的结构，而且从逻辑上解剖它。对你们来说，下面是一个很有趣也很有教益的练习：证明通过适当变换每一个条件收敛级数的项，可以得到既没有有限和，也没有无限和的级数。

**无穷乘积。** 除加法外，另一种算术运算——乘法——也可以应用于任意多个数。像我们在前面已经找到了项数无限增加的和的极限一样，这里我们还可以提出因子个数无限增加的乘积的极限问题。类似于无穷级数的理论，我们可以建立无穷乘积理论。这个已经创立很久的理论确实迄今也没有像级数理论那样有着特别多的应用，但其应用的范围已经足够广阔了（而且逐年增大），所以在今天它必然进入每一个有教养的数学家的武库。

我们称形如

$$z_1 z_2 \cdots z_n \cdots = \prod_{n=1}^{\infty} z_n \quad (6)$$

的式子叫无穷乘积。量  $\pi_n = z_1 z_2 \cdots z_n (n = 1, 2, \cdots)$  我们称之为部分乘积，而  $\lim_{n \rightarrow \infty} \pi_n$  若是存在的话，则称之为积(6)的值。

今后所有地方我们都始终认为所有的因子都是正数。对

于因子始终采取这样的限制，绝对不是因为想简化研究，而通常是因为，研究负因子的积，一方面只要改变一些因子的符号马上可以化为正因子的情形，而另一方面是因为，它没有什么现实的意义。有许多考虑都导致后一条结论：它类似于收敛级数的这样一个性质，即当  $n \rightarrow \infty$  时级数的第  $n$  项趋近于零，在无穷乘积中第  $n$  个因子  $z_n$  应当（这点容易证明且我们很快就来证明）趋近于 1，这就表明，所有的因子从某一个起，都应当不仅是正的，而且应当任意地接近于 1。

在正因子的情形对无穷乘积的研究很显然地通过简单的求对数就可以化为对无穷级数的研究，令  $v_n = \ln z_n$ ,  $z_n = e^{v_n}$ ，我们看到乘积(6)的收敛性等价于级数

$$v_1 + v_2 + \cdots + v_n + \cdots \quad (7)$$

的收敛性，并且这个级数的和  $S$ （当其收敛时）等于乘积(6)的值  $\pi$  的对数。这个法则只有一个例外：若  $\pi = 0$ ，则级数(7)很显然是发散的（部分和有极限  $-\infty$ ）。但其值等于零的无穷乘积在许多其他的方面有着完全独特的状态：与其说它像一个收敛级数，不如说它更像一个发散的级数。比如当  $\pi = 0$  时要使当  $n \rightarrow \infty$  时  $z_n \rightarrow 1$  就不是必要的（例如取  $z_n = \frac{1}{2}$ ,  $n = 1, 2, \cdots$  就是了）。由于这些情况，所以规定：当  $\pi = 0$  时乘积(6)是发散的，因此这个乘积的收敛性应定义为它有一个正的（非零的）极限  $\pi = \lim_{n \rightarrow \infty} \pi_n$  存在。在此定义下乘积(6)的收敛性很显然地丝毫不差地等价于级数(7)的收敛性。

上面指出的能把无穷乘积的理论完全简化为对级数的研究，使得我们有理由想：没有任何必要去建立关于无穷乘积专门的理论。但是，如同在许多类似的情况中一样，这个结论是错误的。在数学中常常是这样的：对原来就有过的一组



问题给出新形式的提法,一方面会导致全新的问题,而另一方面启发和促进老问题的解决.

在无穷乘积理论中通常把因子  $z_n$  写成  $1 + u_n$  的形式 (其中  $-1 < u_n < +\infty$ ). 这时  $\pi_n = \prod_{k=1}^n (1 + u_k)$ . 而乘积(6)则改写为

$$(1 + u_1)(1 + u_2)\cdots(1 + u_n)\cdots = \prod_{n=1}^{\infty} (1 + u_n). \quad (8)$$

如果乘积收敛,则当  $n \rightarrow \infty$  时,  $\pi_n \rightarrow \pi$ ,  $0 < \pi < +\infty$ . 由此得当  $n \rightarrow \infty$  时有

$$u_n = \frac{\pi_n}{\pi_{n-1}} - 1 \rightarrow 0, \quad z_n = \frac{\pi_n}{\pi_{n-1}} \rightarrow 1.$$

比较乘积(8)同级数(7)表明,与正项级数对应的乘积,是其中  $z_n \geq 1$ ,或者说  $u_n \geq 0$  ( $n = 1, 2, \dots$ )的乘积 (与负项级数对应的是  $z_n \leq 1$ ,  $u_n \leq 0$  的乘积). 这使得我们首先要研究其所有的  $u_n$  都有同样符号的无穷乘积. 与这类乘积有关的最有用的命题如下:

**定理.** 如果所有的  $u_n$  都有同样的符号,则要乘积(8)收敛,必须而且只需级数

$$u_1 + u_2 + \cdots + u_n + \cdots \quad (9)$$

收敛.

**证明.** 首先,我们有权假设当  $n \rightarrow \infty$  时  $u_n \rightarrow 0$ . 因为在相反的情形,如同我们知道的那样,不仅乘积(8)发散,而且级数(9)也发散,因而定理成立. 下面我们分为两种情形.

1) 设  $u_n \geq 0$  ( $n = 1, 2, \dots$ ). 因为当  $x \rightarrow 0$  时  $e^x$  与  $1 + x$  相差一个关于  $x$  为正的二阶无穷小,故对充分大的  $n$  有

$$e^{\frac{1}{2}u_n} < 1 + u_n \leq e^{u_n}, \quad (10)$$

以  $S_n$  来表示级数(9)的部分和且为方便计, 设不等式(10) 对任何  $n$  都成立 (这不失讨论的一般性, 因为在收敛性的问题中总是能够丢掉级数或者乘积最初的任意有限数的项而不影响其结果). 当  $n = 1, 2, \dots, m$  时我们对这些不等式逐项相乘得

$$e^{\frac{1}{2}S_m} < \pi_m \leq e^{S_m}.$$

如果级数(9)收敛, 则当  $m \rightarrow \infty$  时  $S_m < S < +\infty$ , 而因此有  $\pi_m < e^S < +\infty$ , 即是  $\pi_m$  是有界的, 因而乘积(8)收敛. 反之, 若乘积(8)收敛, 则当  $m \rightarrow \infty$  时  $\pi_m < \pi < +\infty$ , 这就表明

$$\frac{1}{2}S_m < \ln \pi < +\infty,$$

即和  $S_m$  是有界的, 因而级数(10)收敛.

2) 令  $u_n \leq 0$  ( $n = 1, 2, \dots$ ). 与前面相仿我们得到 (这里  $S_m \leq 0$ )

$$e^{2S_m} < \pi_m \leq e^{S_m},$$

由此与前面相仿地我们可以证明: 当  $S_m > S > -\infty$  (级数(9)收敛的情形) 时  $\pi_m > e^{2S} > 0$  乘积(8)也收敛; 反之当  $\pi_m > \pi > 0$  时我们有  $S_m \geq \ln \pi_m > \ln \pi > -\infty$ , 即从乘积(8)的收敛性推得级数(9)的收敛性.

把乘积(6)或者(8)同级数(7)进行比较直接可以得出对于无穷乘积的 Cauchy 准则: 要乘积(8)收敛, 必须而且只须对于无论怎样小的  $\epsilon > 0$ , 对于充分大的  $n$  以及任意的  $k$ , 都有

$$1 - \epsilon < \prod_{i=n+1}^{n+k} (1 + u_i) < 1 + \epsilon. \quad (11)$$

但对于其中的  $u_n$  保持不变号的乘积而言, 由我们证明过的定理, 这个准则可以代之以另一个形式, 而在大多数情况上用起来方便得多 (因为要估计和一般说来是比估计积要容

易得多的). 即我们显然可以对上面陈述的准则不作任何改变, 而只以不等式

$$\left| \sum_{i=n+1}^{n+k} u_i \right| < \epsilon$$

代替不等式(11). 只是要记住, 这种形式的 Cauchy 准则只当所有的  $u_n$  都保持同号时才成立即可.

遗憾的是, 在本教程的范围内我们对有趣的无穷乘积问题只能限于上述. 现在转到下一个题目.

**函数级数.** 至今为止我们所研究的级数的项都是数. 但是你们当然知道, 对于分析来讲首先需要的是函数级数, 即其项是某个自变量的函数这样的级数. 对于这类级数的理论, 我们至今所研究的一切起着预备材料的作用.

设

$$u_1(x) + u_2(x) + \cdots + u_n(x) + \cdots \quad (12)$$

是这样的级数, 其各项都是定义在某个区间  $[a, b]$  上的某个自变量  $x$  的函数. 给这个变量以某个数值  $x = \alpha$ , 我们就把级数(12)变成通常的数项级数  $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(\alpha)$ . 从数项级数理论的观点看来, 可以因此指出, (12) 式所表示的不是一个级数, 而是不同的级数构成的整个一个的连续统.

当然, 显然地, 对于函数级数而言, 收敛性问题比较数项级数而言变成了完全是另外一回事. 对于级数(12)来说提出其收敛或发散的问题是没有意义的. 因为一般说来, 它对  $x$  的一些值是收敛的, 而对  $x$  的另一些值则是发散的. 在这里问题的合理的提法是: 对于已知区间  $[a, b]$  上的什么样的  $x$  值级数(12)是收敛的而对什么样的值是发散的? 我们称这样的  $x$  值的集合为该级数的收敛区域, 在其上级数收敛; 而

把使其发散的值的集合称之为发散区域. 我们看到对函数级数而言收敛性问题首先在于找出其收敛区域. 在这里我们不浪费时间来研究例子了, 因为在今后它们多的是.

对函数级数理论的所有解析应用而言, 一致收敛的概念有着基本意义. 现在最好就来定义这个概念. 如果级数 (12) 对某个集合  $M$  的每一点 (即对所有的  $x \in M$ ) 都收敛, 则此级数的余项

$$r_n(x) = S(x) - S_n(x)$$

(当然与级数的和  $S(x)$  及部分和  $S_n(x)$  相似, 它也是  $x$  的函数) 对任何  $x \in M$  当  $n \rightarrow \infty$  时都趋近于零. 为了我们的目的, 需要更加详细地描述一下这个事实: 对任何  $x \in M$  以及无论怎样的  $\varepsilon > 0$ , 都存在着这样的  $n_0$  (当然不仅与  $\varepsilon$  有关, 而且与  $x$  有关), 使得对任何  $n \geq n_0$  有  $|r_n(x)| < \varepsilon$ . 现在令  $\varepsilon$  不变, 而让数  $x$  跑遍整个集合  $M$ , 此时对每一个  $x$  都可以找到自己的  $n_0$ , 即在该级数中的“位置”, 从这个位置开始  $|r_n(x)| < \varepsilon$ . 但在此级数中是否存在着这样的一个同样的“位置”, 从它开始, 不等式  $|r_n(x)| < \varepsilon$  对任何  $x \in M$  都成立? 很显然地, 这要取决于我们前面对不同的  $x$  所建立的那些数  $n_0$  的集合有界与否. 如果这些数中有最大的, 则很显然地, 可以用它作为这种“位置”, 从它开始对任何  $x \in M$  都有  $|r_n(x)| < \varepsilon$ . 如果在我们所建立的数  $n_0$  中有任意大 (即  $\sup n_0 = +\infty$ ) 数, 则这就表明无论在我们的级数中走多远, 总可以找到这样的  $x \in M$ , 对它们而言要找的“位置”还是没有达到, 还在更远的地方, 此时要选择这种同样的  $n_0$  使得它在上述意义上对任何  $x \in M$  都适合, 很显然是不可能的.

我们来看后一类型的一个例子. 当  $n \geq 1$  时令

$$S_n(x) = x^n(1 - x^n) \quad (0 \leq x \leq 1),$$

即

$$u_n(x) = x^n(1 - x^n) - x^{n-1}(1 - x^{n-1}).$$

很显然地, 对任何  $x \in [0, 1]$  都有当  $n \rightarrow \infty$  时  $S_n(x) \rightarrow 0$ , 因此

$$r_n(x) = -S_n(x) = -x^n(1 - x^n),$$

由此得

$$r_n(2^{-\frac{1}{n}}) = -\frac{1}{4} \quad (n = 1, 2, \dots),$$

因为数  $2^{-\frac{1}{n}}$  对任何  $n$  都属于区间  $[0, 1]$ , 所以想找一个  $n_0$  使得对任一个  $x \in [0, 1]$  只要  $n \geq n_0$  就有  $|r_n(x)| < \frac{1}{4}$ , 这是不可能的, 因为只要取  $x = 2^{-\frac{1}{n}}$ , 就发现  $|r_n(x)| = \frac{1}{4}$  而不是  $< \frac{1}{4}$ . 这就表明, 我们这里实际上是上述第二种情形. 在图 16 中为了直观一点, 画出了曲线  $y = |r_1(x)|$  以及对大的  $n$  的  $y = |r_n(x)|$  的略图. 曲线  $y = |r_n(x)|$  当  $x = 2^{-\frac{1}{n}}$  时有极大值等于  $\frac{1}{4}$ , 自这个点向左, 除其邻近处外,  $|r_n(x)|$  处处都显得特别小. 当  $n$  增加时点  $2^{-\frac{1}{n}}$  无限接近于 1. 从此图上我们直

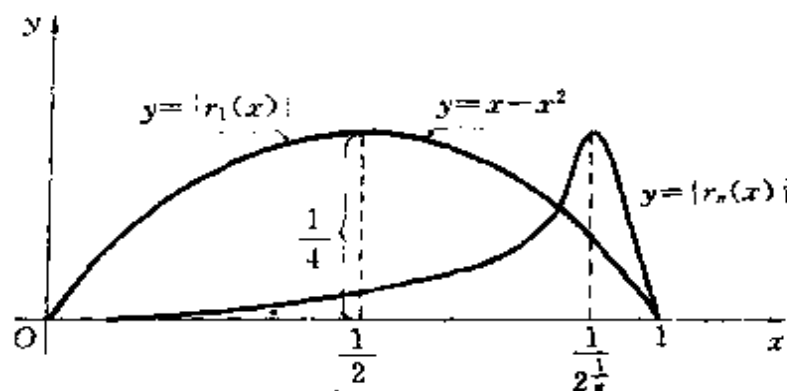


图 16

接看到是怎么一种现象,这事骤然看来好像是悖论一样:当  $n \rightarrow \infty$  时对每一个  $x$  我们都有  $r_n(x) \rightarrow 0$ , 同时对每一个  $n$  都有这样的  $x$ , 使得  $|r_n(x)| = \frac{1}{4}$ . 这事可以这样解释:使  $|r_n(x)|$  获得极大值的点, 当  $n$  增加时并不固定在一个位置, 而当  $n \rightarrow \infty$  时向右移动而无限趋近于 1. 这也即是说, 当  $n$  增时, 尽管对每个固定的  $x$ ,  $r_n(x)$  都会趋于 0, 但在  $x$  点之间比较起来, 这个趋于 0 的过程中总会有一个点“落后”, 在这个点,  $r_n(x)$  不但没有接近 0, 而且始终是一  $\frac{1}{4}$ . 但这个落后点不是固定的, 而是始终在向与点 1 靠近的方向移动着. 我们不由得期望在点 1 处这种落后性密集在一起后会引起级数的发散, 但实际上在点 1 处总是表现得非常顺利, 因为此时对任何  $n$  都有  $r_n(x) = 0$ .

现在我们再回到我们前面已经约定要加以区别的两种情况. 我们就说其中第一种情形, 级数(12)在集合  $M$  上一致收敛, 而第二种情形是非一致收敛. 这就是说: 级数(12)在某个集合  $M$  上是一致收敛的, 如果对于任意小的  $\varepsilon > 0$  都存在着一个  $n_0$  (仅与  $\varepsilon$  有关而与  $x$  无关), 使得对任何  $n \geq n_0$  以及任何  $x \in M$ , 都有

$$|r_n(x)| < \varepsilon.$$

我们上面详细地考察了表现了非一致收敛的典型特征的例子, 还要指出: 以同样的方式可以丝毫不差地定义函数序列

$$f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x), \dots$$

向极限函数  $f(x)$  的一致收敛性, 这时  $r_n(x)$  所指的是差  $f(x) - f_n(x)$ ; 我们也同样可以说级数的一致收敛性等价于其部分和序列的一致收敛性.

如果说对于级数的算术运算, 重要的是其绝对收敛性, 这

一点我们已经看到, 则对于相当一部分具有解析运算特征的情况, 结论是: 其一致收敛性是很方便的且有时是不可少的前提. 我们马上来研究几个例子确认这一点.

首先来研究这样的问题: 在什么条件下可以确信级数(12)的和  $S(x)$  的连续性, 如果已知其所有项都在区间  $[a, b]$  上连续的话. 此时和函数  $S(x)$  也可能是间断的, 下面的例子就指明了这一点:

$$u_n(x) = x^{n-1} - x^n \quad (n \geq 1, 0 \leq x \leq 1),$$

$$S_n(x) = 1 - x^n \quad (n \geq 1);$$

$$S(x) = \begin{cases} 1, & \text{当 } 0 \leq x < 1, \\ 0, & \text{当 } x = 1. \end{cases}$$

现在来证明: 若级数(12)一致收敛, 则从其项的连续性可得其和的连续性. 实际上, 设在区间  $[a, b]$  上级数(12)一致收敛且令其所有项  $u_n(x)$  (这也表明其所有的部分和  $S_n(x)$ ) 在  $[a, b]$  上连续. 令  $\alpha$  为区间  $[a, b]$  中的任意的一个数且  $\varepsilon$  为任意小的正数, 由级数(12)的一致收敛性的假设我们可以取这样大的  $n$ , 使得

$$|S_n(x) - S(x)| < \frac{\varepsilon}{3}$$

对任何  $x \in [a, b]$  都成立. 暂时固定这个  $n$  并利用函数  $S_n(x)$  在区间  $[a, b]$  上的连续性, 特别是在其中点  $\alpha$  处的连续性, 我们可以断言, 对点  $\alpha$  的某个邻域  $U$  中的任何  $x$  点都有

$$|S_n(x) - S_n(\alpha)| < \frac{\varepsilon}{3};$$

但此时对任何  $x \in U$  有

$$\begin{aligned} |S(x) - S(\alpha)| &\leq |S(x) - S_n(x)| + |S_n(x) - S_n(\alpha)| + \\ &\quad |S_n(\alpha) - S(\alpha)| \end{aligned}$$

$$< \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} = \varepsilon.$$

而此即表明函数  $S(x)$  在  $x = a$  处连续.

适才证明了的命题之逆不成立. 在该级数非一致收敛的某些情形下级数的和仍可能连续. 这可以从第 100 页上我们所做过的例子  $S_n(x) = x^n(1 - x^n)$  中看到. 在那里, 级数是非一致收敛的, 然而其和在整个所考虑的区间上都等于零因而是连续的. 也即是说, 连续函数项的级数的一致收敛性保证了其和的连续性, 但却不是连续性的必要的前提. 比我们所考虑的更加深入的理论, 能够建立起保证和的连续性的必要的而且也是充分的收敛性特征. 但是, 在实际上, 和的连续性几乎总是作为级数的一致收敛性的结果而得出的.

一致收敛思想得到本质上的应用的另一个问题就是函数级数的“逐项积分”问题. 设级数(12)的所有项都是闭区间  $[a, b]$  上的连续函数 (因而也是可积函数). 能否确定: 此时该级数的和  $S(x)$  也在此区间上可积且有

$$\int_a^b S(x) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \int_a^b u_n(x) dx, \quad (13)$$

和有限和的情况一样? 容易看出, 在至今为止我们所考察的所有例子中等式(13)实际上是成立的. 当然, 它等价于下述两个等式之一:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b S_n(x) dx &= \int_a^b S(x) dx, \\ \lim_{n \rightarrow \infty} \int_a^b r_n(x) dx &= 0. \end{aligned}$$

但是, 可以指出, 这些关系并不总是成立的. 首先可以看一个和函数  $S(x)$  在区间  $[a, b]$  上不可积的例子. 为此只要选(图 17)下述例子就足够了:



$$S_n(x) = \begin{cases} n^2 x & (0 \leq x \leq \frac{1}{n}), \\ \frac{1}{x} & (\frac{1}{n} \leq x \leq 1) \end{cases}$$

(关于  $u_n(x) = S_n(x) - S_{n-1}(x)$  相应的表达式, 如果方便的话, 你们自己容易做出). 和函数

$$S(x) = \begin{cases} \frac{1}{x}, & \text{当 } 0 < x \leq 1, \\ 0, & \text{当 } x = 0. \end{cases}$$

正如你们所了解的, 在区间  $[0, 1]$  上是不可积的 (因为  $\int_a^1 S(x) dx = \ln \frac{1}{a}$  当  $a \rightarrow 0$  时是趋于  $\infty$  的).

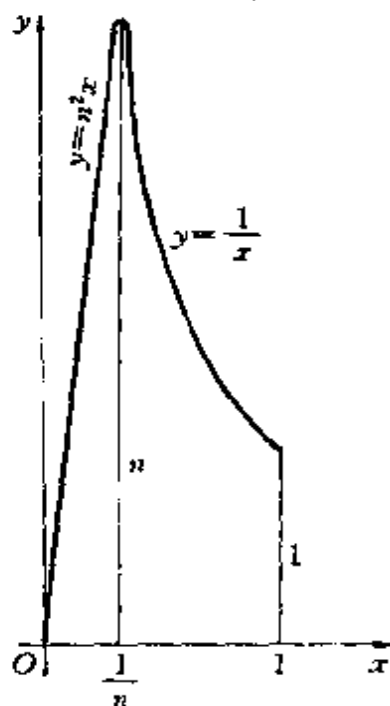


图 17

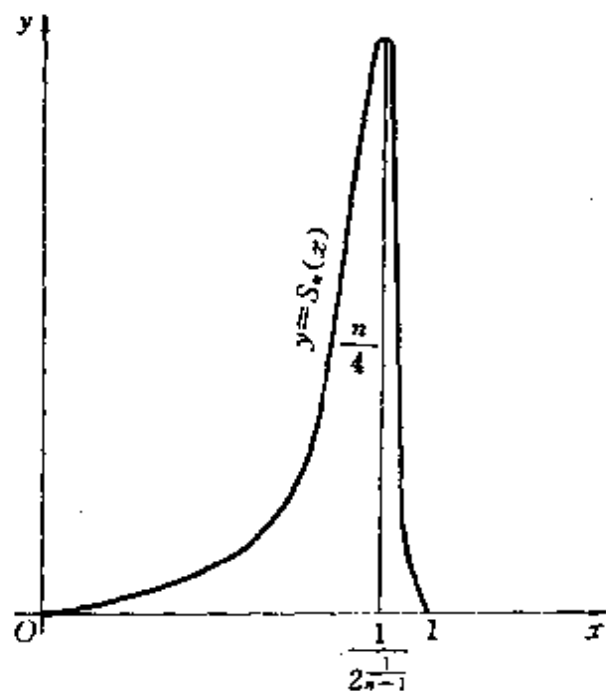


图 18

但可能有这样的情形发生: 函数  $S(x)$  在区间  $[a, b]$  上可积, 而等式(13)却不成立. 例如: 令(图 18)

$$S_n(x) = nx^{n-1}(1-x^{n-1}) \quad (n \geq 1, 0 \leq x \leq 1).$$

因为当  $0 \leq x < 1$  时  $\lim_{n \rightarrow \infty} nx^{n-1} = 0$  ①, 故  $S(x) = 0$  ( $0 \leq x \leq 1$ ), 于是有

$$\int_0^1 S(x) dx = 0.$$

但是容易计算

$$\int_0^1 S_n(x) dx = n \int_0^1 (x^{n-1} - x^{2n-2}) dx = \frac{1}{2} - \frac{1}{2(2n-1)},$$

由此知等式(13)实际上不成立. 但是容易证明: 对任何连续函数的一致收敛级数, 等式(13)总成立. 首先, 此时我们已经知道函数  $S(x)$  在闭区间  $[a, b]$  上连续, 因而它在闭区间  $[a, b]$  上可积; 其次, 对任何  $\varepsilon > 0$  都存在着这样的整数  $n_0$ , 使得当  $n \geq n_0$  时对区间  $[a, b]$  上的任何  $x$  有

$$|r_n(x)| < \varepsilon.$$

应用我们熟知的积分学的定理, 从  $|f(x)| \leq \varphi(x)$  ( $a \leq x \leq b$ ) 推得

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b \varphi(x) dx,$$

我们因此得到

$$\left| \int_a^b r_n(x) dx \right| \leq \varepsilon(b-a) \quad (n \geq n_0);$$

由  $\varepsilon$  的任意性就得出

① 初等的证明是这样的: 令  $0 < x < 1$ ,  $\frac{1}{x} = z$ ,  $z - 1 = y$  ( $> 0$ ). 此时  $z^n = (1+y)^n > 1 + ny + \frac{n(n-1)}{2}y^2 > \frac{n(n-1)}{2}y^2$ , 故  $nx^n = \frac{n}{z^n} < \frac{2}{(n-1)y^2} \rightarrow 0$  (当  $n \rightarrow \infty$  时).

$$\int_a^b r_n(x) dx \rightarrow 0 \quad (\text{当 } n \rightarrow \infty \text{ 时}),$$

而这即等价于等式(13).

这样,一致收敛性是连续函数的级数可以进行逐项积分的充分条件.然而正如前一个问题中所指明的一样,它并不是可积性的必要条件.为证明这一点,只要再充分研究一下第100页所引入的例子就够了.这里收敛是非一致的,但同时当  $n \rightarrow \infty$  时却有

$$\int_0^1 r_n(x) dx = \int_0^1 x^{2n} dx - \int_0^1 x^n dx = \frac{1}{2n+1} - \frac{1}{n+1} \rightarrow 0,$$

即等式(13)成立.<sup>①</sup>

具体的已知级数的一项收敛性时常总是通过下述简单的法则来证明的:如果  $\sum_{n=1}^{\infty} \alpha_n$  是一个收敛的正项级数且对任何充分大的  $n$  以及对任何  $x \in M$  都有

$$|u_n(x)| \leq \alpha_n,$$

则级数(12)在集合  $M$  上一致收敛.实际上,在定理的条件下对充分大的  $n$  以及任何  $k > 0$  及任何  $x \in M$ , 都有

$$|u_{n+1}(x) + u_{n+2}(x) + \cdots + u_{n+k}(x)| \leq \sum_{i=n+1}^{n+k} |u_i(x)| \leq \sum_{i=n+1}^{n+k} \alpha_i < \epsilon.$$

(后一个不等式成立是根据 Cauchy 准则对任何充分大的  $n$  及任何  $k > 0$  成立).由此按 Cauchy 准则级数(12)收敛,而对充分大的  $n$  及任何  $x \in M$ , 都有

$$|r_n(x)| < \epsilon.$$

---

① 译者注.本书没有讲级数可否逐项求导的问题.这一问题更复杂,可以参看任一本比较完备的数学分析教程.

此即所要证明的.

**幂级数.** 无疑地, 对于分析而言最重要的一个特殊的函数级数类是所谓幂级数, 即形如

$$a_0 + a_1x + a_2x^2 + \cdots + a_nx^n + \cdots \quad (14)$$

这样的级数, 其中  $a_0, a_1, a_2, \dots, a_n, \dots$  是已知的实数<sup>①</sup>. 我们这里来研究这类级数的一些最重要的性质.

你们首先要知道, 对幂级数而言总是存在着以点 0 为中心的某个开区间  $(-r, r)$  称为收敛区间, 在其内已给的级数收敛, 而在其外则级数发散. 数  $r$  称为已知级数的收敛半径,  $r$  可以是从 0 到  $+\infty$  的任何值, 包含这两个极端的值 (例如当  $a_n = n!$  时  $r = 0$ ; 当  $a_n = \frac{1}{n!}$  时  $r = +\infty$ ), 给出了收敛半径, 就决定了已给级数的收敛区间, 只有其两个端点不能确定. 也即是说, 收敛区域可以是闭的, 或者是开的区间, 最后或者也可能是“半闭区间”, 即包含其端点之一而不包含另一个的区间. 例如: 下述三个级数, 其系数分别为  $a_n = 1$ ,  $a_n = \frac{1}{n+1}$ ,  $a_n = \frac{1}{(n+1)^2}$  的, 每一个收敛半径都等于 1. 其中的第一个级数当  $x = 1$  及  $x = -1$  时发散, 即在收敛区间的两个端点处发散 (该级数是以  $x$  为公比的几何级数); 第二个级数当  $x = 1$  时变成调和级数, 而当  $x = -1$  时则变成为“Leibniz 级数”

$$1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \cdots + \frac{1}{2n-1} - \frac{1}{2n} + \cdots$$

因而它当  $x = 1$  时发散而当  $x = -1$  时条件收敛. 第三个级

---

<sup>①</sup> 译者注.  $a_0, a_1, \dots, a_n, \dots$  称为幂级数(14)的系数. 它们时常是复数, 而下面的结论对复数系数的幂级数稍加修改也都是成立的. 但  $a_i$  和  $x$  都是复数的幂级数这本教程中不加讨论.

数则在收敛区间的两个端点处都绝对收敛.

我们简单讲一下怎样来证明幂级数的收敛区域有这样特别的形状. 其推导是基于一个美妙的定理: 如果级数(14)当  $x = \alpha$  时收敛, 则它对任何  $|x| < \alpha$  的  $x$  值都绝对收敛. 证明是这样的: 从级数(14)当  $x = \alpha$  时的收敛性得出: 当  $n \rightarrow \infty$  时  $a_n \alpha^n \rightarrow 0$ . 这就意味着存在着这样一个  $C > 0$ , 使得  $|a_n \alpha^n| < C$  ( $n = 1, 2, \dots$ ). 现在令  $|x| < \alpha$ , 则有

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^n |a_k x^k| &= \sum_{k=1}^n |a_k \alpha^k| \cdot \left| \frac{x}{\alpha} \right|^k < C \sum_{k=1}^n \left| \frac{x}{\alpha} \right|^k \\ &< C \sum_{k=1}^{\infty} \left| \frac{x}{\alpha} \right|^k = \frac{C}{1 - \left| \frac{x}{\alpha} \right|}; \end{aligned}$$

因为右边与  $n$  无关, 所以左边当  $n \rightarrow \infty$  时是有界的. 即级数(14)绝对收敛. 由此定理马上可以得出幂级数收敛区域的特殊的形状, 因为离零点比  $x$  近的所有点与点  $x$  一起都属于该区域. 此定理的另一个推论是: 在收敛区域的每一个内点处级数(14)都绝对收敛. 至于一致收敛性, 则对于整个收敛区间, 我们还不能做出断言, 正如已经有几何级数 ( $a_n = 1$ ) 的例子所指明的那样: 无论对于多么大的  $n$ ,  $r_n(x) = \sum_{k=n+1}^{\infty} x^k$  会变得任意大, 只要  $x$  充分靠近于 1. 但是容易证明: 若一个区间连同其端点包含于收敛区间内部<sup>①</sup> 则幂级数在此区间上都一致收敛. 实际上, 令  $r$  为级数(14)的收敛半径且设  $0 < r'$

① 译者注. 俄文数学著作中“在区间内部”一语是指存在一个充分小的  $\eta > 0$  使这个区间包含了闭区间  $[-r + \eta, r - \eta]$ , 而在任何一个这样的闭区间内考查某问题, 就是说是在“区间内部”考查此问题. 这里  $r$  是收敛半径. 下文中给出了  $r'$  而这里的  $\eta$  即  $r - r'$ . 下文  $|x| \leq r'$  原文作  $|x| < r'$ , 译者作了修改.

$< r$ . 对任何满足不等式  $|x| \leq r'$  的  $x$ , 我们对任何  $n$  都有

$$|a_n x^n| \leq |a_n| \cdot r'^n,$$

而因  $\sum_{n=1}^{\infty} |a_n| r'^n$  是收敛的正项级数, 则级数(14) 按照第 107 页所证明的准则就是在区间  $|x| \leq r'$  上一致收敛的.

由此定理另外还可推得一个十分重要的推论: 幂级数的和是其收敛区域的每一个内点处的连续函数.

如果级数(14) 当  $x = r$  时也收敛, 则可以同时断言其在区间  $[0, r]$  上一致收敛 (这就表明其和在该区间上连续). 这就是著名的 Abel 定理, 它在函数论中起着重要的作用.

要证明这个定理我们先来建立下述也属于 Abel 的初等引理:

$$\sum_{n=n_1}^{n_2} a_n (b_n - b_{n-1}) = \sum_{n=n_1}^{n_2} b_n (a_n - a_{n+1}) - a_{n_1} b_{n_1-1} + a_{n_2+1} b_{n_2},$$

其中  $n_2 > n_1 > 0$ , 而  $a_k$  和  $b_k$  是任意的数.

实际上

$$\begin{aligned} \sum_{n=n_1}^{n_2} a_n (b_n - b_{n-1}) &= a_{n_1} (b_{n_1} - b_{n_1-1}) + a_{n_1+1} (b_{n_1+1} - b_{n_1}) \\ &\quad + a_{n_1+2} (b_{n_1+2} - b_{n_1+1}) + \cdots + a_{n_2-1} (b_{n_2-1} - b_{n_2-2}) \\ &\quad + a_{n_2} (b_{n_2} - b_{n_2-1}) \\ &= -a_{n_1} b_{n_1-1} + b_{n_1} (a_{n_1} - a_{n_1+1}) + b_{n_1+1} (a_{n_1+1} - a_{n_1+2}) \\ &\quad + \cdots + b_{n_2-1} (a_{n_2-1} - a_{n_2}) + b_{n_2} a_{n_2} \\ &= \sum_{n=n_1}^{n_2} b_n (a_n - a_{n+1}) - a_{n_1} b_{n_1-1} + a_{n_2+1} b_{n_2}. \end{aligned}$$

现在我们来证明定理本身.

**Abel 定理.** 若级数(14) 当  $x = r > 0$  时收敛, 则它在区间  $0 \leq x \leq r$  上一致收敛.

证明. 令  $\varepsilon$  为任意的正数, 由 Cauchy 准则对充分大的  $n$  以及任何  $k > 0$ , 都有

$$\left| \sum_{i=n+1}^{n+k} a_i r^i \right| < \varepsilon.$$

为简便计令  $\sum_{i=n+1}^{n+k} a_i r^i = \sigma_k (\sigma_0 = 0)$ , 因而有  $|\sigma_k| < \varepsilon$  ( $k = 0, 1, 2, \dots$ ). 当  $0 \leq x \leq r$  时有

$$\begin{aligned} \sum_{i=n+1}^{n+k} a_i x^i &= \sum_{i=n+1}^{n+k} a_i r^i \left(\frac{x}{r}\right)^i = \sum_{i=1}^k a_{i+n} r^{i+n} \left(\frac{x}{r}\right)^{i+n} \\ &= \sum_{i=1}^k (\sigma_i - \sigma_{i-1}) \left(\frac{x}{r}\right)^{i+n}, \end{aligned}$$

而由于已证的引理(也由等式  $\sigma_0 = 0$ ) 得

$$\begin{aligned} \left| \sum_{i=n+1}^{n+k} a_i x^i \right| &= \left| \sum_{i=1}^k \sigma_i \left\{ \left(\frac{x}{r}\right)^{n+i} - \left(\frac{x}{r}\right)^{n+i+1} \right\} + \sigma_k \left(\frac{x}{r}\right)^{n+k+1} \right| \\ &\leq \sum_{i=1}^k |\sigma_i| \left(\frac{x}{r}\right)^{n+i} \left(1 - \frac{x}{r}\right) + |\sigma_k| \left(\frac{x}{r}\right)^{n+k+1} \\ &\leq \varepsilon \left\{ \left(1 - \frac{x}{r}\right) \sum_{i=1}^k \left(\frac{x}{r}\right)^{n+i} + \left(\frac{x}{r}\right)^{n+k+1} \right\} \\ &= \varepsilon \left(\frac{x}{r}\right)^{n+1} \leq \varepsilon. \end{aligned}$$

由 Cauchy 准则我们由此得到级数(14)收敛. 对其取当  $k \rightarrow \infty$  时的极限, 我们从后一不等式得出: 对充分大的  $n$  有

$$|r_n(x)| \leq \varepsilon \quad (0 \leq x \leq r);$$

这即表明级数(14)在闭区间  $[0, r]$  上一致收敛.

必须指出, 从级数(14)当  $x = r$  时的收敛性得出其在整个区间  $(-r, r)$  上的一致收敛性是不正确的; 例如级数

$$1 - \frac{x}{1} + \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{3} + \dots$$

当  $x = 1$  时收敛, 而且显然地当  $x = -1$  时发散. 它在其整个

收敛区间 $(-1, 1)$ 上并不一致收敛.

马上可以明白,关于幂级数的最重要的问题之一便是由级数的已给的系数 $a_n$ 来确定其收敛半径 $r$ .当然,你们可能知道:正项的数项级数收敛性的初等法则使得有可能在某些特殊的假定之下解决此问题.

例如若当 $n \rightarrow \infty$ 时存在极限 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = l$ ,则相应于 $0 < l < +\infty$ ,  $l = 0$ 及 $l = +\infty$ ,有 $r = \frac{1}{l}$ ,  $+\infty$ 或 $0$ .但是,可以指出一个在任何情况下解决此问题的方法而不要求 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}$ 存在.

**定理.** 设 $\overline{\lim}_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = l$ . 则此时

$$r = \begin{cases} \frac{1}{l}, & \text{当 } 0 < l < +\infty, \\ 0, & \text{当 } l = +\infty, \\ +\infty, & \text{当 } l = 0. \end{cases}$$

因为上极限(有限或无限)对任何序列都存在,则此定理实际上在一切情况下解决了所提出的问题.

在证明开始之前,我们注意到:如果数 $l$ 是某个序列的上极限,则对任何 $\epsilon > 0$ 从该序列的某个位置开始的所有项都要小于 $l + \epsilon$ .反之,在该序列的充分远的地方总有数大于 $l - \epsilon$ .

**定理的证明.** 1) 设 $0 < l < +\infty$ . 令 $r = \frac{1}{l}$ . 需要证明级数(14)当 $0 < x < r$ 时收敛而当 $x > r$ 时发散.

1a). 设 $0 < x < r = \frac{1}{l}$ , 因而有 $lx < 1$ . 很显然地可以选择 $\epsilon (> 0)$ 之这样小,使得 $(l + \epsilon)x < 1$ . 从数 $l$ 的定义得出:对充分大的 $n$ 有



$$\sqrt[n]{|a_n|} < l + \varepsilon, \quad |a_n| < (l + \varepsilon)^n.$$

于是因有

$$|a_n|x^n < [(l + \varepsilon)x]^n;$$

因为  $(l + \varepsilon)x < 1$ , 则级数(14)的项按其绝对值来讲对充分大的  $n$ , 不能超过收敛的几何级数  $\sum [(l + \varepsilon)x]^n$  的对应项, 因而得到级数(14)的收敛性.

1b). 令  $x > r = \frac{1}{l}$ , 因而  $lx > 1$ . 对于充分小的  $\varepsilon > 0$  我们有  $(l - \varepsilon)x > 1$ . 按照数  $l$  的定义存在着这样大的值  $n$ , 使得  $\sqrt[n]{|a_n|} > l - \varepsilon$ . 由此得  $|a_n| > (l - \varepsilon)^n$ . 且因有

$$|a_n|x^n > [(l - \varepsilon)x]^n > 1.$$

由此得出级数(14)含有无穷多个绝对值大于 1 的项, 因而其一般项不可能是无穷小, 于是级数发散.

2) 令  $l = 0$ . 需要证明级数(14)对任何  $x > 0$  都收敛. 按照数  $l$  的定义, 对于充分大的  $n$  有

$$\sqrt[n]{|a_n|} < \frac{1}{2x}, \quad |a_n| < \frac{1}{2^n x^n}, \quad |a_n|x^n < \frac{1}{2^n}.$$

即级数(14)的第  $n$  项对充分大的  $n$ , 按绝对值而言又小于某个收敛的级数的第  $n$  项. 这就表明级数(14)收敛.

3) 令  $l = +\infty$ ; 需要证明级数(14)对任何  $x > 0$  都发散. 按照数  $l$  的定义我们对任意大的  $n$  都应当有

$$\sqrt[n]{|a_n|} > \frac{1}{x}, \quad |a_n|x^n > 1;$$

这又意味着级数(14)的一般项不可能是无穷小, 因而级数发散. 这就是说, 定理在所有的情形下都已得证.

## 第 五 讲

## 导 数

**导** 函数和导数. —— 微分. —— Lagrange 定理. —— 高阶微分. —— 无穷小量之比的极限和无穷大量之比的极限. —— Taylor 公式. —— 极值. —— 偏微分. —— 隐函数.

**导函数与导数.** 至今为止我们主要是致力于引入辅助性的分析结构或者说是在讨论基本的概念. 今天我们转向数学分析的核心建筑, 它们构成了微分学和积分学.

设  $y = f(x)$  是变量  $x$  的定义于点  $x = a$  的某个邻域内的函数. 如果我们从此点移向点  $a + h$ , 则函数  $y$  得到增量  $f(a + h) - f(a)$ . 如果我们想要得到当未知量  $x$  变化时量  $y$  的变化速度的表示, 即想得知在这种变化中函数  $f(x)$  是“敏感”到什么程度, 则我们当然应该以某种方式来比较函数  $y$  的增量与产生这种增量的量  $x$  的改变量  $h$ . 为此目的, 最自然不过就是要研究比值

$$\frac{f(a + h) - f(a)}{h}, \quad (1)$$

它给予了我们以函数  $y$  在量  $x$  有单位增量时的平均增量. 但

是,它是对确定的 $h$ 来计算的,所以一般说来当 $h$ 不同时,给出不同的结果;而要使所提的问题得到唯一的解答,我们必须规定选取 $h$ 时要遵循某个唯一的标准.

如果我们的目的是研究函数 $f(x)$ 在邻近 $\alpha$ 点的附近的性质,则显然地,量(1)作为函数 $y$ “可变性”的尺度,当我们选取的 $|h|$ 越小,将越大程度上满足我们的要求.实际上,量(1)给我们刻画了函数在区间 $[\alpha, \alpha + h]$ 上的“平均变化率”,且当 $|h|$ 越小,这区间就越向 $\alpha$ 点压缩.由此考虑出发,对于已经熟知极限过程的我们,已经向认识这个问题的最满意的解答迈进了一步:这就是以量(1)当 $h \rightarrow 0$ 时的极限(当然要在这个极限存在的假设之下)作为函数在靠近 $\alpha$ 点的邻近的变化特征.这个极限即量

$$f'(\alpha) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\alpha + h) - f(\alpha)}{h}.$$

另一种通用的表示方法如你们所了解的那样是写成

$$h = \Delta x, f(\alpha + h) - f(\alpha) = \Delta y, f'(\alpha) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x}.$$

上述这个量我们称之为函数 $f(x)$ 在点 $\alpha$ 处(或者说“当 $x = \alpha$ 时”)的导数.这也就是说,某个函数在已知点的导数是用以描述该函数在已知点的最邻近处的相对变化率的. $|f'(\alpha)|$ 越大,量 $y$ 对于量 $x$ 在其初始位置 $\alpha$ 的很小偏离越敏感.量 $f'(\alpha)$ 的符号则刻画了该可变性的方向:量 $f'(\alpha)$ 为正或负取决于量 $x$ 从初始值 $\alpha$ 开始稍有增大时,函数 $y$ 是增加还是减少.如果从几何上描绘出函数 $y = f(x)$ ,则我们感兴趣的变化率在图上的显示,很显然是这图形上升或者下降是多么地陡(当变量 $x$ 的值经过值 $\alpha$ 时).用准确的术语来说,正如你们所知道的那样,导数被图解为曲线 $y = f(x)$ 在点 $x = \alpha$ 处

的切线的斜率.

当用自变量  $x$  表示时间时, 导数得到了最简单的实际的解释. 在此条件下量 (1) 表示的是量  $y$  在时间间隔  $[\alpha, \alpha + h]$  上的平均变化速度, 而导数  $f'(\alpha)$  则表示这种变化在时刻  $\alpha$  的“真实速度”. 特别地, 若  $y = f(x)$  表示动点从某给定时刻  $x_0$  到时刻  $x$  这段时间内所通过的路程, 导数概念正好就是瞬时速度这个力学概念.

在数理科学以及数学分析的其他应用中, 导数起着如此卓越的作用, 是因为它给出了所研究的现象的最重要方面的局部特征: 定量地估计了两个互相联系的变量中的一个相对于另外一个的变化率.

如果你今天是初次听到导数的话, 你们当然会问: 什么叫导数? 这里谈到的都是关于极限、关于数等等, 那末, “导”字是什么意思? 但是你们当然知道, 问题在于“导数”是“导函数”的省略表示. 我们的全部计算及全部讨论都是对区间  $[a, b]$  上的一点  $\alpha$  (任意选取的) 所作的, 我们对该区间的任何一点  $x$  都可以这样作出 (当然要假设每次所计算的极限都存在). 所以我们计算的结果是  $x$  的函数. 我们这样得出的函数  $f'(x)$  被称为导函数. 不言而喻, 所有这些讨论没有改变如下的基本事实: 导数是所给函数的局部性质, 特别是在所考虑的每一个特定点处的局部性质, 它所描述的并不是在整个区间  $[a, b]$  上的性质, 而只是靠近其个别点处邻近的性质.

函数  $f(x)$  当  $x = \alpha$  时称做是可微的, 如果其在点  $\alpha$  处有导数. 称其在区间  $[a, b]$  上是可微的, 如果导数在该区间的每一个内点都存在. 很显然, 可微性类似于连续性, 也是函数的局部性质. 你们当然知道, 只有在  $\alpha$  处连续的函数才可能是可微的. 这一点可以从下面的事实明显看出: 当分数 (1) 的

分母趋近于零时, 则要使极限存在必须使该分数的分子也趋近于零. 而这恰好就表明函数  $f(x)$  在点  $a$  处的连续性. 你们可能也知道, 逆命题并不成立: 连续函数可以是没有导数的.

例如图 19 所示的函数, 对之不

必作出解析表示就明显看出是

连续的, 在点  $a$  处当  $h \rightarrow +0$

以及当  $h \rightarrow -0$  时, 分别存在

着 (1) 式的极限. 但这两个极

限互不相等. (在几何上表现为

在点  $a$  处曲线没有唯一的切

线. 可以指望, 自第三讲之后,

你们中谁也不会再断言图 19

中给出的“不是一个, 而是两

个函数”.) 因此当  $h \rightarrow 0$  时极限不存在. 表达式 (1) 当

$h \rightarrow +0$  及  $h \rightarrow -0$  时的极限如果存在的话, 分别称做函数

$f(x)$  在点  $a$  处的右导数和左导数. 而对函数  $f(x)$  在点  $a$  处

的可微性而言, 很显然, 必须而且只需该点处的右导数和左

导数都存在且彼此相等.

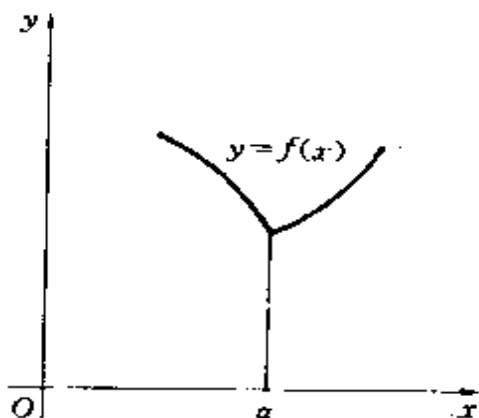


图 19

图 19 给出了函数在个别点处连续却没有导数的一个最

简单的例子. 但是, 这里的右导数和左导数都是存在的. 自

然地就会提出这样的问题: 是否始终是这样? 很容易看到, 有

这样的情况: 连续函数却是在更为深刻的意义下不可微. 图

20 图示了函数  $y = x \sin \frac{1}{x}$  在点  $x = 0$  附近的状况. 因为当  $x \rightarrow 0$  时

$$|x \sin \frac{1}{x}| < |x| \rightarrow 0,$$

若补充假设当  $x = 0$  时  $y = 0$ , 我们看到函数  $y$  在点 0 处连续.

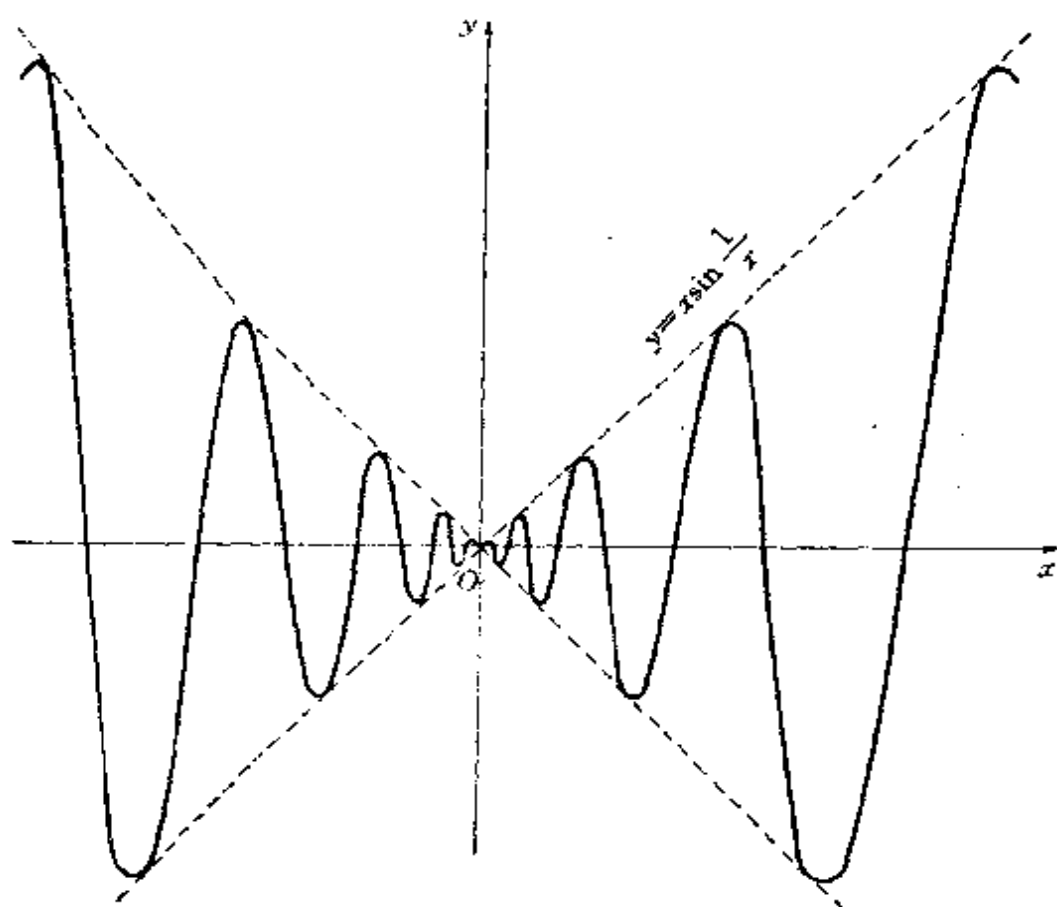


图 20

但因为当  $x$  趋于零时(譬如从右边)  $\frac{1}{x} \rightarrow +\infty$ , 而且  $\sin \frac{1}{x}$  无穷多次地振动于  $+1$  和  $-1$  之间, 所以  $x \sin \frac{1}{x}$  在直线  $y = x$  与  $y = -x$  之间无穷多次地振荡. (1) 式此时等于  $\sin \frac{1}{x}$  (令  $a = 0$  及  $h = x$ ), 它以区间  $[-1, 1]$  上的所有数为部分极限. 其上极限是  $1$ , 下极限是  $-1$ .  $x \rightarrow +0$  和  $x \rightarrow -0$  时都完全一样. 这就是说, 在点  $O$  处既没有右导数, 也没有左导数.

在一切情况下, 当  $h \rightarrow +0$  时, 和当  $h \rightarrow -0$  时 (1) 式都有上极限和下极限. 这 4 个极限也可以称为已给函数在已知点处的导数: 其中的每一个都可以是数, 也可以是符号  $\pm\infty$  中的一个. 这就是说, 任何一个函数在任意一点上 (在该点

的某个邻域内函数要有定义) 都有 4 个导数: 右边的上导数、右边的下导数、左边的上导数、左边的下导数. 如果右边(左边) 的两个导数相同, 则函数在已知点有右(左) 导数. 若所有的 4 个导数都有限且彼此相等(也只在此时) 函数在已知点是可微的. 这时, 4 个导数的公共值就是开始时讲的导数.<sup>①</sup> 所有 4 个导数在某点处都是无穷的例子由函数

$$y = \begin{cases} \sqrt{|x|} \sin \frac{1}{x}, & \text{当 } x \neq 0 \text{ 时,} \\ 0, & \text{当 } x = 0 \text{ 时} \end{cases}$$

在点  $x = 0$  处给出, 你们现在自己可以很容易地进行分析.

如果现在注意到, 对同一个函数在不同的点上可以出现完全不同的刚才画出的图像, 你们就会明白: 同一个函数从微分学的观点来看会表现出多么复杂的构造. 类似于图 20 中所描述的现象绝不总是只发生在个别的、孤立的点上, 存在着这样的连续函数, 在其每一点的邻域都有如此复杂的结构(特别地也是处处不可微的). 遗憾的是在本讲义的范围不允许我们再停留在现在已有的、数量众多的类似函数的例子上了.

现在我们转到对导数应用的例子的研究. 你们当然了解, 对于可微函数而言, 它们的增加和减少的状态是同导函数的符号密切相关的. 特别地, 如果在区间  $[a, b]$  的所有点处  $f'(x) \geq 0$  ( $\leq 0$ ), 则函数  $f(x)$  是该区间上的不减(不增)函数. 增加和减少的这些判据, 当它们可以应用时(即当已知函数有导函数时), 当然是再好不过的了. 但在函数不可微时这类判据当然什么也不能给出. 而其实在最近的研究中发现: 函

---

<sup>①</sup> 译注. 这句话是译者加的.

数增加和减少的必要且充分条件是完全无需其可微性的. 为证明这一点, 我们来证明下述命题.

**定理.** 设  $f(x)$  为区间  $[a, b]$  上的连续函数, 且设该函数的 4 个导数之一 (我们表之以  $Df(x)$ ) 对任何  $a \leq x \leq b$  都是非负的, 则  $f(b) \geq f(a)$ .

毫无疑问, 这样表述的判据实质上要比通常的判据更强一些, 因为这里谈到的是任何连续函数, 而它们一般说来是不可微的.

**证明.** 设与定理的论断相反, 令  $f(b) < f(a)$ , 并且这样取数  $\epsilon$ , 使得  $\frac{f(a) - f(b)}{b - a} > \epsilon > 0$ . 为确定起见令  $Df(x)$  为函数  $f(x)$  的右边的上导数. 设  $\varphi(x) = f(x) - f(a) + \epsilon(x - a)$ , 很显然地有  $\varphi(a) = 0$ , 且有

$$\varphi(b) = (b - a) \left[ \epsilon - \frac{f(a) - f(b)}{b - a} \right] < 0. \quad (2)$$

令  $M$  为区间  $[a, b]$  上的使  $\varphi(x) = 0$  的点的集合, 且  $\alpha$  为该集合的上确界, 如果  $\varphi(\alpha) > 0$  (或者  $\varphi(\alpha) < 0$ ), 则由于  $\varphi(x)$  和  $f(x)$  一样是连续的, 故在点  $\alpha$  的某一邻域  $U$  中的任一点  $x$  都有  $\varphi(x) > 0$  (或相应地  $\varphi(x) < 0$ ). 另一方面, 由上确界的定义, 点  $\alpha$  的任何邻域都应包含使得  $\varphi(x) = 0$  的点. 这个矛盾表明  $\varphi(\alpha) = 0$ . 因为  $\varphi(b) < 0$ , 则很显然地有: 当  $\alpha < x \leq b$  时  $\varphi(x) < 0$ . 对任何这样的  $x$ ,

$$\frac{\varphi(x) - \varphi(\alpha)}{x - \alpha} < 0.$$

因此有  $D\varphi(\alpha) \leq 0$ . 但  $D\varphi(\alpha) = Df(\alpha) + \epsilon$ , 由此得

$$Df(\alpha) = D\varphi(\alpha) - \epsilon < 0,$$

这与定理的条件之间的矛盾使定理得证.

**微分.** 微分概念是微分学的下一个基本概念. 现在我



们是把微分当作是通过导数概念来定义的派生的概念；但这并非总是如此。在无穷小分析<sup>①</sup>产生的时代以及更早得多的时代，正是把微分作为分析的原生的概念，而导数恰是作为微分之比，即作为派生的概念来定义的。那时，微分概念时常是没有明确定义的且甚至默认了其中所含的矛盾。因为在那个时代的数学中，能够把变化过程中的变量作为统一对象来把握，这种辩证的思维方法还没有得到充分的发展。

你们当然都知道微分形式的定义：我们称量

$$dy = f'(x)\Delta x \quad (3)$$

为函数  $f(x)$  的微分，其中  $\Delta x$  为自变量的增量。也即是说，函数  $f(x)$  的微分是两个自变量——量  $x$  及其增量  $\Delta x$ ——的函数。这两个变量的值彼此之间毫无关系且可以完全无关地选取。<sup>②</sup>

特别地，研究函数  $y=x$ ，我们得到结论： $dx=\Delta x$ ，即自变量的微分和增量相等。在公式(3)中以  $dx$  代替  $\Delta x$ ，我们得到

$$dy = f'(x)dx,$$

由此得

$$y' = f'(x) = \frac{dy}{dx},$$

即导数等于函数的微分与自变量的微分之比。

但是，只从这些纯粹形式的研究还不足以理解微分概念

① 译者注。我们现在所说的微积分学，在历史上，例如在欧拉的时代，曾被称为“无穷小分析”。

② 译者注。这一点极关重要，是理解微分  $dy$  的实质的关键。即认为  $dy$  是两个自变量  $x$  与  $h$  ( $h$  即  $\Delta x$ ) 的函数，往下再令  $x$  固定而专注于  $h$  即  $\Delta x$  的变化。所以  $x$  与  $h$  是完全互相独立的。微分的现代概念要害即在这里。

对于数学分析及其应用具有着那样巨大的意义的原因。为了弄通这个问题，需要从本质上来认识微分的思想。可能最为方便的是我们从研究一种特殊情况开始：即  $x$  表示时间，而  $y = f(x)$  则表示动点在从 0 到  $x$  的时间间隔内通过的路程。这时正如我们所了解的， $f'(x)$  意味着动点在时刻  $x$  时的瞬时速度。因而  $dy = f'(x)\Delta x$  则是动点在时间间隔  $[x, x + \Delta x]$  内所通过的路程的值，但是要把原来的运动换成另一种运动，即动点在此时间段内是以该区间开始时的速度作匀速运动的。实际上，真实的动点在此时间间隔内通过的实际距离一般说来会是另外的数值，因为速度不会是常数。

正如我们所了解的那样，一般情况下导数  $f'(x)$  是作为量  $y$  对已知量  $x$  的相对变化率的度量来研究的；所以我们可以把微分  $dy = f'(x)\Delta x$  看作是另一个函数  $y$  当自变量  $x$  从其初值变化到  $x + \Delta x$  时的增量，而这个函数在区间  $[x, x + \Delta x]$  的所有点处变化率的度量都和原来的函数在该区间的起点处一样。这可以直观地用图 21 来表示： $dy$  是另一条曲线

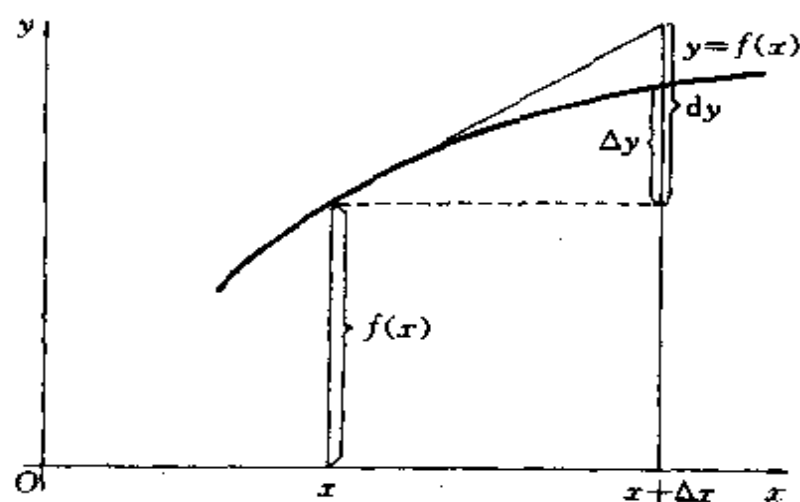


图 21

$y = f(x)$  当自变量从  $x$  变到  $x + \Delta x$  时纵坐标走过的路程, 而这条曲线在此区间上处处的倾角都与原来曲线左点  $x$  处的倾角一样, 即是说我们以原曲线在横坐标为  $x$  的点处所引的切线来代替原曲线.

你们大多可能知道: 在应用科学中当  $\Delta x$  很小时常常不去区别函数  $y = f(x)$  的增量  $\Delta y$  与微分  $dy$ . 有时这甚至导出“微分就是无穷小增量”这种不正确而且是有害的说法(实际上微分一般说来既不是增量, 也不是无穷小量). 认真回答好由于把原来的函数换成另一个函数自然引发的两个问题对我们将是有益的: 1) 这种代换在什么范围内是允许的? 2) 这种代换会带来什么好处?

要回答第一个问题, 我们将从关系式

$$f'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x}$$

出发, 并以  $\alpha$  来表示由此关系式而得的无穷小量  $\frac{\Delta y}{\Delta x} - f'(x)$ . 这使得

$$\Delta y = f'(x)\Delta x + \alpha\Delta x = dy + \alpha\Delta x. \quad (3')$$

因为当  $\Delta x \rightarrow 0$  时  $\alpha \rightarrow 0$ , 所以乘积  $\alpha\Delta x$  是比  $\Delta x$  更为高阶的无穷小量. 这里是以  $\Delta x$  为自变量, 所以比值  $\frac{dy}{dx} = f'(x)$  对  $\Delta x$  而言是常量(但对  $x$  而言却是变量<sup>①</sup>), 而商  $\frac{\Delta y}{\Delta x}$  当  $\Delta x \rightarrow 0$  时以此常量为极限. 如果我们有  $f'(x) \neq 0$ , 量  $\Delta x, \Delta y, dy$  才是同阶的无穷小量, 因此作为较  $\Delta x$  为高阶的无穷小量的值  $\alpha\Delta x$  也同时是关于  $\Delta y, dy$  中的每一个的高阶无穷小量. 这也

---

① 译者注. 请比较 121 页注 ②.

即是说，我们所得的关系表明：如果  $f'(x) \neq 0$ ，函数当  $\Delta x \rightarrow 0$  时的增量与微分之间的差是关于其中每一个（即函数的微分或增量）的值的较高阶的无穷小。换言之，以微分代替增量时（或者相反）我们允许只能有无穷小的相对误差。

我们所得的当  $f'(x) \neq 0$  时的关系很明显地等价于关系

$$\frac{\Delta y}{dy} = 1 + \frac{\alpha}{f'(x)} \rightarrow 1 \quad (\Delta x \rightarrow 0),$$

它表明了  $\Delta y$  和  $dy$  是当  $\Delta x \rightarrow 0$  时的等价的无穷小。正是以这些结果为基础，在实际计算中可以当  $\Delta x$  很小时以其微分来近似代换函数的增量。

要回答第二个问题——以微分来代替函数的增量会带来什么好处——我们指出：建立微分，从理论上和实际上讲一般都比建立增量更方便些。微分  $dy$  是量  $\Delta x$  的线性函数，其随着  $\Delta x$  的改变而变化的特征特别地简单，并且研究它时，除了要计算一点处的  $f'(x)$  值外，再不需要任何东西。当然对于  $\Delta y$  就没有任何相似的地方了。例如：设想你们要编制一些函数  $y = \sin x$  对于靠近  $60^\circ$  的  $x$  值，如  $60^\circ 01'$ ， $60^\circ 02'$  等等的函数值表，你们没有找出这些值的准确值的工具。但你们知道当  $x = 60^\circ$  时  $y = \frac{\sqrt{3}}{2}$ 。但在寻找靠近  $x$  的另外的值时你们没有办法求出  $y$  值的相应增量  $\Delta y$ 。现在看到了，如果利用增量  $\Delta x$  为很小这一点，并决定以微分  $dy$  来代替增量  $\Delta y$ ，可以得到什么？因为  $y' = \cos 60^\circ = \frac{1}{2}$ ，则  $dy = \frac{1}{2} \Delta x$ ，其中  $\Delta x$  要用弧度制 ( $\text{arc } 1' = \frac{\pi}{180 \times 60}$ ) 来表示，由此我们马上得出：

$$\sin 60^\circ 01' \approx \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{\pi}{180 \cdot 60},$$

$$\sin 60^{\circ}02' \approx \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{2\pi}{180 \cdot 60},$$

$$\sin 60^{\circ}03' \approx \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{3\pi}{180 \cdot 60},$$

...

你们已经看到了, 微分  $dy$  具有下述两条重要的性质:

1) 它是  $\Delta x$  的线性函数;

2) 与  $\Delta y$  相比相差一个较  $\Delta x$  为高阶的无穷小. 我们现在要指出: 这两条性质完全定义了微分, 即只有函数的微分才适合这两个条件<sup>①</sup>, 故可以是也恰恰是从这个定义开始研究微分学. (当然, 尽管对任何可微函数的微分的存在性的证明总是同样不可避免地要引入导数.)

实际上, 令  $dy = a\Delta x + b$ , 其中  $a$  和  $b$  与  $\Delta x$  无关, 再令  $\Delta y - dy = \alpha\Delta x$ , 其中  $\alpha$  是当  $\Delta x \rightarrow 0$  时的无穷小. 这时

$$\Delta y = dy + \alpha \cdot \Delta x = (a + \alpha)\Delta x + b.$$

如果函数  $y$  连续(我们假设这一点), 则当  $\Delta x \rightarrow 0$  时  $\Delta y \rightarrow 0$ . 由此必须有  $b = 0$  且  $\Delta y = (a + \alpha)\Delta x$ . 由此得

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = a + \alpha, \quad \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = f'(x) = a,$$

$$dy = f'(x)\Delta x.$$

这就是所要证明的.

在微分的其他性质中, 所谓微分关于任何变量变换的形式不变性有重要的意义 (但在许多教科书中是讲得不充分的). 以下就是它的内容: 如果  $x$  是自变量, 则正如我们所看到过的

---

<sup>①</sup> 译者注. 这句话是译者加的.

$$dy = f'(x)\Delta x = f'(x)dx, \quad (4)$$

现在把  $x$  看作为新变量  $t$  的函数  $x = \varphi(t)$ , 很显然, 此时关系式(4)的两个等号也不一定再成立, 因为现在(一般说来)已经是  $dx = \varphi'(t)\Delta t \neq \Delta x$ .

绝妙的是, 由(4)得出的第二个关系式即

$$dy = f'(x)dx$$

对任何这类变换都仍然是对的. 实际上变换的结果  $y$  成了  $t$  的函数

$$y = \psi(t) = f[\varphi(t)],$$

由此依照函数的函数的微分法则有

$$\psi'(t) = f'[\varphi(t)]\varphi'(t),$$

$$dy = \psi'(t)dt = f'[\varphi(t)]\varphi'(t)dt,$$

而因为  $\varphi(t) = x$ ,  $\varphi'(t)dt = dx$ , 则实际上有  $dy = f'(x)dx$ , 正如同  $x$  是自变量时一样. 这也即是说, 在导数表达式  $y' = \frac{dy}{dx}$  中  $x$  是自变量或者  $x$  是另外某一个变量的函数都是毫无差别的.

我们刚才利用了函数的函数的微分法则, 一般说来, 在这些讲义里我们不打算谈微分学的这些初等法则, 但正是这个法则值得稍加注意, 因此在大多数教材中要么出现错误, 要么过于复杂. 下面是其简单而又正确的推导<sup>①</sup>: 令  $y = f(x)$ ,  $x = \varphi(t)$ ,  $y = \psi(t) = f[\varphi(t)]$ . 当然, 函数  $f$  和  $\varphi$  都假定是

---

<sup>①</sup> 这是克莱因涅斯 (M. A. Крейнec) 告诉我的. 译者注. 实际上在许多数学分析教材中是这样证明的. 但例如有的分为  $\varphi'(t) = 0$  与  $\varphi'(t) \neq 0$  两种情况来证明, 这就不必要了. 本书作者讲有的书上证明过于复杂可能指此.

可微的,因而在关系式(3')中当 $\Delta x \rightarrow 0$ 时 $\alpha \rightarrow 0$ .由此式得

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = f'(x) \frac{\Delta x}{\Delta x} + \alpha \frac{\Delta x}{\Delta x},$$

但当 $\Delta x \rightarrow 0$ 时我们有 $\alpha \rightarrow 0$ ,  $\frac{\Delta x}{\Delta x} \rightarrow \phi(t)$ 且 $\frac{\Delta y}{\Delta x} \rightarrow \psi'(t)$ ,由此取极限得

$$\psi'(t) = f'(x)\phi(t) = f'[\phi(t)]\phi(t).$$

这也就是我们想要导出的法则.

**Lagrange 定理.** 微分学的建立在相当大的部分上是基于拉格朗日定理的,它是所谓“中值定理”的第一个模式.由于它在整个数学分析所有部分中都有极为重要的价值,我们以后应该给予足够的注意.

**Lagrange 定理.** 如果函数 $f(x)$ 在闭区间 $[a, b]$ 上连续且在开区间 $(a, b)$ 内可微,则存在着该区间内这样一个内点 $c$ ,使得

$$f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}. \quad (\text{A})$$

**证明.** 很显然,函数

$$\varphi(x) = (b-a)[f(x) - f(a)] - (x-a)[f(b) - f(a)]$$

在区间 $[a, b]$ 上可微.因为 $\varphi(a) = \varphi(b) = 0$ ,则要么对任何 $x \in [a, b]$ 有 $\varphi(x) = 0$ ,这时对任何的点 $x$ 有 $\varphi'(x) = 0$ ;要么 $\varphi(x)$ 在区间内取不为零的值,则此时这些值中必能找到最大值,或者最小值(因为函数 $\varphi(x)$ 连续).为确定起见令 $\varphi(x)$ 在 $x = c$ 时取最大值( $a < c < b$ ),这时必然有 $\varphi'(c) = 0$ .因为当 $\varphi'(c) > 0$ 时我们对充分小的正数 $h$ 就有

$$\frac{\varphi(c+h) - \varphi(c)}{h} > 0,$$

由此得 $\varphi(c+h) > \varphi(c)$ ,这与点 $c$ 的定义矛盾.当 $\varphi'(c) < 0$ 时

(给  $h$  以负值) 我们得到相似的矛盾. 从  $\phi(c)=0$  可推得(A), 从而定理得证.

时常用另一种记号来陈述这个定理: 若给出一个以  $x$  和  $x + \Delta x$  为端点的闭区间, 则存在一个数  $\theta$  ( $0 < \theta < 1$ ), 使

$$f'(x + \theta\Delta x)\Delta x = f(x + \Delta x) - f(x).$$

对于具有高阶导数的函数, 对 Lagrange 定理可以做出重要的推广. 我们现在就来证明它.

**定理.** 如果函数  $y = f(x)$  在区间  $[x, x + n\Delta x]$  上有直到  $n - 1$  阶的连续导函数, 而在区间内部有  $n$  阶导函数<sup>①</sup> 的话, 则存在着这样的数  $\theta$  ( $0 < \theta < 1$ ), 使得

$$\Delta^n y = f^{(n)}(x + \theta n\Delta x)(\Delta x)^n. \quad (B)$$

这里  $\Delta^n y$  表示已知函数  $y = f(x)$  的“ $n$  阶差”, 一阶差即是普通的增量  $\Delta y = f(x + \Delta x) - f(x)$ ,  $n + 1$  阶差定义为  $n$  阶差的第一阶差, 因而特别地有

$$\begin{aligned} \Delta^2 y &= \Delta(\Delta y) \\ &= [f(x + \Delta x + \Delta x) - f(x + \Delta x)] - [f(x + \Delta x) - f(x)] \\ &= f(x + 2\Delta x) - 2f(x + \Delta x) + f(x); \end{aligned}$$

$$\Delta^3 y = f(x + 3\Delta x) - 3f(x + 2\Delta x) + 3f(x + \Delta x) - f(x)$$

等等. 一般地, 容易用归纳法证明

$$\begin{aligned} \Delta^n y &= f(x + n\Delta x) - nf[x + (n-1)\Delta x] + \\ &\quad \frac{n(n-1)}{2}f[x + (n-2)\Delta x] - \cdots + \\ &\quad (-1)^{n-1}nf(x + \Delta x) + (-1)^nf(x). \end{aligned}$$

**证明.** 当  $n = 1$  时我们所证明的定理与 Lagrange 定理一致. 我们假设定理对  $n$  阶差成立, 再证明它对  $n + 1$  阶差也

---

① 在区间的端点处只要有  $n - 1$  阶的单边导函数就行了.



成立. 因此我们假设函数  $y=f(x)$  在区间  $[x, x+(n+1)\Delta x]$  上有  $n$  阶的连续导函数且在其内有  $n+1$  阶的导函数. 由此得函数  $\Delta y = f(x+\Delta x) - f(x)$  在区间  $[x, x+n\Delta x]$  上有  $n$  阶的导函数. 因而我们应用我们的定理于其  $n$  阶差, 则得

$$\Delta^n(\Delta y) = (\Delta x)^n \{f^{(n)}(x+\Delta x+\theta_1 n\Delta x) - f^{(n)}(x+\theta_1 n\Delta x)\},$$

其中  $0 < \theta_1 < 1$ . 但从我们的前提条件得出: 函数  $f^{(n)}$  在区间  $[x+\theta_1 n\Delta x, x+(1+\theta_1 n)\Delta x]$  上连续且在其内可微, 因而应用 Lagrange 定理于上面等式的括号内, 我们得到

$$\begin{aligned}\Delta^{n+1}y &= (\Delta x)^{n+1} f^{(n+1)}(x+\theta_1 n\Delta x+\theta_2 \Delta x) \\ &= (\Delta x)^{n+1} f^{(n+1)}(x+\theta(n+1)\Delta x),\end{aligned}$$

此即是所要证明的.

Lagrange 定理的另一个重要的推广是著名的“Cauchy 公式”: 设我们有两个在区间  $[a, b]$  上连续且在其内可微的函数  $f_1(x)$  和  $f_2(x)$ , 同时  $f_2'(x)$  在该区间的内部处处不为零. 此时在区间  $[a, b]$  内存在着这样一点  $c$ , 使得

$$\frac{f_1(b) - f_1(a)}{f_2(b) - f_2(a)} = \frac{f_1'(c)}{f_2'(c)}. \quad (C)$$

这个一般的公式的证明(当  $f_2(x) = x$  时变为 Lagrange 定理)与 Lagrange 定理的情形完全一样. 令

$$\varphi(x) = f_1(x)[f_2(b) - f_2(a)] - f_2(x)[f_1(b) - f_1(a)],$$

我们得到  $\varphi(a) = \varphi(b)$ . 因此函数  $\varphi(x)$  要么在区间  $[a, b]$  上为常数, 要么在此区间内取得最大值或者最小值. 由此完全同证明 Lagrange 定理时一样, 我们断定在某个点  $c$  处 ( $a < c < b$ ) 必然有  $\varphi'(c) = 0$ . 这等价于等式(C)的结论.

还应注意该等式(C)的左边不会是没有意义的, 因为当  $f_2(a) = f_2(b)$  时函数  $f_2'(x)$  由 Lagrange 定理在  $[a, b]$  之内应可以变为零, 这是被排除于定理前提之外的.

**高阶微分.** 正如你们所了解的, 高阶的导数和微分是可以归纳地定义的:  $n$  阶导数是通过对  $n-1$  阶导数求导而得到的, 类似的情形对微分也是如此.

函数  $y = f(x)$  的高阶导数和微分间有关系式

$$d^n y = f^{(n)}(x) dx^n \quad (5)$$

(其中  $dx^n$  表示的是自变量  $x$  的一阶微分的  $n$  次幂), 其证明也是由归纳法给出的: 如果  $x$  是自变量, 则  $dx = \Delta x$  与  $x$  无关, 因而由微分(5)式, 我们就得到(“'”表示对  $x$  求导):

$$d^{n+1}y = d(d^n y) = (d^n y)' dx = f^{(n+1)}(x) dx^{n+1}.$$

正如我们上面所看到的那样, 当  $n=1$  时, 当  $x$  (从而也有  $y$ ) 是自变量  $t$  的任意的可微函数  $x = \varphi(t)$  时(5)式仍然成立. 容易证明当  $n=2$  时情况就变了: 高阶微分对于自变量的变换不再有形式的不变性. 实际上, 我们要用  $(d^2 y)_x$  或者  $(d^2 y)_t$  来表示函数  $y = f(x)$  的二阶微分, 视我们以量  $x$  或者是以量  $t$  为自变量而定. 这时有

$$(d^2 y)_x = f''(x) dx^2,$$

同时有

$$\begin{aligned} (d^2 y)_t &= \frac{d^2 f[\varphi(t)]}{dt^2} \cdot dt^2 = \frac{d\{f'[\varphi(t)]\varphi'(t)\}}{dt} \cdot dt^2 \\ &= \{f''[\varphi(t)]\varphi'^2(t) + f'[\varphi(t)]\varphi''(t)\} dt^2 \\ &= f''(x) dx^2 + f'[\varphi(t)]\varphi''(t) dt^2. \end{aligned}$$

我们看到这两个式子是不同的: 第二个包含了一个添加的项  $f'[\varphi(t)]\varphi''(t)dt^2$ , 它在第一个式子中是没有的并且只有当  $x$  是  $t$  的线性函数:  $\varphi(t) = at + b$  时才恒等于零, 这就是说, 二阶微分与一阶微分不同, 只有对于自变量的线性变换才有形式的不变性.

可以用别的方式定义高阶导数, 即利用相应阶的差. 类

似于一阶导数是当  $\Delta x \rightarrow 0$  时比  $\frac{\Delta y}{\Delta x}$  的极限, 可以证明

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta^n y}{\Delta x^n} = f^{(n)}(x). \quad (6)$$

如果函数  $f^{(n)}(x)$  连续, 则(6)式即是公式(B)的直接推论. 但重要的是要证明, (6)式之成立并不取决于这个前提条件.

因为(6)式当  $n=1$  时成立, 则只需继续证明: 若它对某个  $n$  成立, 则它必也对  $n+1$  成立(同时当然要假设函数  $y=f(x)$  有  $n+1$  阶的导函数). 设(6)式对一定的  $n$  (同时也对任何  $n$  次可微函数  $y$ ) 成立. 因为函数

$$\Delta y = f(x + \Delta x) - f(x)$$

有  $n$  阶导数, 则我们可以对之应用公式(B). 这使得有(如同我们在 p. 129 上看到的):

$$\begin{aligned} \Delta^n(\Delta y) &= \Delta x^n \cdot (\Delta y)_{x+\theta n \Delta x}^{(n)} \\ &= \Delta x^n \{ f^{(n)}(x + \theta n \Delta x + \Delta x) - f^{(n)}(x + \theta n \Delta x) \}, \end{aligned} \quad (7)$$

其中  $0 < \theta < 1$ . 但由于  $f^{(n+1)}(x)$  存在, 有

$$f^{(n)}(x + \theta n \Delta x + \Delta x) - f^{(n)}(x) = (1 + n\theta) \Delta x \{ f^{(n+1)}(x) + \alpha_1 \},$$

$$f^{(n)}(x + \theta n \Delta x) - f^{(n)}(x) = n\theta \Delta x \{ f^{(n+1)}(x) + \alpha_2 \},$$

其中  $\alpha_1 \rightarrow 0$ ,  $\alpha_2 \rightarrow 0$  (当  $\Delta x \rightarrow 0$  时), 所以

$$\begin{aligned} f^{(n)}(x + \theta n \Delta x + \Delta x) - f^{(n)}(x + \theta n \Delta x) &= \\ \Delta x f^{(n+1)}(x) + \alpha_1(1 + n\theta) \Delta x - \alpha_2 n \theta \Delta x. \end{aligned}$$

因此关系式(7)给出

$$\frac{\Delta^{n+1} y}{\Delta x^{n+1}} = f^{(n+1)}(x) + \alpha_1(1 + n\theta) - \alpha_2 n \theta,$$

由此当  $\Delta x \rightarrow 0$  时取极限得出

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta^{n+1} y}{\Delta x^{n+1}} = f^{(n+1)}(x).$$

此即所要证明的.

无穷小量之比的极限和无穷大量之比的极限. 在Lagrange 公式和 Cauchy 公式的应用中我们首先来研究一个非常重要的问题. 它在分析教程中却是以十分不合理的荒诞称呼“确定不定式”<sup>①</sup> 出现. 实质上这里讲的是利用微分学的方法以寻找无穷小量之比的极限或者无穷大量之比的极限.

设  $f_1(a) = f_2(a) = 0$ , 且在点  $a$  的某个邻域内两个函数都可微, 并且当  $x \neq a$  时  $f_2'(x) \neq 0$ . 因为当  $f_1(a) = f_2(a) = 0$  时 Cauchy 公式给出

$$\frac{f_1(a+h)}{f_2(a+h)} = \frac{f_1'(a+\theta h)}{f_2'(a+\theta h)} \quad (0 < \theta < 1),$$

则我们可以断定(L'Hospital 法则): 如果  $f_1(a) = f_2(a) = 0$  且  $\frac{f_1'(x)}{f_2'(x)}$  当  $x \rightarrow a$  时趋近于某个极限, 则  $\frac{f_1(x)}{f_2(x)}$  也趋近于同一极限.

如果  $f_1'(a) = f_2'(a) = 0$ , 则再次应用这个结论, 我们可以得到(当然要设函数  $f_1(x)$  和  $f_2(x)$  在点  $a$  的某个邻域内存在二阶导数): 当  $f_1(a) = f_2(a) = f_1'(a) = f_2'(a) = 0$  时从  $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f_1''(x)}{f_2''(x)} = l$  可推得  $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f_1(x)}{f_2(x)} = l$ . 一般说来, 如果

$$\begin{aligned} f_1(a) = f_1'(a) = \cdots = f_1^{(n-1)}(a) &= f_2(a) \\ &= f_2'(a) = \cdots = f_2^{(n-1)}(a) = 0, \end{aligned}$$

且函数  $f_1(x)$  和  $f_2(x)$  在点  $a$  的某个邻域内有  $n$  阶导数, 则从

① 还有更为荒诞的称呼: “寻找不定式的真值”. 且不谈数学分析中一般不包含任何“不定式”, 这里通常是把异于其实际值的数称为函数在已知点的“真正的值”的.

关系  $\frac{f_1^{(n)}(x)}{f_2^{(n)}(x)} \rightarrow l \ (x \rightarrow a)$  可得  $\frac{f_1(x)}{f_2(x)} \rightarrow l \ (x \rightarrow a)$ . 如果  $f_1^{(n)}(x)$  和  $f_2^{(n)}(x)$  都在点  $a$  处连续且  $f_2^{(n)}(a) \neq 0$ , 则由此得出

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f_1(x)}{f_2(x)} = \frac{f_1^{(n)}(a)}{f_2^{(n)}(a)}. \quad (8)$$

L'Hospital 法则是计算极限的非常有力的武器, 且在许多情况下非常容易地得出这些极限, 而应用初等方法却是有相当难度的. 例如当  $f_1(x) = \tan x - \sin x$ ,  $f_2(x) = x^3$  时, 我们有  $f_1(0) = f_1'(0) = f_1''(0) = 0$ ,  $f_1'''(0) = 3$ ,  $f_2(0) = f_2'(0) = f_2''(0) = 0$ ,  $f_2'''(0) = 6$ , 由此按公式(8) 则有

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\tan x - \sin x}{x^3} = \frac{f_1'''(0)}{f_2'''(0)} = \frac{1}{2}.$$

L'Hospital 法则当  $a = \pm \infty$  时的情形仍成立. 实际上

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f_1(x)}{f_2(x)} = \lim_{y \rightarrow +0} \frac{f_1(\frac{1}{y})}{f_2(\frac{1}{y})},$$

由上述我们已证明了的 L'Hospital 法则, 这后一个极限等于

$$\lim_{y \rightarrow +0} \frac{-\frac{1}{y^2} f_1'(\frac{1}{y})}{-\frac{1}{y^2} f_2'(\frac{1}{y})} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f_1'(x)}{f_2'(x)}.$$

(当这个极限存在时). 当然, 应用 L'Hospital 法则的必要的前提条件是

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f_1(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} f_2(x) = 0.$$

不仅如此, L'Hospital 法则也可以用来求无穷大量之比的极限, 尽管这里其证明有点复杂. 为确定起见设当  $x \rightarrow a$  时  $f_1(x) \rightarrow +\infty$ ,  $f_2(x) \rightarrow +\infty$ . 此外, 像以往一样, 我们设  $f_2'(x)$  在点  $a$  的某个邻域内不为零. 在此邻域中取任意的两

个点  $x$  和  $a$ , 使得  $x$  位于  $a$  与  $a$  之间, 为确定起见令  $a < x < a$  (图 22); 由 Cauchy 公式我们得到

$$\frac{f_1(x) - f_1(a)}{f_2(x) - f_2(a)} = \frac{f'_1(\xi)}{f'_2(\xi)}, \quad (9)$$

图22

其中  $\xi$  是区间  $[x, a]$  的某个内点. 因为从另一方面来讲有

$$\frac{f_1(x) - f_1(a)}{f_2(x) - f_2(a)} = \frac{f_1(x)}{f_2(x)} \frac{1 - \frac{f_1(a)}{f_1(x)}}{1 - \frac{f_2(a)}{f_2(x)}},$$

所以等式(9)给出

$$\frac{f_1(x)}{f_2(x)} = \frac{f'_1(\xi)}{f'_2(\xi)} \frac{1 - \frac{f_2(a)}{f_2(x)}}{1 - \frac{f_1(a)}{f_1(x)}}. \quad (10)$$

我们现在来更详细地讲一下点  $x$  与  $a$  的选择. 如果如我们假设的那样存在着

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f'_1(x)}{f'_2(x)} = l,$$

则对于无论怎样小的  $\varepsilon (> 0)$  都可以找到点  $a$  的这样一个邻域  $U$ , 使得对任何  $x \in U$  都有

$$l - \varepsilon < \frac{f'_1(x)}{f'_2(x)} < l + \varepsilon,$$

令  $a$  (从而也有  $x$ ) 属于该邻域, 这时也有  $\xi \in U$ , 因而

$$l - \varepsilon < \frac{f'_1(\xi)}{f'_2(\xi)} < l + \varepsilon.$$

现在让  $a$  不变, 而  $x$  将无限趋近于  $a$ . 因为此时  $f_1(x) \rightarrow +\infty, f_2(x) \rightarrow +\infty$ , 故公式(10)右边的第二个因子则趋近于 1. 因此对点  $a$  的某邻域  $U$  中的任何  $x$ , 它都将介于  $1 - \varepsilon$  与  $1 + \varepsilon$  之间, 因此对任何  $x \in V \cap U$  公式(10)给出

$$(l - \epsilon)(1 - \epsilon) < \frac{f_1(x)}{f_2(x)} < (l + \epsilon)(1 + \epsilon),$$

因为  $\epsilon$  任意小, 故有

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f_1(x)}{f_2(x)} = l,$$

此即是所要证明的.

同无穷小量之比的法则相似, 此法则也在  $a = \pm \infty$  时成立.

例. 1)  $f_1(x) = \ln x$ ,  $f_2(x) = \frac{1}{x}$ . 当  $x \rightarrow 0$  时,  
 $f_1(x) \rightarrow -\infty$ ,  $f_2(x) \rightarrow +\infty$ .

$\frac{f_1'(x)}{f_2'(x)} = -x \rightarrow 0$ , 由此得

$$\frac{f_1(x)}{f_2(x)} = x \ln x \rightarrow 0 \quad (\text{当 } x \rightarrow 0 \text{ 时}).$$

2) 当  $f_2(x) = x \rightarrow +\infty$  时, 我们有  
 $f_1(x) = \ln x \rightarrow +\infty$ ,

同时  $\frac{f_1'(x)}{f_2'(x)} = \frac{1}{x} \rightarrow 0$ . 由此得

$$\frac{f_1(x)}{f_2(x)} = \frac{\ln x}{x} \rightarrow 0 \quad (\text{当 } x \rightarrow +\infty \text{ 时}).$$

令  $x = e^y$ , 我们得到  $xe^{-y} \rightarrow 0$  (当  $x \rightarrow +\infty$  时).

Taylor 公式. 现在我们该来讲讲 Taylor 公式. 也许你们都已熟知, 它不但是在数学分析中, 而且在其应用中, 都是最重要的研究工具之一. 对这个在任何分析教程中都被详细地研究的公式, 我们要特别注意, 因为在它的推导的通常表述中, 从思想方面来说总是完全模糊的, 而只余下毫无指望的形式, 因此对于许多学生而言, 该公式后来竟得到如此重要的意义, 实为意外, 而有时且永远都是个谜.

正如我们不止一次指出的，基本关系式

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h} = f'(a)$$

可以改写成等价的形式：

$$f(a+h) = f(a) + hf'(a) + ah, \quad (11)$$

其中当  $h \rightarrow 0$  时  $a \rightarrow 0$ ，因而这里的  $ah$  是关于  $h$  的高阶无穷小，即其与  $h$  的比值当  $h \rightarrow 0$  时是趋近于零的。

我们约定一般以  $o(x)$  来表示任何与  $x$  的比在已知的变化过程中趋近于零的量。这时乘积  $ah$  我们就可以改写成  $o(h)$  的形式。因为对任何  $o(h)$  依照定义有

$$\frac{o(h)}{h} = \alpha \rightarrow 0 \quad (h \rightarrow 0),$$

相反地，任何  $o(h)$  都可以表示为  $ah$  的形式（其中  $\alpha \rightarrow 0$ ，当  $h \rightarrow 0$  时）。因此(11)式可改写成

$$f(a+h) = f(a) + hf'(a) + o(h).$$

正如我们所看到的，这个公式当  $f'(a)$  存在时对任何情形都成立。我们已经不止一次地用过它，并且可以直接看出，这种写法恰好是它的优越性之所在：如果  $h$  如此小，使得形如  $o(h)$  的量可以忽略，则近似公式

$$f(a+h) \approx f(a) + hf'(a)$$

一般说来，使得我们在一系列研究中能用右边的关于  $h$  的线性函数来代替复杂的函数  $f(a+h)$  本身。显然地，这将给出多么本质的好处。

现在完全有理由期望把这个有益的方法继续下去。如果我们想要得到更好的精确度，则我们有时不能以误差相对  $h$  很小的近似公式为满足，例如：可能有这样的情形：我们还需要计算到  $h^2$  阶的量，而只能忽略形如  $o(h^2)$  的量，即关于



$h^2$  的无穷小量. 这时我们自然地要提出寻找这样的二次函数  $a_0 + a_1h + a_2h^2$ , 使得当  $h$  很小时有关系式:

$$f(a+h) = a_0 + a_1h + a_2h^2 + o(h^2);$$

一般地, 如果我们想到计算到  $h^n$  阶, 但允许忽略形如  $o(h^n)$  的量, 则我们当然要找出这样的多项式

$$a_0 + a_1h + \cdots + a_nh^n = P_n(h),$$

使得有关系式:

$$f(a+h) = P_n(h) + o(h^n);$$

如果这个课题得以解决, 则我们有可能在任何允许忽略形如  $o(h^n)$  这样的量的问题中, 以简单的  $n$  次多项式来代替一般说来是复杂的函数  $f(a+h)$ .

当  $n=1$  时, 设函数  $f(x)$  在  $x=a$  时有一阶导数, 我们已经得到了所提问题的解. 一般情况下我们将从  $f^{(n)}(a)$  存在的假设之下出发. 当然, 这里要求函数  $f(x)$  在点  $a$  的某个邻域中有任何较低阶的导函数存在.

著名的 Taylor 定理恰恰是基于想要解决我们所提的问题, 即证明所求的多项式  $P_n(h)$  存在且给出其系数的表达式. 据此定理, 在  $f^{(n)}(a)$  存在的情形下, 多项式  $P_n(h)$  唯一地由以下公式来定义:

$$P_n(h) = f(a) + hf'(a) + \frac{h^2}{2!}f''(a) + \cdots + \frac{h^n}{n!}f^{(n)}(a).$$

换言之, 由此定理即有

$$f(a+h) = f(a) + hf'(a) + \frac{h^2}{2!}f''(a) + \cdots + \frac{h^n}{n!}f^{(n)}(a) + o(h^n). \quad (12)$$

设

$$f(a+h) - P_n(h) = \varphi(h),$$

则要证明我们的命题只要证明<sup>①</sup>

$$\frac{\varphi(h)}{h^n} \rightarrow 0, \quad \text{当 } h \rightarrow 0 \text{ 时.} \quad (12')$$

为此目的, 我们注意

$$\varphi(h) = f(a+h) - f(a) - hf'(a) - \cdots - \frac{h^n}{n!} f^{(n)}(a),$$

$$\varphi'(h) = f'(a+h) - f'(a) - hf''(a) - \cdots - \frac{h^{n-1}}{(n-1)!} f^{(n)}(a),$$

...

$$\varphi^{(n-2)}(h) = f^{(n-2)}(a+h) - f^{(n-2)}(a) - hf^{(n-1)}(a) - \frac{h^2}{2} f^{(n)}(a),$$

$$\varphi^{(n-1)}(h) = f^{(n-1)}(a+h) - f^{(n-1)}(a) - hf^{(n)}(a).$$

由此得  $\varphi(0) = \varphi'(0) = \cdots = \varphi^{(n-2)}(0) = 0$ . 因为函数  $h^n$  的直到  $n-2$  阶的导数当  $h=0$  时都变为零, 而其  $n-1$  阶导数等于  $n!h$ , 故由 L'Hospital 法则有

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi(h)}{h^n} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi^{(n-1)}(h)}{n!h},$$

只要右边极限存在的话. 但

① 译者注. 为解决我们的问题, 一方面应证明当  $P_n(h)$  取以上形式多项式时,  $f(a+h) - P_n(h) = o(h^n)$ , 另一方面还要证明, 如果换成另外的  $Q_n(h)$ , 则  $f(a+h) - Q_n(h)$  不会是  $o(h^n)$ . 本书只证了前一部分. 后一部分容易证明: 因为  $f(a+h) - Q_n(h) = f(a+h) - P_n(h) + P_n(h) - Q_n(h) = P_n(h) - Q_n(h) + o(h^n)$ . 因为  $P_n \neq Q_n$ , 故  $P_n(h) - Q_n(h) = ah^m + \cdots + ch^n, a \neq 0, m \leq n$ , 因此  $P_n(h) - Q_n(h) = O(h^m)$ , 从而  $f(a+h) - Q_n(h) = O(h^m)$ , 这与假设  $f(a+h) - Q_n(h) = o(h^n)$  矛盾.

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi^{(n-1)}(h)}{n! h} = \frac{1}{n!} \lim_{h \rightarrow 0} \left\{ \frac{f^{(n-1)}(a+h) - f^{(n-1)}(a)}{h} - f^{(n)}(a) \right\} \\ = 0.$$

因为依定义  $f^{(n)}(a)$  存在, 这就证明了(12')式, 因而也就完成了 Taylor 公式(12)的推导.

当然, 下一步有意义的是要找出公式(12)的“余项” $o(h^n)$ 的方便的表达式, 以便在需要时用以估计其可能的精确度.

我们在这里提出这些余项公式中的一些最通用的形式而不去推导它们, 你们可以在任何完整的分析教程中找到它们的证明. 我们以  $R_n(h)$  来表示公式(12)中没有给出明显表达式的  $o(h^n)$ . 由 Taylor 公式本身, 当  $f^{(n+1)}(a)$  存在时我们得到

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{R_n(h)}{h^{n+1}} = \frac{f^{(n+1)}(a)}{(n+1)!},$$

如果我们假定  $f^{(n+1)}(x)$  不仅当  $x = a$  时存在, 而且在区间  $[a, a+h]$  上的任何点处都存在, 则我们对  $R_n(h)$  就得到熟知的“Schlömlich 公式”:

$$R_n(h) = \frac{h^{n+1}(1-\theta)^{n+1-p}}{n! p} f^{(n+1)}(a + \theta h),$$

其中  $0 < \theta < 1$ , 而  $p$  是一个不超过  $n+1$  的任意的正数. 由这个十分一般的公式, 当适当选择  $p$  时就得出一系列的不同的特别形式, 其中最为通用的是:

1) 当  $p = n+1$  时“Lagrange 公式”:

$$R_n(h) = \frac{h^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+1)}(a + \theta h);$$

2) 当  $p = 1$  时是“Cauchy 公式”:

$$R_n(h) = \frac{h^{n+1}(1-\theta)^n}{n!} f^{(n+1)}(a + \theta h).$$

在这些专门的形式中,如同在一般的 Schlömilch 公式中一样,设  $f^{(n+1)}(x)$  在区间  $[a, a+h]$  的每一点处存在.

你们了解,当  $a=0$  时的 Taylor 公式的特别情形被称之为 Maclaurin 公式(其实没有任何独特之处):

$$f(h) = f(0) + \frac{h}{1} f'(0) + \cdots + \frac{h^n}{n!} f^{(n)}(0) + o(h^n).$$

**极值.** 在初等微分学中 Taylor 公式应用的一个重要领域是极大值和极小值理论. 当然,你们对它是很熟悉的.

如果我们说的是要寻找在闭区间  $[a, b]$  上可微的函数  $y = f(x)$  取得其最大值的那些点的话,则此“绝对极大值”很显然要么在其区间的一个端点处达到,要么在闭区间的某个内点  $c$  处达到. 在后一种情形点  $c$  也同时是“相对极大值点”,相对极大值就是说,对属于点  $c$  的某个邻域的任何  $x$  都有  $f(c) \geq f(x)$ . 这也即是说,寻找函数在已知区间上的绝对极大值归结为寻找其在该闭区间内的所有相对极大值,然后再与函数在端点上的值比较. 因此,对此问题可以用微分学的方法.

你们当然了解,使得可微函数  $f(x)$  在点  $x$  处 ( $a < x < b$ ) 取得相对极大值(或极小值)的必要条件是等式

$$f'(x) = 0 \quad (13)$$

成立. 这也即是说,解决所提问题的第一步是要找出方程 (13) 在  $[a, b]$  区间内的所有实根——即所谓变量  $x$  的“临界点”,<sup>①</sup>此后再对每一个个别的临界点进行专门的研究,来确

---

① 译者注. 在现代文献中,若  $c$  点适合  $f'(c) = 0$ ,  $a < c < b$ , 则  $c$  称为临界点,函数在临界点所取之值  $f(c)$  称为临界值. 原书把临界点误写为临界值,我们作了改正.

定出在该点处是出现了极大值或是极小值,或者什么也没有.我们现在来对此稍微做些研究.

设  $\alpha$  是函数  $f(x)$  的临界点  $x$  中的一个,即  $a < \alpha < b$  且  $f'(\alpha) = 0$ . 为普遍计,设  $f^{(i)}(\alpha) = 0$  (当  $1 \leq i < n$ ), 但  $f^{(n)}(\alpha) \neq 0$ . 这时 Taylor 公式(12) 给出

$$f(\alpha + h) - f(\alpha) = h^n \frac{f^{(n)}(\alpha)}{n!} + o(h^n), \quad (14)$$

很显然,右边第二项是关于第一项的无穷小,所以右边的符号对充分小的  $|h|$  (但  $h \neq 0$ ) 与其第一项的符号相同,即与乘积  $h^n f^{(n)}(\alpha)$  的符号相同. 如果  $n$  是奇数,则当  $h$  变号时  $h^n$  要改变符号,而且该乘积也要改变符号. 这时由(14)式对不同符号的增量  $h$ , 差  $f(\alpha + h) - f(\alpha)$  的符号将是不同的,而这显然表明:当  $x = \alpha$  时函数  $f(x)$  不可能有极大值或者是极小值. 现在设  $n$  是偶数,因此  $h^n > 0$  对任何  $h \neq 0$  成立. 此时差  $f(\alpha + h) - f(\alpha)$  的符号对任何充分小的  $|h|$  (但  $h \neq 0$ ) 都显然地与量  $f^{(n)}(\alpha)$  的符号相同,而  $f^{(n)}(\alpha)$  是与  $h$  无关的. 当  $f^{(n)}(\alpha) > 0$  时这表明对任何充分小的  $|h|$  ( $h \neq 0$ ) 有

$$f(\alpha + h) > f(\alpha),$$

即在点  $\alpha$  函数  $f(x)$  有相对极小值. 同样地我们可以证明当  $f^{(n)}(\alpha) < 0$  时函数  $f(x)$  在  $x = \alpha$  时有相对极大值. 这也就是说,我们得到下述法则:设函数  $f(x)$  在  $x = \alpha$  处的导数中第一个不为零的是其  $n$  阶导数,则当  $n$  是偶数时  $f(x)$  在点  $x = \alpha$  处有极大值(若  $f^{(n)}(\alpha) < 0$ ),或有极小值(若  $f^{(n)}(\alpha) > 0$ ). 当  $n$  为奇数时  $f(x)$  在点  $\alpha$  处既没有极大值,也没有极小值. 你们看到,由于这个法则,每一个临界点的性质问题就完全解决了,只要函数在该点处充分多次可微且并非该点所有的导数都为零.

**偏微分.** 现在我们该转到多元函数的情形. 为简单计, 在此我们局限于研究两个未知量  $x$  和  $y$  的情形.

你们当然知道, 函数  $f(x, y)$  对变量  $x$  的偏导数  $f'_x(x, y)$  或者  $\frac{\partial f(x, y)}{\partial x}$  定义为

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x},$$

即作为这样一个函数对  $x$  的通常的导数, 该函数即在  $f(x, y)$  中给变量  $y$  以固定的常值时所得的  $x$  的函数. 类似地可以定义  $\frac{\partial f}{\partial y} = f'_y(x, y)$ . 这些偏导数中的每一个都和函数  $f(x, y)$  一样, 是两个自变量  $x, y$  的二元函数. 为方便及直观计, 我们这里时常把“当  $x = a, y = b$  时”的说法用“在点  $(a, b)$  处”这种说法来代替, 把它看成平面  $(x, y)$  上的直角坐标为  $x = a, y = b$  的点.

首先应当定义已知函数  $z = f(x, y)$  在已知点  $(a, b)$  处的可微性概念. 在一元函数的情形, 导数的存在当然等价于微分的存在, 而且这时正如我们已经看到的, 微分  $dy$  对函数  $y = f(x)$  而言是定义为增量  $\Delta x$  的线性函数, 这个线性函数当  $\Delta x \rightarrow 0$  时与增量  $\Delta y$  之差是一个高阶的无穷小.

我们现在来看对二元函数  $z = f(x, y)$  的情形, 我们这里也约定称函数  $z$  的微分是增量  $\Delta x$  和  $\Delta y$  的这样的线性组合  $A\Delta x + B\Delta y + C$ , 当  $\Delta x \rightarrow 0, \Delta y \rightarrow 0$  时它与增量  $\Delta z$  相差一个高阶无穷小. 在一维的情形下我们可以(设  $f'(x) \neq 0$ )把量  $\Delta x, \Delta y, dy$  中的任一个理解为基本的无穷小(其无穷小的阶彼此相等), 在二维的情形为方便起见(尽管绝对不是必须的)把量  $\rho = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}$  作为基本无穷小量, 它表示“动”点  $(x + \Delta x, y + \Delta y)$  与“始”点  $(x, y)$  之间的距离. 如果无穷

小  $\Delta x$  与  $\Delta y$  是具有同样阶的无穷小, 则当然地量  $\rho$  也具有同样的阶. 这也即是说, 表达式  $A\Delta x + B\Delta y + C$  是函数  $z = f(x, y)$  的微分  $dz$ , 如果当  $\Delta x \rightarrow 0, \Delta y \rightarrow 0$  时有

$$\Delta z - (A\Delta x + B\Delta y + C) = o(\rho) \quad (15)$$

式成立的话, 现在来证明, 如果  $dz$  存在, 则偏导数  $\frac{\partial z}{\partial x}$  及  $\frac{\partial z}{\partial y}$  也都存在, 且

$$A = \frac{\partial z}{\partial x}, \quad B = \frac{\partial z}{\partial y}, \quad C = 0,$$

因此

$$dz = \frac{\partial z}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial z}{\partial y} \Delta y. \quad (16)$$

实际上, 首先由函数  $z$  的连续性(我们当然要假定有这一点)关系式(15)取极限得  $C = 0$ . 确定了这一点以后, 再在公式(15)中令  $\Delta y = 0$  (依照我们的条件, 该公式应当对任何方式趋近于零的量  $\Delta x$  及  $\Delta y$  都成立), 这就得到

$$(\Delta z)_{\Delta y=0} = A\Delta x + o(\Delta x),$$

由此得

$$A = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{(\Delta z)_{\Delta y=0}}{\Delta x} = \frac{\partial z}{\partial x},$$

类似地, 可以确定  $B = \frac{\partial z}{\partial y}$ . 在这里很显然地, 偏导数  $\frac{\partial z}{\partial x}$  及  $\frac{\partial z}{\partial y}$  的本身的存在性是从我们的讨论中得出的, 因此, 是微分  $dz$  存在的推论.

迄今为止的一切, 如同你们所看到的那样, 都是与一维情形完全类似地推得的.

但是, 与一维情形相反的是, 在一定点处偏导数  $\frac{\partial z}{\partial x}$  和  $\frac{\partial z}{\partial y}$  的存在还不足以保证在该点处微分  $dz$  的存在性. 例如: 对函数

$$z = \begin{cases} \frac{2xy}{\sqrt{x^2 + y^2}}, & \text{当 } x^2 + y^2 \neq 0 \text{ 时,} \\ 0, & \text{当 } x = y = 0 \text{ 时,} \end{cases}$$

在(0,0)点处,我们很显然地有

$$(\Delta z)_{\Delta x=0} = (\Delta z)_{\Delta y=0} = 0,$$

因此

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial y} = 0,$$

如果当  $x = y = 0$  时微分  $dz$  存在,则因此应有:(16) 式恒等于零,即我们据(15)式应有  $\Delta z = o(\rho)$ . 但这是不对的,因为例如当  $\Delta x = \Delta y \neq 0$  时,很显然地有

$$\Delta z = \sqrt{2} \Delta x, \quad \rho = \sqrt{2} \Delta x, \quad \Delta z = \rho.$$

但是我们指出:如果  $\frac{\partial f}{\partial x}$  及  $\frac{\partial f}{\partial y}$  在点  $(x, y)$  处连续,则在该点处表达式(16)是函数  $z = f(x, y)$  的微分. 实际上,

$$\begin{aligned} \Delta z &= f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y) \\ &= [f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y + \Delta y)] + \\ &\quad [f(x, y + \Delta y) - f(x, y)]. \end{aligned}$$

右边的第一个差由 Lagrange 定理可化为

$$\Delta x f'_x(x + \theta \Delta x, y + \Delta y) \quad (0 < \theta < 1),$$

而由函数  $f'_x(x, y)$  在点  $(x, y)$  处的连续性的假设,当  $\Delta x \rightarrow 0$ ,  $\Delta y \rightarrow 0$  时,必有

$$f'_x(x + \theta \Delta x, y + \Delta y) - f'_x(x, y) \rightarrow 0.$$

则上述的第一个差与  $f'_x(x, y) \Delta x$  相差一个形如  $o(\Delta x) = o(\rho)$  的量:

$$f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y + \Delta y) = f'_x(x, y) \Delta x + o(\rho),$$

而从另一方面很显然地,依偏导数的定义本身则有



$$\begin{aligned} f(x, y + \Delta y) - f(x, y) &= f'_y(x, y)\Delta y + o(\Delta y) \\ &= f'_y(x, y)\Delta y + o(\rho), \end{aligned}$$

所以

$$\Delta z = f'_x(x, y)\Delta x + f'_y(x, y)\Delta y + o(\rho),$$

这就是所要证明的. 我们的推理还表明, 只要在点  $(x, y)$  处两个偏导数之一是连续的就足够了.

无论如何, 一般情况下即令偏导数存在, 微分也有可能不存在. 因此在定义二元函数可微性时我们就面临着选择: 是以偏导数存在为基础还是以微分存在为基础来定义可微性? 通常我们称函数在一定点处是可微的, 如果它在该点有微分存在的话. 这个关于函数的可微性的定义, 要求得比偏导数的存在更多一些, 这是很方便的, 因为理论的进一步发展证明, 只有具有微分的函数才会在其性质上显现出与单变量可微函数比较完全相似的性质.

要得到偏导数  $\frac{\partial z}{\partial x}$ , 我们只给一个变量  $x$  以增量而令  $y$  不变. 几何上我们说让点  $P(x, y)$  平行于  $Ox$  轴移动到点  $P_1(x + \Delta x, y)$  (图 23), 偏导数  $\frac{\partial z}{\partial x}$  定义为比值

$$\frac{f(P_1) - f(P)}{PP_1}$$

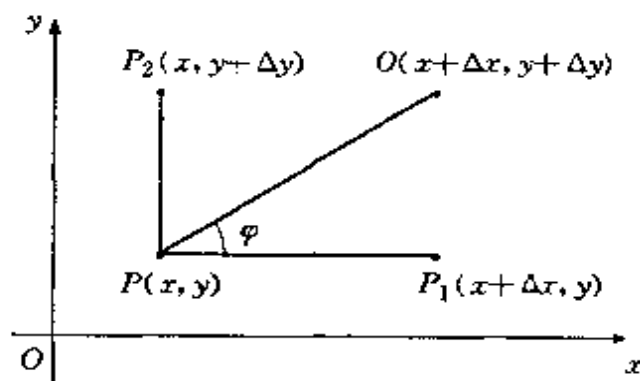


图23

当  $P_1 \rightarrow P$  时的极限. 此处  $\overline{PP_1} = \Delta x$  是点  $P$  与  $P_1$  之间的距离,  $f(P) = f(x, y)$ ,  $f(P_1) = f(x + \Delta x, y)$ . 类似地有

$$\frac{\partial z}{\partial y} = \lim_{P_2 \rightarrow P} \frac{f(P_2) - f(P)}{\overline{PP_2}},$$

其中  $P_2$  是坐标为  $(x, y + \Delta y)$  的点, 它沿平行于  $Oy$  轴方向无限趋近于  $P$ . 这也即是说, 函数  $z$  在点  $P$  的  $\frac{\partial z}{\partial x}$  是它“沿  $Ox$  方

向”的导数, 而  $\frac{\partial z}{\partial y}$  则是它“沿  $Oy$  方向”的导数. 但是, 显然地, 我们可用完全类似的方法来定义函数  $z = f(x, y)$  沿着与  $Ox$  轴构成任意倾角  $\varphi$  的另外的方向的偏导数. 为此只需这样放置点  $P$  和点  $Q$ , 使得由  $P$  到  $Q$  的矢量  $\overline{PQ}$  与方向  $Ox$  构成倾角  $\varphi$ , 然后再让点  $Q$  沿此矢量趋近于  $P$ . 如果量

$$\lim_{Q \rightarrow P} \frac{f(Q) - f(P)}{\overline{PQ}}$$

存在, 自然地可称之为函数  $z$  沿着由倾角为  $\varphi$  来决定的方向上的导数. 很显然地, 给定这个方向完全等价于在增量  $\Delta x$  和  $\Delta y$  同时趋近于零时, 给它们一个确定的线性关系 ( $\Delta y = \tan \varphi \Delta x$ ).

例如, 可以约定用  $D_\varphi(z)$  来表示函数  $z$  沿着与  $Ox$  轴构成  $\varphi$  角的方向上的导数. 这样,

$$\frac{\partial z}{\partial x} = D_0(z), \quad \frac{\partial z}{\partial y} = D_{\frac{\pi}{2}}(z).$$

现在我们来证明: 在点  $(x, y)$  处可微的函数  $z = f(x, y)$  在该点处的任何方向上均有导数, 且有

$$D_\varphi(z) = \frac{\partial z}{\partial x} \cos \varphi + \frac{\partial z}{\partial y} \sin \varphi.$$

实际上, 因为当点  $(x, y)$  沿方向  $\varphi$  移动距离  $\rho$  时, 在

$$\Delta z = \frac{\partial z}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial z}{\partial y} \Delta y + o(\rho),$$

中应有

$$\Delta x = \rho \cos \varphi, \quad \Delta y = \rho \sin \varphi,$$

所以,

$$\frac{\Delta z}{\rho} = \frac{\partial z}{\partial x} \cos \varphi + \frac{\partial z}{\partial y} \sin \varphi + o(1),$$

即

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\Delta z}{\rho} = D_{\varphi}(z) = \frac{\partial z}{\partial x} \cos \varphi + \frac{\partial z}{\partial y} \sin \varphi,$$

此即是所要证明的.

**隐函数.** 偏微分理论进一步的发展与完善, 与一维情形的微分学相当全面地相似. 因此我们不再浪费时间去讨论它. 然而我们还要在一个一维情况的重要问题上再停留一下, 因为需要用偏微分才能解决这个问题. 这里首先要说的是“隐函数”的存在性及微分的定理 (隐函数这个通用的术语无疑地是不确切的, 正确的说法应是“未用显式给出的”或者“未显示定义的”函数, 因为所说的不是一个特别的函数类, 而只是给出函数的特别的方式).

你们当然多次听到过: 一个方程

$$F(x, y) = 0, \quad (17)$$

定义了量  $y$  作为量  $x$  的“隐”函数. 这句话的意思是说, 有这样的函数  $y = f(x)$  存在, 使得

$$F(x, f(x)) = 0 \quad (18)$$

成为恒等式. 毫无疑问, 保证这种函数存在的条件. 这种函数的性质, 以及使得(18)式成立的  $x$  值的范围都应当专门研究. 我们在这里证明的只是这方面的一个基本的定理. 至于“隐”函数理论中以此为基础的进一步的发展, 你们可以在任

何完整的数学分析教程中找到，它已经没有原则上的新鲜东西了。

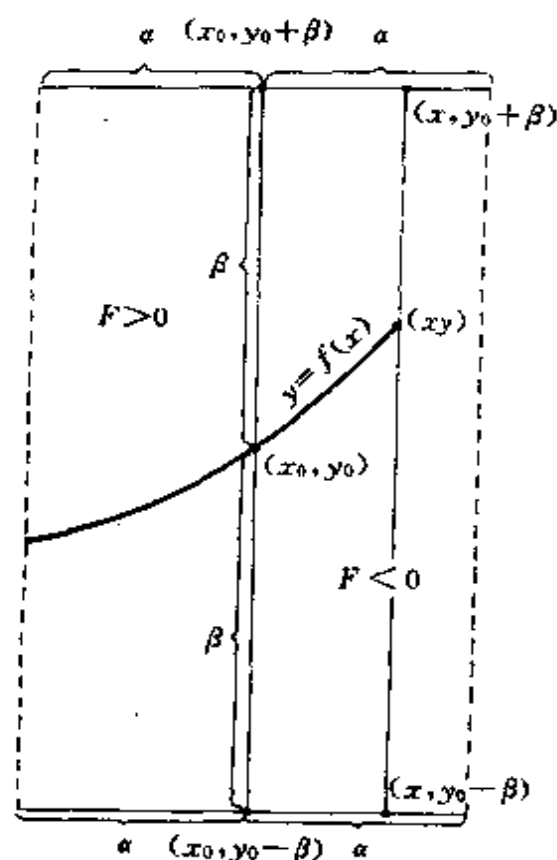


图 24

**定理** 设函数  $F(x, y)$ :

1) 在点  $(x_0, y_0)$  的某个邻域  $U$  中连续, 而且在此邻域中有连续的偏导数  $F'_y(x, y)$ ;

2)  $F'_y(x_0, y_0) \neq 0$ ;

3)  $F(x_0, y_0) = 0$ .

这时必定存在唯一的函数  $y=f(x)$ , 定义于  $x_0$  的某个邻域中, 在此邻域中  $y=f(x)$  连续,  $y_0=f(x_0)$ , 而且适合(18)式:

$$F(x, f(x)) = 0.$$

如果  $F(x, y)$  在  $U$  中可微, 则  $y=f(x)$  在  $x_0$  附近也可微, 而且

$$f'(x) = -\frac{F'_x(x, y)}{F'_y(x, y)}. \quad \textcircled{1}$$

**证明.** 我们不妨假设  $F'_y(x_0, y_0) > 0$ . 由于  $F'_y$  已假设是连续的, 所以在  $(x_0, y_0)$  的某个含于  $U$  中的邻域  $|x - x_0| <$

① 译者注. 原书这个定理的表述不妥. 主要是原书只假设  $F'_y(x_0, y_0)$  存在, 这样是得不出下面的结论的. 现在改成  $F'_y$  在  $U$  中连续, 结论中原书没有说  $y=f(x)$  是唯一的, 现在可以证明隐函数的唯一性. 这样的表述与大多数数学分析教程一致. 为什么原书表述不妥, 见下面一个译者注.

$\alpha$ ,  $|y - y_0| < \beta$  中也有  $F'_y(x, y) > 0$ . 这样  $F(x, y)$  当  $|x - x_0| < \alpha$ ,  $|y - y_0| < \beta$  时对  $y$  是增加的. 所以当  $|x - x_0| < \alpha$  时对充分小的  $\gamma$ ,  $0 < \gamma < \beta$ , 有

$$F(x, y_0 + \gamma) > 0, \quad F(x, y_0 - \gamma) < 0.$$

由于  $F(x, y)$  对  $y$  是增加的, 所以一定可以找到唯一的一个  $y$  值, 使

$$F(x, y) = 0.$$

这个  $y$  值与  $x$  有关. 所以可以写成  $y = f(x)$ , 这是一个  $x$  的函数, 它定义于  $|x - x_0| < \alpha$  中, 而上式就可以写成

$$F(x, f(x)) = 0.$$

因为适合此式的  $y$  只有一个, 所以这样的  $y = f(x)$  是唯一的<sup>①</sup>. 定理的前一部分证完. 我们还需证明  $f'(x_1)$  存在, 并且找出这个导数值. 这里  $x_1$  是  $(x_0 - \alpha, x_0 + \alpha)$  中的任意点.

取充分小的  $\Delta x$ , 使  $x_1 + \Delta x$  仍在上述区间中. 记  $y_1 = f(x_1)$ ,  $\Delta y = f(x_1 + \Delta x) - f(x_1)$ , 则  $f(x_1 + \Delta x) = f(x_1) + \Delta y = y_1 + \Delta y$ . 由(18)式

① 译者注. 原书因为未假设  $F'_y(x, y)$  在  $U$  中连续, 所以得不到  $F(x, y)$  对  $y$  的单调性, 而不能证明只有唯一的  $f(x)$  适合(18)式, 原书说, 同第三讲的定理 3(64 页)可以找到  $y$  ( $|y| < \beta$ ) 使得  $F(x, y) = 0$ . 原书接着说: “这个  $y$  值(如果有几个  $y$  的话, 则说某一个这样的  $y$  值)与  $x$  有关, 我们就以  $f(x)$  来表示它.” 实际上, 如果有几个不同的  $y$  值, 用哪一个  $y$  值与  $x$  对应来作出  $y = f(x)$  呢? 如果作出了几个  $f(x)$ , 怎样保证  $f(x)$  连续甚至可微呢? 这是很难办的事. 读者可能以为这时  $f(x)$  是“多值函数”. 但是, 从函数定义来看, 对一个  $x$  只能有一个  $y$ , 所以不能说多值函数. 多值函数只是几个函数合起来“方便的说法”. 这种“方便的说法”会引起不少误会. 本书的目的之一正是要消除这些误会.

$$F(x_1 - \Delta x, y_1 + \Delta y) = F(x_1 + \Delta x, y_1 + \Delta y) = 0.$$

由于  $F$  在  $U$  中可微,

$$\begin{aligned} 0 &= \Delta F = F(x_1 + \Delta x, y_1 + \Delta y) - F(x_1, y_1) \\ &= F'_x(x_1, y_1)\Delta x + F'_y(x_1, y_1)\Delta y + o(\rho), \end{aligned}$$

其中

$$\rho = \sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2} \leq |\Delta x| + |\Delta y|.$$

由此得

$$F'_x(x_1, y_1)\Delta x + F'_y(x_1, y_1)\Delta y = \lambda(|\Delta x| + |\Delta y|).$$

而当  $\rho \rightarrow 0$  时,  $\lambda \rightarrow 0$ , 换言之,

$$[F'_x(x_1, y_1) \pm \lambda]\Delta x + [F'_y(x_1, y_1) \pm \lambda]\Delta y = 0.$$

因为由假设  $F'_y(x_1, y_1) > 0$ , 对于充分小的  $\alpha$  和  $\beta$  (即对充分小的  $\Delta x, \Delta y$  和  $\rho$ ) 我们有

$$|\lambda| < \frac{1}{2}F'_y(x_1, y_1), \quad F'_y(x_1, y_1) \pm \lambda \geq \frac{1}{2}F'_y(x_1, y_1) > 0.$$

因而

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = -\frac{F'_x(x_1, y_1) \pm \lambda}{F'_y(x_1, y_1) \pm \lambda}$$

(上式的分母不为 0, 这样才能算得出  $\frac{\Delta y}{\Delta x}$  如上). 令  $\Delta x \rightarrow 0, \Delta y \rightarrow 0$ , 因此  $\rho \rightarrow 0$ , 故而  $\lambda \rightarrow 0$ , 即是说

$$f'(x_1) = -\frac{F'_x(x_1, y_1)}{F'_y(x_1, y_1)}.$$

由  $x_1$  的任意性即得定理之证.

现在把所得到的隐函数的微分法则用于最简单的所谓“条件极值”问题. 这个问题在多变量情形的推广正是重要且有趣的条件极值理论, 遗憾的是我们在这里不可能再充分展开讨论.

我们现在来研究在某个区域内的可微函数  $F(x, y)$  且将

把量 $x$ 视为自变量而把 $y$ 视为 $x$ 的函数, 这个函数是由关系式

$$\Phi(x, y) = 0 \quad (19)$$

在某个区间 $[a, b]$ 上定义的, 这里 $\Phi(x, y)$ 也可微. 这也即是说,  $F(x, y)$ 实际上是由上述复杂的方式给定的一个自变量 $x$ 的函数; 不论是在数学分析中, 还是在应用中, 经常要研究以这种复杂方式给定的函数. 现在来求区间 $[a, b]$ 上定义的函数的极值.

按照一般理论, 这些极值(相对极大值和相对极小值)应当使 $F(x, y)$ 这个函数的导数变为零. 这也即是说, 我们应当使已知函数 $z = F(x, y)$ 对 $x$ 的导数为零, 这时当然要把 $y$ 视为由(19)式所定义的 $x$ 的函数, 即应该令函数 $z$ 对 $x$ 的所谓“全”导数为零:

$$\frac{dz}{dx} = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dx} = 0. \quad (20)$$

在此方程中 $\frac{\partial F}{\partial x}$ 及 $\frac{\partial F}{\partial y}$ 都是 $x$ 和 $y$ 的函数. 为确定 $\frac{dy}{dx}$ , 我们当然应当应用隐函数的微分法则. 定义函数 $y$ 的关系式(19)给出

$$\frac{dy}{dx} = - \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial x}}{\frac{\partial \Phi}{\partial y}},$$

由此, 方程(20)可化为

$$\frac{\partial F}{\partial x} \frac{\partial \Phi}{\partial y} - \frac{\partial \Phi}{\partial x} \frac{\partial F}{\partial y} = 0.$$

此方程连同方程(19)一起使得能确定所有“临界的”数对 $(x, y)$ , 即任何使 $\frac{dz}{dx} = 0$ 的点. 进一步的研究我们在这里就不能再讲了.

## 第 六 讲

### 积 分

**引**言. —— 积分的定义. —— 可积性条件. —— 几何应用与物理应用的格式——与微分学的关系. —— 中值定理. —— 广义积分. —— 二重积分——二重积分的计算. —— 积分的一般思想.

**引言.** 积分学最初是与微分学无关地独立发展的. 只是到了 17 世纪末, 当这两个分支都已取得了相当的进展并且学会解决——各自以自己独特的方式——大量的几何和力学的问题时, 才完整地揭示了它们之间存在着深刻的关联: 它们的基本课题是无穷小分析的两个互逆的问题. 积分与微分相互之间的关系如同加法和减法一样.

这个历史的时刻通常被当作是当今称为数学分析的这门学问诞生的日子. 实际上, 也正是从这个时候起, 它们之间有牢不可破的原则性的联系; 这一思想成了推动不仅是微分学, 而且也是积分学的主要杠杆. 两个分支都得到了飞速的发展. 特别是积分学从此有可能从个别的分散的问题的解法转向创立充分强大的一般方法.



把数学分析的两个基本分支互相联系起来的历史经历是很独特的，这一点在当今数学分析教科书中还有反映，即对它们的系统阐述有两种不同的讲法：有一些作者为了逻辑完整性，把函数的积分定义为微分的逆运算，另一些人则相反，在回顾了熟知的历史发展后先认定两种运算是彼此无关的，只是后来才建立了它们之间的相互关系。当然，从形式上讲，毫无疑问我们可以选择两条道路中的一条，但从实质上讲，看来很难，甚至不可能断定这两条途径中，哪一个优于另一个。问题在于，许多地方，实质上是几乎所有一切，都取决于学生的需要和兴趣：谁对数学逻辑上、思想上的兴趣高于应用和实际的兴趣，谁就可能赞成把积分学作为微分学的逆运算来导入，因为他自己可能按数学家的习惯，在研究了微分之后就去考虑它的逆运算是什么样的；反之，对应用方向感兴趣的学生则可能舍弃这条路径；当他还没有看到逆运算对哪些具体问题有益时，对逆运算的研究自然地对他而言是意思不大的。

**积分的定义。** 积分概念的产生和它的价值得到逐步确定，是由于有一系列几何和力学问题，其中必须对函数进行某种解析运算，而这种运算的内容又都是某种完全确定类型的极限过程。这类运算的性质你们当然是熟悉的。设在区间  $[a, b]$  上给定某个函数  $f(x)$ ，我们将此区间分成  $n$  部分，并且以

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_{n-1} < x_n = b$$

来表示分点。在每一个区间  $[x_{k-1}, x_k]$  ( $k = 1, 2, \cdots, n$ ) 中任取一点  $\xi_k$ ，将函数在点  $\xi_k$  的值乘以相应区间的长度  $x_k - x_{k-1}$ ，再作出所有这些乘积的和：

$$\sum_{k=1}^n f(\xi_k)(x_k - x_{k-1}); \quad (1)$$

现在我们设想, 我们已经有了区间  $[a, b]$  的所有的类似的分划, 并且已用任何可能的方式来选择点  $\xi_k$  (同时数  $n$ ——区间分割成的子区间数——也可以是任意的), 也即得到了所有可能的和(1). 我们以  $l$  来表示在已知分划中最大的子区间  $[x_{k-1}, x_k]$  的长度. 如果存在这样一个数  $I$ , 使得和(1)当  $l \rightarrow 0$  时总趋近于  $I$ , 而无论采用的分划怎样以及点  $\xi_k$  的选择怎样, 则此数  $I$  就称为函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的积分并表之以

$$\int_a^b f(x) dx.$$

准确一点的表述是: 数  $I$  称为函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的积分, 如果对无论怎样小的  $\epsilon (> 0)$ , 都可以找到另一个这样的正数  $\delta$ , 使得对满足条件  $l < \delta$  的区间  $[a, b]$  的任何分划以及对任意选择的点  $\xi_k$  都有

$$\left| I - \sum_{k=1}^n f(\xi_k)(x_k - x_{k-1}) \right| < \epsilon.$$

无论如何, 我们看到这里谈的是一个独特的且是十分复杂的极限过程; 这个极限过程很难于描绘为是对哪一个自变量取的极限 (如同我们通常所做的那样); 可以把  $l$  认做这种变量 (并以符号  $l \rightarrow 0$  来刻画这个过程), 但在此不能不看到: 我们对之取极限的和(1)并不是量  $l$  的单值函数, 因为显然有无穷多种不同的分划都相应于同样的  $l$  值, 而对于选定的分划, 还可有无穷多种办法来选择  $\xi_k$ . 为使极限  $I$  存在, 需要和(1)的值的整个集合对于充分小的  $l$  都同样任意地接近于  $I$ .

作为积分基础的过程中的这种复杂性带来了某种不便, 因而在一般的理论体系中以及在具体的应用中, 上述定义所要求的极限  $I$  应与分划的性质和点  $\xi_k$  的选择之间无关, 虽然

可以得到严格的证明, 但因其形式上的繁冗, 讨论起来时常十分麻烦. 这就是为什么在许多现代的表述中都采用多少有些变化的途径来定义积分, 而在开始的时候什么样的极限过程都加以避免. 我们现在来阐述这个新定义 (当然, 它与前述定义是等价的)

设  $f(x)$  是区间  $[a, b]$  上的任意的有界函数, 我们分别以  $M$  和  $m$  来表示其上、下确界. 对于区间  $[a, b]$  的任意分划  $T$  我们以  $M_k$  和  $m_k$  来表示函数  $f(x)$  在区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上的相应的上、下确界, 且令  $x_k - x_{k-1} = \Delta_k (1 \leq k \leq n)$ . 其次, 再令

$$S_T = \sum_{k=1}^n M_k \Delta_k, \quad s_T = \sum_{k=1}^n m_k \Delta_k.$$

这也即是说, 每一个分划  $T$  都对应着确定的“上”和  $S_T$  和确定的“下”和  $s_T$ . 这里显然有  $m \leq m_k \leq M_k \leq M (1 \leq k \leq n)$ , 因此对任意的分划  $T$  都有  $m(b-a) \leq s_T \leq S_T \leq M(b-a)$ . 这也即是说以这样的方式取的上和  $S_T$  以及这样的下和  $s_T$  的值的集合都是有界集合.

所有的上和  $S_T$  的集合之下确界我们称之为函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上(或者说是从  $a$  到  $b$  范围内的)的上积分, 并表示成

$$\bar{I} = \int_a^b f(x) dx.$$

类似地我们称所有下和  $s_T$  的上确界为函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的(或者说成是从  $a$  到  $b$  范围内的)下积分, 并表之以

$$\underline{I} = \int_a^b f(x) dx.$$

这也即是说, 任何已知区间上的有界函数都有上、下积分. 这两个积分都是某个集合的确界, 你们看到, 其定义中

不需要任何极限过程.

如果函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的上、下积分彼此相等, 则其公共值称之为已知函数在从  $a$  到  $b$  的范围内的积分且表之以

$$I = \int_a^b f(x) dx,$$

此时函数  $f(x)$  称为在区间  $[a, b]$  上是可积的.

为要从这个定义中得到我们需要的推论, 我们需要一些完全初等的辅助命题. 我们规定说区间  $[a, b]$  的分划  $T'$  是分划  $T$  的一个加细, 如果分划  $T'$  的所有分点都同时也是分划  $T$  的分点 (但一般说来  $T'$  包含有  $T$  中所没有的新的分点).

引理 I. 如果  $T'$  是分划  $T$  的一个加细, 则

$$S_{T'} \leq S_T, \quad s_{T'} \geq s_T.$$

实际上, 当把分划  $T$  变成分划  $T'$  时,  $T$  中的小区间  $[x_{k-1}, x_k]$  也进一步被划分成小区间, 故和  $S_T$  的每一项  $M_k \Delta_k$  被代之以一组项的和:

$$\sum_{r=1}^s M_{k_r} \Delta_{k_r},$$

其中  $\Delta_{k_1}, \Delta_{k_2}, \dots, \Delta_{k_s}$  都是这些小区间的长度, 而  $M_{k_r}$  则是函数  $f(x)$  在区间进一步分划成的小区间上的上确界. 因为显然有  $M_{k_r} \leq M_k (1 \leq r \leq s)$ , 所以

$$\sum_{r=1}^s M_{k_r} \Delta_{k_r} \leq M_k \sum_{r=1}^s \Delta_{k_r} = M_k \Delta_k,$$

即用以代替  $M_k \Delta_k$  的一组项之和不超过  $M_k \Delta_k$ , 而因为这对任何  $k$  都是成立的, 所以  $S_{T'} \leq S_T$ . 完全相仿地可以证明第二个不等式.

引理 II. 对区间  $[a, b]$  的任何分划  $T_1$  和  $T_2$ , 都有

$$S_{T_1} \geq s_{T_2}.$$

实际上, 把两个分划  $T_1$  和  $T_2$  的所有分点合起来得到了第三分划  $T$ , 很显然, 它是分划  $T_1$  与  $T_2$  中的每一个的加细. 但对这样的分划  $T$ , 很显然地有  $S_T \geq s_T$ , 因此由引理 I 得

$$S_{T_1} \geq S_T \geq s_T \geq s_{T_2},$$

此即为需要证明的.

引理 I 的直接推论是

引理 II. 对任何有界函数,  $\bar{I} \geq \underline{I}$ .

实际上, 因为任何一个下和  $s_T$  都不超过任何上和  $S_T$ , 因此所有下和  $s_T$  的集合之上确界  $\underline{I}$  不得超过所有上和  $S_T$  的集合的下确界  $\bar{I}$ .

现在令  $l_T$  表示由分划  $T$  把区间  $[a, b]$  分割而成的小区间的最大长度.

引理 IV. 若对任何  $\epsilon > 0$  都存在着这样一个  $\lambda > 0$ , 使得对任何分划, 当  $l_T < \lambda$  时, 我们就有  $S_T < \bar{I} + \epsilon, s_T > \underline{I} - \epsilon$ .

这个命题有时简单地表述成: 当  $l_T \rightarrow 0$  时  $S_T \rightarrow \bar{I}, s_T \rightarrow \underline{I}$ . 只要不把  $S_T$  和  $s_T$  理解为  $l_T$  的单值函数, 这种措词就不致招致误解.

证明. 不影响讨论的一般性, 我们可以假定当  $a \leq x \leq b$  时  $f(x) \geq 0$  (我们总可以对  $f(x)$  加上一个充分大的数  $A$  而达此目的, 同时所有的积分及和都增加  $A(b-a)$ ). 依照下确界的定义存在着分划  $T_0$ , 使得  $S_{T_0} < \bar{I} + \frac{\epsilon}{2}$ . 以  $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}$  表示区间  $[a, b]$  在此分划下的内分点<sup>①</sup>, 并设  $M$  是函

---

① 译者注. 我们总是把区间  $[a, b]$  的端点也算成分点, 即边界分点. 就是说, 我们总令  $a = x_0, x_n = b$ .

数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的上确界. 最后, 设  $\lambda = \frac{\varepsilon}{4nM}$ , 而分划  $T$  是区间  $[a, b]$  的任意一个适合  $l_T < \lambda$  的分划. 我们来证明  $S_T < I + \varepsilon$ .

为此目的我们把分划  $T$  所分割成的子区间分成两组: 第一组是可以整个地放在区间  $[x_k - \lambda, x_k + \lambda]$  ( $1 \leq k \leq n$ ) 之中的那些子区间, 而把其余的子区间放入第二组 (图 25). 相应于此, 和  $S_T$  也分成了和  $S_T^I$  及  $S_T^I$ . 在和  $S_T^I$  中的所有项的第一个因子都不超过  $M$ , 同时每一项的第二个因子即区间长度的和不超过  $2n\lambda = \frac{\varepsilon}{2M}$ , 因此

$$S_T^I \leq M \cdot \frac{\varepsilon}{2M} = \frac{\varepsilon}{2}.$$

从另一方面看, 和  $S_T^I$  中对应于分划  $T$  的包含于区间  $[x_{k-1}, x_k]$  内的部分 (图 25), 如果含于  $[x_{k-1}, x_k]$  内有几个这

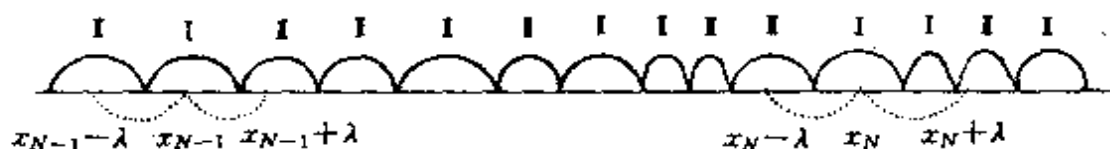


图 25

样的区间, 每一个小区间相应于  $S_T^I$  之一项, 其第一个因子不大于  $M_k$ , 而这样几项的第二个因子的和不大于  $x_k - x_{k-1} = \Delta_k$ , 因此  $S_T^I$  之相应于含于  $[x_{k-1}, x_k]$  的几个小区间的这几项加起来不大于  $M_k \Delta_k$ , 而把相应于  $[x_0, x_1], [x_1, x_2], \dots, [x_{n-1}, x_n]$  的这些项加起来, 即有

$$S_T^I \leq \sum_{k=1}^n M_k \Delta_k = S_{T_0}.$$

这也即是说

$$S_T = S_T^I + S_T^I \leq S_T^I + S_{T_0} < \frac{\varepsilon}{2} + I + \frac{\varepsilon}{2} = I + \varepsilon,$$

这即是我们想要证明的.

完全类似地可以证明命题中第二个不等式.

**定理.** 设函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上可积, 则此时对无论怎样小的  $\varepsilon > 0$ , 都存在着这样一个正数  $\lambda$ , 使得对任意的满足  $l_T < \lambda$  的分划  $T$ , 不论怎样选取  $\xi_k (x_{k-1} \leq \xi_k \leq x_k)$  ( $1 \leq k \leq n$ ), 我们都有

$$\left| \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta_k - I \right| < \varepsilon,$$

其中,  $I = \int_a^b f(x) dx$ .

实际上, 很显然地, 因为不论在相应的子区间中怎样选取  $\xi_k$ , 都有

$$m_k \leq f(\xi_k) \leq M_k \quad (1 \leq k \leq n),$$

所以

$$s_T \leq \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta_k \leq S_T,$$

但从另一方面, 由引理 IV 对相应充分小的  $l_T$  的任意分划有

$$I - \varepsilon = \underline{I} - \varepsilon < s_T \leq S_T < \bar{I} + \varepsilon = I + \varepsilon.$$

把这些不等式与前面相比较, 我们得到: 对相应充分小的  $l_T$  的任意分划,

$$I - \varepsilon < \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta_k < I + \varepsilon,$$

这即是所要证明的.

容易看出, 逆定理也成立. 实际上, 如果对于充分小的  $l_T$  的任意分划以及对任意选择的点  $\xi_k$ , 和  $\sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta_k$  可任意接近于  $I$ , 则  $S_T$  对这样充分小的  $l_T$  也将小于  $I + \varepsilon$ ; 另一方面, 总有  $S_T \geq \bar{I}$ , 由此得  $\bar{I} < I + \varepsilon$ , 这就表明  $\bar{I} \leq I$ , 因为  $\varepsilon$  是任意小; 类似地可得  $\underline{I} \geq I$ , 因此有  $\bar{I} \leq \underline{I}$ . 由此依引理 II,

$\bar{I} = I = \underline{I}$ , 即函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上可积.

这也即是说, 我们这里给出的积分的新定义完全等价于原来的定义.

注. 从引理 N, 很明显地可以推得: 如果我们以  $\omega_k = M_k - m_k$  来表示函数  $f(x)$  在区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上的振幅, 则要想使函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上可积, 必须而且只需和

$$\sum_{k=1}^n \omega_k \Delta_k = S_T - s_T \quad (2)$$

是对  $l_T$  充分小的任意分划  $T$ , 可以任意小.

可积性条件. 在上面最后的注记中给出的可积性的必要充分条件用起来还是不太方便, 因为多数情况下对于具体给出的函数不容易直接判断和(2)的性态. 但是, 借助这个准则很容易建立对于多少相当广泛的函数类的可积性的一般条件.

我们现在沿这条道路走下去.

我们首先来证明: 任何在闭区间  $[a, b]$  上连续的函数在此区间上必可积. 实际上, 由一致连续性 (第三讲定理 4, 第 67 页), 对每一个正数  $\epsilon$  都可以找到这样一个正数  $\lambda$ , 使得函数  $f(x)$  在长度小于  $\lambda$  的任意区间上的振幅都小于  $\epsilon$ . 但此时对任何  $l_T < \lambda$  的任意分划  $T$ , 和(2)中的所有的  $\omega_k$  都将小于  $\epsilon$ , 因此

$$\sum_{k=1}^n \omega_k \Delta_k < \epsilon \sum_{k=1}^n \Delta_k = \epsilon(b-a),$$

即和(2)当  $l_T$  充分小时可以任意小, 正如我们了解的, 由此可推得函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的可积性.

间断函数是否可积? 容易从例子中看出是可能的, 甚至容易在这方面找到一些一般的规律性. 例如, 我们来证明: 在



区间  $[a, b]$  上只有一个间断点  $c$  的有界函数  $f(x)$  在此区间上可积 (无论间断点  $c$  的性质怎样).

为此我们以  $\mu$  来表示函数  $|f(x)|$  在区间  $[a, b]$  上的上确界, 并选取任意的正数  $\epsilon$ . 在区间  $[a, c - \frac{\epsilon}{2\mu}]$  及  $[c + \frac{\epsilon}{2\mu}, b]$  上函数  $f(x)$  连续, 因此我们可以再找这样一个正数  $\lambda$ , 使得函数  $f(x)$  在任何长度小于  $\lambda$ , 而且整个落在  $[a, c - \frac{\epsilon}{2\mu}]$  内, 或者  $[c + \frac{\epsilon}{2\mu}, b]$  内的区间上, 振幅都小于  $\epsilon$ . 现在令  $T$  仍是使得  $l_T < \lambda$  的区间  $[a, b]$  的任意分划, 在区间  $\Delta_k$  中一般说来可能有一些整个地落在上面提到的两类区间之一, 而也可能有一些, 至少是部分地落入区间  $[c - \frac{\epsilon}{2\mu}, c + \frac{\epsilon}{2\mu}]$  (图 26). 对于第一类型的区间  $\Delta_k$ , 和 (2) 中的振幅  $\omega_k$  小于  $\epsilon$ , 因此相应于第一

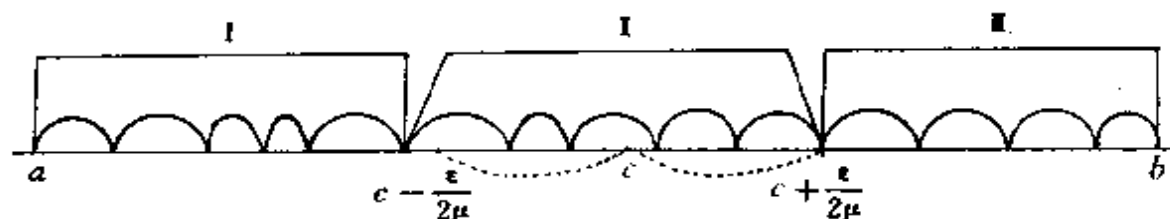


图 26

类型的区间, 和 (2) 中的部分小于  $\epsilon(b-a)$ . 对第二类型的区间, 关于  $f(x)$  的振幅  $\omega_k$ , 我们只能断定其不大于  $2\mu$ . 但因为所有第二类型的区间整个地属于区间  $[c - \frac{\epsilon}{2\mu} - \lambda, c + \frac{\epsilon}{2\mu} + \lambda]$ , 所以其长度的和不超过  $\frac{\epsilon}{\mu} + 2\lambda$ , 因而和 (2) 中与之相应的部分不大于  $2\mu(\frac{\epsilon}{\mu} + 2\lambda) = 2\epsilon + 4\lambda\mu$ . 把它同我们上面得到的和 (2) 的第一部分的估计式合并, 我们就得到, 当  $l_T < \lambda$

时有

$$\sum_{k=1}^n \omega_k \Delta_k < \varepsilon(b-a) + 2\varepsilon + 4\lambda\mu.$$

因为  $\varepsilon$  和  $\lambda$  都是可以任意小的, 所以此即确定了函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的可积性.

我们有意如此详细地进行了这个并不复杂的讨论. 这里重要的是要找出证明的基本思想: 和 (2) 之所以变得很小是因为: 1) 在函数连续的区域上第一个因子  $\omega_k$  是很小的 (一致连续性!) 以及 2) 包含间断点的区间, 使第二个因子的和也很小, 由此得知, (2) 的两个部分都很小, 从而整个和也很小. 现在容易明白 (当然也可严格证明), 函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上即使有任意有限多个间断点也不会改变其可积性, 只要它仍是有界的. 相反地, 要是间断点占据区间  $[a, b]$  的部分过大, 则函数就有可能不可积. 例如, Dirichlet 函数 (第三讲, 第 53 页) 在每一点处间断, 它就在任何区间上也不可积. 实际上, 在任何区间  $\Delta_k$  上, 对该函数而言  $\omega_k = 1$ , 因此对区间  $[a, b]$  的任何分划恒有

$$\sum_{k=1}^n \omega_k \Delta_k = \sum_{k=1}^n \Delta_k = b - a.$$

我们所讨论的一切问题在下述命题中得到了圆满的解答.

**定理.** 要使有界函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上可积, 必须而且只需满足以下条件: 无论对于怎样小的  $\varepsilon > 0$ , 区间  $[a, b]$  上所有的使函数  $f(x)$  的振幅超过  $\varepsilon$  的点都能够包含于有限多个区间之内, 而这些区间的总长度不大于  $\varepsilon$ .

**证明.** 1) 设定理的条件得以满足. 令  $\delta_1, \delta_2, \dots, \delta_n$  为一组区间, 它们包含了所有 (使得) 在其上函数  $f(x)$  振幅超过  $\varepsilon$

的点, 在此令  $\sum_{i=1}^n \delta_i < \epsilon$ . 其余的区间我们表之以  $d_1, d_2, \dots, d_N$ . 因为在任何区间  $d_i$  的任意一点上  $f(x)$  振幅不大于  $\epsilon$ , 则由第三讲第 75 页上的定理, 该函数在这样一种区间上的振幅将小于  $2\epsilon$ , 只要这种区间整个地落在区间  $d_i$  之中, 而且其长度充分小. 现在只要再认定区间  $[a, b]$  的分划所分出的子区间  $\Delta_k$  是任意地充分细 (即具有充分小的  $l_T$ ). 按照第 159 页 ~ 第 160 页的格式进行讨论, 即把和 (2) 分成两部分, 其一是整个区间  $\Delta_k$  都属于区间  $d_i$  之一, 其二是哪怕只是部分地落入区间  $d_i$  之一, 我们容易得出, 和 (2) 的第一部分小于  $2\epsilon(b-a)$ , 而第二部分不超过  $2\mu(\epsilon + 2nl_T)$ , 其中  $\mu$  为函数  $|f(x)|$  在区间  $[a, b]$  上的上确界, 而  $n$  是区间  $d_i$  的个数. 选择  $\epsilon$  及  $l_T$  充分小, 这样一来, 我们就可以使得和 (2) 任意小, 这就是所要证明的.

2) 设  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上可积且设  $\epsilon$  是任意的正数. 我们可以选取区间  $[a, b]$  的这样的分划, 使得相应地有和 (2) 小于  $\epsilon^2$ . 现在要注意和 (2) 的所有项都非负, 因而当我们从中只保留  $\omega_k > \epsilon$  的项而剔除其余的项时, 和不会增加. 这样一来, 即有

$$\epsilon^2 > \sum_{k=1}^n \omega_k \Delta_k \geq \sum_{\omega_k > \epsilon} \omega_k \Delta_k \geq \epsilon \sum_{\omega_k > \epsilon} \Delta_k,$$

由此得

$$\sum_{\omega_k > \epsilon} \Delta_k < \epsilon,$$

但包含于上述和中的区间  $\Delta_k$  很显然地包含了区间  $[a, b]$  上的所有使函数  $f(x)$  的振幅超过  $\epsilon$  的点 (因为这样的点不可能属于使得  $\omega_k \leq \epsilon$  的区间  $\Delta_k$ ); 这也即是说, 我们所要证明的定理之中的可积性条件确实是必要的.

从所证的定理特别地可推出区间 $[a, b]$ 上的任何单调函数的可积性. 实际上, 如同我们在第三讲中所看到的, 任何这样的函数在已给区间上必然有界. 其次, 我们已经看到, 无论对于怎样小的 $\varepsilon > 0$ , 区间 $[a, b]$ 上的使得该函数有 $> \varepsilon$ 的振幅的点的个数应当是有限的. 但有限多个点总能包含于有限多个区间中, 且这些区间的长度和可以任意小. 这即是说, 我们刚才证明过的定理中所谈到的可积性准则, 对每一个单调函数必然满足.

几何应用与物理应用的格式. 我们所研究的积分概念, 只与一定形式的和密切相关 (或者用极限的思想或者用确界的思想) 而与微分学的任何概念都不相关. 你们都了解, 它有大量的几何应用和物理应用. 当然, 我们在此不必停留在这些应用上, 既不必讲这些应用本身, 甚至也不必列举其中最重要的来举例. 但是, 对我们来说很重要的是要注意这一切类似的应用中所碰到的独特的且相当精细的逻辑特点, 这些在原则上非常重要的特征, 在教科书中通常强调得不够.

例如, 讨论计算图 27 上所示的“曲边梯形”的面积, 它的上方是函数  $f(x)$  的图形, 为简单计我们通常总设  $f(x)$  为

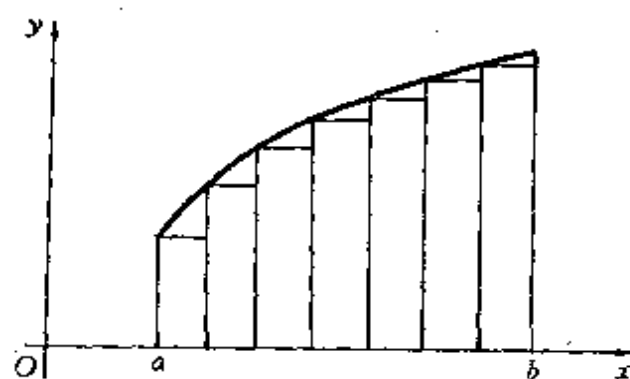


图 27

正且连续。当然，你们都很熟悉这个问题，以及如何借助于积分学来求解它。但是，我们来认真想一下我们现在在逻辑上处于什么地位。要计算某个图形的面积，很显然地，只有当面积概念本身有明确定义时才有意义。现在，当我们在寻找可以计算图 27 所示的曲边梯形面积的方法时，我们已经掌握了那种定义吗？我们已经明了打算进行计算的那个量的确切定义吗？当然没有。我们了解的面积定义只是直线形（多边形）的面积以及圆的某些部分的面积；以曲线  $y = f(x)$  为边界的梯形，一般说来，同圆没有任何共同之处。

不了解所求的面积是什么，我们怎样来计算它？于是——比什么都更奇妙的是——尽管我们甚至不知道我们要计算的是什么，这个计算竟然成功了！问题在于，实际上在这里提出和解决的问题要比简单的计算更为重要；我们同时既定义了曲边梯形面积的概念，同时又找到了计算此面积的方法。当我们断定我们图形的面积等于阶梯形式的直线形（图 27 中给出了一个）的面积的极限时，则这个断言不是定理，而是我们的曲边梯形面积的定义。试图证明这个断言是无意义的。反之断言所说的极限在这样或那样的条件下（例如：在函数  $f(x)$  连续的情况下）存在则是定理，它是可以也应该得到证明的。任何这类几何的和物理的问题，恰好都有这样的逻辑特性；不管我们是想计算曲线弧的长度、旋转体的体积和表面积，还是已知力在已知路径段上的功等等，所有的情况下讨论的都是想寻求某个概念的定量的度量。而在此之前只是对某些最为简单的特殊情形这种定量的度量才是有定义的。问题在于，要给出这个概念以适当的一般定义，这个定义中同时也就包含了相应于这个概念的数量求法。

现在我们要问：上面所列的几何问题和物理问题（当然，

还有许多其他问题) 有些什么共同特征使得有可能同样解析地解决这些问题, 且在所有情形下恰是以积分作为工具, 同时既从逻辑上定义所求的量又同时给出其数量的估计. 关于这些基本特征可以指出两点. 在所有的情形待求的量都与某个区间  $[a, b]$  有关: 该量“分布”在此区间上且随着区间的变化而改变. 例如: 在图 27 上如果用另外的区间代替区间  $[a, b]$  (当然, 要保持函数  $f(x)$  不变), 则我们就得到另一个面积值; 对力所做的功, 若动点在不同的路段上, 则功也不同等等. 另一方面, 在每一个具体的问题中所研究的量都取决于一定的函数  $f(x)$ . 在图 27 中这就是所研究的曲边梯形上面的边界之点的纵坐标, 而此点的横坐标为  $x$ , 在计算功时这是离开计算起点距离为  $x$  处的作用力的数值等等. 这也即是说, 要使我们所研究的这类问题得到确定的提法, 首先必须给定某个函数  $f(x)$ , 以及某个我们的问题与之相关的区间  $a \leq x \leq b$ . 可以指出, 我们要给出其定义, 又要计算其数值的那个量是 3 个元素的函数  $V(f; a, b)$ . 它们是可以彼此无关地选取的: 函数  $f(x)$  以及  $a$  和  $b$  是各自独立的. 容易看出, 可以应用积分作为解决上列所有问题(以及其他许多问题)的方法, 基本上是由于该关系  $V(f; a, b)$  具有下述性质:

1)  $V$  作为区间  $[a, b]$  的函数, 是可加的, 即当  $a < c < b$  时,

$$V(f; a, b) = V(f; a, c) + V(f; c, b).$$

实际上, 图 27 所示图形的面积如果其定义是合理的, 则当把区间  $[a, b]$  分割成子区间从而曲边梯形也被分割成小曲边梯形, 曲边梯形的面积显然应等于小曲边梯形的面积之和. 对于旋转体的体积, 则当我们将其旋转轴分割成小段时, 应等于在每一小段上分布着的旋转体的体积之和, 力在已知路

径上所做的功等于在对路径进行任意分划时在该路径的各个区段上所做的功之和, 等等.

2) 如果函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上为常数:  $f(x) = C$ , 则有

$$V(f; a, b) = C(b - a).$$

实际上, 如果  $f(x) = C$  ( $a \leq x \leq b$ ), 图 27 上的图形成为矩形, 其面积等于  $C(b - a)$ ; 如果是旋转体的情形, 则  $f(x)$  表示的是垂直截面的面积, 若  $f(x) = C$  ( $a \leq x \leq b$ ), 则我们遇到的是圆柱体, 其体积等于  $C(b - a)$ ; 如果作用于点的力在路径  $a \leq x \leq b$  上保持常量  $C$ , 则该力在已知路径上所做的功等于  $C(b - a)$ , 等等.

现在容易证明, 当未知量  $V$  与已知元素  $f(x)$ ,  $a$  及  $b$  的关系具有特征 1) 及 2) 时, 则自然地可以期望, 问题的解答是一个积分:

$$V = \int_a^b f(x) dx.$$

实际上, 如果我们像通常一样, 用分点

$$a = x_0 < x_1 < \cdots < x_{n-1} < x_n = b$$

把已给区间  $[a, b]$  分割为子区间, 则首先由性质 1),

$$V(f; a, b) = \sum_{k=1}^n V(f; x_{k-1}, x_k);$$

如果函数  $f(x)$  对区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上的任何  $x$  都取某个常值  $C_k$ , 则由性质 2) 我们就得出

$$V(f; x_{k-1}, x_k) = C_k(x_k - x_{k-1}),$$

实际上, 函数  $f(x)$  一般说来在区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上不等于常数. 但如果该函数连续且若区间  $[x_{k-1}, x_k]$  很小, 则该函数  $f(x)$  在区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上所取的值之间相差很小. 在这些值中取

定某一个  $f(\xi_k)$ , 我们可以说, 在整个区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上函数  $f(x)$  近似等于  $f(\xi_k)$ , 因此我们自然地认为量  $V(f; x_{k-1}, x_k)$  (不应忘记该量还是没有定义的) 近似等于  $f(\xi_k)(x_k - x_{k-1})$ , 因此近似地有

$$V(f; a, b) \approx \sum_{k=1}^n f(\xi_k)(x_k - x_{k-1}),$$

其中  $\xi_k$  是区间  $[x_{k-1}, x_k]$  上的任一点. 这里我们自然假设该近似等式的误差当区间  $[x_{k-1}, x_k]$  越小也就越小, 即随着所做的分划的  $l_T$  变小而更小. 但由此已经完全确定了量  $V$  的确切意义是

$$\lim_{l_T \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k)(x_k - x_{k-1}) = \int_a^b f(x) dx.$$

**与微分学的关系.** 在积分学发展的最初阶段, 当积分学与微分学之间联系的巨大意义还没有以应有的程度进入学者们的思维视界之中时, 要解答我们所述的问题, 还只能通过把积分作为和的极限来直接计算.

在每一个具体问题中都力求选取特别方便的分划并专门地挑选  $\xi_k$  值, 以便在用于每个特别的函数  $f(x)$  时, 尽可能地减轻和简化这种一般说来是极为繁琐的计算. 有一些问题在很古老的时代就已用这种方法解决了, 后来又增加了一系列的新的成就. 但是, 一直到利用微分学和积分学之间的关系做为计算积分的基本方法之前, 所有的成果都还是零散的, 并且每一个新问题都需要从本质上创立新方法来解决. 积分学只有在同微分学有了密切的互相作用以后, 才有了普遍适用的完全合格的方法.

你们当然很熟悉积分同微分之间的联系在于: 积分

$$F(x) = \int_a^x f(u) du$$



在每一点上以其“被积函数” $f(x)$  为导数, 只要该函数在这一点连续 (特别地, 对连续的被积函数则  $F(x)$  处处以  $f(x)$  为导数). 证明很简单: 如果  $h > 0$  且  $|h|$  充分小 ( $h < 0$  时的证明类似, 所以略去), 则当  $x - |h| \leq u \leq x + |h|$  时我们有

$$f(x) - \epsilon \leq f(u) \leq f(x) + \epsilon,$$

其中  $\epsilon$  是预先选定的任意小的正数. 由此得

$$hf(x) - \epsilon|h| \leq \int_x^{x+h} f(u)du \leq hf(x) + \epsilon|h|,$$

此即表明

$$f(x) - \epsilon \leq \frac{1}{h} \int_x^{x+h} f(u)du = \frac{F(x+h) - F(x)}{h} \leq f(x) + \epsilon.$$

由于  $\epsilon$  为任意小由此实际上推得<sup>①</sup>

$$F'(x) = f(x).$$

由于有这种联系, 任何微分法则都给出某个积分法则, 只要把微分法则反过来看就行了. 不但如此, 微分学的许多一般方法至少允许部分的反转而得出重要的一般的积分方法. 例如代数求微分法则完全可以反转来给出代数求积分法则 (它通常也能从积分的原始定义中容易地导出), 乘积的微分法则导出所谓的“分部积分法”, 这种方法的力量你们都已熟知了. “函数的函数”的微分法则的反转就是你们所熟知的更强的方法: “积分的变量变换法”.

应用所有这些方法就可以积分大量的初等函数 (特别地, 是所有的有理函数). 如果说对于许多初等函数我们还不会写出它们的积分, 则这并不是因为我们所用的方法力量不够, 而

① 译者注. 原书没有分  $h > 0$  与  $h < 0$  两种情况, 这时不一定有

$$\int_x^{x+h} f(u)du \leq hf(x) + \epsilon|h|.$$

是另有原因,而且这种原因又具有无比巨大的原则意义.如果说求初等函数的微分时,我们在任何情况下总能再得到初等函数的话,则在初等函数的积分时则完全是另一回事了.常常是这样的:这类函数的积分尽管当然是存在的,但却不是初等函数并且因此不能用任何初等公式表示.例如  $\frac{1}{\lg x}$  和

$\frac{1}{\sqrt{x^3+1}}$  这样简单的函数等的积分就是这样.有必要研究这

类新函数,但对此(至少在最初)除了利用定义它的积分来研究之外,没有任何其他工具.

**中值定理.** 在微分学中通常把 Lagrange 定理称为中值定理:如果函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上连续并且在其内可微,则存在着该区间的这样一个内点  $c$ , 使得

$$f(b) - f(a) = f'(c)(b - a).$$

一般地,“中值定理”的特征是在其表述中有某个数  $c$  (量  $x$  在  $a$  与  $b$  之间的“中间值”)存在.对于它我们只知道它在区间  $[a, b]$  之内,而无法更确切地描述它.在这个意义上 Cauchy 公式以及有某种形式余项的 Taylor 公式都是中值定理.这一类定理也经常用几种其他形式来表述:说成是区间  $[a, a + h]$ , 而把位置未定的内点表示成  $a + \theta h$ , 而定理中关于数  $\theta$  只说有双边不等式  $0 < \theta < 1$ ; 在表述中服从于双边的不等式  $0 < \theta < 1$  的这种不确定的数的出现也是中值定理的一种典型特征.

中值定理在积分学中的作用在任何情况下都不小于它在微分学中的作用. 其中之一的所谓的“第一”中值定理你们无疑是很熟悉的. 在最简单的情况下,它断言:如果函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上连续,则有

$$\int_a^b f(x)dx = f(c)(b-a), \quad (3)$$

其中  $c$  是区间  $[a, b]$  中的某个点. 该命题可直接应用 Lagrange 定理于区间  $[a, b]$  上的函数  $F(x) = \int_a^x f(u)du$  来证明. 下面的关系式比较更为一般:

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x)dx \leq M(b-a) \quad (a < b), \quad (4)$$

其中  $m$  和  $M$  相应地表示函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上的下确界和上确界. 这个关系式对任何有界的可积函数  $f(x)$  都成立, 但是, 即令该函数连续, 等式(3)因为点  $c$  的位置未知, 使得在用它估计其中的积分时作用也没有不等式(4)大.

“第一”中值定理的更为一般的形式是: 如果函数  $\varphi(x)$  在区间  $[a, b]$  上处处非负, 则

$$\int_a^b f(x)\varphi(x)dx = f(c)\int_a^b \varphi(x)dx, \quad (5)$$

其中  $c$  仍表示区间  $[a, b]$  的某个没有准确确定的内点. 为方便起见我们将把函数  $f(x)$  和  $\varphi(x)$  当作是连续的并且假设  $\varphi(x) > 0$  ( $a \leq x \leq b$ ); 为证明公式(5) ( $\varphi(x) \equiv 1$  的特例就是公式(3)) 只要在区间  $[a, b]$  上对函数

$$F(x) = \int_a^x f(u)\varphi(u)du, \quad \Phi(x) = \int_a^x \varphi(u)du,$$

应用 Cauchy 公式就可以得出

$$\begin{aligned} \frac{\int_a^b f(x)\varphi(x)dx}{\int_a^b \varphi(x)dx} &= \frac{F(b)-F(a)}{\Phi(b)-\Phi(a)} = \frac{F'(c)}{\Phi'(c)} \\ &= \frac{f(c)\varphi(c)}{\varphi(c)} = f(c), \end{aligned}$$

这就是公式(5).

但是, 所谓第二中值定理则是更为精细的解析工具, 我们现在来研究它. 该定理的对象也是积分

$$\int_a^b f(x)\varphi(x)dx, \quad (6)$$

但它仅当被积函数的两个因子之一是区间  $[a, b]$  上的单调函数时才成立. 设函数  $\varphi(x)$  对  $a < x < b$  为非负且不增. 像通常一样, 我们对区间  $[a, b]$  进行分划  $T$  并保留我们通常的记号. 我们来证明积分(6)是和

$$\sum_{k=1}^n \varphi(\xi_k) \int_{x_{k-1}}^{x_k} f(x)dx \quad (7)$$

当  $l_T \rightarrow 0$  时的极限. 实际上, 我们以  $\mu$  来表示函数  $|f(x)|$  在区间  $[a, b]$  上的上确界且以  $\Delta$  来表示和(7)与积分(6)的差, 我们由函数  $\varphi(x)$  的单调不增的假设将得到

$$\begin{aligned} |\Delta| &= \left| \sum_{k=1}^n \int_{x_{k-1}}^{x_k} [\varphi(\xi_k) - \varphi(x)] f(x)dx \right| \\ &\leq \sum_{k=1}^n [\varphi(x_{k-1}) - \varphi(x_k)] \mu(x_k - x_{k-1}) \\ &\leq \mu l_T [\varphi(a) - \varphi(b)], \end{aligned}$$

因而有

$$\Delta \rightarrow 0 \quad (\text{当 } l_T \rightarrow 0 \text{ 时}).$$

注意到这一点, 我们现在用 Abel 引理来改写和(7) (第四讲, 第 110 页); 令

$$\int_a^{x_k} f(x)dx = A_k \quad (k = 0, 1, 2, \dots, n),$$

我们得到

$$\begin{aligned} S &= \sum_{k=1}^n \varphi(\xi_k) \int_{x_{k-1}}^{x_k} f(x)dx = \sum_{k=1}^n \varphi(\xi_k) (A_k - A_{k-1}) \\ &= \sum_{k=1}^{n-1} A_k [\varphi(\xi_k) - \varphi(\xi_{k+1})] + A_n \varphi(\xi_n); \end{aligned} \quad (8)$$

我们现在分别以  $M$  和  $m$  来表示函数

$$\int_a^x f(u) du \quad (9)$$

在区间  $a \leq x \leq b$  上的上、下确界, 很显然地有  $m \leq A_k \leq M$  ( $0 \leq k \leq n$ ), 而由于对函数  $\varphi(x)$  所假设的非负且不增性质, 公式(8) 右边的所有的  $A_k$  均是以非负因子相乘, 则该公式给出

$$m\varphi(\xi_1) \leq S \leq M\varphi(\xi_1);$$

但当  $l_T \rightarrow 0$  时我们有

$$\varphi(\xi_1) \rightarrow \varphi(a+0), \quad S \rightarrow \int_a^b f(x)\varphi(x)dx,$$

由此得

$$m\varphi(a+0) \leq \int_a^b f(x)\varphi(x)dx \leq M\varphi(a+0),$$

或者若  $\varphi(a+0) \neq 0$  ( $\varphi(a+0) = 0$  的情形当然是平凡的) 则有

$$m \leq \frac{1}{\varphi(a+0)} \int_a^b f(x)\varphi(x)dx \leq M,$$

但连续的函数(9) 应当在区间  $[a, b]$  的某个内点  $\xi$  处取其两确界间的中间值, 即这些不等式中间一项的值, 由此得

$$\int_a^b f(x)\varphi(x)dx = \varphi(a+0) \int_a^\xi f(x)dx \quad (a < \xi < b). \quad (10)$$

此公式也即构成了我们特定条件下的(当函数  $\varphi(x)$  是非负且不增的函数, 而  $f(x)$  是任意的可积函数)第二中值定理的内容. “中值” $\xi$  在此很独特地成为一个积分限.

如果依然假设函数  $\varphi(x)$  非负, 但这次却是不减函数, 则令  $x = b - y$ ,  $\varphi(b - y) = \psi(y)$ , 我们就得到

$$\int_a^b f(x)\varphi(x)dx = \int_0^{b-a} f(b-y)\psi(y)dy.$$

因为函数  $\phi(y)$  很显然地非负且不增(当  $0 < y < b-a$  时), 则我们可以对上面这个积分应用公式(10) 而得

$$\begin{aligned}\int_0^{b-a} f(b-y)\phi(y)dy &= \phi(+0)\int_0^\eta f(b-y)dy \\ &= \phi(b-0)\int_{b-\eta}^b f(x)dx,\end{aligned}$$

其中  $0 < \eta < b-a$ , 因而有  $a < \xi = b-\eta < b$ , 也即是说, 此时第二积分中值定理的形状是

$$\int_a^b f(x)\phi(x)dx = \phi(b-0)\int_\xi^b f(x)dx.$$

最后, 我们将设函数  $\phi(x)$  是单调的, 例如是不增的, 但关于其符号我们将不作任何假设. 因为函数  $\phi(x) - \phi(b-0)$  在区间  $[a, b]$  上非负且不增, 则应用公式(10), 我们得到

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x)[\phi(x) - \phi(b-0)]dx &= \\ &[\phi(a+0) - \phi(b-0)]\int_a^\xi f(x)dx,\end{aligned}$$

由此得

$$\int_a^b f(x)\phi(x)dx = \phi(a+0)\int_a^\xi f(x)dx + \phi(b-0)\int_\xi^b f(x)dx.$$

这就是一般情形下第二中值定理的表述. 特别地, 若函数  $\phi(x)$  在点  $a$  及  $b$  处连续, 则有

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x)\phi(x)dx &= \phi(a)\int_a^\xi f(x)dx + \phi(b)\int_\xi^b f(x)dx. \\ &(a < \xi < b).\end{aligned}$$

**广义积分.** 我们现在应当注意到对积分的原始思想的两个最重要的推广: 带无穷积分限的积分以及无界函数的积分. 在两种情形下谈到的都是积分思想本身的实质上的推广, 它们不是简单地把原有概念用于新的情况, 而是对原有的构

造积分的方法再添加一个新的补充的极限过程. 广义积分已经不再是确定形式的和式的确界或极限, 而是通常积分的极限.

你们了解, 符号  $\int_a^{+\infty}$ ,  $\int_{-\infty}^b$  以及  $\int_{-\infty}^{+\infty}$  分别定义为

$$\lim_{b \rightarrow +\infty} \int_a^b, \quad \lim_{a \rightarrow -\infty} \int_a^b, \quad \lim_{\substack{a \rightarrow -\infty \\ b \rightarrow +\infty}} \int_a^b.$$

为要更好地研究这些推广的基本思想, 我们限于简单的特殊情形. 设函数  $f(x)$  是正的且不减 (当  $x \geq a$  时) (图 28).

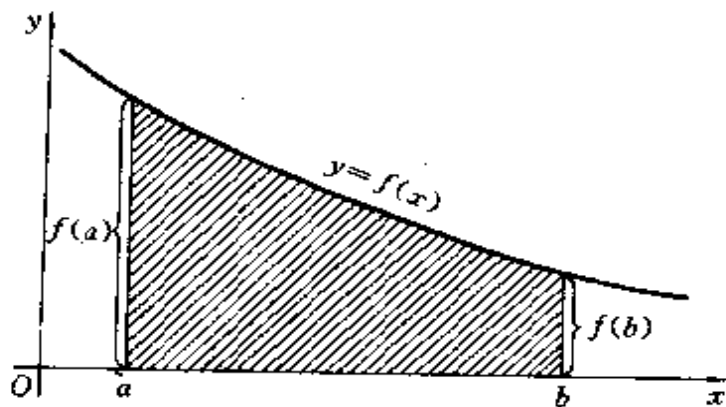


图 28

在几何上积分

$$\int_a^b f(x) dx$$

可用图 28 上阴影部分的面积来表示. 当  $b$  增加时该面积也增加. 当  $b \rightarrow +\infty$  时它要么无限增加, 要么仍为有界因而趋近于某个极限. 这个极限我们称之为广义积分

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx,$$

可以用由  $Ox$  轴及曲线  $y = f(x)$  为界的自  $x = a$  向右的阴影部分的面积来作其几何解释. 尽管相应的图形是无限延伸的. 这面积却可以是有限的.

第二个推广的最简单的情况是无界函数的积分——尽管它所解决的完全是另一个问题，但从实质上同刚刚讨论过的问题几乎没有区别，这一点可以十分简单地看出来，只要注意到其几何特征可以通过把图 28 沿  $xOy$  的平分线作一个镜面反射而简单地得到。例如若函数  $f(x)$  当在点  $a$  的附近变为无限时，则

$$\int_a^b f(x) dx$$

可以定义为通常的积分  $\int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx$  当  $\varepsilon \rightarrow +0$  时的极限（图

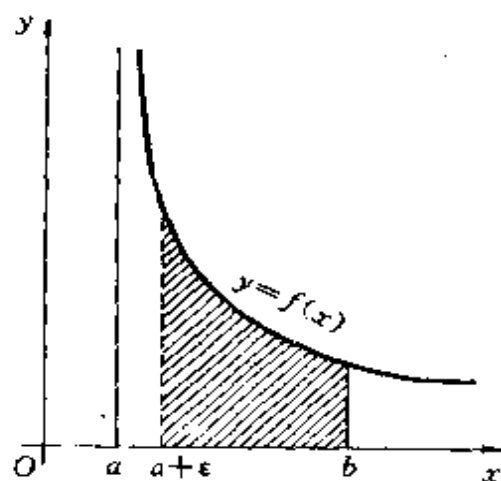


图 29

29). 你们知道，这里所讲的又是图形无限延伸时面积是否能赋以确定的值的问题。这个图形像第一种情形一样，只是摆法不同，是竖着摆放的，此外，你们看得出，作为近似面积这里取的是与第一种情形不同的另一种图形，但所有这一切当然地都没有本质的意义。

在一般情况下，即函数  $f(x)$  的性态是任意的<sup>①</sup>，广义积分的定义仍然如此，尽管已经不能用如此简单的几何图形来解释了。当相应的极限存在时，就说这一个广义积分存在，或者说有意义，或者说收敛。也即是说，这样或那样的广义积分的收敛性问题始终是某个函数的极限存在问题。极限理论

① 当然，在无界时所说的应是  $f(x)$  在其一个点附近无界的情形。



的所有的一般的命题因此也对广义积分成立. 特别地, 有 Cauchy 准则, 很显然, 它在此处的形式如下: 如果函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上对任何有限的  $b > a$  都可积, 则要广义积分

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx$$

收敛的话, 必须而且只需: 对于无论怎样小的  $\varepsilon > 0$ , 当  $b_1$  和  $b_2$  充分大时总有

$$\left| \int_{b_1}^{b_2} f(x) dx \right| < \varepsilon. \quad ①$$

同样地有下述两个重要的定理, 正如你们马上要了解的, 它们是级数理论相应命题的完全的类比.

1. 如果当  $a < x < +\infty$  时  $0 \leq f(x) \leq \varphi(x)$ , 同时  $f(x)$  和  $\varphi(x)$  在任何有限区间  $[a, b]$  ( $b > a$ ) 上都可积, 则从积分

$$\int_a^{+\infty} \varphi(x) dx$$

收敛可以推得积分

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx$$

收敛.

该定理可以称为“积分的比较法则”且与“级数的比较法则”完全类似(第四讲, 第 86 页), 且同样地该定理的证明你们可以毫不困难地由那里阐述的思想为基础而独立地进行.

2. 从积分

$$\int_a^{+\infty} |f(x)| dx \quad (11)$$

---

① 这里以及今后为方便计我们只讲一种广义积分, 但是所说的一切在作了相应的改变以后(你们当然容易自己找出)都可移置到所有其他类型.

的收敛性可推得积分

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx \quad (12)$$

的收敛性.

该定理很显然与第四讲中(第 92 页)相应的定理完全类似且可以与它完全相似地证明. 并且如果积分 (11) 收敛的话, 我们也说积分 (12) 是绝对收敛的.

借助于这些定理容易建立更多的时常遇到的积分的收敛性. 例如: 从积分

$$\int_1^{+\infty} \frac{dx}{x^2}$$

的收敛性(直接观察) 由定理 1 可推得积分

$$\int_1^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x^2} dx$$

的收敛性, 从而由定理 2 可推得积分

$$\int_1^{+\infty} \frac{\sin x}{x^2} dx$$

的收敛性(且同时又是绝对收敛的). 如果在定理 1 中选取不同的正的函数(预先知道其积分收敛)作为函数  $\varphi(x)$  的话, 则它可以给出一系列的正的被积函数积分的直接的收敛性准则, 而借助于定理 2 则可以对带任意符号的被积函数的收敛性建立相应的准则. 毫无疑问, 这些准则中有一些你们已经熟悉, 我们将不去谈论它们. 然而我们却要研究两个不是广为人知的更为精细的准则, 因为其中讲到的积分可能不是绝对收敛的(由此看出, 顺便说一下, 这些准则不可能从 1 中所述的定理导出).

法则 I. 设函数  $\varphi(x)$  单调且  $\lim_{x \rightarrow \infty} \varphi(x) = 0$ , 而函数

$f(x)$  则是使得  $\int_a^x f(u)du = F(x)$  当  $x \rightarrow \infty$  时是有界的. 此时积分

$$\int_a^{+\infty} \varphi(x)f(x)dx \quad (13)$$

收敛.

实际上, 由第二中值定理当  $a < b_1 < b_2 < +\infty$  时, 区间  $(b_1, b_2)$  有这样的内点  $\beta$ , 使得

$$\begin{aligned} \int_{b_1}^{b_2} \varphi(x)f(x)dx \\ &= \varphi(b_1 + 0) \int_{b_1}^{\beta} f(x)dx + \varphi(b_2 - 0) \int_{\beta}^{b_2} f(x)dx \\ &= \varphi(b_1 + 0)[F(\beta) - F(b_1)] + \\ &\quad \varphi(b_2 - 0)[F(b_2) - F(\beta)]. \end{aligned} \quad (A)$$

因为当  $b_1 \rightarrow \infty, b_2 \rightarrow \infty$  时, 由定理的条件,  $\varphi(b_1 + 0)$  和  $\varphi(b_2 - 0)$  趋近于零, 同时我们所遇到的函数  $F(x)$  的所有的值都有界, 所以上式的右边趋近于零, 从而左边此时也趋近于零, 由 Cauchy 准则积分(13)的收敛性得证.

例. 积分

$$\int_1^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx \quad (14)$$

收敛, 可直接从准则 1 推得, 只要令  $\varphi(x) = x^{-1}, f(x) = \sin x, F(x) = \cos 1 - \cos x$  即知. 但是可以很容易地证明积分(14)的收敛性不是绝对收敛.

**法则 I.** 如果函数  $\varphi(x)$  单调且有界, 则从积分(12)的收敛性可得积分(13)的收敛性.

为证明起见再应用第二中值定理: 在(A)中的第一个等式中, 当  $b_1 \rightarrow \infty, b_2 \rightarrow \infty$  时量  $\varphi(b_1 + 0)$  及  $\varphi(b_2 - 0)$  都有界, 同时由 Cauchy 准则及积分(12)收敛性的假设, 两个积分

都趋近于零. 这就表明此时左边趋近于零, 由此又据 Cauchy 准则我们判定积分(13) 收敛.

例. 设  $f(x) = \frac{\sin x}{x}$  且  $\varphi(x) = \arctan x$ , 我们从积分(14) 已证明的收敛性得出, 积分

$$\int_1^{+\infty} \frac{\sin x \arctan x}{x} dx$$

也收敛.

**二重积分.** 作为积分学基础的那种特定的求和过程也可以成功地应用于多个变元的函数. 在大量应用领域, 特别是在力学和物理学中, 这种多维的积分或者如通常所称的“重”积分, 起着相当大的作用. 这种积分的理论与通常积分理论比较, 没有原则上的新东西, 但从形式方面讲却是很繁冗的.

今后我们限于二维的情形, 并简要地说明我们在本讲开始所阐述的思想怎样在几乎毫无改变的形式下, 可用于重积分的定义, 然后证明其一系列的性质.

现在我们设有定义在坐标平面  $Oxy$  上的某个有界闭区域<sup>①</sup>  $D$  上的有界二元函数  $z = f(x, y)$ . 设  $M$  和  $m$  是函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上相应的上、下确界, 区域  $D$  的面积我们约定仍用字母  $D$  来表示. 与我们在二维的情形所做的相类似, 我们在这里也将研究将区域  $D$  分成部分的各种分划  $T$ . 当然, 我们这里的情景要比以往复杂得多. 在一维的情形, 不仅基本的区域是区间, 而且我们将它分割而成的小区域都是

---

① 闭区域即包括区域的边界点在内的区域. 译者注: 有界闭区域上的连续函数具有和闭区间上的一元连续函数一样, 是一致连续的、能取最大(小)值和一切中间值.

区间. 而我们现在要研究的情形, 不但区域  $D$ , 而且还有我们分割成的那些小区域  $\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n$  可能形状完全不同. 对于一个理论, 对所有这些区域的形状尽可能不加任何限制, 这是有益的. 当然, 重要的只是每一个这类区域都有确定的面积且任何两个不同的区域  $\Delta_k$  和  $\Delta_l$  的公共部分 (即相互的边界) 的面积等于零. 除此之外, 我们将不对分划  $T$  提出任何特殊的要求.

像一维情形一样, 我们设  $M_k$  和  $m_k$  相应地表示函数  $f(x, y)$  在区域  $\Delta_k$  上的上、下确界. 像以往一样, 我们设

$$S_T = \sum_{k=1}^n M_k \Delta_k, \quad s_T = \sum_{k=1}^n m_k \Delta_k,$$

其中  $\Delta_k$  当然表示同一符号所代表的区域的面积. 像以往一样, 我们显然有

$$mD \leq s_T \leq S_T \leq MD.$$

因此所有  $S_T$  的集合下有界, 而所有  $s_T$  的集合上有界. 设  $\bar{I}$  和  $\underline{I}$  分别表示所有的和  $S_T$  的集合的下确界以及所有的和  $s_T$  的集合的上确界. 我们在这里将称这两个数分别为函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上的上积分和下积分.

如果  $\bar{I} = \underline{I}$ , 则称函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上可积且其积分等于

$$\bar{I} = \underline{I} = I = \iint_D f(x, y) dx dy.$$

作为这种“二重”积分的全部理论的基础是一系列命题, 完全类似于我们在一维情形所有过的那样. 我们现在只简单地研究它们, 仅只证明它们与我们前面已经有的情况有所不同的地方.

因为缺少更为方便的术语我们约定称基本区域  $D$  分成

的那些部分  $\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n$  为网眼. 我们将称属于某个网眼的所有可能的一对点之间的距离的上确界为已知网眼的直径. 对每一个分划  $T$  我们将以  $d_T$  来表示网眼  $\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n$  的直径中最大的一个. 很显然, 这个量在这里应起到如同量  $l_T$  在一维情形下所起的那种作用. 最后, 我们将说分划  $T'$  是分划  $T$  的加细, 如果分划  $T'$  的每个网眼都整个地属于分划  $T$  的某一个网眼的话.

现在我们来建立 4 个辅助命题, 它们与我们在一维情形下所有过的 4 个引理完全吻合.

引理 I. 如果分划  $T'$  是分划  $T$  的加细, 则有

$$S_{T'} \leq S_T, \quad s_{T'} \geq s_T.$$

证明可以逐字逐句地从一维情形搬过来.

引理 II. 对任何两个分划  $T_1$  和  $T_2$ ,

$$S_{T_1} \geq s_{T_2}.$$

我们对一维情形所给的证明可以完全重复一遍. 要说明的只是如何作出另一个分划  $T$ , 使之成为两个已知分划  $T_1$  和  $T_2$  中每一个的加细. 我们简单地就把那些属于分划  $T_1$  的一个网眼, 同时又属于分划  $T_2$  的一个网眼的所有点的全体作为分划  $T$  的一个网眼. 把  $T_1, T_2$  的所有这一切网眼两两组合之后我们就得到了分划  $T$  的全部网眼. 依照加细的定义, 很显然地分划  $T$  同时既是分划  $T_1$  的加细, 又是分划  $T_2$  的加细.

引理 III.  $\bar{I} \geq \underline{I}$ .

此命题如同一维的情形一样, 是引理 II 的直接推论.

引理 IV. 无论对于怎样小的  $\varepsilon > 0$ , 都存在着这样一个数  $\delta > 0$ , 使得对任何满足要求  $d_T < \delta$  的分划  $T$ ,

$$S_T < \bar{I} + \varepsilon, \quad s_T > \underline{I} - \varepsilon.$$

简单地说, 当  $d_T \rightarrow 0$  时和  $S_T$  趋近于其上确界, 而和  $s_T$  则趋

近于其上确界.

该命题的证明原则上也同我们对一维情形的证明没有差别,但是由于这里网眼的构造更为复杂,为了保证形式上的完美,我们更加详细地讲一下.

首先,因为  $\bar{I}$  是作为所有的和  $S_T$  的下确界而定义的,则必存在着一个分划  $T_0$ , 使得  $S_{T_0} < \bar{I} + \frac{\varepsilon}{2}$ . 设  $\Delta_k$  是该分划  $T_0$  的任意一个网眼. 平面上距此网眼的边界不超过  $\delta$  的所有点的全体,很显然地构成了围绕该边界的一个“环”一样的东西(在图 30 中该“环”的边界用虚线标出). 不难证明当  $\delta$  充分小时该“环”的面积近似等于  $2\delta l_k$ , 而误差对于  $\delta$  是高阶无穷小量,其中  $l_k$  为网眼  $\Delta_k$  ① 围线的长. 设

$$\sum_{k=1}^n l_k = L;$$

此时由所作类型的所有的“环”的总体构成的面积  $D_1$

将不大于  $2\delta L$  (它可能更小,因为“环”与“环”之间可能相互重叠). 现在设  $T$  是满足  $d_T < \delta$  的任意分划. 这个分划的网眼我们可以分成两组: 整个地属于  $D_1$  的归入第一组,而其余所有的则归入第二组. 和  $S_T$  中相应于这两组的部分,分别表

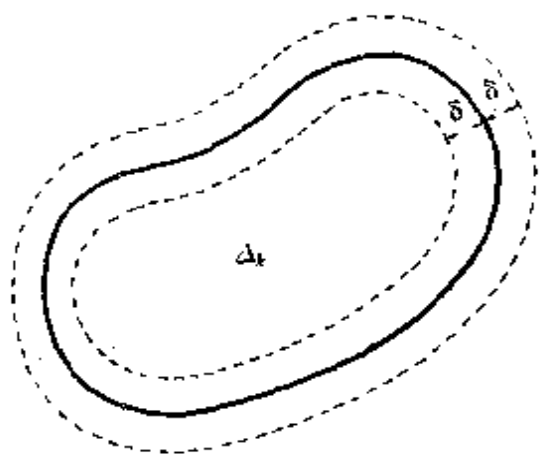


图 30

① 不言而喻,我们在这里已经暗含了对分划的网眼一个要求,而比当初更苛刻一点,这里,我们应假定每个网眼都是单连通的,具有有限长的边界. 遗憾的是限于讲义的篇幅我们不可能更详细地讲述这些.

示成  $S_T^{(1)}$  及  $S_T^{(2)}$ . 我们分别来估计每一部分. 在此, 正如在一维情形一样, 不影响讨论的一般性, 可以设在整个区域  $D$  上有

$$f(x, y) \geq 0.$$

因为在和  $S_T^{(1)}$  的每一项中第一个因子不超过  $M$ , 而包含于  $S_T^{(1)}$  中的网眼的面积和不超过区域  $D_1$  的面积 (正如我们看到的, 不大于  $2\delta L$ ), 故有

$$S_T^{(1)} \leq 2ML\delta, \quad (15)$$

至于构成和  $S_T^{(2)}$  中的网眼, 则其中的每一个都整个地属于分划  $T_0$  的某一个网眼  $\Delta_k$ . 实际上, 第二组中不满足此要求的网眼  $\Delta$  就必须包含某一个网眼  $\Delta_k$  的一个边界点  $P$ , 但作为第二组的网眼,  $\Delta$  不可能整个地属于包围此边界的“环”, 因而还应包含位于此“环”外的点  $Q$ , 但这样一来, 点  $P$  和  $Q$  之间的距离就将大于  $\delta$ , 更不用说网眼  $\Delta$  的直径了, 这是不可能的.

如果在  $S_T^{(2)}$  的每一项中以  $M_k$  来代替其第一个因子, 这不会使  $S_T^{(2)}$  变小. 这里  $M_k$  对应于分划  $T_0$  的网眼  $\Delta_k$ , 这网眼的一部分就构成了分划  $T$  的网眼  $\Delta$  (第二组) 的已知项中. 另一方面, 由于函数  $f(x, y)$  非负, 则以此方式得到的不减的和将很显然地总不大于  $S_{T_0}$ , 这样一来

$$S_T^{(2)} \leq S_{T_0} < \bar{I} + \frac{\epsilon}{2}.$$

把这个不等式同不等式 (15) 合并考虑, 并选择数  $\delta$ , (迄今为止,  $\delta$  还是任意的) 使之小于  $\frac{\epsilon}{4ML}$ , 我们就得到

$$S_T = S_T^{(1)} + S_T^{(2)} < 2ML\delta + \bar{I} + \frac{\epsilon}{2} < \bar{I} + \epsilon.$$

用完全同样的方式可以证明当满足条件  $d_T < \delta$  时, 有  $s_T > \bar{I} - \epsilon$ , 于是引理 IV 的证明完成.



**定理.** 如果函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上可积, 则对任意的分划  $T$  当  $d_T$  充分小时有

$$\left| \sum_{k=1}^n f(\xi_k, \eta_k) \Delta_k - I \right| < \epsilon,$$

其中  $\epsilon$  是任意预先给定的正数, 而  $(\xi_k, \eta_k)$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ) 是网眼  $\Delta_k$  的任一点.

简单一点, 我们就说, 和  $\sum_{k=1}^n f(\xi_k, \eta_k) \Delta_k$  当  $d_T \rightarrow 0$  时趋近于积分  $I$ , 这里的趋近, 对于一切可能的分划  $T$  以及一点  $(\xi_k, \eta_k)$  的一切可能的选择方式, 是一致的.

为简单计我们通常以  $\Sigma_T$  来表示该和, 从很明显的不等式

$$m_k \leq f(\xi_k, \eta_k) \leq M_k$$

对任何分划以及任意选择的点  $(\xi_k, \eta_k)$  有

$$s_T \leq \Sigma_T \leq S_T.$$

这就表明, 由引理 IV, 对于充分小的  $d_T$ , 有

$$I - \frac{\epsilon}{2} \leq \Sigma_T \leq I + \frac{\epsilon}{2},$$

由此得  $|\Sigma_T - I| < \epsilon$ . 所证定理的逆定理也成立且其证明也和一维的情形完全一样.

**收敛性的普遍适用的必要充分准则**

$$S_T - s_T = \sum_{k=1}^n \omega_k \Delta_k \rightarrow 0 \quad (d_T \rightarrow 0)$$

的证明同过去一样:

1) 若此准则成立, 则由不等式  $S_T \geq \bar{I} \geq \underline{I} \geq s_T$  (对任意分划), 对充分小的  $d_T$  有  $\bar{I} - \underline{I} \leq S_T - s_T < \epsilon$ , 由此据  $\epsilon$  的任意性得  $\bar{I} = \underline{I}$ .

2) 如果函数  $f(x, y)$  可积, 则由引理 IV, 对充分小的  $d_T$  我们应有  $S_T < I + \epsilon$ ,  $s_T > I - \epsilon$ . 由此得  $S_T - s_T < 2\epsilon$ . 这

就表明当  $d_T \rightarrow 0$  时  $S_T - s_T \rightarrow 0$ .

最后, 连续函数的可积性里可以用与一维情形完全一样的讨论来证明. 在这里仍然是这样一事实成为该证明的基础: 连续函数始终具有一致连续性 (在有界闭区域上, 即包含其边界的区域上).

**二重积分的计算.** 我们在前面讲通常的积分 (即非广义积分) 时已经讲到过, 作为积分定义基础的求和过程, 如果我们试图以它为工具来实际进行积分计算的话, 几乎不会给出什么, 但是我们当然更不能期望二重积分的计算可以仅借求和过程而得以方便地进行.

在通常的积分中, 我们看到了, 积分的强有力的一般的计算方法只有利用积分学与微分学的关系的途径才得以产生. 对于二重 (以及一般的多维情形) 积分而言, 也可以发现这种关系, 但是, 二重积分的最一般和最有效的计算方法是将此问题化为两个逐次进行的一维积分, 而这是我们熟知的. 我们简单地研究怎样去做.

设在其上定义有连续函数  $f(x, y)$  的区域  $D$  是这样的区域: 任何与坐标轴平行的直线与  $D$  的边界最多相交于两点 (图 31). 我们为建立函数  $f(x, y)$  的积分  $I$  所做的区域的分划  $T$ , 可以具有任何形状的网眼, 只要其直径可以任意小就行. 我们现在以平行于坐标轴的直线网来进行分划, 因而网眼将是长方形 (那些分布在区域  $D$  的边界附近的除外). 我们自左至右以  $\xi_1, \xi_2, \dots$  来表示平行于  $Oy$  轴的直线的横坐标, 以  $\eta_1, \eta_2, \dots$  (自下而上) 来表示平行于  $Ox$  轴的直线的纵坐标, 而分别以  $a$  和  $b$  来表示区域  $D$  上的点的横坐标的下确界和上确界, 分别以  $y = \varphi_1(x)$  和  $y = \varphi_2(x)$  来表示区域  $D$  的下边界和上边界的方程, 而以  $\Delta_i$  来表示由直线  $x = \xi_{i-1}$ ,

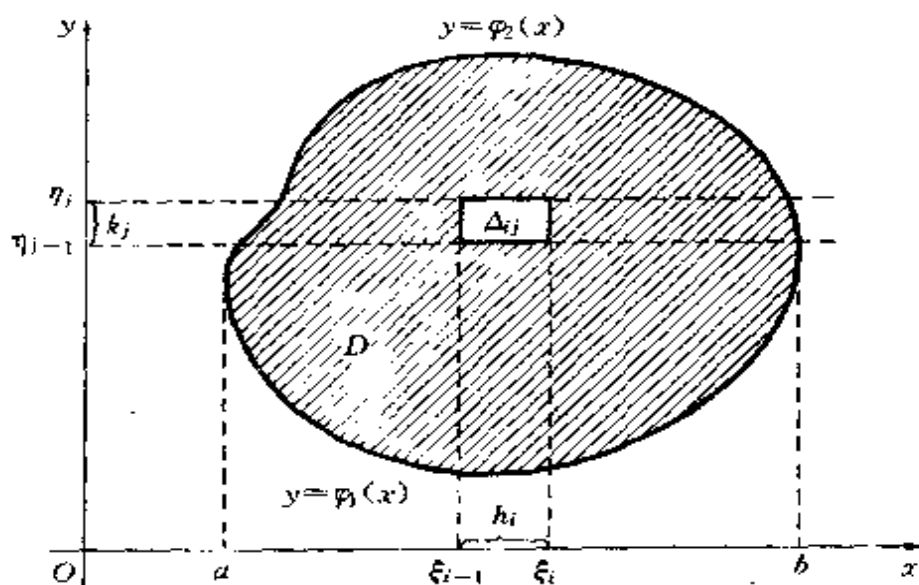


图 31

$x = \xi_i$ ,  $y = \eta_{j-1}$ ,  $y = \eta_j$  为界的网眼. 最后令  $\xi_i - \xi_{i-1} = h_i$ ,  $\eta_j - \eta_{j-1} = k_j$ , 因而有  $\Delta_{ij} = h_i k_j$ ——如果网眼  $\Delta_{ij}$  是长方形, 即不在区域  $D$  的边界上.

如果所有的  $h_i, k_j$  都充分小, 则  $d_T$  可以任意小, 且积分  $I$  与和

$$S = \sum_{i,j} f(\xi_i, \eta_j) \Delta_{ij} \quad (16)$$

的差可以任意小. 我们先不管那些位于区域  $D$  的边界附近的不方便的非长方形的网眼. 以  $\delta$  来表示数  $h_i, k_j$  中最大的. 以直线  $x = \xi_{i-1}$  和  $x = \xi_i$  为界的条形中可能上面或下面有非长方形的网眼. 在图 32 中图示了这种带

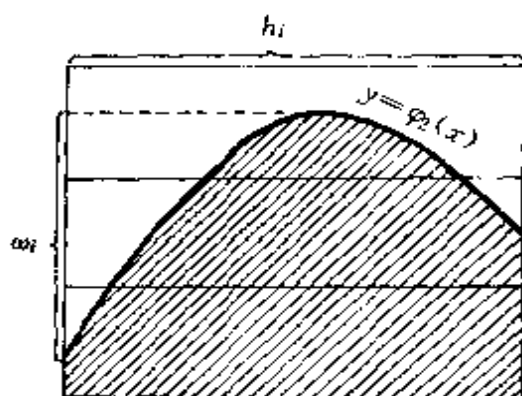


图 32

形的上边界为界的网眼的例子. 这种网眼 (图 32 中它们共有 3 个) 我们用斜线标出, 完全位于某一个长方形内, 这长方形底边长等于  $h_i$ , 而高很显然地不超过  $\omega_i + 2\delta$ , 其中  $\omega_i$  为函数  $\varphi_2(x)$  在区间  $[\xi_{i-1}, \xi_i]$  上的振幅 (该长方形在图 32 中也画出来了). 如果  $\delta$  充分小, 则由函数  $\varphi_2(x)$  的一致连续性, 任何  $\omega_i$ , 以及任何  $\omega_i + 2\delta$  都可以小于任意小的正数  $\varepsilon$ , 因此图 32 上所描绘出的这类非长方形的网眼的面积之和将小于  $\varepsilon h_i$ , 因而整个区域  $D$  的边界的上边的带形中的网眼之面积和小于  $\varepsilon \sum_i h_i = \varepsilon(b-a)$ , 很显然, 对该边界的下边的带形中的全部网眼也能得到这个估计. 因而所有的“不全”的网眼的总面积不超过  $2\varepsilon(b-a)$ , 从而在和 (16) 中相应这些网眼的部分, 其绝对值不会超过  $2M(b-a)\varepsilon$  (其中  $M$  为函数  $|f(x, y)|$  在区域  $D$  上的上确界). 因此这一部分的项之和当  $\delta$  充分小时可以任意小. 所以在今后, 只对长方形网眼来作和 (16), 于是对任意分划, 当  $d\tau$  充分小时, 我们仍然有  $|I - \hat{S}| < \varepsilon$ ; 现在就有

$$\hat{S} = \sum_{i,j} f(\xi_i, \eta_j) h_i k_j = \sum_i h_i \sum_j f(\xi_i, \eta_j) k_j.$$

如果我们固定一组确定的值  $\xi_1, \xi_2, \dots$ , 并无限减小所有的差  $k_j = \eta_j - \eta_{j-1}$ , 则内层的和  $\sum_j f(\xi_i, \eta_j) k_j$  将以积分

$$\int_{\eta_1(\xi_i)}^{\eta_2(\xi_i)} f(\xi_i, y) dy$$

为其极限. 为方便起见, 我们将此积分写成  $F(\xi_i)$ , 即一般地令

$$F(x) = \int_{\eta_1(x)}^{\eta_2(x)} f(x, y) dy$$

(积分时把  $x$  当作常量, 因而把  $f(x, y)$  作为单一变量  $y$  的函数来积分). 我们可以取  $k_j$  这样小, 使得对任何  $i$  都有

$$|\sum_j f(\xi_j, \eta_j) k_j - F(\xi_i)| < \varepsilon,$$

由此得

$$|h_i \sum_j f(\xi_j, \eta_j) k_j - F(\xi_i) h_i| < \varepsilon h_i$$

且

$$\begin{aligned} |\sum_i h_i \sum_j f(\xi_j, \eta_j) k_j - \sum_i F(\xi_i) h_i| &= |\hat{S} - \sum_i F(\xi_i) h_i| \\ &< \varepsilon \sum_i h_i = \varepsilon(b-a), \end{aligned}$$

最后, 对充分小的  $h_i$ , 和  $\sum_i F(\xi_i) h_i$  很显然地可以任意趋近于极限

$$\int_a^b F(x) dx.$$

这样一来, 我们看到, 对于适当选取的区域  $D$  的分划, 所有这 3 个差:  $I - \hat{S}$ ;  $\hat{S} - \sum_i F(\xi_i) h_i$  以及  $\sum_i F(\xi_i) h_i - \int_a^b F(x) dx$  都是任意小, 从而其和  $I - \int_a^b F(x) dx$  也是任意小. 但是  $I - \int_a^b F(x) dx$  是不依赖于任何分划的. 因而它应当等于零. 这即是说, 我们得到

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_{\eta_1(x)}^{\eta_2(x)} f(x, y) dy,$$

这样, 计算二重积分确实化成了两个逐次进行的通常的积分. 内层的积分当然与  $x$  有关, 但已经是与  $y$  无关的了. 当然, 不用我们所选的积分顺序, 也可以取相反的顺序; 这个附注有时具有实质性的实际意义: 因为可能发生这样的事情: 交换一下积分次序, 我们可以得到相当容易积分的函数.

**积分的一般思想.** 本讲就要结束了. 在最终结束它之

前，我们还想从更一般的观点来看一下任何一种积分过程的基础，而不管是通常的积分或者多维的积分甚至更为一般的以及抽象的积分。

我们首先是涉及某个空间的确定的区域  $D$ 。同时这里的术语“空间”应当在非常广泛的意义下去理解。它可能是直线、平面以及我们通常的三维空间，甚至任何多维空间以及完全另外的空间。我们打算在这里给出这个术语的一般的定义。对我们的目的而言，重要的只是：首先，空间的任意两点之间是以确定的距离分开的。其次，我们所研究的区域  $D$  及其部分（“网眼”）具有确定的延伸度，这个延伸度视空间的性质而可以是通常的长度、面积、体积等等。为通用起见我们将简单地称之为我们空间相应部分的“测度”。

现在设想：在区域  $D$  上分布有某种物质。希望这个字眼不致吓倒你们——我们不打算定义物质这个词所表明的概念。对我们而言，物质就是某种东西，某种在区域  $D$  的任何一个部分上都有确定的一份的东西。它可以是质量、电荷、热量——任何能以各自不同的方式分布于已知区域  $D$  上的量，例如这可以是在某个已知的时间段内降落到某个平面区域  $D$  上的降雨量。毫无疑问，对于建立我们的数学对象而言该物质的性质无关紧要。对我们重要的仅是我们所研究的区域  $D$  的每一部分  $\Delta$  上该物质有一个确定的量  $F(\Delta)$ 。当区域  $D$  用一个分划  $T$  被分成若干部分（“网眼”）时，物质的总量  $F(D)$  都是由在每一个网眼上的物质的量相加而成：

$$F(D) = F(\Delta_1) + F(\Delta_2) + \cdots + F(\Delta_n).$$

在我们所讲的形式格式的任何现实的解释中，区域  $D$  中一定点  $P$  处的物质的“密度”概念都起着本质的作用。从数学方面讲，我们马上就要看到，可以由微分过程来定义。若

$\Delta$  是区域  $D$  的任意一个部分, 具有确定的测度  $m\Delta$ , 则自然地称比  $\frac{F(\Delta)}{m\Delta}$  为该物质在区域  $\Delta$  上的平均密度. 这是物质位于区域  $\Delta$  上每个单位延伸度 (测度) 上的平均的数量. 现在设  $P$  是区域  $D$  上的任意一点. 如果我们用一个直径  $d(\Delta)$  很小的区域  $\Delta$  来包围该点 (在我们的空间中任何区域的直径都是完全确定的, 因为任意两点之间的距离已有了定义), 则物质在该微小区域  $\Delta$  上的平均密度刻画了该物质在点  $P$  附近的稠密的程度. 而如果这个平均密度, 像我们假设的那样, 当区域  $\Delta$  收缩于点  $P$  时 ( $d(\Delta) \rightarrow 0$ ) 趋近于确定的极限  $f(P)$ , 则我们将称该极限  $f(P)$  为该物质在点  $P$  处的密度. 所有物理上的物质——质量、电荷等等的密度都是这样定义的. 我们看到, 物质的密度  $f(P)$  是我们空间的点的函数, 而物质的总量  $F(\Delta)$  则是区域的函数. 可以说, 函数  $F(\Delta)$  刻画了该物质在区域  $D$  上整体的 (即关于区域的) 分布而函数  $f(P)$  则是刻画了局部 (即关于点的) 分布. 如果给定函数  $F(\Delta)$ , 则可以由它通过某种微分过程而得到函数  $f(P)$ . 微分过程的实质, 从原则上说, 最好是直接定义其为对某个现象由整体的刻画转为局部的刻画.

但是现在若相反地假定在区域  $D$  的每一点  $P$  都给定某种物质的分布密度  $f(P)$ , 并要求确定出包含于该区域上的物质的总量  $F(D)$ . 这个问题就是最一般形式下的积分问题: 从所研究的对象的局部刻画转向其整体刻画. 为简单起见, 设函数  $f(P)$  在区域  $D$  上连续 (我们假定此区域是有界的和闭的, 所以也就是一致连续的). 为解决我们的问题我们此时将区域  $D$  分成直径很小的网眼  $\Delta_1, \Delta_2, \dots, \Delta_n$ . 在每一个网眼  $\Delta_i$  中选取任意的点  $P_i$ ,  $f(P_i)$  是比  $\frac{F(\Delta)}{m\Delta}$  的极限, 即令  $\Delta$  直径无

限减小时的极限. 这里  $\Delta$  始终包围点  $P_k$ , 因此, 如果网眼  $\Delta_k$  很小, 则

$$|f(P_k) - \frac{F(\Delta_k)}{m\Delta_k}| < \varepsilon,$$

其中  $\varepsilon$  是任何预先给定的正数. 由此得

$$F(\Delta_k) - \varepsilon m\Delta_k < f(P_k)m\Delta_k < F(\Delta_k) + \varepsilon m\Delta_k,$$

而将这些不等式对  $k$  求和, 我们得到

$$F(D) - \varepsilon mD < \sum_{k=1}^n f(P_k)m\Delta_k < F(D) + \varepsilon mD,$$

由此当网眼直径无限减小时取极限即得

$$\lim \sum_{k=1}^n f(P_k)m\Delta_k = F(D).$$

这样, 我们看到, 对已知函数  $f(P)$  (分布密度), 量  $F(D)$  (即物质的总量) 实际上是借助于我们熟悉的积分过程来定义的: 细分区域  $D$  成为网眼  $\Delta_k$ , 选取点  $P_k$ , 对所有的网眼构造形如  $f(P_k)m\Delta_k$  的乘积并求和, 最后是求此和当网眼的直径趋于零时的极限.

这样, 从我们的非常一般的观点看来, 积分过程对于无论什么样的空间, 都是知道物质在所考虑的基本区域  $D$  之每一点的密度以后, 再确定分布于这个区域上的物质总量的方法. 任何这种方法都与某个 (解决逆问题的) 微分过程不可避免地有关联. 微分过程的目的就是已知物质在每个区域上的分布数量时求物质分布的局部密度. 完全可以充分准确地列举出所有基本的前提, 并在此一般的抽象基础上建立积分理论. 这时通常的积分、二重积分以及其他专门的积分都成为这种一般理论的特殊情形, 其最重要的性质就一劳永逸地由这个一般理论所确定, 而不需要再对每一个个别的情形去证明了.



## 第七讲

### 函数的级数展开

**级数**作为研究函数的工具. —— 幂级数展开. —— 多项式级数, Weierstrass 定理. —— 三角级数. —— Fourier 系数. —— 平均逼近. —— 三角函数系的封闭性. —— 具有有界可积导函数的函数之 Fourier 级数的收敛性. —— 对任意区间的推广.

**级数作为研究函数的工具.** 当我们给出正弦和余弦其最初的几何定义时, 这些函数的一系列最重要的性质我们都是从其定义中直接推出的. 后来对这些函数引入了通用的记号  $\sin x$  和  $\cos x$ , 但这些“解析表达式”当然对了解它们所表达的函数不会增添任何新东西, 完全类似于: 以  $f(x)$  来表示 Dirichlet 函数时, 我们对该函数的性质并不多了解任何新东西一样. 但当我们稍晚些时找到了三角函数的新的解析表达式, 即把它们表示成幂级数

$$\sin x = \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^{n-1} \frac{x^{2n-1}}{(2n-1)!},$$

$$\cos x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!}$$

的形式时, 则我们借助于这些表达式就可以很容易地建立起

这些函数的一系列性质,这些性质从其最初的定义中是完全不能得出的或者只有通过很复杂的途径才能得到.首先是这种展开使得我们能够以原则上最简单的方法对自变量的任意值来计算三角函数的值.在第三讲中我们讲到过对于解析表达式的过分迷信所隐含的危险性.实际上,在应用科学的代表者中间时常遇到这种现象的有害的后果,对此已在适当的时候谈过.但不能排除在现代数学家中有时也会遇到另一个极端,可能带来的危害也不小:这就是对解析表达式根本上藐视,实际上反过来导致对函数毫无办法、束手无策.

对于解析表达式,如果我们一开始就以主人的身分对待它,而不是做它的顺从的毫无头脑的附庸,如果我们只把它看作是——服从于我们的目的和意图的研究函数的工具——则它在这类研究中可以起到巨大的决定性的作用,并且能带来很多的好处.此外,应当认为下面的情况是正常的、自然的:当一个数学家需要研究一个确定的函数时,首先就要寻找这函数的方便的解析表达式,从表示一个函数的这种解析工具的细节中,在多数情况下都能给出最合理的方法来找出该函数我们所需的性质.

从作为研究函数的工具这个意义上讲,在各种有力的解析工具中按其简单、灵活、明确以及使用的方便而言,毫无疑问第一位的应属于函数级数.这个最重要的解析工具的思想很简单:我们想要研究的函数可以表示为其他的更为简单的、容易研究的函数的序列(即表示此函数为级数的部分和)的极限.如果这个部分和在整個所研究的区间上完全趋近于所研究的函数,则我们就有理由从这个近似的部分和的性质来估计所研究函数的一些性质——尽管只是近似地研究.特别地,会对自变量的某个值近似计算这些部分和的值,我们同时也

就有办法近似计算所研究函数的相应的值.

用什么样的函数作为我们的展开式的元素最方便、最适合呢?即选什么函数作为表示所研究函数级数的项,最便于帮助我们研究函数?对此问题,我们当然不指望有唯一的答案适用于所有情形.这几乎完全取决于所研究的函数的性质以及我们对函数所提出的问题的性质,只是必须指出,有几种最重要的函数级数类值得推荐起这种作用,因为每一步都可以应用它们,这样就自然地要求创立相应的一般理论.这里首要的是幂级数(其中展开式的元素是自变量的整数次幂——首先是非负整数次幂)和三角级数(其元素形式为  $\sin kx, \cos kx$ , 其中  $k = 0, 1, 2, \dots$ ). 但是,在很多情况下,作为展开式的元素更方便地并不是选这类最简单的、“万能的”函数,而完全是另外的函数,尽管不是这样简单,但是按其性质而言,同所研究的函数有着更为密切的联系(例如所谓边界问题中的“特征函数”).一般地讲选择展开式的形式的基本指导原则应当是不抱任何偏见,这样就能在最大的程度上在每个个别问题上考虑到这个问题的全部特征.以下,我们只简单地讲一下与关于函数展开为幂级数和三角级数有关的原则上最重要的问题.

**幂级数展开.** 我们知道,幂级数的收敛域总是某个区间(可以是开的、闭的或半开的),此区间以  $-r$  和  $r$  为端点.函数  $f(x)$  应当具有什么样的性质才能在该区间上有收敛的展开式

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

呢?我们知道,函数  $f(x)$  当然应当在开区间  $(-r, r)$  上连续(第四讲,第 110 页);但这还远远不够.我们首先来证明当

$-r < x < r$  时函数  $f(x)$  应当在点  $x$  处有导数, 同时我们还要证明, 该导数  $f'(x)$  可以表示为幂级数

$$\sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^{n-1}, \quad (1)$$

它是由上面给出的级数通过逐项求导而得出的, 并且它也在开区间  $(-r, r)$  上收敛. 在证明中需要始终注意到, 无论  $f(x)$  的导数的存在性, 或者级数(1)的收敛性, 我们都没有预先给定, 因此这两件事都是应当在讨论过程中证明的.

设  $|x| < r$  且设  $\rho$  是介于  $|x|$  与  $r$  之间的任意的数. 当  $|h| < \rho - |x|$  时我们有  $|x+h| < \rho < r$  且因而有

$$f(x+h) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x+h)^n,$$

由此得

$$\begin{aligned} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n \frac{(x+h)^n - x^n}{h} \\ &= S_N(h) + R_N(h), \end{aligned}$$

其中设

$$\begin{aligned} S_N(h) &= \sum_{n=0}^N a_n \frac{(x+h)^n - x^n}{h}, \\ R_N(h) &= \sum_{n=N+1}^{\infty} a_n \frac{(x+h)^n - x^n}{h}. \end{aligned}$$

因为

$$\begin{aligned} \left| \frac{(x+h)^n - x^n}{(x+h) - x} \right| &= |(x+h)^{n-1} + (x+h)^{n-2} \cdot x + \cdots + x^{n-1}| \\ &< \rho^{n-1} + \rho^{n-2}|x| + \cdots + |x|^{n-1} \\ &= \frac{\rho^n - |x|^n}{\rho - |x|} < \frac{\rho^n}{\rho - |x|}, \end{aligned}$$

故当  $|h| < \rho - |x|$  时有

$$|R_N(h)| < \frac{1}{\rho - |x|} \sum_{n=N+1}^{\infty} |a_n| \rho^n.$$

但  $\rho < r$ , 因而上面的不等式的右边, 作为收敛级数  $\sum_{n=0}^{\infty} |a_n| \rho^n$  的余项, 对充分大的  $N$  会变得小于任何任意小的正数  $\epsilon$ . 这也即是说, 如果  $N$  充分大且  $|h| < \rho - |x|$ , 则有

$$|R_N(h)| < \epsilon,$$

且因而有

$$S_N(h) - \epsilon < \frac{f(x+h) - f(x)}{h} < S_N(h) + \epsilon.$$

如果我们现在固定  $N$  不变而令  $h$  趋近于零, 则和  $S_N(h)$  很显然地将以和

$$S_N = \sum_{n=1}^N n a_n x^{n-1}$$

为极限, 因而上面的不等式使我们可以断定, 量  $\frac{f(x+h) - f(x)}{h}$  的上极限和下极限与量  $S_N$  之差都不会大于  $\epsilon$ , 因而它们彼此间的差不会超过  $2\epsilon$ . 由  $\epsilon$  的任意性可得出这些极限彼此相等, 即

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} = f'(x)$$

存在且与和  $S_N$  的差不大于  $\epsilon$ :

$$|f'(x) - S_N| \leq \epsilon,$$

这里只用了唯一的一个条件, 即  $N$  充分大. 但这即表明级数 (1) 收敛且有和  $f'(x)$ . 这也即是说, 我们已完全证明了命题.

这样一来, 以幂级数来表出的函数应该不仅连续而且也应可微. 但这还是小事. 我们刚刚看到  $f'(x)$  是用收敛于  $|x| < r$  的幂级数来表示的; 根据刚刚证明的定理, 在开区间  $(-r, r)$  上处处都应存在着二阶导数  $f''(x)$ . 继续讨论下去,

我们就得出结论：在某个区间内以幂级数表示的函数应当在该区间的每一个内点处都有任意阶的导数。而且，每一个导数都可以表示成同一个(开)区间上的幂级数，此级数是从已知的级数重复进行相应次数的逐项求导而得到的。因此

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n, \quad f'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^{n-1},$$

且一般地有

$$f^{(k)}(x) = \sum_{n=k}^{\infty} n(n-1)\cdots(n-k+1)a_n x^{n-k}.$$

在此式中令  $x=0$ ，我们就得到

$$f^{(k)}(0) = k! a_k,$$

由此得

$$a_k = \frac{f^{(k)}(0)}{k!} \quad (k=1, 2, \dots).$$

这样我们也就同时证明了函数的幂级数展开的唯一性且找出了该展开式的系数通过这个函数在  $x=0$  时的各阶导数值表达的式子。这也即是说一般地有：如果函数  $f(x)$  能够展开为幂级数，则此展开式的形状一定是

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0)}{n!} x^n. \quad (2)$$

这即是所谓 Maclaurin 级数。令  $x=a+h$ ， $f(a+h)=\varphi(h)$ ，并且把它当作  $h$  的函数展开，我们就得到

$$\varphi(h) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\varphi^{(n)}(0)}{n!} h^n,$$

再回到原来的记号，我们得到更一般的 Taylor 级数：

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(a)}{n!} (x-a)^n. \quad (3)$$

把所有这些事实同我们在第五讲中说到过的 Taylor 公式和 Maclaurin 公式进行比较，问题会变得特别地明了。在

那里我们没有讲到无穷级数；我们把

$$R_n(x) = f(x) - \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k$$

称为已知的 Maclaurin 公式的余项并研究了其当  $x$  为无穷小时的性质. 现在我们看到了就是这个量的性质决定了函数  $f(x)$  展开为幂级数的问题. 但在第五讲中我们假定了  $n$  是固定的而让  $x$  趋近于零, 现在则相反地我们应当选定某一个  $x$  值并且固定它, 而令数  $n$  无限增加. 条件

$$\lim_{n \rightarrow \infty} R_n(x) = 0$$

很显然地是公式(2)成立的必要而且充分的条件. 通常, 一个函数是否可以展开为 Maclaurin 级数, 是要通过对余项的研究才能证明的, 而余项又有多种形式, 从中又要选定某一种. 这些余项形式中, 有一些我们在第五讲中已经讲过. 这些形式中的哪一个对此目的而言最为方便——这当然完全取决于我们想要展开的函数的性质.

正如我们在上面所看到的, 想在某个给定区间上展开为幂级数的函数, 应当在该区间的每一个内点处具有任何阶的导数. 反之, 因为具备这些性质的每一个函数在该区间的每一点  $a$  附近都可以形式地写出 Taylor 级数(3)来, 则就产生了一个诱人的假设: 各阶导数存在这一条件对于将某一函数展开为幂级数也会是充分的. 但是, 这是不对的. 首先, 可能有这样的情况: 对于已知函数形式地写出的 Maclaurin 级数(2)对任何  $x \neq 0$  都是发散的. 但是, 更加有意思的是这样一种情况, 对某个函数所建立的 Maclaurin 级数是收敛的, 但它却可能完全不是以此函数为和, 而是以另一个函数为和. 这种情形的一个例子已经成了经典的例子, 它就是函数

$$\varphi(x) = \begin{cases} e^{-x^{-2}} & (x \neq 0), \\ 0 & (x = 0). \end{cases}$$

容易算出, 当  $x=0$  时函数本身以及它的各阶导数都变为零. 因此其 Maclaurin 级数的全部系数都等于零, 所以这级数的和对  $x$  的任意值都为 0 而不是如上式所示的函数.

顺便说一下, 由此得出, 我们已经看到, 已知函数展开为幂级数的方法只有一种, 但反过来任何收敛的幂级数就不只是一个函数的 Maclaurin 级数, 而是无穷多个函数的 Maclaurin 级数. 实际上, 设  $f(x)$  是某个幂级数的和, 该级数正如我们看到的, 是  $f(x)$  的 Maclaurin 级数, 很显然地, 这时函数族  $f(x) + \alpha\varphi(x)$  中所有的函数都以这个级数作为其 Maclaurin 级数 (其中  $\alpha$  为任意实数, 而  $\varphi(x)$  则是我们上面定义的函数). 当然, 这族函数中只有一个能用此级数表示 (即为该级数的和).

**多项式级数, Weierstrass 定理.** 因为幂级数的部分和序列是次数逐步增加的多项式, 则任何能展开为幂级数的函数  $f(x)$  都可以近似地用多项式来表示而精确到任意的程度. 更确切地应该这样说: 如果函数  $f(x)$  能用幂级数来表示, 其收敛半径等于  $r$ , 则对任何正数  $\rho < r$  以及对任意的  $\varepsilon > 0$  都存在有一个多项式, 它与  $f(x)$  的差对区间  $[-\rho, \rho]$  上的所有的  $x$  都小于  $\varepsilon$  (我们不能对区间  $(-r, r)$  断定这一点, 尽管还是开的, 因为在开区间上一个幂级数的收敛性可能是不一致的). 回想一下我们在第五讲中讲到 Taylor 公式以及 Maclaurin 公式时说到过一个函数通过多项式来近似表达的问题.

但是, 如果任何能够展开为幂级数的函数都能用多项式近似到任意的精确程度, 则逆命题至少是并不显然. 如果在



一个区间 $[a, b]$ 上, 函数 $f(x)$ 可以用多项式表示到任意预先给定的精确度, 从这一点出发, 很显然, 还不能得知此函数在什么点上能展开为幂级数. 这个说明有着重要的原则性的意义. 实际上, 函数的多项式形式的近似表达是我们赖以研究这些函数的最重要的工具之一. 从另一方面讲, 我们了解, 幂级数展开只对较为狭窄的函数类可能, 甚至具有任意阶导数的函数还不能全部包含在这个函数类中. 所以 $\varphi$ 可展为幂级数, 这本身就是一个十分苛刻的要求. 这也即是说, 如果可以用多项式近似表示是函数的幂级数可展开性的必要条件的话, 则这种(十分珍贵的)可展开性是只有很狭窄的一类函数才具有的.

实际上事情是另一种情况. 原来一个函数可以在某个区间上用多项式近似表示到任意精确度的必要而且充分的条件只是它在该区间上的连续性. 这也就是说, 甚至处处不可微的函数也可能有这样的近似表示. 连续性的必要性当然是很明显的: 能够以多项式近似表示到任意精确度的函数是多项式(当然是连续函数)的一致收敛序列(即是一致收敛的级数的和)的极限, 因而根据熟知的定理(第四讲, 第103页)也应是连续的. 至于这个必要条件同时又是充分条件, 这件事是数学分析的最深刻的、最重要的事实之一, 它就是著名的Weierstrass 定理的内容. 我们来证明这个定理.<sup>①</sup>在此, 正如要看到的, 我们要从离题稍远的地方谈起.

我们来研究积分

---

<sup>①</sup> 现在熟知该定理的许多各自不同的证明. 我们在此选用一个从方法论上说最有意义的证明.

$$I_n = \int_{-1}^{+1} (1-u^2)^n du;$$

很显然, 对任何  $n=1, 2, \dots$ ,  $I_n$  都是正数. 我们将积分区域分成两部分, 即分别来研究积分

$$K_n = \int_{-n^{-\frac{1}{3}}}^{+n^{-\frac{1}{3}}} (1-u^2)^n du,$$

它分布在区间  $(-\frac{1}{\sqrt[3]{n}}, +\frac{1}{\sqrt[3]{n}})$  上 (当  $n$  很大时是一个很小的区间), 以及区间余下部分上的积分

$$L_n = \int_{n^{-\frac{1}{3}} \leq |u| \leq 1} (1-u^2)^n du,$$

$L_n$  实质上是两个积分的和, 分别分布在相应的区间  $(-1, -\frac{1}{\sqrt[3]{n}})$  以及  $(\frac{1}{\sqrt[3]{n}}, 1)$  上. 当  $n$  无限增加时,  $K_n$  的积分区域收缩于 0 点, 反之,  $L_n$  的积分区域则扩大且趋近于覆盖整个区间  $[-1, 1]$ . 我们现在来证明, 尽管对很大的  $n$  值,  $K_n$  的值几乎就是  $I_n$  的值的全部, 而积分  $L_n$  的值却仅仅占这个值的可以略而不计的一小部分. 当然, 这是因为当  $n$  很大时被积函数  $(1-u^2)^n$  只对很小的  $|u|$  值才多少有显著一些的值, 而对相对较大的  $|u|$  值, 被积函数都是微不足道地小. 该函数的图形可见图 33 中.

引理. 当  $n \rightarrow \infty$  时,  $\frac{K_n}{I_n} \rightarrow 1$ ,  $\frac{L_n}{I_n} \rightarrow 0$ .

因为这两个关系式中的每一个都很明显地是另一个的推论, 所以只要证明其中任何一个就足够了.

在积分  $L_n$  中, 被积函数很显然地当  $|u| = n^{-\frac{1}{3}}$  时达到最大值  $(1-n^{-\frac{2}{3}})^n$ . 因为积分区域是区间  $[-1, 1]$  的一部分, 所以有

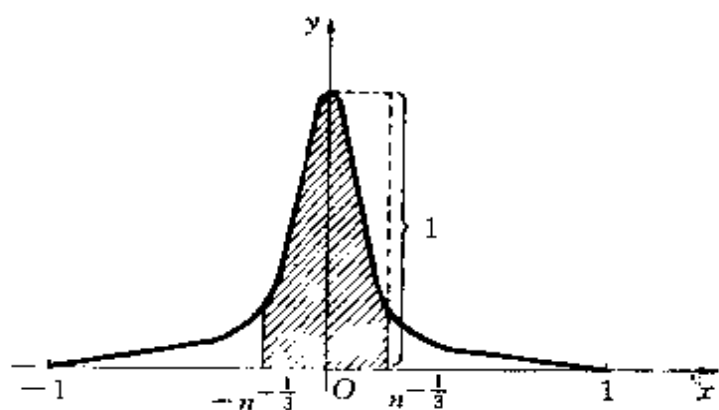


图 33

$$L_n < (1 - n^{-\frac{2}{3}})^n \cdot 2.$$

从另一方面讲, 很显然有

$$I_n > \int_{-\frac{1}{2}n^{-\frac{1}{3}}}^{\frac{1}{2}n^{-\frac{1}{3}}} (1 - u^2)^n du > (1 - \frac{1}{4}n^{-\frac{2}{3}})^n \cdot n^{-\frac{1}{3}},$$

因而有

$$\frac{L_n}{I_n} < 2n^{\frac{1}{3}} \left( \frac{1 - n^{-\frac{2}{3}}}{1 - \frac{1}{4}n^{-\frac{2}{3}}} \right)^n.$$

但是

$$\begin{aligned} \frac{1 - n^{-\frac{2}{3}}}{1 - \frac{1}{4}n^{-\frac{2}{3}}} &= 1 - \frac{\frac{3}{4}n^{-\frac{2}{3}}}{1 - \frac{1}{4}n^{-\frac{2}{3}}} < 1 - \frac{3}{4}n^{-\frac{2}{3}} \\ &< e^{-\frac{3}{4}n^{-\frac{2}{3}}}, \textcircled{1} \end{aligned}$$

所以

$$\frac{L_n}{I_n} < 2n^{\frac{1}{3}} e^{-\frac{3}{4}n^{\frac{1}{3}}},$$

---

① 大家都熟悉, 对任何  $x \neq 0$  有  $1 + x < e^x$ , 最简单的证明是求函数  $e^x - 1 - x$  的最小值.

或者令  $\frac{3}{4}n^{\frac{1}{3}} = z$ ,

$$\frac{L_n}{I_n} < \frac{8}{3}ze^{-z},$$

但当  $n \rightarrow \infty$  时有  $z \rightarrow \infty$ , 而此时  $ze^{-z} \rightarrow 0$ ①, 所以

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{L_n}{I_n} = 0.$$

这就证明了我们的引理.

我们对积分  $I_n$  所做的详细的研究对于 Weierstrass 定理这样一个如此一般的命题可能具有什么样的意义呢? 在数学分析中, 在证明具有特别大的普遍性的定理时要应用很专门的分析工具. 这远不是这种情形的唯一例子, 而在我们的例子中这个很专门的工具就是积分  $I_n$ . 这个积分的什么样的性质才使得它成为证明 Weierstrass 定理的方便的工具呢? 正是在我们所证明的引理中表现出来的性质. ②这也即是说, 您看到了我们所叙述的 Weierstrass 定理的这个证明, 可以作为是数学分析的讨论的方法论上有教益的例子.

现在我们设给定了一个在区间  $[0, 1]$  上连续的任意的函数  $f(x)$ . 并把积分

$$P_n(x) = \frac{1}{I_n} \int_0^1 f(v) \{1 - (v - x)^2\}^n dv$$

---

① 这里简单地给以证明. 注意到当  $z > 0$  时  $e^z = 1 + z + \frac{z^2}{2!} + \dots > \frac{1}{2}z^2$ , 因此  $ze^{-z} = \frac{z}{e^z} < \frac{2}{z}$ .

② 译者注. 请读者注意, 存在许许多多函数有类似  $I_n$  的被积函数  $(1-u^2)^n$  的性质. 它们在三角级数、概率论、偏微分方程甚至物理中应用甚广. 直到 20 世纪 40 年代末出现了“广义函数论”, 才明白, 它的实质即是所谓  $\delta$ -序列. 而作者这本书是 40 年代中写成的.

作为  $x$  的函数来研究,  $P_n(x)$  很显然地是  $2n$  次多项式(因为被积函数是这样的多项式). 用  $v=x+u$  来作积分变量变换, 我们得到

$$P_n(x) = \frac{1}{I_n} \int_{-x}^{1-x} f(u+x)(1-u^2)^n du.$$

设  $0 < \alpha < \beta < 1$  且  $\alpha \leq x \leq \beta$ . 此时

$$-x \leq -\alpha < 0 < 1-\beta \leq 1-x.$$

因此如果  $n$  这样大, 使得  $n^{-\frac{1}{3}}$  不大于数  $\alpha$  与  $1-\beta$  中较小的一个, 即  $n^{-\frac{1}{3}} \leq \min\{\alpha, 1-\beta\}$ , 则有

$$-x < -n^{-\frac{1}{3}} < n^{-\frac{1}{3}} < 1-x \quad (\alpha \leq x \leq \beta).$$

由此, 可以把  $P_n(x)$  的积分写成

$$\int_{-x}^{1-x} = \int_{-x}^{-n^{-\frac{1}{3}}} + \int_{-n^{-\frac{1}{3}}}^{n^{-\frac{1}{3}}} + \int_{n^{-\frac{1}{3}}}^{1-x}.$$

但若以  $M$  来表示函数  $|f(x)|$  在区间  $[0, 1]$  上的最大值, 很显然我们有

$$\begin{aligned} \frac{1}{I_n} \left| \left\{ \int_{-x}^{-n^{-\frac{1}{3}}} + \int_{n^{-\frac{1}{3}}}^{1-x} \right\} f(u+x)(1-u^2)^n du \right| \\ \leq \frac{M}{I_n} \left\{ \int_{-1}^{-n^{-\frac{1}{3}}} + \int_{n^{-\frac{1}{3}}}^1 \right\} (1-u^2)^n du = \frac{ML_n}{I_n} \rightarrow 0, \end{aligned}$$

这是令  $n \rightarrow \infty$  时由上面证明的引理得到的. 这里由于  $\frac{ML_n}{I_n}$  与  $x$  无关, 故该式的左边当  $n \rightarrow \infty$  时在全区间  $[\alpha, \beta]$  上关于  $x$  一致地趋近于零. 设

$$\frac{1}{I_n} \left\{ \int_{-x}^{-n^{-\frac{1}{3}}} + \int_{n^{-\frac{1}{3}}}^{1-x} \right\} f(u+x)(1-u^2)^n du = R_n(x),$$

这样一来我们就有

$$P_n(x) = \frac{1}{I_n} \int_{-n^{-\frac{1}{3}}}^{n^{-\frac{1}{3}}} f(u+x)(1-u^2)^n du + R_n(x),$$

而且当  $n \rightarrow \infty$  时在区间  $[\alpha, \beta]$  上一致地有  $R_n(x) \rightarrow 0$ .

你们大概已经猜想到, 我们想找的近似表达式  $f(x)$  的多项式, 正是  $P_n(x)$ ; 如果是这样, 则您应当看清楚了证明的下一步的方案: 由于当  $n$  充分大时量  $R_n(x)$  是一致的无穷小, 只需证明上面关于  $P_n(x)$  的等式的右边的第一项在整个区间  $[\alpha, \beta]$  上趋近于  $f(x)$  即可, 而这几乎是很显然的, 因为积分号下的  $f(u+x)$  与  $f(x)$  之差是个无穷小, 因为包含于积分区间内的  $|u|$  的值是可以忽略的很小的量:  $|u| \leq n^{-\frac{1}{3}}$ . 以  $f(x)$  来代换  $f(u+x)$ , 我们也就得出表达式  $f(x) \frac{K_n}{I_n}$  来代替整个第一项, 它由我们的引理当  $n \rightarrow \infty$  时是趋近于  $f(x)$  的. 为要完成证明, 只要形式完全严格地进行这个讨论即可. 最简单的是对此应用第一中值定理(第六讲, 第 171 页), 由此得

$$\int_{-n^{-\frac{1}{3}}}^{n^{-\frac{1}{3}}} f(u+x)(1-u^2)^n du = f(x + \theta n^{-\frac{1}{3}}) K_n,$$

其中  $-1 < \theta < 1$ . 这样一来, 我们得到

$$\begin{aligned} |f(x) - P_n(x)| &= \left| f(x) - f(x + \theta n^{-\frac{1}{3}}) \frac{K_n}{I_n} - R_n(x) \right| \\ &\leq \left| f(x) - f(x + \theta n^{-\frac{1}{3}}) \frac{K_n}{I_n} \right| + |R_n(x)|. \end{aligned}$$

设  $\epsilon > 0$  为任意小. 正如我们已经了解的那样, 对于充分大的  $n$  有

$$|R_n(x)| < \frac{\epsilon}{2} \quad (\alpha \leq x \leq \beta),$$

从另一方面讲, 因为当  $n \rightarrow \infty$  时  $\frac{K_n}{I_n} \rightarrow 1$ , 而函数  $f(x)$  在整个区间  $[0, 1]$  上一致连续, 故当  $n$  充分大时

$$|f(x) - f(x + \theta n^{-\frac{1}{3}}) \frac{K_n}{I_n}| < \frac{\varepsilon}{2} \quad (\alpha \leq x \leq \beta);$$

这样一来, 对充分大的  $n$  有

$$|f(x) - P_n(x)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon \quad (\alpha \leq x \leq \beta).$$

换言之, 当  $n \rightarrow \infty$  时多项式  $P_n(x)$  在区间  $[\alpha, \beta]$  上一致趋近于函数  $f(x)$ .

Weierstrass 定理以此得证; 我们只需去掉几个不太重要的限制: 首先, 我们应当从特殊的区间  $[0, 1]$  转向任意的区间  $[a, b]$ ; 其次, 我们应当证明 Weierstrass 定理所要求的一致近似不仅是在整个包含于  $(a, b)$ <sup>①</sup> 内的任意区间  $[a', b']$  上成立(我们的情形正是这样, 因为我们的区间  $[\alpha, \beta]$  正是整个包含于  $(0, 1)$  内的任意区间), 而且应是在整个区间  $[a, b]$  上成立.

为达到第一个目的, 我们设

$$\frac{x-a}{b-a} = y, \quad x = a + (b-a)y \quad (a \leq x \leq b),$$

$$f(x) = f[a + (b-a)y] = \varphi(y).$$

当  $x$  取遍区间  $[a, b]$  时,  $y$  取遍区间  $[0, 1]$ , 且若函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上连续, 则函数  $\varphi(y)$  在区间  $[0, 1]$  上连续. 令  $a <$

① 译者注. 原书作  $[a, b], [0, 1]$ , 现改为开区间. 因为证明是假设  $0 < a < \beta < 1$ , 而不是  $0 \leq a < \beta \leq 1$ . 整个包含于  $[0, 1]$  内的任意区间自然也有  $[0, 1]$  本身. 而上面恰好不许可  $a=0, \beta=1$ . 否则  $n^{-\frac{1}{3}} \leq \min\{\alpha, 1-\beta\}$  就不可能了, 按 109 页注, 这就是在  $(0, 1)$  “内部”.

$a' < b' < b$ . 设

$$\frac{a'-a}{b-a} = \alpha, \quad \frac{b'-a}{b-a} = \beta, \quad 0 < \alpha < \beta < 1.$$

由于我们刚刚证明了对任意的  $\varepsilon > 0$  都可以找到这样的多项式  $P_n(y)$ , 使得

$$|\varphi(y) - P_n(y)| < \varepsilon \quad (\alpha \leq y \leq \beta);$$

或者改写成

$$|f(x) - P_n(\frac{x-a}{b-a})| < \varepsilon \quad (a' \leq x \leq b');$$

但很显然地

$$\Pi_n(x) = P_n(\frac{x-a}{b-a})$$

是关于  $x$  的多项式而且与  $P_n(x)$  次数相同. 这也即是说, 在任意区间  $[a, b]$  上连续的函数  $f(x)$  可以在整个落在区间  $(a, b)$  内的任何区间  $[a', b']$  上以任意的精确度一致地通过多项式来逼近.

最后, 为取消这第二个限制, 我们再次设函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上连续, 并且令

$$F(x) = \begin{cases} f(a) & (a-1 \leq x \leq a), \\ f(x) & (a \leq x \leq b), \\ f(b) & (b \leq x \leq b+1). \end{cases}$$

很显然, 函数  $F(x)$  在区间  $[a-1, b+1]$  上有定义且连续. 区间  $[a, b]$  整个地包含于上面的区间内. 根据刚刚证明的结论, 它应该可以在区间  $[a, b]$  上以任意的精确度用多项式来一致地逼近. 但因为在此区间上  $F(x) \equiv f(x)$ , 则上述事实对函数  $f(x)$  也正确. 这样 Weierstrass 定理最终得到证明.

该定理也可以这样表述: 任何连续函数都是一致收敛的多项式级数的和. 因为例如如果用  $P_n(x)$  表示与  $f(x)$  的差在



整个区间 $[a, b]$ 上都小于 $\frac{1}{n}$ 的多项式 $(P_n(x))$ 的存在是刚刚证明了的), 则级数

$P_1(x) + [P_2(x) - P_1(x)] + \cdots + [P_n(x) - P_{n-1}(x)] + \cdots$ ,  
(其各项都是多项式)很显然地在区间 $[a, b]$ 上一致收敛于函数 $f(x)$ .

三角级数. 我们称形如

$$\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx) \quad (4)$$

的级数为三角级数. 因为该级数的所有项都是以 $2\pi$ 为周期的周期函数. 所以该级数的和也具有同样的周期性. 所以, 如果我们要展开为这种级数的函数不具有这种周期性的话, 则只有在长度不超过 $2\pi$ 的区间上寻找它的展开式才有意义. 因为这种周期性, 所有关于级数(4)的讨论都只要在某个确定的长度为 $2\pi$ 的区间上, 譬如在区间 $[-\pi, \pi]$ 上进行就行了.

我们首先提出三条考虑. 由于这些考虑, 在某些情况下把函数展开为级数(4)比展开为幂级数更为合理.

1) 正如我们所了解的, 幂级数展开只对于具有任意阶导数的函数才有可能(即令是这样苛刻的要求一般说来还不是充分条件); 反之, 正如你们将要看到的, 对于函数展开为级数(4), 远为平凡的前提条件就足够了. 特别地, 这种展开正如你们将要看到的, 只要一个函数的导数是有界且可积的<sup>①</sup>

---

① 译者注. 可能读者会认为凡导函数一定可积. 这是一个大的误解, 而误解的来源正是由于把微分和积分看成简单的逆运算. 请注意, 微积分的基本定理 $\int_a^b f'(x)dx = f(b) - f(a)$ 并不是对一切 $f(x)$ 都成立的. 它成立的一个充分条件是 $f'(x)$ 连续.

就行了，同时连这个条件也还不是必要的。

2) 级数(4)的项是波状的周期函数，这个波状的周期性的某些特性对该级数的部分和仍能保持——一般说来，这是幂级数所没有的特点。因此若所研究的函数表现出多少有点像是波的趋势(如在力学、物理学、生物学、经济学中时常遇到这类函数)，则我们完全有理由期望，用三角级数的部分和来模仿该函数的性质要比用幂级数的部分和多项式更好一些。

3) 最后，作为级数(4)的项的三角函数具有一个重要的性质，它在极大的程度上使得研究三角级数或对它们进行运算变得容易得多，而幂级数的项完全没有这个性质。这个性质就是函数系

$$1, \sin nx, \cos nx \quad (n=1, 2, \dots) \quad (5)$$

的所谓正交性。其含义是该函数系中任意两个不同的函数的乘积在任何长度为  $2\pi$  的区间上的积分都等于零(这一点或者你们已经知道，不然的话，证明起来也很容易：只要对积分号下的乘积应用初等三角中的积化和差公式就行了)。这个著名的性质的重要性难于估计：甚至远比三角函数复杂得多的函数，只要它们能构成正交系，则在许多情况下都可以用它们组成级数而成为研究函数特别方便的工具。三角函数系(5)的许多性质都是任何正交系的普遍具有的性质，这导致建立这个函数系的完整的、独特的理论，这个理论在现在已得到广泛的发展，并且包含了数学分析中许多重要的、深刻的事实。<sup>①</sup>

---

<sup>①</sup> 译者注。作者这里讲到的理论现在通常称为调和分析，它不但是当前分析数学的主流之一，而且几乎在一切应用领域中都成了不可缺少的工具。

Fourier 系数. 在幂级数的情形我们已经看到, 级数的系数很容易确定, 只要知道被展开的函数及其导数在  $x=0$  时的值就行了. 对于三角级数自然也首先提出这个问题. 设函数  $f(x)$  在区间  $[-\pi, \pi]$  上能展开为一致收敛的级数(4). 对等式

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

的两边乘以  $\cos kx$ , 其中  $k$  是数列  $0, 1, 2, \dots$  中的一个. 我们很容易地得知函数  $f(x)\cos kx$  也表示为某个一致收敛的级数, 所以, 对所得到的等式两边在区间  $[-\pi, \pi]$  上积分时, 对右边的级数我们可以逐项积分(参见第四讲, 第 106 页). 但由于三角函数系的正交性, 该级数的所有项的积分都等于零, 除了唯一一项以外, 这一项就是积分:

$$\int_{-\pi}^{\pi} a_k \cos^2 kx \, dx = a_k \int_{-\pi}^{\pi} \frac{1 + \cos 2kx}{2} \, dx = \pi a_k, \quad (6)$$

这里我们设  $k > 0$ . 当  $k=0$  时我们得到了唯一的不为零的积分则是

$$\int_{-\pi}^{\pi} \frac{a_0}{2} \, dx = \pi a_0,$$

所以一般的公式(6)也包括了这种情况(正是为此目的级数(4)的第一项通常才写做  $\frac{a_0}{2}$ ). 这也即是说, 对任何  $k \geq 0$  我们有

$$\int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx \, dx = \pi a_k,$$

或者

$$a_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx \, dx \quad (k = 0, 1, 2, \dots); \quad (7)$$

以类似的方式我们也可得到

$$b_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin kx \, dx \quad (k = 1, 2, \dots). \quad (8)$$

公式(7)和(8)也就解决了我们提出的问题——将级数(4)的系数以该级数所表示的函数表示出来. 这些公式正如你们所看到的, 函数  $f(x)$  甚至一阶导数的存在都不需要. 对任何可积函数, 系数  $a_k$  和  $b_k$  都可以通过这些公式确定. 它们通常被称为这个可积函数  $f(x)$  的 Fourier 系数, 而由它们构成的级数(4)则被称为该函数的 Fourier 级数(尽管公式(7)和(8)是 Euler 首先得到的). 但是, 从这里不能得出(从逻辑方面来说, 这里完全与我们在研究幂级数时所遇到的情形相类似)对我们的可积函数所建立的 Fourier 级数是收敛的, 而且即令它收敛的话, 则从前面所作, 无论怎样也不能推出其和应是函数  $f(x)$ . 实际上也确实存在着这样的情形: 对可积函数所建立的 Fourier 级数有时却是发散的. 至今为止我们已证明的一切可以这样表述: 如果函数  $f(x)$  可以表示为在区间  $[-\pi, \pi]$  上一致收敛的三角级数, 则该级数是它的 Fourier 级数. 即它的系数可以通过该函数由公式(7)和(8)表示出来. 在 Maclaurin 级数的情形我们得到了完全类似的结论, 不同的只是那里我们并不特别要求一致收敛性, 因为从幂级数的性质本身得知, 其在整个落在收敛区域内的任何区间上具一致收敛性.

很显然, 三角级数理论的基本任务在于确定这样的条件, 使得某函数成为其 Fourier 级数的和. 对这个问题有许多人作过大量的研究, 写出了大量的研究著作. 今后我们只研究与此问题有关的几个最简单的结果.

平均逼近. 但是我们首先要指出, 怎样在研究一个完全另外的问题时会出现 Fourier 系数. 现在我们设有在区间

$[-\pi, \pi]$ 上有界且可积的函数  $f(x)$ . 希望对它找出一个“ $n$  阶三角多项式”形式的近似表达式

$$\Pi_n(x) = \frac{\alpha_0}{2} + \sum_{k=1}^n (\alpha_k \cos kx + \beta_k \sin kx),$$

并且问: 应当怎样选择系数  $\alpha_k, \beta_k$  才能使这个近似尽可能精确. 当然, 我们这样提出的问题还是没有确定性的. 因为我们还没有确定以什么样的量来度量所得到的近似式是否很好. 很明显, 选择这种量有很广泛的任意性. 例如我们可以取差

$$|f(x) - \Pi_n(x)|$$

在  $-\pi \leq x \leq \pi$  上的上确界作为我们近似式的误差. 另一个可用以估计这样或那样的近似式的误差的量是

$$\int_{-\pi}^{\pi} |f(x) - \Pi_n(x)| dx;$$

最后也可以用积分

$$\int_{-\pi}^{\pi} [f(x) - \Pi_n(x)]^2 dx \quad (9)$$

来估计这个误差. 这最后一个表达式从数学形式上讲不仅在理论探索中, 而且在实际计算上是最为方便的, 因为它没有用到在解析运算中时常带来困难的绝对值符号. 我们要来讲讲最后这个估计误差的公式. 与这个确定的误差值相关的近似方法在数学上通常称之为“平均逼近”.

现在摆在我们面前的完全确定的任务是选择数字  $\alpha_k, \beta_k$ , 使积分(9)得到可能的最小值. 很显然, 这个积分是  $2n+1$  个变量  $\alpha_0, \alpha_1, \beta_1, \dots, \alpha_n, \beta_n$  的函数, 因此我们这里是一个多元函数的极小值问题. 但是这个问题的特殊性质使得解决它时可以用微分学的方法.

把积分(9)改写为形式

$$\int_{-\pi}^{\pi} f^2(x) dx + \int_{-\pi}^{\pi} \Pi_n^2(x) dx - 2 \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \Pi_n(x) dx.$$

以  $a_k, b_k$  来表示函数  $f(x)$  的 Fourier 系数, 很显然, 我们由公式(7)和(8)得到

$$\int_{-\pi}^{\pi} f(x) \Pi_n(x) dx = \pi \left\{ \frac{a_0 a_0}{2} + \sum_{k=1}^n (\alpha_k a_k + \beta_k b_k) \right\}. \quad (10)$$

从另一方面讲, 如果我们注意到

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos^2 kx dx = \int_{-\pi}^{\pi} \sin^2 kx dx = \pi,$$

则函数组(5)的正交性容易给出

$$\int_{-\pi}^{\pi} \Pi_n^2(x) dx = \pi \left\{ \frac{a_0^2}{2} + \sum_{k=1}^n (\alpha_k^2 + \beta_k^2) \right\}. \quad (11)$$

比较(10)式和(11)式, 并利用初等的关系式

$$\alpha_k^2 - 2\alpha_k a_k = (\alpha_k - a_k)^2 - a_k^2,$$

$$\beta_k^2 - 2\beta_k b_k = (\beta_k - b_k)^2 - b_k^2,$$

我们得到

$$\begin{aligned} & \int_{-\pi}^{\pi} \Pi_n^2(x) dx - 2 \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \Pi_n(x) dx \\ &= \pi \left\{ \frac{(\alpha_0 - a_0)^2}{2} + \sum_{k=1}^n [(\alpha_k - a_k)^2 + (\beta_k - b_k)^2] \right\} \\ &= \pi \left\{ \frac{a_0^2}{2} + \sum_{k=1}^n (a_k^2 + b_k^2) \right\}, \end{aligned}$$

因而有

$$\begin{aligned} & \int_{-\pi}^{\pi} [f(x) - \Pi_n(x)]^2 dx \\ &= \int_{-\pi}^{\pi} f^2(x) dx - \pi \left\{ \frac{a_0^2}{2} + \sum_{k=1}^n (a_k^2 + b_k^2) \right\} \\ &+ \pi \left\{ \frac{(\alpha_0 - a_0)^2}{2} + \sum_{k=1}^n [(\alpha_k - a_k)^2 + (\beta_k - b_k)^2] \right\}. \end{aligned}$$

右边只有最后一项与数字  $a_k, \beta_k$  有关. 因此我们只需要找出这最后一项的最小值. 但因其所有的项都非负, 因而只有当所有这些项都变为零时, 即当

$$\alpha_0 = a_0, \quad a_k = a_k, \quad \beta_k = b_k \quad (k=1, 2, \dots, n)$$

时, 它才得到其最小值(零). 这也即是说, 我们所提出的问题的答案是: 在所有的  $n$  阶三角多项式中, 已知的有界的可积函数  $f(x)$  的最好的平均近似式是这样: 一个三角多项式, 其系数恰是该函数的 Fourier 系数. 我们以  $P_n(x)$  来表示这个三角多项式, 则有

$$\begin{aligned} & \int_{-\pi}^{\pi} [f(x) - P_n(x)]^2 dx \\ &= \int_{-\pi}^{\pi} f^2(x) dx - \pi \left\{ \frac{a_0^2}{2} + \sum_{k=1}^n (a_k^2 + b_k^2) \right\}. \end{aligned}$$

这个关系式同时还证明了一个很重要的命题: 因为左边很显然是非负的, 则我们对任何  $n$  有

$$\frac{a_0^2}{2} + \sum_{k=1}^n (a_k^2 + b_k^2) \leq \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f^2(x) dx.$$

因为此不等式的右端与  $n$  无关, 故左边的和当  $n$  增加时是有界的. 换言之, 对任一个有界可积函数  $f(x)$ , 级数

$$\sum_{k=1}^{\infty} (a_k^2 + b_k^2)$$

收敛, 特别地, 由此得知, 每一个这样的函数的 Fourier 系数  $a_k, b_k$  当  $k \rightarrow \infty$  时都趋近于零.

这些完全是以初等的方法得到的结果对于 Fourier 级数理论有着很大的意义.

**三角函数系的封闭性.** 正如我们在幂级数理论中看到的, 同一个级数有可能是无穷多个不同函数的 Maclaurin 级数. 对 Fourier 级数类似的现象也是可能的吗? 这个问题同

三角函数系(5)的一个重要的性质紧密联系着. 如果级数(4)是两个在区间 $[-\pi, \pi]$ 上连续<sup>①</sup>的且互不相同的函数 $f_1(x)$ 和 $f_2(x)$ 的 Fourier 级数, 则这意味着这两个函数所有相应的 Fourier 系数都应彼此相等, 因而这两个函数的差

$$f(x) = f_1(x) - f_2(x)$$

在区间 $[-\pi, \pi]$ 上虽然不恒等于零, 但其所有的 Fourier 系数都等于零. 但这一点很显然由(7)和(8)等价于命题: 函数 $f(x)$ 与组(5)中的任何函数都正交, 也即是说, 此时正交组(5)就是常说的不封闭的, 即还可以添加新的不恒等于零的函数, 使得扩大后的函数组还是正交的. 很显然, 逆命题也是对的: 如果组(5)不封闭, 则添加的与组(5)的所有函数都正交的函数 $f(x)$ 其所有的 Fourier 系数都为零. 但此时组合

$$f_1(x) + \alpha f(x)$$

的所有函数都具有同样的 Fourier 系数(其中的 $\alpha$ 为任意的实数).

我们指出, 实际上组(5)是封闭的. 换言之, 任何与组(5)中的所有函数都正交的连续函数应当恒等于零.

设 $f(x)$ 是这样的函数. 很显然, 这时对任何三角多项式 $T(x)$ 有

$$\int_{-\pi}^{\pi} f(x)T(x)dx = 0.$$

我们既已假设 $f(x)$ 不是恒等于零, 为确定起见设它当 $x=\alpha$ 时 $f(x)>0$ . 这时从我们熟知的函数的连续性理论中, 我们

---

① 如果不添加任何连续性的要求, 所提的问题的解决则是平凡的: 因为两个只在某一个点上互不相同的函数很显然地其所有的 Fourier 系数都彼此相同.



可以得到这样的正数  $c$  和  $\delta$ , 使得当  $-\pi < \alpha - \delta \leq x \leq \alpha + \delta < \pi$ ①时有

$$f(x) > c.$$

现在我们来研究表达式

$$T_n(x) = \left[ \frac{1 + \cos(x - \alpha)}{2} \right]^n;$$

按照二项式公式进行乘方, 我们对函数  $T_n(x)$  得到形如

$$T_n(x) = \sum_{r=0}^n c_r [\cos(x - \alpha)]^r,$$

的表达式, 但从三角学中熟知, 任何幂  $\cos^n x$  都可以表示为函数

$$1, \cos x, \cos 2x, \dots, \cos nx$$

的常系数线性组合(证明它只需很简单地用完全归纳法). 这也即是说我们得到

$$T_n(x) = \sum_{r=0}^n d_r \cos r(x - \alpha);$$

最后注意到

$$\cos r(x - \alpha) = \cos r\alpha \cos rx + \sin r\alpha \sin rx,$$

我们很显然地得到表达式

$$T_n(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{r=1}^n (a_r \cos rx + \beta_r \sin rx),$$

其中  $a_r, \beta_r$  是常系数. 这也即是说, 函数  $T_n(x)$  对任何  $n$  都是三角多项式, 因此

$$\int_{-\pi}^{\pi} f(x) T_n(x) dx = 0 \quad (n = 1, 2, \dots). \quad (12)$$

从另一方面讲, 我们想一下, 对于很大的  $n$ , 函数  $T_n(x)$  的性

① 很显然在我们的条件下可以认为  $\alpha$  是区间  $[-\pi, \pi]$  的内点.

状的基本特点如何. 因为函数  $\frac{1+\cos(x-\alpha)}{2}$  在区间  $[-\pi, \pi]$  上很显然地界于 0 和 1 之间, 同时它仅当  $x=\alpha$  时才等于 1, 则当  $n$  很大时量  $T_n(x)$  非负, 当  $x=\alpha$  时等于 1 且对一切离  $\alpha$  稍有一点距离的任何位置都小得微不足道. 换言之, 它的变动和图 33 中描述的那类图形(第 204 页)是同样类型的, 只有一点区别, 即需将区间  $[-1, 1]$  代之以区间  $[-\pi, \pi]$ , 最大值的位置  $x=0$  代之以点  $x=\alpha$ .<sup>①</sup>

由此我们下一步讨论的计划已经明朗. 因为当  $n$  的值很大时函数  $T_n(x)$  在区间  $[\alpha-\delta, \alpha+\delta]$  之外变为微不足道地小. 故积分(12)的相应部分也是微不足道地小, 因此其符号取决于积分

$$\int_{\alpha-\delta}^{\alpha+\delta} f(x)T_n(x)dx \quad (13)$$

的符号, 而因积分号下的  $T_n(x) > 0$  以及  $f(x) > c$ , 则只需证明: 积分(12)中被我们抛开的部分按绝对值来讲是比正的积分(13)要小得多, 则积分(12)就不可能等于零, 因而也就导致了矛盾. 我们现在把必要的估计做下去. 设

$$\int_{\alpha-\delta}^{\alpha+\delta} f(x)T_n(x)dx = I_1,$$

$$\left\{ \int_{-\pi}^{\alpha-\delta} + \int_{\alpha+\delta}^{\pi} \right\} f(x)T_n(x)dx = I_2,$$

因此

$$0 = \int_{-\pi}^{\pi} f(x)T_n(x)dx = I_1 + I_2.$$

① 译者注. 请把这里的证明与证明 Weierstrass 定理的方法相比较, 就知道, 它们都是用的同样的技巧, 只不过  $(1-u^2)^n$  换成了  $\left[\frac{1+\cos(x-\alpha)}{2}\right]^n$ .

注意到等式  $\frac{1+\cos(x-\alpha)}{2} = \cos^2 \frac{x-\alpha}{2}$ , 我们得到

$$\begin{aligned} I_1 &\geq c \int_{\alpha-\delta}^{\alpha+\delta} \cos^{2n} \frac{x-\alpha}{2} dx = c \int_{-\delta}^{\delta} \cos^{2n} \frac{y}{2} dy \\ &= 2c \int_0^{\delta} (1 - \sin^2 \frac{y}{2})^n dy, \end{aligned}$$

但对已知的积分区域有

$$0 \leq \sin \frac{y}{2} < 1, \quad 0 < \cos \frac{y}{2} \leq 1,$$

因此

$$I_1 > 2c \int_0^{\delta} (1 - \sin \frac{y}{2})^n \cos \frac{y}{2} dy$$

或者令  $\sin \frac{y}{2} = z$ ,  $\frac{1}{2} \cos \frac{y}{2} dy = dz$ ,

$$I_1 > 4c \int_0^{\sin \frac{\delta}{2}} (1-z)^n dz = \frac{4c}{n+1} [1 - (1 - \sin \frac{\delta}{2})^{n+1}];$$

而因为对充分大的  $n$  括号内的表达式很显然地大于  $\frac{1}{2}$ , 故有

$$I_1 > \frac{2c}{n+1}. \quad (14)$$

另一个方面, 如果我们以  $M$  来表示函数  $f(x)$  在区间  $[-\pi, \pi]$  上的最大值并注意到在构成  $I_2$  的那两个积分的积分区间内

$$\cos^2 \frac{x-\alpha}{2} \leq \cos^2 \frac{\delta}{2},$$

因而

$$T_n(x) \leq \cos^{2n} \frac{\delta}{2},$$

则我们得到

$$\begin{aligned} |I_2| &\leq M \cos^{2n} \frac{\delta}{2} (\alpha - \delta + \pi + \pi - \alpha - \delta) \\ &< 2\pi M \cos^{2n} \frac{\delta}{2} = 2\pi M \rho^n, \end{aligned} \quad (15)$$

这里设

$$\rho = \cos^2 \frac{\delta}{2} < 1.$$

因为  $I_1 + I_2 = 0$ , 故  $|I_1| = |I_2|$ , 由此据(14)及(15)有

$$2\pi M \rho^n > \frac{2c}{n+1}, \quad (n+1)\rho^{n+1} > \frac{c\rho}{\pi M},$$

但这就得到我们要找的矛盾. 因为当  $n \rightarrow \infty$  时  $n\rho^n \rightarrow 0$ . ①因而不可能对任意的  $n$  都大于正的常数  $\frac{c\rho}{\pi M}$ .

这也即是说, 我们已证明了正交函数组(5)的封闭性. 正如我们已经看到的, 由此得出已知的三角级数(4)不可能是一个以上的连续函数的 Fourier 级数. 特别地, 如果这个级数一致收敛, 则其和是以此级数为其 Fourier 级数的唯一的连续函数.

**具有有界可积导函数的函数之 Fourier 级数的收敛性.** 现在我们来证明, 任何以  $2\pi$  为周期的具有界且可积的导函数的函数  $f(x)$ , 都可以展开为一致收敛的三角级数(它当然是其 Fourier 级数).

我们约定以  $a_k, b_k$  来表示函数  $f(x)$  的 Fourier 系数, 而以  $a'_k, b'_k$  来表示函数  $f'(x)$  的 Fourier 系数. 此时分部积分得

$$\begin{aligned} \pi a_k &= \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx \, dx \\ &= \left[ \frac{f(x) \sin kx}{k} \right]_{-\pi}^{\pi} - \frac{1}{k} \int_{-\pi}^{\pi} f'(x) \sin kx \, dx = -\frac{b'_k}{k}, \end{aligned}$$

---

① 设  $n \ln \frac{1}{\rho} = x$ , 得  $n\rho^n = \frac{1}{\ln \frac{1}{\rho}} x e^{-x} \rightarrow 0 (x \rightarrow \infty)$ , 正如我们在第

以同样的方式得  $\pi b_k = \frac{a_k'}{k}$ . 今后我们将为方便计应用所谓 Cauchy-Schwarz 不等式

$$\left( \sum_{k=1}^n u_k v_k \right)^2 \leq \sum_{k=1}^n u_k^2 \sum_{k=1}^n v_k^2,$$

它对任意的实数  $u_k, v_k$  以及任意的  $n$  成立. ①

注意到

$$a_k \cos kx + b_k \sin kx = \frac{1}{\pi k} (-b_k' \cos kx + a_k' \sin kx),$$

我们由不等式

$$\begin{aligned} (\alpha \cos \varphi + \beta \sin \varphi)^2 &= \alpha^2 + \beta^2 - (\alpha \sin \varphi - \beta \cos \varphi)^2 \\ &\leq \alpha^2 + \beta^2 \end{aligned}$$

对  $m > n$  得到

$$\begin{aligned} &\left| \sum_{k=n}^m (a_k \cos kx + b_k \sin kx) \right|^2 \\ &= \left| \sum_{k=n}^m \frac{1}{\pi k} (-b_k' \cos kx + a_k' \sin kx) \right|^2 \\ &\leq \frac{1}{\pi^2} \sum_{k=n}^m \frac{1}{k^2} \sum_{k=n}^m (-b_k' \cos kx + a_k' \sin kx)^2 \\ &\leq \frac{1}{\pi^2} \sum_{k=n}^m \frac{1}{k^2} \cdot \sum_{k=n}^m (a_k'^2 + b_k'^2). \end{aligned}$$

但级数  $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2}$  收敛. 同样地, 级数

① 证明  $\sum_{k=1}^n (u_k x + v_k)^2$  作为  $x$  的函数, 是二次三项式, 且无论何时均是非负的, 因而其判别式

$$4 \left( \left( \sum_{k=1}^n u_k v_k \right)^2 - \sum_{k=1}^n u_k^2 \sum_{k=1}^n v_k^2 \right) \leq 0.$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} (a_k'^2 + b_k'^2)$$

也收敛(参见第 217 页), 因为  $a_k'$  和  $b_k'$  是有界可积函数  $f'(x)$  的 Fourier 系数. 因而最后一个不等式的右边的两个因子当  $n \rightarrow \infty$  以及  $m > n$  时都趋近于零(Cauchy 准则!). 这就表明有

$$\lim_{\substack{n \rightarrow \infty \\ m > n}} \sum_{k=n}^m (a_k \cos kx + b_k \sin kx) = 0,$$

并且它对  $x$  是一致成立的, 因为上面的不等式的右边是与  $x$  无关的. 但这由 Cauchy 准则也表明级数(4)是在区间  $[-\pi, \pi]$  上一致收敛的. 以  $s(x)$  来表明级数的和, 我们看到, 级数(4)同时是函数  $f(x)$  和  $s(x)$  的 Fourier 级数. 但现在我们已经知道这些连续函数应当是恒等的. 这样我们的命题完全得证.

三角级数的现代理论证明了比我们研究过的函数类广阔得多的函数类之 Fourier 级数的收敛性. 但是, 这种推广也不可能太远, 因为我们已知: 甚至有一些连续函数, 其 Fourier 级数并不是对所有的  $x$  值都收敛的. 这里我们当然不可能详细地涉及此一领域的问题. 我们只要注意到有大量的文献, 也有教科书专门讲三角级数理论, 而且这理论中至今还有大量重要的问题没有得到解决, 因而自然地吸引了许多人去研究它.

**对任意区间的推广.** 至今为止我们只讲到定义在区间  $[-\pi, \pi]$  上的函数, 且只在此区间上去寻找一个函数的三角级数展开式. 这里我们实质上还暗中假设了  $f(\pi) = f(-\pi)$ , 因为只有在这个条件下函数  $f(x)$  才可能在整个闭区间  $[-\pi,$

$\pi]$ 的任何点处展开为形如(4)的级数.<sup>①</sup>现在我们应该来看一看,怎样才能摆脱这些限制,因为很明显的,三角级数理论要能得到较为广泛的应用,只有在我们掌握了把定义在任意区间的函数展开为三角级数,并且不要周期性为前提才行.

首先,很显然地(其实我们在一开始就证明了)有:如果我们以长度为  $2\pi$  的任意区间  $[a, a+2\pi]$  来代替区间  $[-\pi, \pi]$  作为我们讨论的基础,所有的讨论都不需要改变,只要有  $f(a+2\pi)=f(a)$  就行了.这也即是说,我们的叙述中表明,只对所研究的区间的长度有要求,而不考虑它的位置.对于函数则只要求它在已知区间端点处的值相等.

现在设我们想要把定义在完全任意的区间  $[a, b]$  上的且不受周期性条件限制的函数  $f(x)$  展开为三角级数,像以往一样,我们将只假设函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  的每一点处可微且其导函数在此区间上有界且可积.

首先假设  $b-a < 2\pi$ . 很显然,我们可以有无数种方法在区间  $[a, a+2\pi]$  上定义一个函数  $f^*(x)$ , 它在该区间上具有有界的可积导函数,并满足条件  $f^*(a+2\pi)=f^*(a)$ , 且在区间  $[a, b]$  的任何点处都等于函数  $f(x)$ . 根据我们前面证明过的,函数  $f^*(x)$  在区间  $[a, a+2\pi]$  上可以展开为一致收敛的三角级数.很显然,在区间  $[a, b]$  上该级数也表示函数  $f(x)$ , 也即是说,我们已完全解决了我们提出的问题.

现在设  $b-a > 2\pi$ . 此时我们首先取任意的数  $b' > b$  且在区间  $[a, b']$  上定义函数  $f^*(x)$ , 使得它在该区间上具有有界的可积导函数且满足条件  $f^*(b')=f^*(a)$ , 并且在区间  $[a, b]$  的任意点上等于  $f(x)$ . 如果我们除此以外还要求  $f^{*'}(b')$

---

① 译者注. 只有这样,  $f(x)$  才是以  $2\pi$  为周期的.

$=f''(a)$  (这当然总是可能的), 并且将函数  $f^*(x)$  向区间  $[a, b']$  之外向两个方向作周期性的延拓, 则我们就得到周期为  $b'-a=2l>2\pi$  的周期函数  $f^*(x)$ , 它在任何区间上都有有界且可积的导函数, 并且在区间  $[a, b]$  上同  $f(x)$  的导函数相等.

现在设

$$x = \frac{l}{\pi} y, \quad f^*(x) = f^*\left(\frac{l}{\pi} y\right) = \varphi(y).$$

因为  $y$  当  $x$  从  $-l$  变化到  $l$  时, 遍取区间  $[-\pi, \pi]$  之一切值, 则函数  $\varphi(y)$  在区间  $[-\pi, \pi]$  上具有有界的可积导函数, 同时

$$\varphi(-\pi) = f^*(-l) = f^*(l) = \varphi(\pi).$$

由我们的定理, 函数  $\varphi(y)$  的 Fourier 级数在区间  $[-\pi, \pi]$  上一致收敛于该函数:

$$\varphi(y) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos ny + b_n \sin ny) \quad (-\pi \leq y \leq \pi).$$

但由此很显然地 ( $y = \frac{\pi}{l} x$ ) 有

$$f^*(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left( a_n \cos \frac{n\pi}{l} x + b_n \sin \frac{n\pi}{l} x \right) \quad (16)$$

而且在区间  $-l \leq x \leq l$  上是一致收敛的, 因为函数  $\cos \frac{n\pi}{l} x$  与  $\sin \frac{n\pi}{l} x$  同函数  $f^*(x)$  一样有周期  $2l$ , 则展开式 (16) 对整个数轴上也一致收敛. 由此特别地得出, 在区间  $[a, b]$  上一致地有

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left( a_n \cos \frac{n\pi}{l} x + b_n \sin \frac{n\pi}{l} x \right).$$

这样一来, 我们看到, 函数  $f(x)$  在区间  $[a, b]$  上展开为三角级数, 与级数 (4) 的区别仅在于: 展开式中我们用具有



$2l$  为周期的函数  $\cos \frac{n\pi}{l}x, \sin \frac{n\pi}{l}x$  代替周期为  $2\pi$  的函数  $\cos nx, \sin nx$  作为基本元素. 这个结果最好不过地解决了我们所提出的问题, 因为我们当然预先就明白, 因为(4)的各项都以  $2\pi$  为周期, 所以定义在区间  $[a, b]$  上的函数  $f(x)$  一般说来是不可能用它来表示的(因为  $b-a > 2\pi$ ).

我们还应看一看怎样对函数  $f(x)$  找出表示它的级数的系数  $a_k, b_k$ . 为此我们注意到, 按照最开始时的定义

$$a_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \varphi(y) \cos ky \, dy,$$

$$b_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \varphi(y) \sin ky \, dy.$$

令  $y = \frac{\pi}{l}x$ , 我们得到

$$\begin{aligned} a_k &= \frac{1}{l} \int_{-l}^l \varphi\left(\frac{\pi}{l}x\right) \cos k\frac{\pi}{l}x \, dx \\ &= \frac{1}{l} \int_{-l}^l f^*(x) \cos k\frac{\pi}{l}x \, dx \\ &= \frac{1}{l} \int_a^b f^*(x) \cos k\frac{\pi}{l}x \, dx, \end{aligned}$$

且类似地有

$$b_k = \frac{1}{l} \int_a^b f^*(x) \sin k\frac{\pi}{l}x \, dx.$$

因为满足所提一切条件的函数  $f^*(x)$  有无穷多个, 则由函数  $f(x)$  在区间  $(a, b)$  上给出的  $a_k$  和  $b_k$  还不是唯一确定的. 这不应使我们感到惊奇: 级数(16)只是在长度小于该展开式的元素的周期  $2l$  的区间  $[a, b]$  上表示函数  $f(x)$ . 完全与我们最初了解的情形相似, 我们可以得到无穷多个不同形式的级数(4), 可以在区间  $[-\pi, \pi]$  的任何部分区间(但不是在整个

的区间)上表示函数  $f(x)$ . ①

---

① 译者注. 如果  $f(x)$  在  $[a, b]$  上可微, 且  $f(a) = f(b)$ ,  $f'(x)$  有界可积, 则不论  $b-a > 2\pi$  或  $< 2\pi$ , 只要作一个变换  $y = -\pi + \frac{\pi(x-a)}{l}$ , 这里  $2l = b-a$ , 则  $f(x) = \varphi(y)$  作为  $y$  的函数就在区间  $[-\pi, \pi]$  上可微,  $\varphi(y)$  有界可积, 且适合  $\varphi(-\pi) = \varphi(\pi)$ , 所以  $\varphi(y)$  可以展开为  $\cos ny$ ,  $\sin ny$  的 Fourier 级数. 由  $\varphi(y)$  再回到  $f(x)$  的方法和本书讲的是一样的. 一般教科书都是这样处理的. 问题在于, 本书作者关心的是必须有  $f(-\pi) = f(\pi)$ , 所以才采用了以上的讲法. 但这就有一个漏洞: 反而  $b-a = 2\pi$  时上面讲的办法不能用了, 因为不可能再使  $f(a) = f(b)$ . 可见  $f(x)$  非周期的问题是不可避免的. 详细一点的数学分析教材中都讨论过这个问题. 值得注意的是, 这种情况在应用中可以说更为常见, 不过人们都不去过问这个问题了.

## 第 八 讲

## 微 分 方 程

**基**本概念. ——解的存在性. ——解的唯一性. ——解对参数的依赖性. ——变量替换. ——方程组和高阶方程.

**基本概念.** 在第六讲的末尾我们说到了, 从总体思想来讲, 任何积分过程的目的都在于按其已知的局部特征来建立所考虑对象的总和的“整体的”特征. 这个方向的问题在以数学分析为工具的任何应用科学中都是相当大量地存在着的. 但是, 这类问题对数学工具的极其多种多样的要求远非积分——通常的积分或者多元积分——这样一些初等工具所能满足的. 这种最简单的积分工具只在较少的最原始的情形下才对解决所提出的问题合用.

最常见的情况常是这样的: 所研究现象的已知的局部特征导致建立微分方程 (即联系自变量、函数及其不同阶的导数的方程), 其中的未知量恰恰是描述该现象的整体特征的函数; 求解所提的问题从数学上化为解某个微分方程组, 即归结为定出含于这些方程中的未知函数. 这个数学问题比简单地求函数的积分要复杂得多, 后者从微分方程理论的观点看

只是其最简单的而且是平凡的特例. 这一点表现在, 一旦我们把某个类型的微分方程的求解化成了最简单的求函数积分的问题, 就认为这个问题已解决了 (所以在微分方程理论中通常就说化为“求积”).

研究某些很简单的例子对我们将是有益的: 看一看已知的现象的局部特征是怎样产生出微分方程的, 方程的解又怎样给出这个现象的总和的整体表述.

设想有一个容积为  $a$  升的容器装满了水, 里面溶解有某种盐. 设有液体连续地流过该容器, 在单位时间中向其中注入  $b$  升纯净的水且从中流出同样升数的溶液. 设还知道在某个初始时刻  $t=0$  时容器内有  $c$  千克盐, 我们想要知道经过  $t$  个单位时间后我们的容器里还留有的盐的数量  $x$  千克.

在所提的问题中给了我们这一现象的什么样的局部特征呢? 我们知道, 从容器中以单位时间  $b$  升的速度流出溶液<sup>①</sup>; 在已知的时刻  $t$  容器保留有未知的  $x$  千克盐, 而因为容器的容积是  $a$  升, 则每升溶液含  $\frac{x}{a}$  千克盐, 而  $b$  升溶液则含  $\frac{bx}{a}$  千克盐. 这就表明, 如果从时刻  $t$  开始的单位时间里, 溶液的浓度不变 (即保持它在时刻  $t$  的数值), 则在此单位时间内容器中盐的数量将减少  $\frac{bx}{a}$  千克. 因而容器中盐的数量减少的速度将是一  $\frac{dx}{dt}$  (负号“ $-$ ”是必要的, 因为  $\frac{dx}{dt}$  是盐的数量增加的速度). 我们得到

$$\frac{dx}{dt} = -\frac{bx}{a}, \quad (1)$$

---

① 这里我们假设溶解得这样快, 使得实际上可以认为在容器的所有点处盐的浓度在每一已知时刻都是相同的.

此式把盐的数量增长的瞬时速度 $\frac{dx}{dt}$ 用它在该时刻存在的盐量 $x$ 表示出来,它也给了我们该现象的局部特征(这里当然说成“瞬时的”或“顷刻间”的特征更为方便了. 我们想求的函数 $x = x(t)$ 就是我们所得到的方程的未知函数.

这函数能否直接地用积分法得到? 我们给出了其导数的表达式. 当其导数已知时求函数本来是积分学的基本问题. 但是问题总是不太平常; 未知函数的导数不是通过自变量来表示(像我们习惯的那样), 而是通过未知函数本身来表示. 积分学不能直接用于解这类问题, 因此形式上就提出了一个原则上的新的问题——解微分方程(1). 但是, 这种情形的问题当然十分轻易地化为积分学的问题. 将方程(1)写成为形式

$$\frac{dx}{x} = -\frac{b}{a}dt,$$

我们就说是已经“分离”了变量. 简单地积分左边给出 $\ln x$ , 右边则给出 $-\frac{b}{a}t$ , 因此

$$\ln x = -\frac{b}{a}t + k,$$

这里 $k$ 是一个常数. 为确定此数(在讨论微分方程的全部过程中, 这项工作是由它所特有的)我们要回到“初始的”条件: 当 $t = 0$ 时 $x = c$ . 它给我们以 $k = \ln c$ , 因此最后得

$$x = ce^{-\frac{b}{a}t}.$$

这样一来我们所提的问题得到完全的解决. 我们看到容器中盐的数量是随着时间按“指数”规律减少的.

现在设想从我们的容器中流出的液体还要流过第二个同样容积的容器, 最初(即在时刻 $t = 0$ )它装满了纯净的水, 而且也是每单位时间流进和流出 $b$ 升溶液. 很显然, 这时也不断

地向第二个容器输入盐. 现在想要了解在时刻  $t$  在第二个容器内所含的盐的数量  $y$  (千克) 是多少.

这里首先给我们的再次只是现象的局部(瞬时的)特征. 很显然, 在单位时间里向第二个容器中注入的盐的数量恰是从第一个容器中排出的量, 即像我们所了解的

$$\frac{b}{a}x = \frac{bc}{a}e^{-\frac{b}{a}t} \text{ (千克)},$$

从另一方面讲, 在时刻  $t$  第二个容器中的每升溶液含  $\frac{y}{a}$  千克盐, 即是说, 单位时间里从其中流出的  $b$  升溶液中含有  $\frac{b}{a}y$  千克盐. 因而第二个容器中盐的数量在时刻  $t$  的瞬时增长量(按单位时间计) 等于

$$\frac{dy}{dt} = \frac{bc}{a}e^{-\frac{b}{a}t} - \frac{b}{a}y = \frac{b}{a}(ce^{-\frac{b}{a}t} - y). \quad (2)$$

你们看到, 这里, 局部描写现象的数学表达式也是一个微分方程(2). 我们再次给出了未知函数  $y$  的导数表达式. 但是解所得的微分方程已经远不是像前面一样那么容易. 方程(2)给出我们的导数  $\frac{dy}{dt}$  表达式, 既包含有自变量  $t$ , 也包含有未知函数  $y$ , 像我们在方程(1)中所做的那样“分离”变量, 在这里已不能直接办到. 这也即是说, 我们面临着一个原则上是新的问题, 说实在的, 在这种情况下它还可以比较简单地解出, 但在一般的情况下求解微分方程我们还没有任何办法.

如何看待这个“一般情形”? 如何定义微分方程的一般概念? 在我们的几个例子中, 我们遇到的都是形如

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \quad (3)$$

的方程, 其中  $x$  是自变量, 而  $y$  是  $x$  的未知函数. 函数  $f(x, y)$  当然是给定了的. 问题在于求函数  $y = \varphi(x)$  满足方程(3), 即要求在某个区间  $a \leq x \leq b$  上恒有

$$\varphi(x) = f(x, \varphi(x)).$$

更一般形式的微分方程是

$$F(x, y, y') = 0,$$

其中  $x$  仍是自变量,  $y$  是未知的  $x$  的函数且  $y' = \frac{dy}{dx}$ . 与以往一样, 要找出恒满足关系式

$$F(x, \varphi(x), \varphi'(x)) = 0$$

的函数  $y = \varphi(x)$ .

其次, 常有这样的情形: 即所研究对象的局部特征要求其表达式中不仅有未知函数的一阶导数, 而且还含有其高阶导数, 因此问题的微分方程的形状是:

$$F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0; \quad (4)$$

此类方程称为  $n$  阶微分方程. 很显然, 这是最一般的只含一个单自变量的未知函数的微分方程. 但是, 只有最简单的情形才会出现只含一个未知函数的方程, 时常遇到的是含依赖于几个自变量的几个未知函数的情形.

首先假设我们讲的是任意个未知函数  $y_1, y_2, \dots, y_k$ , 但它们都只依赖于一个自变量  $x$ . 要使问题得以确定, 现象的局部特征应当导致微分方程组, 其中方程的个数等于未知函数的个数  $k$ . 这类方程组的一般形式很显然地是这样的:

$$F_i(x, y_1, y_1', \dots, y_1^{(n_1)}, y_2, y_2', \dots, y_2^{(n_2)}, \dots, y_k, y_k', \dots, y_k^{(n_k)}) = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, k).$$

这样一来, 我们得到了所谓“常”微分方程理论的最一般的问题. 这个“常”字是指仅含一个自变量的微分方程和方程组.

质点运动方程组(当然是你们所熟知的)可以作为一个好的例子:

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = X(t, x, y, z, \frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}),$$

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} = Y(t, x, y, z, \frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}),$$

$$m \frac{d^2 z}{dt^2} = Z(t, x, y, z, \frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}),$$

其中唯一的自变量是时间  $t$ , 而未知函数是质点的坐标  $x, y, z$ ,  $m$  在这里表示该质点的质量, 而  $X, Y, Z$  则是作用于质点的力的分量, 在一般情况下力是与时间、位置及点的移动速度有关的. 初始数据可以是在某个确定的“初始”时刻  $t = t_0$  时该点的 3 个坐标和 3 个速度分量.

如果自变量有几个, 则我们会遇到偏微分方程(或方程组). 未知函数现在是多元函数. 于是方程自然地就包含有未知函数对这些自变量的偏导数. 偏微分方程的理论, 容易理解, 要比“常”微分方程理论要复杂得多. 这里我们完全不打算涉及.

但就是常微分方程理论中也没有几个多少有效的一般方法, 能用以求解较为广泛的类型的常微分方程. 这一点也部分地容易预见到, 甚至初等函数的通常的积分, 在许多情况下, 正如我们所了解的那样, 常得到非初等的函数, 何况是对于这里的更为一般和更为复杂的问题. 但是, 即令我们停留在对于微分方程理论的那种通常的观点, 即只要问题的求解化成了通常的积分, 我们就可以认为该问题是解决了——甚至按照这种观点, 我们所能得到的进展也只能是很有限的, 因为化简为“求积法”只对很少几类最简单的微分方程可以用(但说实在的, 从纯粹应用的观点看, 这已经是最重要的类型). 我们在



这里不仅不再去研究它们,甚至不去列出这些类型,因为对于这个问题你们可以在任何甚至最初等的教材中找到所需的材料.我们自然地应当去从事更具原则意义的问题.

**解的存在性.** 我们已经说过:积分学的基本问题可以看作是研究微分方程解的最简单的情况.因为,若方程

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \quad (3)$$

右方与  $y$  无关的话,我们得到形如

$$\frac{dy}{dx} = f(x) \quad (3')$$

的方程.解此方程很显然地等价于求积函数  $f(x)$ .关于这个问题我们已经有机会看到,甚至当函数  $f(x)$  是连续的,要证明积分的存在(即方程(3')的解存在)也要专门地讨论(依靠函数  $f(x)$  的一致连续性);如果函数  $f(x)$  仅只有界,但有间断点,则积分一般说来是不存在的.

从这一切我们可以预见到,方程(3)的解的存在性问题会复杂得多,并且在任何情况下都需要专门地研究.尤其对于我们上面导出的一般类型的方程和方程组更是如此.为使作为微分方程理论基础的这个问题的基本思想对你们更为突出,我们应当尽可能地摆脱纯属技术性的复杂之处.因此我们在今后限于研究(3)那样的方程,即未知函数的导数已经解出的一阶方程.

设函数  $f(x, y)$  在  $Oxy$  平面的某个区域  $D$  上连续,我们来证明此时在该区域的每一个内点<sup>①</sup> $(x_0, y_0)$  处,都存在着函

---

① 译者注.因为下文说  $D$  可以是闭的,则我们的存在定理应规定  $(x_0, y_0)$  是内点.  $(x_0, y_0)$  是边界点的情况将会复杂得多.

数  $y = \varphi(x)$ , 在点  $x_0$  的某个邻域内满足方程(3) 且同时有  $y_0 = \varphi(x_0)$ . 很显然, 区域  $D$  可能被认为是闭的和有界的.

为证明它我们需要一个辅助命题, 同时它本身也是具有独立价值的. 我们设有任意的定义在某个区间  $[a, b]$  上的函数的无穷集合  $S = \{F(x)\}$ . 我们约定称集合  $S$  为此区间上的有界集合: 如果存在着这样的正数  $M$ , 使得对区间  $[a, b]$  上的任意的  $x$  及对集合  $S$  中的任意的函数  $F(x)$  都有  $|F(x)| < M$ . 其次, 我们称集合  $S$  是在区间  $[a, b]$  上等度连续的, 如果对任何  $\varepsilon > 0$  都可以找到这样一个正数  $\delta$ , 使得对集合  $S$  中的任何函数  $F(x)$  以及对区间  $[a, b]$  上的任意一对满足不等式  $|x_1 - x_2| < \delta$  的点  $x_1$  和  $x_2$ , 都成立不等式

$$|F(x_1) - F(x_2)| < \varepsilon.$$

很明显, 如果集合  $S$  在区间  $[a, b]$  上有界(等度连续), 则其中的每一个函数也在此区间上有界(一致连续). 当然, 逆命题一般说来是不成立的. 集合  $S$  的有界性以及等度连续性要求除了该集合的每个函数具备相应性质之外, 还要求该性质对于已知集合的函数总体具有一致性.

最后, 我们约定称量  $|F_1(x) - F_2(x)|$  的上确界为集合  $S$  在区间  $[a, b]$  上的宽度. 这里的  $x$  是区间  $[a, b]$  的任意一点, 而  $F_1$  和  $F_2$  则是集合  $S$  的两个任意的函数.

**引理(Arzelà-Ascoli 引理).** 任何在区间  $[a, b]$  上有界的且是等度连续的无穷函数集合  $S$  都包含有在此区间上一致收敛的函数序列.

证明分几步进行.

1) 首先来证明无论正数  $\varepsilon$  怎样小, 都存在着另外的正数  $\delta$ , 使得对任何长度小于  $\delta$  的区间  $[\alpha, \beta] \subset [a, b]$ , 集合  $S$  都包含一个无穷子集  $S'$ , 其宽度在区间  $[\alpha, \beta]$  小于  $\varepsilon$ . 由集合

$S$  在区间  $[a, b]$  上的等度连续性, 对任意的自然数  $n$  都可以找到这样一个正数  $\delta$ , 使得集合  $S$  的任何函数在任何长度小于  $\delta$  的区间上的振幅都小于  $\frac{M}{n}$ . 由此得知, 这些函数中的每一个在区间  $[a, \beta]$  所取的一切值都位于某个长为  $\frac{M}{n}$  的区间中. 暂令  $\xi, \eta$  ( $\eta - \xi = \frac{M}{n}$ ) 表示这样一个区间的端点. 很显然, 我们可以确定一个整数  $k$  使得  $\frac{k-1}{n}M \leq \xi < \frac{k}{n}M$ . 这时有

$$\frac{k-1}{n}M \leq \xi < \eta < \frac{k+1}{n}M.$$

且因为区间  $[\xi, \eta]$  含于区间  $[-M, M]$  内, 故有  $-(n-1) \leq k \leq n-1$ . 也即是说, 我们看出集合  $S$  中的任何一个函数在区间  $[a, \beta]$  上所取的所有的值都属于形如

$$\left[\frac{k-1}{n}M, \frac{k+1}{n}M\right] \quad (-(n-1) \leq k \leq n-1),$$

的某个区间. 因为这些区间个数有限, 而集合  $S$  则包含有无穷多个函数, 所以这些区间至少有一个含有  $S$  中无穷多个函数在  $[a, \beta]$  中之值. 令这些函数组成  $S'$ , 则  $S'$  是无穷子集. 很显然, 子集  $S'$  在区间  $[a, \beta]$  上的宽度不会超过  $\frac{2M}{n}$ , 如果我们选取数  $n$  使得  $\frac{2M}{n} < \epsilon$ , 则上述宽度小于  $\epsilon$ .

2) 现在来证明集合  $S$  还包含这样的无穷子集  $S'$ , 其在整个区间  $[a, b]$  上的宽度小于  $\epsilon$ . 为证明此事我们选取自然数  $m$  这样大, 使得  $\frac{b-a}{m} < \delta$ . 此时根据第1)段中的证明, 集合  $S$  应当包含有无穷子集  $S_1$ , 其在区间  $[a, a + \frac{b-a}{m}]$  上的宽度小于  $\epsilon$ . 同样的理由, 集合  $S_1$  包含有无穷子集  $S_2$ , 其在区

间  $[a + \frac{b-a}{m}, a + 2\frac{b-a}{m}]$  上的宽度也小于  $\epsilon$ , 等等. 最后我们得到了集合  $S$  的无穷的子集  $S_m = S'$ , 其在区间  $[a + (m-1)\frac{b-a}{m}, b]$  上的宽度小于  $\epsilon$ , 在这个区间以前的每一个区间上宽度也小于  $\epsilon$ , 因为  $S_m \subset S_{m-1} \subset \cdots \subset S_2 \subset S_1$ . 但这即表明, 集合  $S'$  在整个区间  $[a, b]$  上的宽度小于  $\epsilon$ , 我们的命题得证.

3) 现在再来完成引理的证明已是非常简单的事了. 我们以  $S_1$  来表示集合  $S$  的在  $[a, b]$  上宽度小于 1 的无穷子集, 以  $S_2$  来表示  $S_1$  的在  $[a, b]$  上的宽度小于  $\frac{1}{2}$  的无穷子集, 且一般地以  $S_n$  来表示在  $[a, b]$  上宽度小于  $\frac{1}{n}$  的集合  $S_{n-1}$  的无穷子集 (所有这些子集合根据 2) 段的证明都是存在的). 设  $F_1(x)$  是集合  $S_1$  的任意的函数,  $F_2(x)$  是集合  $S_2$  中任意的不等于  $F_1(x)$  的函数, 一般的  $F_n(x)$  是集合  $S_n$  中任何一个与  $F_{n-1}(x), F_{n-2}(x), \cdots, F_1(x)$  都不同的函数. 因为对任何  $p > 0$  都有  $S_{n+p} \subset S_n$ , 则  $F_n(x) \in S_n$  且  $F_{n+p}(x) \in S_n$ , 由此对区间  $[a, b]$  的任意的点  $x$  都有

$$|F_n(x) - F_{n+p}(x)| < \frac{1}{n} \quad (p = 0, 1, 2, \cdots).$$

但按照 Cauchy 准则由此得出: 函数序列  $F_1(x), F_2(x), \cdots, F_n(x), \cdots$  在区间  $[a, b]$  上一致收敛, 于是引理的证明完成.

现在我们可以转过来证明前述的基本定理了.

但因为这个证明是以下面的思想为基础的; 而掌握这个思想最简单是用它的几何解释, 所以在着手之前, 看一看求解已给方程 (3) 这个问题本身的几何解释将是很有益处的.

这方程的解  $y = \varphi(x)$  的图像通常称之为方程的积分曲

线. 方程(3)对区域 $D$ 的每一点 $(x, y)$ 都给出一个确定的方向, 它的斜率是

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y).$$

区域 $D$ 的每一个点都带有确定的方向, 这样的点和方向的整体构成所谓的方向场, 这个场正是由方程(3)给定的. 这个方程的积分曲线就是这样一条曲线, 其上每一点处的切线方向都与在该点处的方向场的方向一致. 我们寻找方程(3)的解 $y = \varphi(x)$ (它在 $x = x_0$ 时变为 $y_0$ )的问题从几何上看来, 也就是, 求该方程的经过点 $(x_0, y_0)$ 的积分曲线. 因此证明该方程解的存在性就意味着: 证明过该点至少有一条积分曲线.

我们为此而采用的方法, 你们将要看到, 是造一条辅助曲线, 其性质是越来越接近于积分曲线, 通过极限过程就可以得到积分曲线.

设 $(x_0, y_0)$ 是有界闭区域 $D$ 的内点, 而函数 $f(x, y)$ 在其上连续, 且令 $M$ 是函数 $|f(x, y)|$ 在该区域上的上确界. 如果数 $\alpha > 0$ 为充分小, 则当

$$x_0 - \alpha \leq x \leq x_0 + \alpha, \quad y_0 - M\alpha \leq y \leq y_0 + M\alpha$$

时点 $(x, y)$ 也将属于区域 $D$ . 我们来证明存在着一个函数 $y = \varphi(x)$ , 它在区间 $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$ 上满足方程(3), 且有 $\varphi(x_0) = y_0$ . 为更易于看懂我们再次分段来证明.

1) 我们设 $x_k = x_0 + \frac{k}{n}\alpha$  ( $0 \leq k \leq n$ ), 因此点 $x_1, x_2, \dots, x_{n-1}$ 分区间 $[x_0, x_0 + \alpha]$ 为 $n$ 等份.

我们在区间 $[x_0, x_0 + \alpha]$ 上作折线(图34)  $y = \varphi_n(x)$ , 其顶点的横坐标是 $x_0, x_1, \dots, x_n$ , 而每一段的斜率都与场在其左端点的方向一致. 很显然地, 它可以从 $x_{k-1}$ 到 $x_k$ 递推地做出来. 同时纵坐标 $y_k = \varphi_n(x_k)$ 由递推公式

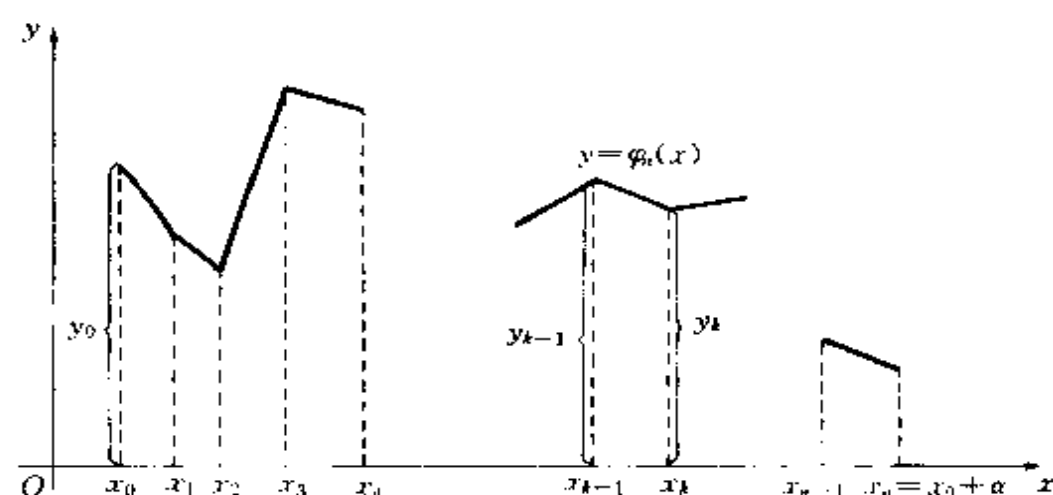


图 34

$$\begin{aligned}
 y_k &= y_{k-1} + f(x_{k-1}, y_{k-1})(x_k - x_{k-1}) \\
 &= y_{k-1} + f(x_{k-1}, y_{k-1}) \frac{\alpha}{n} \quad (1 \leq k \leq n)
 \end{aligned} \quad (5)$$

确定, 而在区间  $x_{k-1} \leq x \leq x_k$  上的折线方程由公式

$$\varphi_n(x) = y_{k-1} + f(x_{k-1}, y_{k-1})(x - x_{k-1}) \quad (1 \leq k \leq n)$$

给出.

为要证明折线  $y = \varphi_n(x)$  从  $x = x_0$  到  $x = x_0 + \alpha$  的整个区间上属于区域  $D$ , 很显然, 只要证明

$$|y_k - y_0| < M\alpha \quad (1 \leq k \leq n)$$

就够了, 但是, 证明更强的不等式

$$|y_k - y_0| \leq \frac{k}{n} M\alpha \quad (1 \leq k \leq n)$$

更方便一些. 很显然这个不等式对  $k = 0$  时成立. 如果它对某个  $k < n$  成立, 即点  $(x_k, y_k)$  属于区域  $D$ , 因而有  $|f(x_k, y_k)| \leq M$ . 但此时递推公式(5) 给出:

$$\begin{aligned}
 |y_{k+1} - y_0| &\leq |y_k - y_0| + \frac{\alpha}{n} |f(x_k, y_k)| \\
 &\leq \frac{k+1}{n} M\alpha,
 \end{aligned} \quad (6)$$

因此我们的不等式对  $k+1$  也成立. 这样

$$|\varphi_n(x) - y_0| \leq Ma \quad (x_0 \leq x \leq x_0 + a), \quad (7)$$

而整个折线  $y = \varphi_n(x)$  都在区域  $D$  内. 因为这对任何  $n$  都成立, 则特别地, 由此得出函数集合  $\varphi_n(x) (n=1, 2, \dots)$  在区间  $[x_0, x_0 + a]$  上有界.

2) 设  $x'$  和  $x''$  是区间  $[x_0, x_0 + a]$  的两个点且为确定起见设

$$x_{k-1} \leq x' < x_k < \dots < x_{l-1} \leq x'' < x_l,$$

此时有

$$\begin{aligned} & \varphi_n(x'') - \varphi_n(x') \\ &= [\varphi_n(x'') - \varphi_n(x_{l-1})] + [\varphi_n(x_{l-1}) - \varphi_n(x_{l-2})] + \dots + \\ & \quad [\varphi_n(x_k) - \varphi_n(x')] \\ &= (x'' - x_{l-1})f(x_{l-1}, y_{l-1}) + \frac{a}{n}\{f(x_{l-2}, y_{l-2}) + \dots + \\ & \quad f(x_k, y_k)\} + (x_k - x')f(x_{k-1}, y_{k-1}). \end{aligned} \quad (8)$$

从这个基本关系我们现在可得一系列推论.

我们首先来证明函数  $\varphi_n(x)$  的集合 ( $n=1, 2, \dots$ ) 在区间  $[x_0, x_0 + a]$  上等度连续. 实际上, 关系式(8) 给出

$$\begin{aligned} & |\varphi_n(x'') - \varphi_n(x')| \\ & \leq M\{x'' - x_{l-1} + (l-k-1)\frac{a}{n} + x_k - x'\} \\ & = M\{x'' - x_{l-1} + (x_{l-1} - x_k) + x_k - x'\} \\ & = M(x'' - x'). \end{aligned} \quad (9)$$

由此直接看出, 当  $|x'' - x'|$  充分小时我们有  $|\varphi_n(x'') - \varphi_n(x')| < \varepsilon$ , 无论点  $x'$  与  $x''$  位置怎样以及  $n$  是怎样的数.

3) 因为函数  $\varphi_n(x)$  的集合在区间  $[x_0, x_0 + a]$  上有界且等度连续, 则由所证明的引理它应包含有在此区间上一致收

敛的函数序列. 因此今后我们将只考虑这个序列, 而我们可以毫无顾虑地仍旧以  $\varphi_1(x), \varphi_2(x), \dots, \varphi_n(x), \dots$  来表示它. 这也即是说, 当  $n \rightarrow \infty$  时  $\varphi_n(x) \rightarrow \varphi(x)$  对  $x_0 \leq x \leq x_0 + \alpha$  一致成立. 现在我们来证明以这样方式确定的函数  $\varphi(x)$  满足所求证的定理的所有条件. 因为对任何的  $n$  有  $\varphi_n(x_0) = y_0$ , 所以首先有  $\varphi(x_0) = y_0$ .

4) 我们来证明当  $x_0 \leq x \leq x_0 + \alpha$  时函数  $\varphi(x)$  满足微分方程(3). 设给定任意的  $\varepsilon > 0$ . 由函数  $f(x, y)$  的连续性及区域  $D$  的有界性和闭性, 存在着这样的  $\delta > 0$ , 使得对区域  $D$  的任意两点  $(\xi_1, \eta_1)$  和  $(\xi_2, \eta_2)$ , 只要有不等式  $|\xi_2 - \xi_1| < \delta$ ,  $|\eta_2 - \eta_1| < 2M\delta$ , 则必成立不等式:

$$|f(\xi_2, \eta_2) - f(\xi_1, \eta_1)| < \varepsilon.$$

像以往一样, 记  $\varphi_n(x_i) = y_i$ , 由不等式(9)我们得到, 当  $x' \leq x_i \leq x''$  时,

$$|y_i - \varphi_n(x')| \leq M(x_i - x') \leq M(x'' - x'),$$

而因为对充分大的  $n$  有

$$|\varphi_n(x') - \varphi(x')| \leq M(x'' - x'),$$

所以

$$|y_i - \varphi(x')| \leq 2M(x'' - x');$$

因此, 如果  $|x'' - x'| \leq \delta$ , 则对充分大的  $n$  以及  $x' \leq x_i \leq x''$ , 我们有

$$|x_i - x'| < \delta, \quad |y_i - y'| \leq 2M\delta,$$

这里设  $y' = \varphi(x')$ . 由此按数  $\delta$  的定义, 当  $x' \leq x_i \leq x''$  时, 对充分大的  $n$ , 我们得到

$$|f(x_i, y_i) - f(x', y')| < \varepsilon$$

或者

$$f(x', y') - \varepsilon \leq f(x_i, y_i) \leq f(x', y') + \varepsilon.$$



如果我们对(8)式右边的每一项应用此估计式,则我们很显然地得到:当  $0 < x'' - x' < \delta$  以及  $n$  充分大时有

$$\begin{aligned} [f(x', y') - \epsilon](x'' - x') &\leq \varphi_n(x'') - \varphi_n(x') \\ &\leq [f(x', y') + \epsilon](x'' - x'). \end{aligned}$$

因此此不等式的左右两边都与  $n$  无关,则取极限我们得到,在唯一的条件  $|x'' - x'| < \delta$  之下有

$$\begin{aligned} [f(x', y') - \epsilon](x'' - x') &\leq \varphi(x'') - \varphi(x') \\ &\leq [f(x', y') + \epsilon](x'' - x'), \end{aligned}$$

或者,同样地有

$$\left| \frac{\varphi(x'') - \varphi(x')}{x'' - x'} - f(x', y') \right| \leq \epsilon.$$

但这即表明

$$\varphi'(x) = f(x, y) \quad (x_0 \leq x \leq x_0 + \alpha)$$

(当  $x = x_0$  时  $\varphi'(x)$  当然表示右导数).

5) 最后,因为我们很显然地可以完全类似地对于区间  $[x_0 - \alpha, x_0]$  得到这个结果,故  $\varphi(x)$  满足定理的所有条件.这样一来我们的定理得证.

我们确定的函数  $y = \varphi_n(x)$  的图像是折线,这条折线每一段的方向都与其左端点的场中的方向一致.随着  $n$  的无限增加每段折线的长度减小.这也即是说,  $n$  越大,在越来越密的折点处折线的方向与场的方向一致.我们因此完全自然地期望,如果这些折线有极限曲线(当  $n \rightarrow \infty$  时),则这个曲线的方向将与场的方向在每一点处一致,即这就是积分曲线.极限函数的存在(如果不是对整个函数序列  $\varphi_n(x)$ ,则至少是对某个子序列有极限存在,这对我们的目的并没有区别)已经在预备引理中证明.余下的只需以严格的准确的讨论来证实我们期望的正确性,我们已做到了这一点.

**解的唯一性.** 在一定条件下保证方程(3)的解存在的定理的重要性是不言而喻的. 当我们实际上有必要解某个微分方程时, 为此是要耗费一点力气的, 有时是相当大的力气; 我们试图把求解化为“求积法”(最简单的积分), 而如果这不行, 则应用通常的某种近似算法; 但是要使我们的这种活动成为明智的, 当然应当相信我们所求的对象实际上存在. 而如果我们的方程完全没有解, 则我们的努力就白费了.

但是, 关于所求解的唯一性当然也是重要的. 设想我们提出的问题的结论是: 未知函数  $y = \varphi(x)$  应当满足方程(3), 且当  $x = x_0$  时等于  $y_0$ , 如果方程(3)的这种解找到了, 则我们认为我们的问题只是在这种情形下才是解决了的, 即相信方程(3)不存在任何另外的解满足同样的初始条件  $\varphi(x_0) = y_0$ . 因为如果这样的解存在有几个, 则我们就不可能确信, 我们的问题的解恰好是我们所找到的那个; 甚至即令我们找出了方程(3)的所有这样的解, 一般说来我们仍然没有理由判定其中哪一个解答了所提的问题.

十分重要的是, 即令满足上面证明未知解的存在性的那些条件(即仅假设函数  $f(x, y)$  在已给的区域  $D$  上的连续性), 我们还不能保证该解的唯一性. 有这样的情形: 函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上连续但是却存在方程(3)的几个当  $x = x_0$  时等于  $y_0$  解. 但是, 只要对函数  $f(x, y)$  要求稍多于简单的连续性, 就可以保证解的唯一性, 其中最方便的形式之一是一个更强的条件, 它可表述成: 存在着这样一个正的常数  $k$ , 使得对区域  $D$  的任意的点  $(x, y_1)$  和  $(x, y_2)$  有

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq k |y_1 - y_2|. \quad (\text{A})$$

说实在的, 这个条件还不是条件中最宽的, 但在多数情况下

实际碰到的情况能满足它,并且由于它很简单,是很方便应用的.

这样一来,就需要证明:如果函数  $f(x, y)$  在区域  $D$  上连续且满足条件(A)<sup>①</sup>,则方程(3)当  $x = x_0$  时等于  $y_0$  的解  $y = \varphi(x)$  是唯一的.

我们假定,有两个函数  $\varphi_1(x), \varphi_2(x)$  当  $x_0 - \alpha \leq x \leq x_0 + \alpha$  时都满足方程(3)且有  $\varphi_1(x_0) = \varphi_2(x_0) = y_0$ . 设

$$\varphi_2(x) - \varphi_1(x) = \omega(x),$$

因而  $\omega(x_0) = 0$ . 此时,当  $x_0 - \alpha \leq x \leq x_0 + \alpha$  时有

$$\begin{aligned} \left| \frac{d\omega}{dx} \right| &= \left| \frac{d\varphi_2}{dx} - \frac{d\varphi_1}{dx} \right| = |f(x, \varphi_2(x)) - f(x, \varphi_1(x))| \\ &\leq k |\varphi_2(x) - \varphi_1(x)| = k |\omega(x)|. \end{aligned} \quad (10)$$

我们以  $\mu$  来表示函数  $|\omega(x)|$  在这样两个区间:  $[x_0 - \frac{1}{2k}, x_0 + \frac{1}{2k}]$  以及  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$  中的较小的一个上的最大值(记这个区间为  $[x_0 - r, x_0 + r]$ , 其中的  $r$  表示数  $\alpha$  与  $\frac{1}{2k}$  中小的一个). 由函数  $|\omega(x)|$  的连续性这个最大值在某个确定的  $x = x_1$  处存在:  $|\omega(x_1)| = \mu$ . 应用关系式(10)和第一中值定理,我们得到

$$\begin{aligned} \mu &= |\omega(x_1)| = |\omega(x_1) - \omega(x_0)| = \left| \int_{x_0}^{x_1} \frac{d\omega}{dx} dx \right| \\ &\leq \left| \int_{x_0}^{x_1} \frac{d\omega}{dx} dx \right| \leq k \left| \int_{x_0}^{x_1} |\omega(x)| dx \right| \\ &\leq k\mu \cdot |x_1 - x_0| \leq k\mu \cdot \frac{1}{2k} = \frac{\mu}{2}, \end{aligned}$$

① 译者注. 这条件称为 Lipschitz 条件.

由此得到  $\mu = 0$ . 这表明当  $x_0 - r \leq x \leq x_0 + r$  时  $\omega(x) = 0$ . 如果  $r = \alpha$ , 定理得证. 如果  $r = \frac{1}{2k} < \alpha$ , 则总会有

$$\omega(x_0 - \frac{1}{2k}) = \omega(x_0 + \frac{1}{2k}) = 0.$$

因此我们可以逐次利用点  $x_0 - \frac{1}{2k}$  及  $x_0 + \frac{1}{2k}$  代替  $x = x_0$  作为始点来重复我们的讨论. 这使得我们可以断定,  $\omega(x) = 0$  或者在区间  $[x_0 - 2 \cdot \frac{1}{2k}, x_0 + 2 \cdot \frac{1}{2k}]$  或者在区间  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$  上成立. 如果是前一种情况, 则继续这个过程充分多次, 显然我们可把使得  $\omega(x) = 0$  的区间扩展到  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$ , 于是定理最终得证.

**解对参数的依赖性.** 如果一个微分方程是来自某一个具体的问题, 则此方程总会包含一定数量的参数, 它们决定了所研究现象的特定条件. 例如: 在本讲开头作为例子引入的问题中, 这些参数就是: 容器的容积  $a$ 、液体的流速  $b$  以及在第一个容器中最初含有的盐量  $c$ . 所有这三个数当然包含在我们所列的方程之中. 当然, 同样地, 该方程的任何解都将与这些参数有关. 这样, 如果希望强调这种关系, 我们就应当把方程(3)写成

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y, p_1, p_2, \dots, p_r),$$

且把它的解写为

$$y = \varphi(x, p_1, p_2, \dots, p_r),$$

其中  $p_1, p_2, \dots, p_r$  是我们刚才讲到的参数.

不难明白, 对于应用问题, 所得到的微分方程的解对这类参数的依赖性的性质具有十分本质的意义, 尤其重要的是证明这种依赖性是连续的. 实际上, 参数的值通常是作为某

种测量的结果而得到的,因而我们通常得到的不是绝对准确的而只是其近似值,带有某个尽管是很小的误差.因此,如果参数值的微不足道的改变会使函数  $\varphi(x, p_1, p_2, \dots, p_r)$  可能有相当大的变化,则问题的这类解在实践中是毫无用处的.对于实际目标适用的只是这样的解:对于参数的微小变化,它的本身也只有微小的改变,因此近似地知道参数的值,我们能够近似地找到这些解的值.但很显然,这个性质确切的数学表示就是函数  $\varphi(x, p_1, p_2, \dots, p_r)$  关于参数  $p_1, p_2, \dots, p_r$  的连续性.

我们现在来证明:如果函数  $f(x, y, p_1, p_2, \dots, p_r)$  关于某一个参数  $p_i$  连续并且这个连续性关于区域  $D$  上点  $(x, y)$  的位置是一致的,则若前面证明方程(3)的解的存在及唯一性时的那些条件不变,这些解也是参数  $p_i$  的连续函数.因为这里讲的是对每一个个别的参数,所以如果为书写简单计我们设函数  $f$  只与一个参数  $p$  有关(函数  $\varphi$  是同样的),则我们的证明一点也不失其一般性.

这样一来,我们假定函数  $f(x, y, p)$  对其所有的 3 个自变量连续,这里点  $(x, y)$  位于闭区域  $D$  内,而参数  $p$  属于某个区间  $d$ , 此外若有  $(x, y_1) \in D, (x, y_2) \in D$  以及  $p \in d$ ,

$$|f(x, y_1, p) - f(x, y_2, p)| \leq k|y_1 - y_2|, \quad (A')$$

我们断定此时方程

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y, p) \quad (3'')$$

当  $x = x_0$  时等于  $y_0$  的唯一解  $y = \varphi(x, p)$  在区间  $d$  上关于  $p$  连续.

证明时我们回到前面证明方程(3)的解的存在的步骤,并且研究我们在那里所建立的函数  $\varphi_n(x)$  对参数  $p$  的关系的

性质. 当然, 我们现在将它写成  $\varphi_i(x, p)$ . 借助于归纳关系式(5) 定义的量  $y_i$  很显然地也与  $p$  有关:  $y_i = y_i(p)$ , 且公式(5) 成为

$$y_i(p) = y_{i-1}(p) + f(x_{i-1}, y_{i-1}(p), p) \frac{\alpha}{n}. \quad (11)$$

由于我们的假设, 函数  $f(x, y, p)$  关于参数  $p$  连续, 对任意的  $\epsilon > 0$  都存在着这样的  $\delta > 0$ , 使得

$$|f(x, y, p+h) - f(x, y, p)| < \epsilon \quad (12)$$

当  $|h| < \delta, p \in d, p+h \in d, (x, y) \in D$  时成立. 由公式(11)

$$\begin{aligned} y_i(p+h) - y_i(p) &= y_{i-1}(p+h) - y_{i-1}(p) + \\ &\quad \frac{\alpha}{n} \{f(x_{i-1}, y_{i-1}(p+h), p+h) - f(x_{i-1}, y_{i-1}(p), p)\} \\ &\quad (1 \leq i \leq n). \end{aligned}$$

为简单计设

$$y_i(p+h) - y_i(p) = \Delta_i \quad (0 \leq i \leq n),$$

因此

$$\begin{aligned} \Delta_i &= \Delta_{i-1} + \frac{\alpha}{n} \{f(x_{i-1}, y_{i-1}(p+h), p+h) - \\ &\quad f(x_{i-1}, y_{i-1}(p), p)\} \quad (1 \leq i \leq n). \end{aligned} \quad (13)$$

花括号内的式子可以写成

$$\begin{aligned} &f(x_{i-1}, y_{i-1}(p+h), p+h) - f(x_{i-1}, y_{i-1}(p), p+h) + \\ &f(x_{i-1}, y_{i-1}(p), p+h) - f(x_{i-1}, y_{i-1}(p), p). \end{aligned}$$

由 (A') 这些差中的第一个绝对值不超过  $k|\Delta_{i-1}|$ , 而由(12) 第二个差绝对值则小于  $\epsilon$ . 这样一来我们得到

$$|\Delta_i| < |\Delta_{i-1}| + \frac{\alpha}{n} \{k|\Delta_{i-1}| + \epsilon\} = \frac{\epsilon\alpha}{n} + |\Delta_{i-1}|(1 + \frac{\alpha k}{n})$$

( $1 \leq i \leq n$ ). 应用此估计式于量  $|\Delta_{i-1}|$  右边的式子并重复这个过程, 我们得到关系式

$$\begin{aligned}
 |\Delta_i| &< \frac{\varepsilon\alpha}{n} + \frac{\varepsilon\alpha}{n}(1 + \frac{\alpha k}{n}) + \frac{\varepsilon\alpha}{n}(1 + \frac{\alpha k}{n})^2 + \cdots + \frac{\varepsilon\alpha}{n}(1 + \frac{\alpha k}{n})^{i-1} \\
 &= \frac{\varepsilon}{k} [(1 + \frac{\alpha k}{n})^i - 1] \leq \frac{\varepsilon}{k} [(1 + \frac{\alpha k}{n})^n - 1] < \frac{\varepsilon}{k} (e^{\alpha k} - 1) \\
 &\quad (1 \leq i \leq n).
 \end{aligned}$$

这也就是说, 当  $|h| < \delta$  时我们有

$$|y_i(p+h) - y_i(p)| < \frac{\varepsilon}{k} (e^{\alpha k} - 1) \quad (1 \leq i \leq n),$$

或者, 同样地有

$$|\varphi_n(x_i, p+h) - \varphi_n(x_i, p)| < \frac{\varepsilon}{k} (e^{\alpha k} - 1)$$

$$(n = 1, 2, \dots; 1 \leq i \leq n);$$

但在每一个区间  $[x_{i-1}, x_i]$  上函数  $\varphi_n(x, p)$  及  $\varphi_n(x, p+h)$  都是线性函数, 因此不等式

$$|\varphi_n(x, p+h) - \varphi_n(x, p)| < \frac{\varepsilon}{k} (e^{\alpha k} - 1)$$

既然像我们刚刚看到的, 当  $|h| < \delta$  时, 在每一个这种区间的端点处成立, 则必然地也应对整个该区间成立, 即在整個区间  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$  上成立. 由数  $\varepsilon$  的任意性, 这就意味着, 函数集合  $\varphi_n(x, p)$  在区间  $d$  上关于参数  $p$  等度连续. 我们以  $S$  来表示这个集合, 则这个集合(序列)  $S$  包含一个子序列  $S'$ , 而它关于  $x$  在区间  $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$  上一致收敛于函数  $\varphi(x, p)$ . 函数  $\varphi(x, p)$  也就是方程(3'')所求的解. 但作为集合  $S$  的子集的序列  $S'$  很显然地也是关于参数  $p$  等度连续的集合. 因此由前面证明过的引理它应当包含有在区间  $d$  上关于  $p$  一致收敛(当然是收敛于函数  $\varphi_n(x, p)$ )的子序列  $S''$ . 而因为所有的函数  $\varphi_n(x, p)$  都关于  $p$  连续, 则由此得出函数  $\varphi(x, p)$  在区间  $d$  上关于  $p$  也连续. 这就是所要证明的.

正如我们了解的, 方程(3)的解在我们的条件下是由当  $x = x_0$  时它所取的  $y_0$  值唯一地确定的, 故函数  $\varphi(x)$  由于数  $x_0$  及  $y_0$  的改变而改变, 因此  $\varphi(x)$  本质上是三个自变量的函数  $\varphi(x, x_0, y_0)$ . 按照我们上面所说的原因, 解  $\varphi(x, x_0, y_0)$  对这些“初始值”的关系的性质具有本质的意义, 且不仅是理论上的, 而且也是实际上的意义. 骤然看来可能认为这是一个新问题, 而不能化为我们刚刚研究过的解对参数的依赖性问题, 因为数  $x_0$  和  $y_0$  并不是显示地含于函数  $f(x, y)$  中. 但是实际上这种化约是完全可能的. 实际上, 如果我们用关系式

$$x = x_0 + x^*, \quad y = y_0 + y^*$$

在方程(3)中既变换自变量, 也变换未知函数, 以  $x^*$  和  $y^*$  为新的自变量和未知函数, 方程(3)将成为

$$\frac{dy^*}{dx^*} = f(x_0 + x^*, y_0 + y^*), \quad (3'')$$

同时要求找出此方程当  $x^* = 0$  时等于零的解. 在这里  $x_0$  和  $y_0$  已经显示地作为方程右边的参数而出现. 设

$$y^* = \varphi^*(x^*, x_0, y_0) \quad (14)$$

是方程(3'')的所求的解. 由我们刚刚证明了的定理它关于  $x_0$  和  $y_0$  是连续的, 因为函数  $f(x_0 + x^*, y_0 + y^*)$  是对它的两个自变量都连续的函数, 因而自动地关于  $x_0$  和  $y_0$  连续. 但为要得到所求的方程(3)的解, 我们很显然地应当在(14)式中从新变量变回到老变量, 这就给出

$$y = \varphi(x, x_0, y_0) = y_0 + \varphi^*(x - x_0, x_0, y_0),$$

由此直接得出, 这个解对于初始值  $x_0$  和  $y_0$  连续.

**变量替换.** 你们了解, 当积分一个函数时, 将问题化简, 有时甚至完全解决此问题的最有效的方法之一是变换积分变量(即所谓“变换法”). 在求解微分方程时这种方法也是



最有力的工具之一，其灵活性在这里还会大大的增强，因为既可以变换自变量，又可以变换未知函数。正如我们在本讲开头所看到的，如果变量可以“分离”（这即表明通过乘和除化为形式  $M(y)dy + N(x)dx = 0$ ，其左边的每一项中只出现变量  $x, y$  中的一个），则微分方程的求解容易化为求积法。通常的变量替换也正是为此目的。通过变换自变量  $x$ ，或者变换未知函数  $y$ ，或者同时变换两者，我们时常可以得出新的已经可以分离变量的方程来代替变量没有分离的方程。尽管通过这种途径可以化为求积法的微分方程的类型还是很有限的，它总还包含了一系列最简单的，因而也是实际中最常遇到的类型，因此变量替换法具有很大的实际意义。

这里首先是一阶方程中的所有的线性方程，即在其中无论未知函数  $y$ ，还是其导数  $y'$  都只以一次幂的形式出现。这类方程的一般形式是

$$y' + f_1(x)y + f_2(x) = 0, \quad (15)$$

其中  $f_1(x)$  和  $f_2(x)$  是  $x$  的给定的连续函数。所有这类方程都可以用同一种方法化为变量可分离的形式。

为证明这一点，我们首先研究方程

$$z' + f_1(x)z = 0. \quad (16)$$

其中  $z$  表示未知函数。这个方程也是方程(15)类型的方程，但只是没有“自由项” $f_2(x)$ 。其中的变量立即可以分离：

$$\frac{dz}{z} + f_1(x)dx = 0,$$

且积分后给出

$$\ln \frac{z}{z_0} + \int_{x_0}^x f_1(u)du = 0.$$

对我们的目的，只要求方程(16)的某一个解就够了。因此我

们设  $z_0 = 1$ , 因此

$$\ln z + \int_{x_0}^x f_1(u) du = 0,$$

由此得

$$z = e^{-\int_{x_0}^x f_1(u) du} = \varphi(x), \quad (17)$$

也即是说, 方程(16) 的解通过一次求积就得到了.

为要将一般的方程(15) 化为求积法, 我们在其中用关系式

$$y = \varphi(x)y^*$$

来变换未知函数  $y$ , 其中  $y^*$  是新的未知函数, 而  $\varphi(x)$  是由公式(17) 确定的方程(16) 的解. 此时方程(15) 的形状是

$$\varphi(x)y'^* + \varphi'(x)y^* + f_1(x)\varphi(x)y^* + f_2(x) = 0,$$

或者

$$\varphi(x)y'^* + f_2(x) = 0,$$

因为由方程(16)

$$\varphi'(x) + f_1(x)\varphi(x) = 0.$$

由此得

$$y'^* = -\frac{f_2(x)}{\varphi(x)} = -f_2(x)e^{\int_{x_0}^x f_1(u) du},$$

因而有

$$y^* = -\int_{x_0}^x f_2(v)e^{\int_{x_0}^v f_1(u) du} dv + C,$$

其中  $C$  是积分常数. 最后得

$$y = \varphi(x)y^* = -e^{-\int_{x_0}^x f_1(u) du} \left\{ \int_{x_0}^x f_2(v)e^{\int_{x_0}^v f_1(u) du} dv + C \right\}.$$

这是方程(15) 的通解, 从中以适当的方式选择常数  $C$  就可得到其所有特解. 例如: 如果我们想要当  $x = x_0$  时有  $y = y_0$ ,

则从通解中得到  $y_0 = -C$ , 于是所求的特解的形状是

$$y = e^{-\int_{x_0}^x f_1(u) du} \left\{ y_0 - \int_{x_0}^x f_2(v) e^{\int_{x_0}^v f_1(u) du} dv \right\}. \quad (18)$$

这样我们看到, 求解方程(15), 通过适当选择未知函数的变换化为依次求积分两次. 作为例子我们把本讲开头研究过的问题的求解进行到底.

我们在那里得到的方程是

$$\frac{dy}{dt} + \frac{b}{a}y - \frac{bc}{a}e^{-\frac{b}{a}t} = 0,$$

很显然, 它是(15)那种类型的方程. 在这里  $f_1(t) = \frac{b}{a}$  且  $f_2(t) = -\frac{bc}{a}e^{-\frac{b}{a}t}$ . 此外有  $t_0 = 0$  时  $y_0 = 0$ , 因为在时刻  $t = 0$  时第二个容器完全不含盐. 我们有  $\int_0^t f_1(u) du = \frac{b}{a}t$ , 于是公式(18)给出:

$$y = e^{-\frac{b}{a}t} \left\{ 0 + \int_0^t \frac{bc}{a} e^{-\frac{b}{a}v} e^{\frac{b}{a}v} dv \right\} = \frac{bc}{a} t e^{-\frac{b}{a}t}. \quad (19)$$

此式完全解答了所提出的问题. 研究所得到的函数, 我们容易发现: 第二个容器中盐的数量一开始是增加的, 然后从时刻  $t = \frac{a}{b}$  起开始减少且当  $t \rightarrow \infty$  时趋近于零. 在时刻  $t = \frac{a}{b}$  时此容器中盐的数量最大, 这个数量等于  $\frac{c}{e}$ . 重要的是, 这个最大的数量既与  $a$  无关, 也与  $b$  无关. 相反地, 第二个容器内盐达到最大含量所需的时间正如我们看到的那样与  $a$  和  $b$  有关, 但却与  $c$  无关. 研究函数(19)就能得到所有这一切, 以及这个现象的其他整体特性; 我们看到解微分方程, 在此实际上使我们得到关于整个过程的所有必须的整体的知识, 而微分方程自身却只能给我们以参与此过程的数量之间

瞬时的(局部的)关系.

另一类常见的,通过简单地变换未知函数就可化为可分离变量的方程类型是所谓的齐次方程,其一般形状是

$$\frac{dy}{dx} = f\left(\frac{y}{x}\right), \quad (20)$$

特别地,经常遇到的方程

$$P(x, y)dy = Q(x, y)dx,$$

(其中  $P(x, y)$  和  $Q(x, y)$  是同为  $n$  次的齐次多项式)就属于这种类型. 实际上,这类齐次多项式,容易看出,在除以  $x^n$  后变成关于变量  $\frac{y}{x}$  的多项式,由此在关系式

$$\frac{dy}{dx} = \frac{Q(x, y)}{P(x, y)} = \frac{Q(x, y) : x^n}{P(x, y) : x^n}$$

的右边,分子和分母都是比  $\frac{y}{x}$  的有理整函数,而这即表明,整个右边是这个比的有理函数.

在方程(20)中,用关系式  $y = xy^*$  来变换未知函数,我们就将它化为形式  $y^* + xy'^* = f(y^*)$ ,由此得

$$\frac{dy^*}{dx} = \frac{f(y^*) - y^*}{x},$$

或者

$$\frac{dy^*}{f(y^*) - y^*} = \frac{dx}{x};$$

这时变量已经分离;积分后容易得到  $x$  通过  $y^*$  表示的表达式. 如果此式关于  $y^*$  唯一可解,则从中我们反过来也可得到  $y^*$  用  $x$  的表达式,从而也得到  $y$  用  $x$  表出的表达式. 一般情况下这个关系式是把  $y^*$ , 从而也把  $y$  确定为  $x$  的“隐”函数的.

方程组和高阶方程. 作为结尾我们再来简略谈谈一阶

微分方程组的问题以及高阶方程的问题.

设我们有  $n$  个一阶微分方程构成的方程组, 包含有同一个自变量  $x$  的  $n$  个未知函数  $y_1, y_2, \dots, y_n$ . 不言而喻, 我们称任何满足所有这些给定的方程的函数组

$$y_i = \varphi_i(x) \quad (1 \leq i \leq n)$$

为这个方程组的解. 我们假设已知方程组关于导数  $\frac{dy_i}{dx}$  ( $1 \leq i \leq n$ ) 已经解出, 因而形如

$$\frac{dy_i}{dx} = f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n) \quad (1 \leq i \leq n). \quad (21)$$

变量  $x, y_1, \dots, y_n$  的值的总体我们在这里方便地称做一个“点”. 这当然是在  $n+1$  维空间的点. 我们在今后所有的地方都将假定所有的函数  $f_i$  都在该空间的某个区域  $D$  内连续. 任何函数组  $y_i = \varphi_i(x)$  ( $1 \leq i \leq n$ ) 在该空间内的几何图形都是某条曲线. 如果已给的函数构成方程组 (21) 的解, 则表示它们的曲线我们将称之为方程组 (21) 的积分曲线. 这个几何术语在此不仅以其直观性而特别有益, 而且首先是通过它, 对方程组的许多表述和讨论都可以像对一个方程一样, 以同样的格式和术语进行讨论和表述.

例如: 我们可以以完全简单地把解的存在的基本定理说成: 过区域  $D$  的每一点都至少可以引一条积分曲线. 当然, 解析地就要说成: 无论属于区域  $D$  的  $n+1$  数组  $x_0, y_1^{(0)}, y_2^{(0)}, \dots, y_n^{(0)}$  是怎么样的数组, 都存在着函数组  $y_i = \varphi_i(x)$  ( $1 \leq i \leq n$ ), 在某个区间  $x_0 - \alpha \leq x \leq x_0 + \alpha$  上满足方程组 (21) 且有  $\varphi_i(x_0) = y_i^{(0)}$  ( $1 \leq i \leq n$ ). 对方程组证明这个定理比对一个方程的情形只是在纯粹技术性的方面复杂一些. 它的基础是一个引理, 而与我们前面用过的完全类似. 该引理可以或者直接证明, 也可以作为我们以往的引理的推论而得出. 这后一

种方法特别地简单：在这里集合的元素不是个别的函数，而是由  $n$  个函数所成的一组  $(F_1(x), \dots, F_n(x))$ ，它有时称为一个  $n$  维向量，记作  $F(x)$ ， $S$  就是这些  $n$  维函数向量的集合：

$$S = \{F_1(x), F_2(x), \dots, F_n(x)\} = \{F(x)\},$$

且需证明：若  $S$  作为函数向量的已给的集合是有界的及等度连续的，我们可以选取函数组序列  $F^{(1)}(x), F^{(2)}(x), \dots, F^{(k)}(x), \dots$ ，它在某个已知区间上一致收敛。这即意味着：设

$$F^{(k)}(x) = \{F_{1,k}(x), F_{2,k}(x), \dots, F_{n,k}(x)\} \quad (k=1, 2, \dots).$$

则我们得到  $n$  个函数序列

$$F_{i,k}(x) \quad (k=1, 2, \dots; 1 \leq i \leq n),$$

其中的每一个都在已知区间上一致收敛。证明这样进行：先由前面的引理我们找出这样的函数组序列  $S_k$ ，使得序列  $F_{1,k}(x)$  在已知区间上一致收敛。从这个函数组序列我们依据同样的引理可以选择这样的子序列，使得第二个函数序列  $F_{2,k}(x)$  也在已知区间上一致收敛。重复这个过程  $n$  次，我们很显然地得到了这样一个函数向量序列，这个函数向量序列其实是  $n$  个函数序列  $\{F_{i,k}(x)\} (1 \leq i \leq n)$  即这个向量的各个分量的序列，它们都在已给的区间上一致收敛，这就证明了新的推广了的引理。

存在性的基本定理的进一步证明同我们以往的讨论十分相似。作为指导方针，这里最方便的是采取几何解释。在这里像以往一样，我们作出某个折线集合，每段折线的长可以任意小并从此折线集中根据证明过的引理我们选取一致收敛于某条曲线的序列，对此曲线我们可以用以往的方法（稍微复杂一些，要作一些自明的纯技术性的修改）证明它是方程组(21)的积分曲线。这条曲线经过已知点  $(x_0, y_1^{(0)}, \dots, y_n^{(0)})$ ，因为所作的所有的折线都经过它。



$$\begin{aligned} & \cdots, \\ & \varphi_1^{(n-1)}(x) = \varphi_2^{(n-2)}(x) = \cdots = \varphi_n(x) = y_n, \\ & \varphi_1^{(n)}(x) = y_n', \end{aligned}$$

因此方程组(23)中的第一个给出

$$F(x, \varphi_1(x), \varphi_1'(x), \cdots, \varphi_1^{(n)}(x)) = 0,$$

即函数  $y = \varphi_1(x)$  是方程(22)的解.

反之, 设函数  $y = \varphi(x)$  满足方程(22). 令

$$y_1 = \varphi(x), y_2 = \varphi'(x), \cdots, y_n = \varphi^{(n-1)}(x),$$

我们直接看到, 函数组  $(y_1, y_2, \cdots, y_n)$  构成方程组(23)的解. 这也就是说, 求方程(22)的所有解和求方程组(23)的所有解实际上完全是可以互化的.



## 译 后 记

齐民友

这本书的另一位译者王会林已经看不到自己劳动的成果了。王会林是武汉大学数学系 1969 年的毕业生，后来长期在襄阳师范专科学校教数学。1996 年，他有机会回到母校再读一年书，作为访问学者。可惜进修尚未完毕，他就因肝病不幸辞世。当时我们计议，如果学某一个专门的分支，在学完以后写一篇文章，回去以后，也许会得到某些实惠。但是，再过一段时间，学到的东西会逐渐淡忘，自己的工作水平也不会有太大的进展，这样做有什么意义呢？于是，我们决定找一个共同有兴趣的问题：“怎样教好数学分析课”，在这一段时间里，认真地思索一下。他这么多年来一直在教这门课，我却多年没有接触它了。但是在初担任教学工作时，一直教这门课，所以一直关心这个问题。辛钦这本书从 1953 年起一直陪伴着我。这一次，又把它找了出来。虽然时过 40 年，仍感到极有好处。王会林懂俄文，于是我们一同把它翻译出来。一方面希望对当前的教学有所助益，一方面也是纪念这位数十年默默地奉献自己的精力于斯的一位普普通通的大学生——教师。他和我都不是“改革派”，而且也时常感到不必要把一个政治口号硬牵扯到自己头上——仅管这个口号是正确

的。作为一个普普通通的教师，总要不断地改进自己的工作，逐渐形成一些看法，以期有利于青年学生。所以借此机会把这段时间我们常谈的一些问题记录下来。

数学分析的“主要矛盾”是什么？是“ $\epsilon$ - $\delta$ ”，这恐怕是最常听到的答复。数学分析是高等数学的入门，它的产生就是适应于用数学工具描述自然现象的需要。因此，真正要注意的是，为何应用微积分来说明自然和社会现象（当前对经济现象的数学研究是十分引人注目的），寻找其客观规律。这决不是在习题中增加一些“应用问题”所能奏效的。因为这些应用问题，例如计算重心、体积、面积……都是完全程式化了的材料。这是改进数学分析教学最大的困难，很需要从教师的训练、教材的编写、新的教学环节如建模的训练，以及所有数学、物理课程（还有计算机）的教学统盘考虑的问题，这里就不再说了。

至于 $\epsilon$ - $\delta$ ，这确实是一只拦路虎。大概学微积分（即数学分析）的学生有两种：一种只是需要大体懂得其基本的内容，学会一些运算技能，能解决一些比较容易的典型的问题，学习其他课程不至于看见微积分公式就不知所云，这样也就行了。另一种或者是未来的专业数学工作者，或者他所从事的专业会用到越来越多的、甚至很新的数学知识，这些知识又不可能都在大学学到。而将来他甚至需要能用数学的方法自己解决一些问题。随着科学的发展，后一类学生和专业只会越来越多。当前从经济学的发展对数学的要求就是一个有力例证。讲 $\epsilon$ - $\delta$ ，我们认为是对后一类学生（包括学经济的学生）的要求。有一种做法是把这门课分成初等微积分和高等微积分，前者适应前一部分学生，后者适应后一部分学生。这是美国人通常的做法。但是这两部分互有重叠，因此对后一

部分人实在是浪费了不少精力。不少同志主张这样分划是因为感到数学分析太难，学生不易掌握。但是把两部分合成一门数学分析在我国固然是50年代以后的事，其实这并不是前苏联所独有的“计划经济的弊端”的产物。在欧洲大陆多少年来都是这样的。从50到60年代的20年左右的实践看，以我国高校教师的能力，特别是能够进入这一类专业的高中生的准备来看，可接受性应该不是太大的问题。

真正的问题在于一是少数教师对 $\epsilon$ - $\delta$ 过分苛求，使数学分析成了有人戏说的“大头微积分”。教了一年半载还在基本概念里转。教师生怕学生不懂，学生学着总不对劲。其实 $\epsilon$ - $\delta$ 是一种语言。这是非常简洁准确的语言，是每一个需要较多数学的学生（即上述第二种学生）所必不可少的。可是学会一种语言（这是一个过程，不能希望一年级大学生就能学会），决不等于要成为一个“语言学家”。“大头微积分”的毛病大概在此。我还曾请王会林从苏联杂志《数学科学的成就》上译了一篇“在国立拉脱维亚大学数学、物理系进行的一场大学生数学竞赛”，发表在《数学通讯》，1987，第一期（44页）上。对函数的一致连续性定义这个 $\epsilon$ - $\delta$ 命题变换了23种说法，而且要求把适合每一种说法的函数都找出来。读者不妨看一下，这样要求大学生行不行？但这个材料在教学中确有用处，我曾选用其中少数与同学们讨论，后来同学们都感到得益不少。可是这还不是问题真正所在： $\epsilon$ - $\delta$ 既是一种语言，重要的是它表述的究竟是什么，为什么又一定要这样表述。这一点，读一下辛钦这本书，定会大有收获。例如我们通常都说定积分是和的极限，这本书就告诉了我们为什么要说是上和的下确界，下和的上确界，而不说是极限。其实这是很深刻的问题。如果一定要讲到 Moore-Smith-

Улатуновский (西方人都不知道这位俄国数学家) 极限理论, 不妨看一下菲赫金哥尔茨:《微积分学教程》第二卷一个附录(见三分册), 可是对一般大学生那也就是“语言学家”的要求了。甚至, 对于大学生们, 就选择一个积分和系列, 定义其极限为定积分也无不可(至少对于连续函数的积分)。但作为一个教师, 懂得这一点确是必要的。相信不少读者读了这本书定然有恍然大悟的感觉。特别是第一讲讲实数理论等等是十分精采的。读了这本书, 读者会感到辛钦确实是一位了不起的教师。他写的《数学分析简明教程》在 50 年代末、60 年代初在我国风行一时。依我拙见, 比他写得更好的教材至今还是凤毛麟角。教师自己能“恍然大悟”, 又能理解自己的学生, 处处有分寸感, 这样的教学当会是成功的。

近年来常谈一个问题即数学课程的现代化。有不少同志主张讲一点外微分, 有一些同志主张加上一点样条函数……。我们的看法是顺其自然不求一律为好。本来, 不同的学校, 不同的教师, 同一门课就会有不同讲法。这也是古今中外概莫能解的事。我们曾分析了一些著名的教材。例如美国人 Hardy 的《纯粹数学》, 如果联系着 Titchmarsh 的《函数论》, 二者何其相近? Goursat (法国人) 的《分析教程》与 Courant (法国人) 的微积分, 谁也看得出来在风格上是大相迳庭。但是所有这些书, 在基本内容上均无二致。因此, 如果一位教师自己喜欢几何, 或者自己的研究工作常用外微分, 教教学生, 如有一定分寸, 自然无可厚非。其他教师自有自己的绝招, 怎么可能划一? 重要的一是要注意到科学发展的总趋势。当前十分清楚的是使数学与物理、工程、社会科学的一些部门特别是经济学的接近, 与计算机的接近。这一点前面说过, 在本文中暂时不谈。二是不要忽略了最基本的东西的变化。基

本的东西是比较稳定的，因此是教学中要大为着力之处。可是就连最基本的东西也会有些变化。举一个例，本书关于 Heine-Borel 引理的叙述是有毛病的（见 23 页）。Heine-Borel 引理实际上是紧性的定义，而紧性如作者说的是“时代稍晚些才产生的”。本书中涉及紧性之处，总使人感到作者未能运用自如，与其他章节之如行云流水有些不同。辛钦是本世纪的大数学家，他从 30 年代起就有大贡献于概率论等方面，而紧性虽是拓扑学中的根本问题，与辛钦所专长的领域却有些距离。如果说数学的发展甚至使辛钦这样的大人物尚有难于运用自如之处，对于我们这样的普通人则不在话下了。所以，要想做一个好的教师，总得不断充实自己。这一点也只能顺其自然，尽到努力而已。

译文加了一些注解；一是改正一些错误，二是对某些应注意的问题作一些说明，希望能与作者写作此书的宗旨一致。

本的东西是比较稳定的，因此是教学中要大为着力之处。可是就连最基本的东西也会有些变化。举一个例，本书关于 Heine-Borel 引理的叙述是有毛病的（见 23 页）。Heine-Borel 引理实际上是紧性的定义，而紧性如作者说的是“时代稍晚些才产生的”。本书中涉及紧性之处，总使人感到作者未能运用自如，与其他章节之如行云流水有些不同。辛钦是本世纪的大数学家，他从 30 年代起就有大贡献于概率论等方面，而紧性虽是拓扑学中的根本问题，与辛钦所专长的领域却有些距离。如果说数学的发展甚至使辛钦这样的大人物尚有难于运用自如之处，对于我们这样的普通人则不在话下了。所以，要想做一个好的教师，总得不断充实自己。这一点也只能顺其自然，尽到努力而已。

译文加了一些注解；一是改正一些错误，二是对某些应注意的问题作一些说明，希望能与作者写作此书的宗旨一致。